

**ANALISIS DE ESTRUCTURAS
ISOSTATICAS**

SERGIO GERARD BERTRAND

**Noviembre 1983
(segunda edición)**

D-38

I-DEPFI

D-38

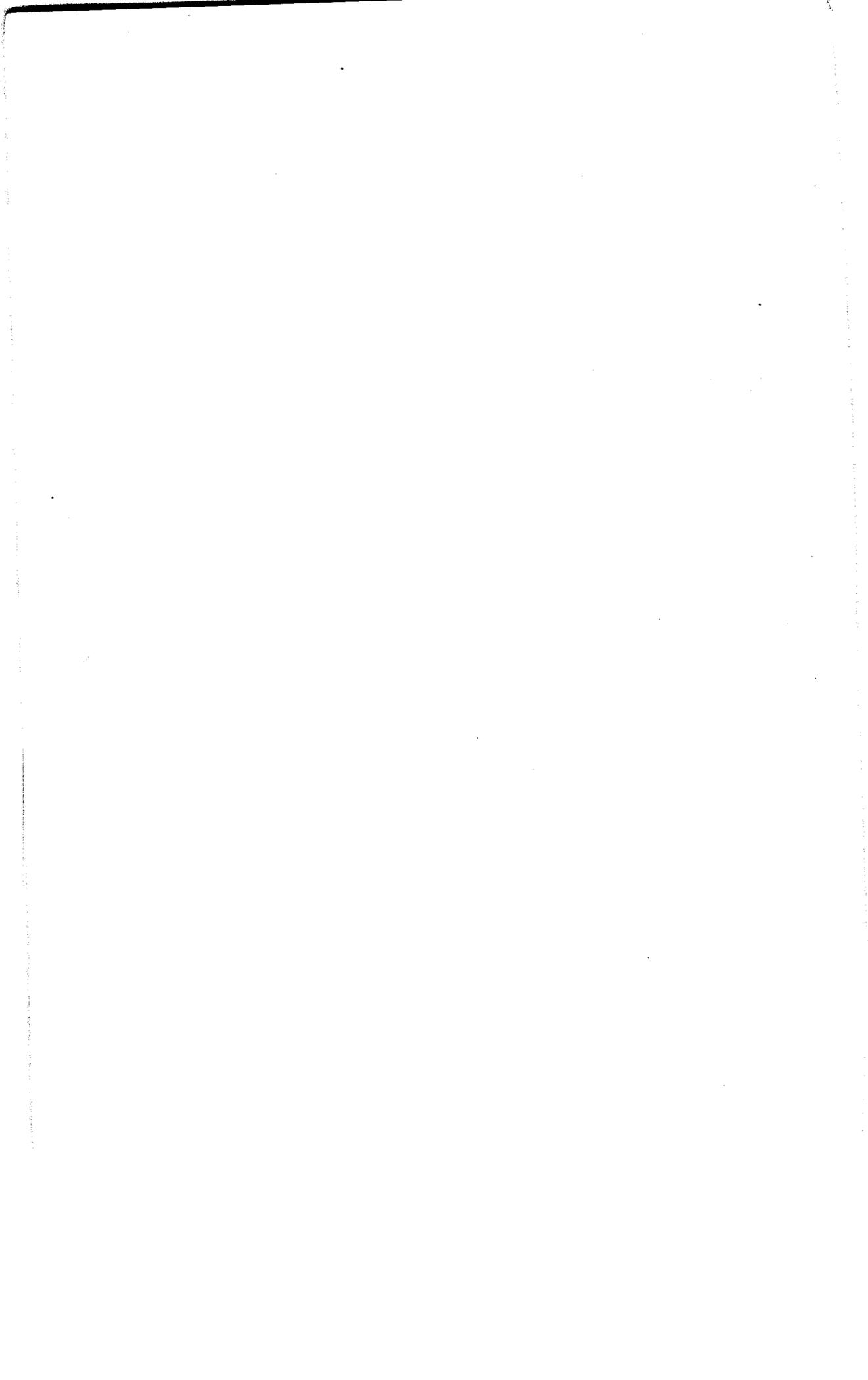
1983

8.4



DEPFI

G(2) • 88388



A Julio E Damy

A Oscar de Buen

RECONOCIMIENTO

El autor agradece al doctor Octavio A. Rascón, jefe de la División de Estudios Superiores de la Facultad de Ingeniería, UNAM, la oportunidad y la confianza que le brindó para elaborar este libro.

En especial agradece a la psicóloga Irene Livas la enseñanza de algunos principios de la psicología educativa y su valiosa colaboración en el desarrollo del trabajo.

Aprecia también la colaboración de Jorge García de Alba y Eduardo Reza en la elaboración de las figuras, realzando el valor de la obra en la que la exposición visual es sumamente importante, así como a Augusto Villarreal la crítica de la primera versión del manuscrito, a Carmen Meda y Francisco Ortega la revisión de estilo, a Prima Aguirre el trabajo de mecanografía y a los estudiantes que probaron el material su colaboración.

Las últimas redacciones del manuscrito fueron revisadas y criticadas por Elba Carrillo, Julio E. Damy, Sergio Betancourt y Eugenia Lizalde. Sólo desearía disponer de un medio más adecuado para agradecer su generosa ayuda.

PREFACIO

Este es un programa de introducción al estudio del análisis de estructuras isostáticas. El programa ha sido diseñado para la enseñanza autodidáctica de conceptos y técnicas claves en el trazo de diagramas de elementos mecánicos de estructuras isostáticas, y con objeto de ayudar principalmente a los estudiantes de ingeniería civil a adquirir una base firme en el campo de las estructuras.

Es requisito el empleo de métodos para operar con fuerzas y obtener la resultante de sus diferentes sistemas en el espacio y en el plano; sin embargo, dada su importancia, se revisan en los capítulos 1 y 2.

El contenido del programa está elaborado siguiendo las técnicas de programación lineal y lineal de salto.

El orden de presentación de los conceptos es resultado de un análisis de contenido mediante el método de análisis comportamental de M. Le Xuan.



INSTRUCCIONES PARA EL ESTUDIO DEL TEXTO

PROGRAMACION LINEAL

Cada unidad de información está dividida en dos partes: una que comprende la información y la pregunta, y otra que contiene la respuesta correcta, la cual está separada por una doble raya punteada; sirve para que sepas si respondiste correctamente o no y para que corrijas tu error. Para estudiar las unidades cubre con una tarjeta la confirmación, después lee con mucha atención la información y da la respuesta que se te solicita. En muchas unidades tendrás que construir la respuesta completando espacios en blanco dentro de una oración mediante una palabra, frase, número o símbolo. Desliza la tarjeta hacia abajo de la doble raya y compara tu respuesta con la CORRECTA que allí aparece. Si tu respuesta coincide con la CORRECTA pasa a la unidad siguiente; si no es así, vuelve a leer la unidad hasta comprender por qué la respuesta que se da en el programa es la CORRECTA. Si es necesario, estudia las unidades anteriores que tratan ese mismo punto.

Los capítulos 3, 4, 5 y 6 están elaborados con esta técnica.

PROGRAMACION LINEAL DE SALTO

Los capítulos 1 y 2 están elaborados con la técnica de programación lineal de salto, cuya función principal es la de acelerar el ritmo de trabajo de aquellos lectores que antes de iniciar el estudio del texto ya dominan parte de la información que en él se presenta. En algunas unidades de esos capítulos encontrarás preguntas que reafirman el conocimiento de ciertos conceptos; si ya los domi-

III

nas, tendrás oportunidad de saltar los ejercicios en los que se proporciona la información y la práctica referente a ellos. Sin embargo, dado que el método vectorial y los métodos escalares proporcionan soluciones matemáticas adecuadas para la mayoría de los problemas de estructuras, es conveniente te asegures de manejarlos perfectamente, revisando las definiciones y operaciones fundamentales.

El presente programa ha sido diseñado para que aprendas por ti mismo en un tiempo promedio de 20 horas.

Elige un lugar tranquilo para estudiar y hazlo durante periodos de 60 minutos aproximadamente. Al terminar cada capítulo resuelve totalmente el examen o serie de ejercicios correspondientes y después verifica tus respuestas; cada una vale un punto. Si tu calificación es de 85 por ciento, o mayor, repasa los temas en los cuales te equivocaste; si la calificación es menor, estudia nuevamente todo el capítulo.

CONTENIDO

CAPITULO 1. OPERACIONES CON FUERZAS

Revisión

CAPITULO 2. RESULTANTE DE UN SISTEMA DE FUERZAS
EN EL ESPACIO Y EN EL PLANO

Revisión

CAPITULO 3. INTRODUCCION AL ESTUDIO DEL EQUILIBRIO
DE ESTRUCTURAS ISOSTATICAS EN EL ESPACIO

Ecuaciones escalares de equilibrio de un sistema de fuerzas espaciales

Estructuras isostáticas en el espacio

Cálculo de reacciones en estructuras isostáticas en el espacio

CAPITULO 4. EQUILIBRIO DE ESTRUCTURAS ISOSTATICAS EN EL PLANO

Ecuaciones escalares de equilibrio de un sistema de fuerzas en el plano

Estructuras isostáticas en el plano

Cálculo de reacciones en estructuras isostáticas en el plano

CAPITULO 5. DIAGRAMAS DE ELEMENTOS MECANICOS EN ESTRUCTURAS
ISOSTATICAS EN EL PLANO

Nuevas convenciones de signos para el equilibrio de estructuras
isostáticas en el plano

Trazo de diagramas de fuerza cortante, momento flexionante y
fuerza normal en estructuras isostáticas en el plano

CAPITULO 6. ESTUDIO DEL EQUILIBRIO DE ARMADURAS ISOSTATICAS EN
EL PLANO

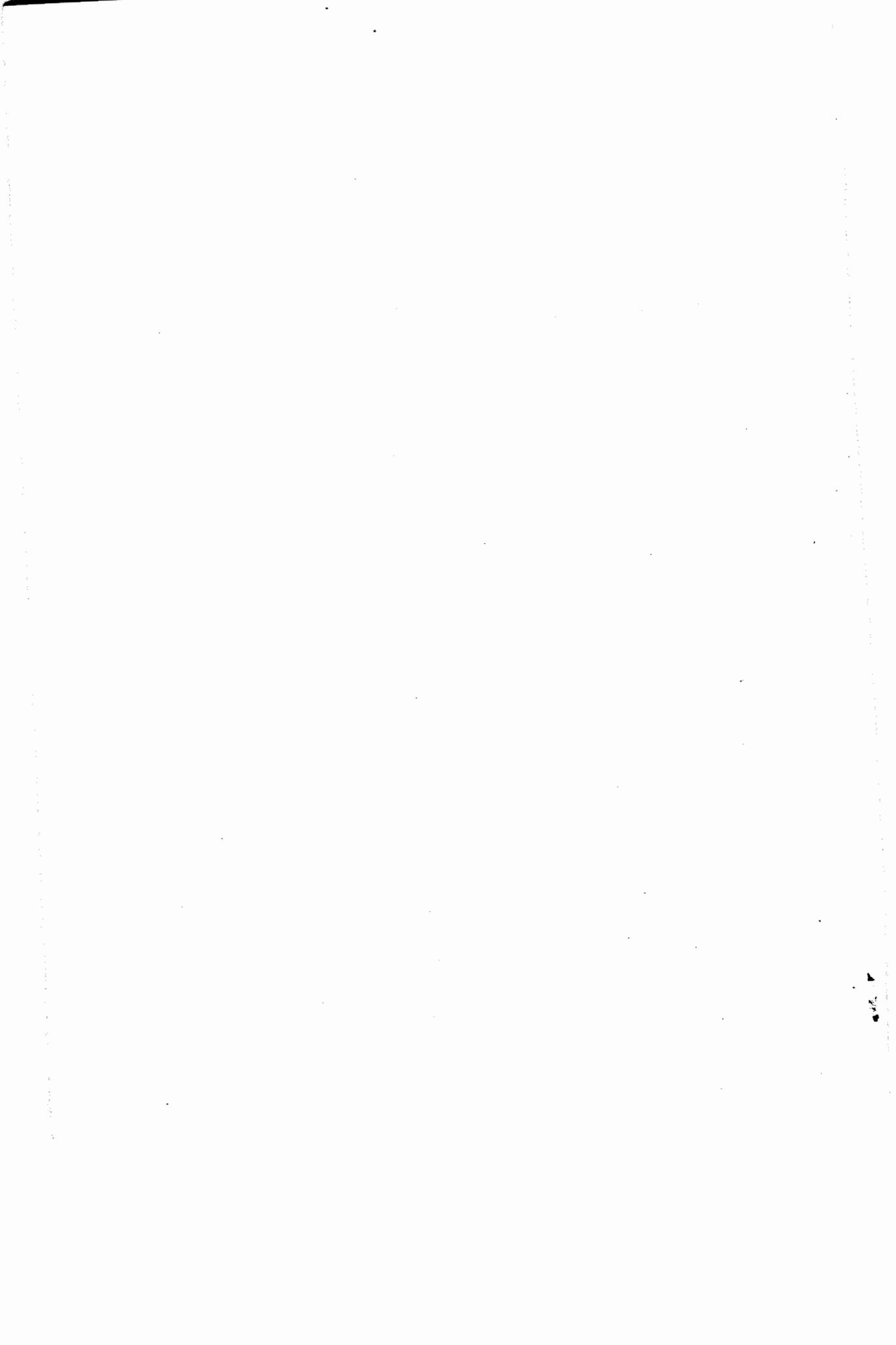
Armaduras isostáticas en el plano

Equilibrio en armaduras isostáticas en el plano por los métodos
de los nudos y de las secciones

CAPITULO 1. OPERACIONES CON FUERZAS

Objetivos:

- 1.1 Explicarás qué es vector
- 1.2 Distinguirás las diferentes clases de vectores
- 1.3 Sumarás y restarás vectores
- 1.4 Calcularás el producto de vectores por escalares
- 1.5 Representarás vectores en función del vector uni
tario
- 1.6 Representarás vectores en función de una base
ortogonal tridimensional de vectores unitarios
- 1.7 Calcularás el producto escalar de dos vectores
- 1.8 Calcularás el producto vectorial de dos vectores
- 1.9 Calcularás el momento de una fuerza respecto a
cualquier punto en el espacio
- 1.10 Calcularás el momento de un par respecto a cual
quier punto en el espacio
- 1.11 Transportarás fuerzas de un punto a otro en el
espacio



1.1 VECTOR

Es una cantidad determinada por el conocimiento de un módulo, una dirección, un sentido y, si así se requiere, un punto de aplicación.

Vayamos por partes; estudia con mucha atención:

VECTOR. Es una cantidad determinada por el conocimiento de:

1. Un _____, se representa analíticamente con un número mayor o igual a cero; geoméricamente, con un segmento de recta a escala. Esto implica un origen y un extremo.

módulo

2. Una _____, llamada también línea de acción, se representa analíticamente con la ecuación de una recta y gráficamente, trazando la recta.

dirección

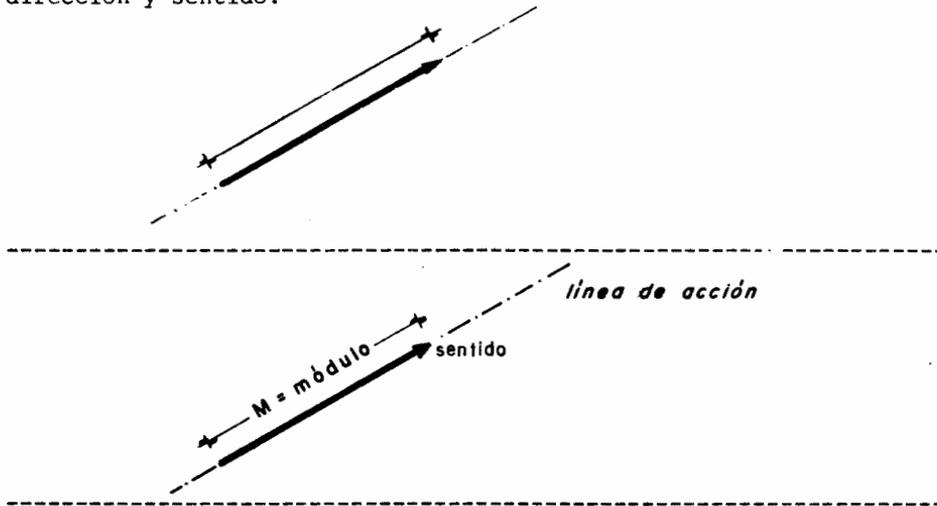
3. Un _____, se representa analíticamente con el signo (+) ó el (-), geoméricamente, con la cabeza de una flecha.

sentido

4. Un _____, se representa analíticamente por las coordenadas de un punto y geoméricamente, trazando el punto.

punto de aplicación

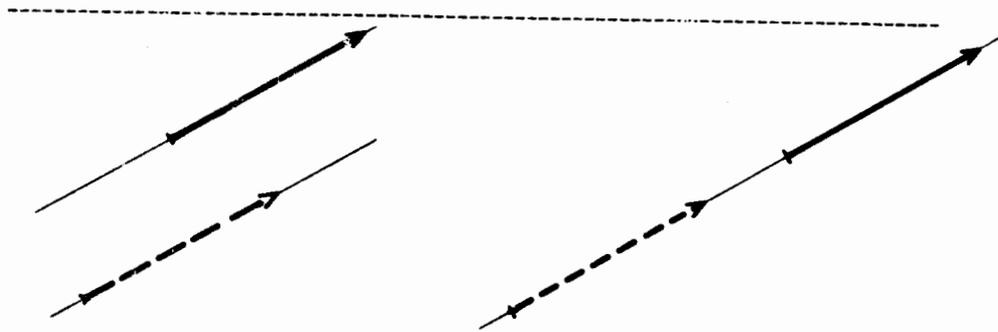
La siguiente figura representa un vector, identifica su módulo, dirección y sentido.



1.2 Ahora, vamos a estudiar las definiciones de las tres diferentes clases de vectores que existen:

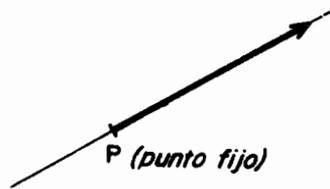
- a) Libres. Se pueden mover libremente, pero conservando su dirección y sentido. Se pueden trasladar paralelamente a sí mismos.
 - b) Deslizantes. Su línea de acción es fija. El vector sólo tiene libertad de movimiento sobre ésta.
 - c) Fijos. Su línea de acción es fija y está aplicado a un punto fijo.
- Escribe las definiciones anteriores.

Dibuja un vector libre, uno deslizante y uno fijo.



Vector libre

Vector deslizante



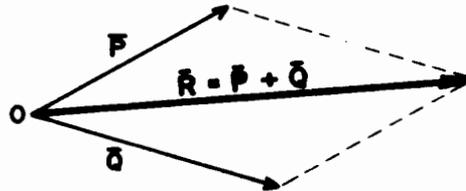
Vector fijo

Si sabes calcular la suma de dos o más vectores, pasa a la pág 1-8.

Si no te acuerdas, estudia con mucha atención lo siguiente:

1.3 Para sumar vectores, contamos con la LEY DEL PARALELOGRAMO, que establece que la resultante, \bar{R} , de dos vectores, \bar{P} y \bar{Q} , es la diagonal del paralelogramo en el que \bar{P} y \bar{Q} son lados adyacentes.

Observa la figura



Los tres vectores concurren en el punto ____.

O

En otras palabras, suma o resultante de dos vectores \bar{P} y \bar{Q} , es otro vector \bar{R} .

Observa la figura



\bar{R} se obtiene trasladando el origen de \bar{Q} al extremo de \bar{P} , y uniendo el origen de P con el _____ de \bar{Q}

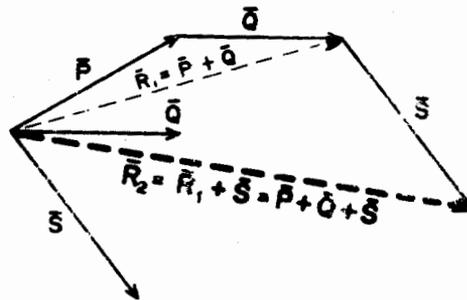
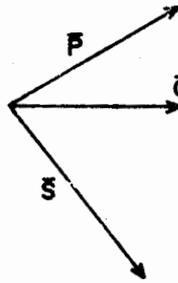
extremo

Lo anterior se puede aplicar a la suma de más vectores; sólo hay que sumar sucesivamente de dos en dos.

Por ejemplo, si se desea sumar tres vectores: \vec{P} , \vec{Q} y \vec{S} , lo primero que se debe hacer es sumar dos de ellos, y el resultado, que es otro _____, se suma con el tercero.

vector

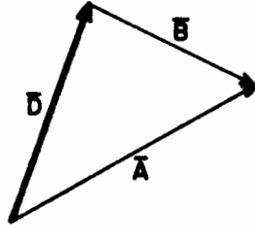
Sean tres vectores, \vec{P} , \vec{Q} y \vec{S} , mostrados en la siguiente figura. Obtén la resultante de la suma de estos.



Si sabes calcular la diferencia de dos vectores, pasa a la pág 1-9.
Si no te acuerdas, lo que sigue te servirá de repaso.

La diferencia de dos vectores \vec{A} y \vec{B} , que se representa analíticamente por $\vec{A} - \vec{B}$, es otro vector \vec{D} .

Observa la figura



Este vector \vec{D} es tal, que sumado al vector ____, produce el vector ____.

 \vec{B} , \vec{A}

La diferencia de vectores es un caso particular de la _____;
se conoce como la LEY DEL TRIANGULO.

 suma

En el caso en que $\vec{A} = \vec{B}$, el vector $\vec{A} - \vec{B}$ se llama vector nulo o
 _____ y se representa por 0.

 cero

¿Sabes calcular el producto de escalares por vectores?

Si lo sabes, pasa a la pág 1-11. Si no te acuerdas, repasa lo siguiente:

1.4 El producto de un escalar a por un vector \vec{A} es otro vector $a\vec{A}$ con las siguientes características:

a) Su módulo es $|a|$ veces el de ____.

 \vec{A}

b) Su dirección o línea de acción, es la del vector ____.

 \vec{A}

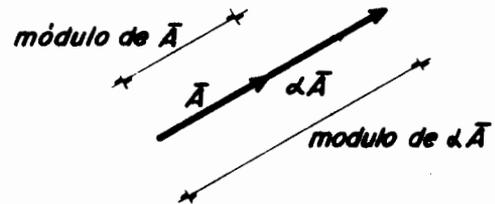
c) Su sentido es el mismo u _____ al de \vec{A} , según sea a positivo o negativo.

 opuesto

d) a es cualquier _____ real.

 número

Observa la figura



Si el escalar es cero, el vector que se multiplique por este escalar será el vector _____.

nulo o cero

Pasa a la página siguiente

RESUMEN

Podemos resumir las operaciones de suma, resta y multiplicación de vectores por escalares por medio de las LEYES DEL ALGEBRA VECTORIAL.

Si \vec{P} , \vec{Q} y \vec{S} son tres vectores, y α y β dos escalares, se exige que

$$\vec{P} + \vec{Q} = \vec{Q} + \vec{P}$$

$$\vec{P} + (\vec{Q} + \vec{S}) = (\vec{P} + \vec{Q}) + \vec{S}$$

$$\vec{P} + 0 = \vec{P}$$

$$\vec{P} + (-\vec{P}) = 0$$

$$\alpha(\vec{P} + \vec{Q}) = \alpha\vec{P} + \alpha\vec{Q}$$

$$(\alpha + \beta)\vec{P} = \alpha\vec{P} + \beta\vec{P}$$

$$(\alpha\beta)\vec{P} = \alpha(\beta\vec{P})$$

$$1\vec{P} = \vec{P}$$

Ejercicio.-

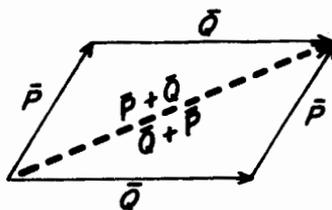
Verifica las siguientes LEYES DEL ALGEBRA VECTORIAL en forma gráfica (la solución está en la página siguiente).

1) $\vec{P} + \vec{Q} = \vec{Q} + \vec{P}$

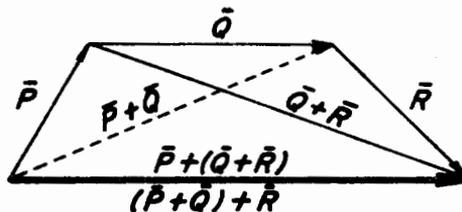
2) $\vec{P} + (\vec{Q} + \vec{R}) = (\vec{P} + \vec{Q}) + \vec{R}$

3) $\alpha(\vec{P} + \vec{Q}) = \alpha\vec{P} + \alpha\vec{Q}$ (considera en este caso $\alpha > 1$)

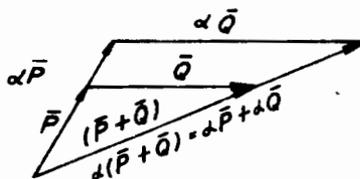
$$\vec{P} + \vec{Q} = \vec{Q} + \vec{P}$$



$$\vec{P} + (\vec{Q} + \vec{R}) = (\vec{P} + \vec{Q}) + \vec{R}$$



$$\alpha(\vec{P} + \vec{Q}) = \alpha\vec{P} + \alpha\vec{Q}$$



Recuerda que α es cualquier número REAL, y las leyes anteriores rigen para vectores LIBRES.

Lo que sigue es importante; estúdialo con mucha atención.

1.5 VECTOR UNITARIO

Lo que caracteriza al vector unitario es su módulo, el cual es la

_____.

 unidad

Un vector \vec{P} se puede representar con el producto de su módulo por un vector _____, \vec{a} , con la misma dirección y el mismo sentido de \vec{P} .

 unitario

Entonces, si P es el módulo del vector \vec{P} y \vec{a} es un vector unitario con la misma dirección y el mismo sentido de \vec{P} , queda:

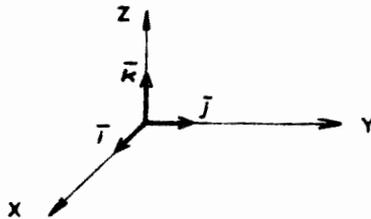
$$\vec{P} =$$

 $\vec{P} = P \vec{a}$

1.6 BASE ORTOGONAL TRIDIMENSIONAL DE VECTORES UNITARIOS

Sean tres vectores unitarios llamados \vec{i} , \vec{j} , \vec{k} contenidos en los ejes x , y , z respectivamente, de un sistema derecho de coordenadas cartesianas.

El sentido de estos vectores es el mismo del eje que les corresponde.



Comentario:

Si al tomar un tornillo de rosca derecha, su eje se hace coincidir con el eje Z y, girándolo desde el eje X al Y, avanza en sentido positivo del eje Z, tendremos un sistema derecho de coordenadas cartesianas.

Si como consecuencia, el eje del tornillo coincide con el eje X, se tendrá que girar desde el eje Y al Z para que su avance sea en sentido positivo del eje X.

Si su eje coincide con el eje Y, se tendrá que girar desde el eje Z al eje X para que su avance sea en sentido positivo del eje Y.

 Un vector \vec{P} en el espacio de tres dimensiones se puede representar con su origen en el correspondiente origen de un sistema de coordenadas trirrectangulares como:

$$\vec{P} = P_x \vec{i} + P_y \vec{j} + \underline{\hspace{1cm}}$$

 $P_z \vec{k}$

 Donde $P_x \vec{i}$, $P_y \vec{j}$ y $P_z \vec{k}$ se llaman VECTORES COMPONENTES de \vec{P} a lo largo de los ejes $\underline{\hspace{1cm}} \underline{\hspace{1cm}} \underline{\hspace{1cm}}$ respectivamente.

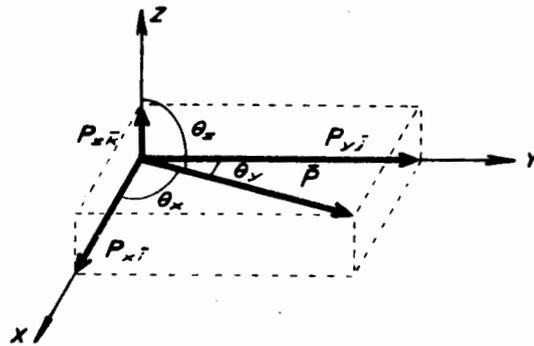
 X, Y, Z

Los escalares P_x , P_y y P_z se llaman COMPONENTES del vector _____.

 \vec{P}

Su módulo es

$$P = \sqrt{P_x^2 + P_y^2 + P_z^2}$$



Observa que $P_x = P \cos \theta_x$

$P_y =$

$P_z =$

 $P_y = P \cos \theta_y ; P_z = P \cos \theta_z$

En particular, un vector cuyo origen es el de un sistema de coordenadas trirrectangulares y cuyo extremo es un punto (x,y,z) , se llama VECTOR DE POSICION, y se escribe:

$$\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

con módulo:

$$r =$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

FUERZA

Es la acción de un cuerpo sobre otro. Es causa de la producción o modificación del movimiento de un cuerpo en la dirección de su acción sobre él.

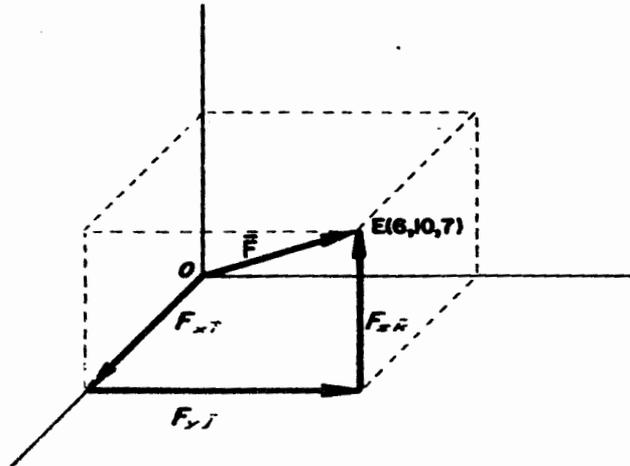
Análiticamente, se representa con un _____.

vector

Escribe la definición de fuerza.

Ejemplo 1.-

Expresar el vector \vec{F} que representa una fuerza de 68 kg, que a partir del origen llega hasta el punto $E(6,10,7)$, en función de los vectores unitarios \vec{i} , \vec{j} y \vec{k} .



Solución:

Si se desea llegar a la expresión

$$\vec{F} = F_x \vec{i} + F_y \vec{j} + F_z \vec{k},$$

el primer paso es la obtención del módulo del vector \vec{F} ; calcúlalo:

$$F = \sqrt{6^2 + 10^2 + 7^2} = 13.6 \text{ unidades de longitud}$$

Este módulo representa una fuerza de 68 kg; si se dividen los 68 kg entre 13.6 unidades de longitud, nos queda que cada unidad del módulo del vector representa _____.

5 kg.

Por tanto:

$$F_x = 6 \text{ unidades por } 5 \text{ kg/unidad} = 30 \text{ kg}$$

$$F_y =$$

$$F_z =$$

 $F_y = 50 \text{ kg}; F_z = 35 \text{ kg}$

y nuestro vector \vec{F} queda expresado como

$$\vec{F} =$$

 $\vec{F} = 30\vec{i} + 50\vec{j} + 35\vec{k} \quad (\text{kg})$

Comentario:

Con este, se quiere aclarar que el módulo del vector es, como ya se dijo, una dimensión y que a su vez puede representar el valor de una fuerza.

Por consiguiente, si estamos tratando con fuerzas, en lugar de decir que el módulo del vector \bar{F} es de 13.6 unidades, decimos que el módulo del vector \bar{F} es de 68 kg.

Ejemplo 2.-

¿De qué otra manera se puede llegar al resultado del ejemplo anterior?

Solución:

Obtenemos los componentes del vector \bar{F} :

$$F_x = F \cos \theta_x$$

$$F_y = F \cos \theta_y$$

$$F_z = F \cos \theta_z$$

Para lograrlo, necesitamos conocer: $\cos \theta_x$, $\cos \theta_y$ y $\cos \theta_z$; que son los cosenos directores del vector \bar{F} .

Por tanto

$$\cos \theta_x = \frac{6}{13.6}$$

$$\cos \theta_y =$$

$$\cos \theta_z =$$

$$\cos \theta_y = \frac{10}{13.6}; \quad \cos \theta_z = \frac{-7}{13.6}$$

1-20

Entonces, los componentes del vector \vec{F} , considerando su módulo como fuerza, son

$$F_x = 68 \frac{6}{13.6} = 30 \text{ kg}$$

$F_y =$

$F_z =$

$$F_y = 50 \text{ kg}; \quad F_z = 35 \text{ kg}$$

Y el vector \vec{F} queda expresado como

$\vec{F} =$

$$\vec{F} = 30\vec{i} + 50\vec{j} + 35\vec{k} \quad (\text{kg})$$

Ejercicio.-

Expresa el vector \vec{F} que representa a una fuerza de 99 kg que a partir del origen llega hasta el punto $E(3, -8, 5)$, en función de los vectores unitarios \vec{i} , \vec{j} y \vec{k} .

Cuidado con los signos

$$\vec{F} = 30\vec{i} - 80\vec{j} + 50\vec{k} \quad (\text{kg})$$

PRODUCTO ESCALAR O INTERNO

Si ya sabes calcular el producto escalar de dos o más vectores, pasa a la pág 24.

Si no te acuerdas, estudia con mucha atención lo siguiente:

1.7 Si \vec{A} y \vec{B} son dos vectores su producto escalar o interno se define como el producto del módulo de \vec{A} por el módulo de \vec{B} y por el COSENO del ángulo θ menor que forman entre sí.

Analíticamente el producto escalar o interno se escribe:

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \quad \quad \quad (0 \leq \theta \leq 180^\circ)$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta$$

Como A, B y $\cos \theta$ son escalares, entonces el producto escalar o interno de dos vectores es un _____.

escalar

Si \vec{A} , \vec{B} , \vec{C} y \vec{D} son vectores, y α un escalar, se exige que

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}$$

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} + \vec{C}) = \vec{A} \cdot \vec{B} + \vec{A} \cdot \vec{C}$$

$$(\vec{A} + \vec{B}) \cdot (\vec{C} + \vec{D}) = \vec{A} \cdot \vec{C} + \vec{A} \cdot \vec{D} + \vec{B} \cdot \vec{C} + \vec{B} \cdot \vec{D}$$

$$\alpha (\vec{A} \cdot \vec{B}) = (\alpha \vec{A}) \cdot \vec{B} = \vec{A} \cdot (\alpha \vec{B})$$

Si $\theta=90^\circ$, $\cos \theta=0$, por tanto, si dos vectores son perpendiculares, su producto escalar o interno es _____.

cero

Entonces

$$\bar{i} \cdot \bar{j} = \bar{j} \cdot \bar{k} = \bar{k} \cdot \bar{i} = \underline{\hspace{2cm}}$$

 cero

Si $\theta=0^\circ$ $\cos \theta=1$, por tanto, si un vector se multiplica escalarmente por si mismo, se obtendrá

$$\bar{A} \cdot \bar{A} =$$

$$\bar{A} \cdot \bar{A} = A A (1) = A^2 = A_x^2 + A_y^2 + A_z^2$$

 Y el producto escalar de los vectores unitarios por si mismos será igual a .

 uno

Esto es

$$\bar{i} \cdot \bar{i} = \bar{j} \cdot \bar{j} = \bar{k} \cdot \bar{k} = \underline{\hspace{2cm}}.$$

 uno

Ejemplo.-

Calcular el producto escalar o interno de los vectores

$$\vec{A} = 3\vec{i} - 4\vec{j} + 5\vec{k} \quad \text{y} \quad \vec{B} = 2\vec{i} + 5\vec{j} + \vec{k}$$

Solución:

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = (3\vec{i} - 4\vec{j} + 5\vec{k}) \cdot (2\vec{i} + 5\vec{j} + \vec{k})$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = 3\vec{i} \cdot (2\vec{i} + 5\vec{j} + \vec{k}) - 4\vec{j} \cdot (2\vec{i} + 5\vec{j} + \vec{k}) + 5\vec{k} \cdot (2\vec{i} + 5\vec{j} + \vec{k})$$

Recuerda que:

$$\vec{i} \cdot \vec{j} = \underline{\quad} = \underline{\quad} = 0$$

$$\vec{i} \cdot \vec{i} = \underline{\quad} = \underline{\quad} = 1$$

$$\vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{i} = 0$$

$$\vec{i} \cdot \vec{i} = \vec{j} \cdot \vec{j} = \vec{k} \cdot \vec{k} = 1$$

Entonces

$$\vec{A} \cdot \vec{B} =$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = 6 - 20 + 5 = -9$$

Ejercicio.-

Calcula el producto escalar o interno de

$$\vec{A} = -2\vec{i} + 3\vec{j} - \vec{k}$$

$$\vec{B} = 4\vec{i} + 5\vec{j} - 2\vec{k}$$

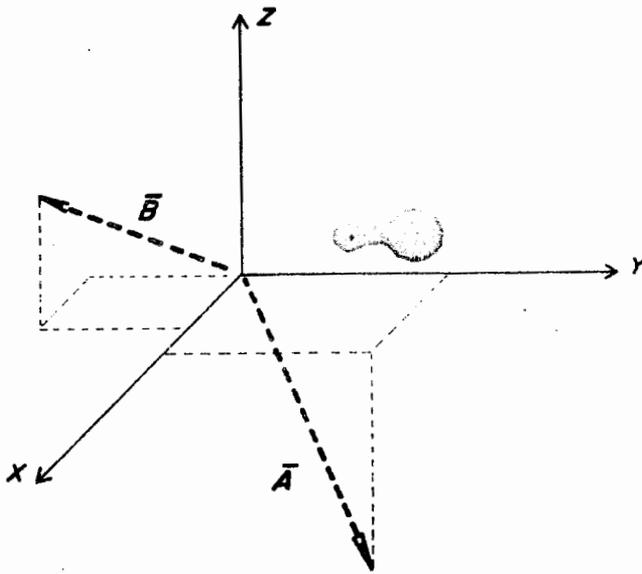
Ejercicios.

$$\text{Si } \bar{A} = 3\bar{i} + 4\bar{j} - 5\bar{k} \text{ y } \bar{B} = 2\bar{i} - 3\bar{j} + 4\bar{k}$$

- a) Dibuja una figura que represente a los vectores \bar{A} y \bar{B}
- b) Calcula $\bar{A} + \bar{B}$
- c) Calcula $\bar{A} - \bar{B}$
- d) Calcula $\bar{A} \cdot \bar{B}$

Respuestas

a)



b) $\bar{A} + \bar{B} = 5\bar{i} + \bar{j} - \bar{k}$

c) $\bar{A} - \bar{B} = \bar{i} + 7\bar{j} - 9\bar{k}$

d) $\bar{A} \cdot \bar{B} = -26$

Pasa a la página siguiente.

PRODUCTO VECTORIAL O EXTERNO

Si sabes calcular el producto vectorial de dos vectores, pasa a la pág 29.

Si no te acuerdas, estudia con mucha atención:

1.8 El producto vectorial o externo de dos vectores, \vec{A} y \vec{B} , es otro vector, \vec{P} , con las siguientes características:

Su módulo es el producto de los módulos de los vectores A y B por el SENO del ángulo θ menor que forman entre sí; entonces,

$$P = \quad \quad \quad 0 \leq \theta \leq 180^\circ$$

$$P = A B \text{ sen } \theta \quad \quad \quad 0 \leq \theta \leq 180^\circ$$

Su línea de _____ es normal al plano formado por \vec{A} y \vec{B} .

acción

Su sentido de avance es el de un tornillo de rosca derecha cuando se le hace girar de \vec{A} hacia _____ a través del ángulo menor que forman entre sí.

\vec{e}

Si \vec{e} es el vector unitario que da la dirección y sentido de \vec{P} , entonces \vec{P} , analíticamente, se escribe:

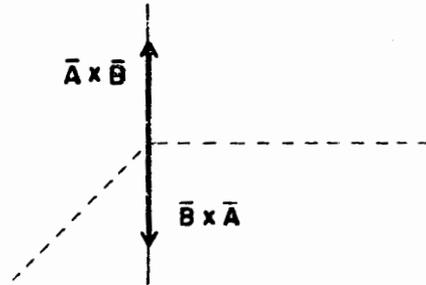
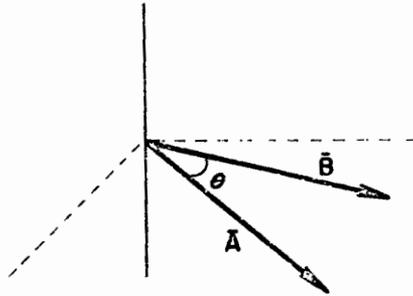
$$P = \vec{A} \times \vec{B} = \quad \quad \quad 0 \leq \theta \leq 180^\circ$$

$$\vec{P} = \vec{A} \times \vec{B} = (AB \text{ sen } \theta) \vec{e} \quad \quad \quad 0 \leq \theta \leq 180^\circ$$

Se exige que el producto vectorial cumpla

$$\vec{A} \times \vec{B} = -\vec{B} \times \vec{A}$$

Dibuja en la figura el sentido de $\vec{A} \times \vec{B}$ y el de $\vec{B} \times \vec{A}$



También se exige que el producto vectorial cumpla

$$(\vec{T} + \vec{U}) \times \vec{S} = \vec{T} \times \vec{S} + \vec{U} \times \vec{S}$$

$$(\vec{R} + \vec{S}) \times (\vec{T} + \vec{U}) = \vec{R} \times \vec{T} + \vec{R} \times \vec{U} + \vec{S} \times \vec{T} + \vec{S} \times \vec{U}$$

$$\alpha(\vec{R} \times \vec{S}) = \alpha \vec{R} \times \vec{S} = \vec{R} \times \alpha \vec{S}$$

Siendo \vec{i} , \vec{j} y \vec{k} ortogonales

$$\vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \vec{k} \times \vec{k} = \underline{\hspace{2cm}}$$

cero (recuerda la definición de producto vectorial)

También, si \bar{i} , \bar{j} y \bar{k} son ortogonales

$$\bar{i} \times \bar{j} = \bar{k}$$

$$\bar{j} \times \bar{k} = \bar{i}$$

$$\bar{k} \times \bar{i} = \bar{j}$$

 $\bar{j} \times \bar{k} = \bar{i}$; $\bar{k} \times \bar{i} = \bar{j}$ (recuerda que el sistema de ejes que se escogió es DERECHO)

Si

$$\bar{R} = R_x \bar{i} + R_y \bar{j} + R_z \bar{k}$$

$$\bar{S} = S_x \bar{i} + S_y \bar{j} + S_z \bar{k}$$

Se asegura que

$$\bar{R} \times \bar{S} = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ R_x & R_y & R_z \\ S_x & S_y & S_z \end{vmatrix}$$

Pasa a la página siguiente

Ejercicio.-

Sean $\bar{R} = R_x \bar{i} + R_y \bar{j} + R_z \bar{k}$ y $\bar{S} = S_x \bar{i} + S_y \bar{j} + S_z \bar{k}$

entonces

$$\bar{R} \times \bar{S} = (R_x \bar{i} + R_y \bar{j} + R_z \bar{k}) \times (S_x \bar{i} + S_y \bar{j} + S_z \bar{k})$$

Desarrolla el producto y agrupa en términos de \bar{i} , \bar{j} y \bar{k} .

Se asegura que

$$\bar{R} \times \bar{S} = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ R_x & R_y & R_z \\ S_x & S_y & S_z \end{vmatrix}$$

Verificalo desarrollando el determinante.

1.7

Estos conceptos son muy importantes

1. MOMENTO DE UNA FUERZA

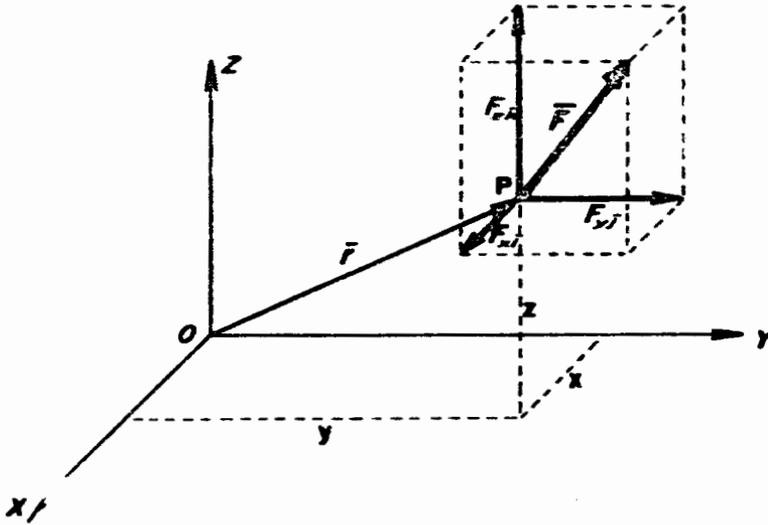
Sea una fuerza $\vec{F} = F_x\vec{i} + F_y\vec{j} + F_z\vec{k}$ y

$\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ el vector de posición respecto al origen de un

sistema de coordenadas de tres dimensiones de un punto P contenido

en la línea de acción de la fuerza \vec{F} .

Observa la figura



Se define momento, \vec{M} , de la fuerza, \vec{F} , respecto al ORIGEN de un sistema de coordenadas trirrectangular como

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x & y & z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

Desarrolla el determinante y agrupa en términos de \bar{i} , \bar{j} y \bar{k}

$$\bar{M} = (F_z \cdot Y - F_y \cdot Z) \bar{i} - (F_z \cdot X - F_x \cdot Z) \bar{j} + (F_y \cdot X - F_x \cdot Y) \bar{k}$$

También \bar{M} se puede escribir como

$$\bar{M} = M_x \bar{i} + M_y \bar{j} + M_z \bar{k}$$

Por tanto

$$M_x =$$

$$M_y =$$

$$M_z =$$

$$M_x = F_z \cdot Y - F_y \cdot Z$$

$$M_y = -(F_z \cdot X - F_x \cdot Z) = F_x \cdot Z - F_z \cdot X$$

$$M_z = F_y \cdot X - F_x \cdot Y$$

donde M_x , M_y y M_z son los momentos de los COMPONENTES de \bar{F} respecto a los ejes X , Y , Z , respectivamente.

Entonces, el momento \bar{M} queda

$$\bar{M} =$$

$$M = (F_z \cdot Y - F_y \cdot Z) \bar{i} + (F_x \cdot Z - F_z \cdot X) \bar{j} + (F_y \cdot X - F_x \cdot Y) \bar{k}$$

Estudiemos los componentes de M:

$$\underline{M_x = F_z \cdot Y - F_y \cdot Z}$$

Esto indica que el momento alrededor del eje X es la suma algebraica del componente ____ por su brazo de palanca ____, y el componente ____ por su brazo de palanca ____.

Fz, Y, Fy, Z.

Fz·Y resulta positivo y Fy·Z negativo, como consecuencia de la convención del _____.

tornillo de rosca derecha.

$$\underline{M_y = F_x \cdot Z - F_z \cdot X}$$

o sea, que el momento alrededor del eje ____ es la suma algebraica del _____ Fx por su brazo de palanca ____ y el componente ____ por su _____ X.

Y, componente, Z, Fz, brazo de palanca

Los signos, son consecuencia de la _____

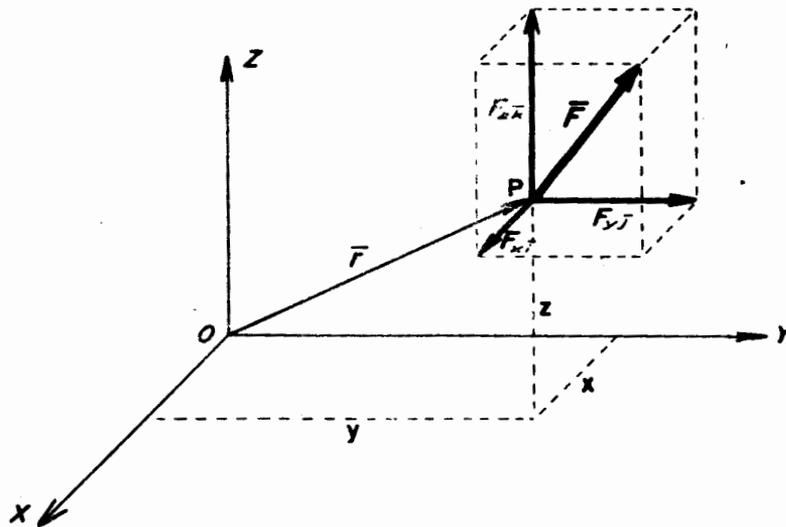
convención del tornillo de rosca derecha.

$$\underline{M_z = F_y \cdot X - F_x \cdot Y}$$

Esto muestra que el momento _____ del eje Z es la suma algebraica del componente ____ por su brazo _____ X y el componente F_x por su brazo de palanca Y.

 alrededor, F_y , de palanca

Ahora, partiendo de la siguiente figura, obtén los componentes, M_x , M_y y M_z . Recuerda la convención del tornillo de rosca derecha.



$$M_x =$$

$$M_y =$$

$$M_z =$$

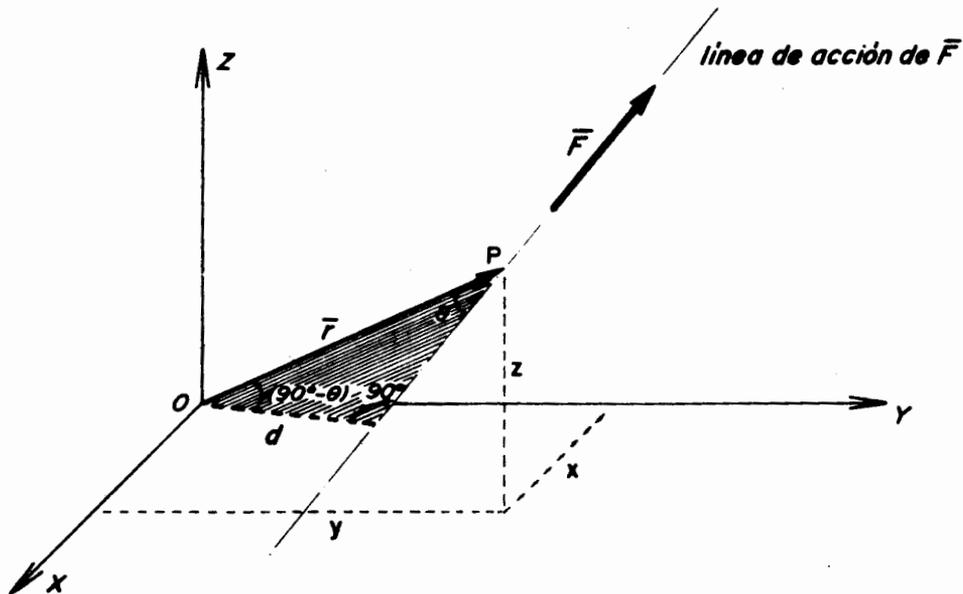
$$M_x = F_z \cdot Y - F_y \cdot Z$$

$$M_y = F_x \cdot Z - F_z \cdot X$$

$$M_z = F_y \cdot X - F_x \cdot Y$$

INTERPRETACION GEOMETRICA DEL MOMENTO DE UNA FUERZA

Estudia con mucha atención la siguiente figura



El producto vectorial $\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$ es un vector cuyo módulo es

$$M = \quad \quad \quad 0 \leq \theta \leq 180^\circ$$

$$M = r F \text{ sen } \theta \quad \quad \quad 0 \leq \theta \leq 180^\circ$$

que se puede escribir como

$$M = F (r \text{ sen } \theta)$$

En donde, siendo \vec{r} el vector de _____ de un punto cualquiera de la _____ de la fuerza \vec{F} , necesariamente el producto $r \text{ sen } \theta$, que puede escribirse como $r \text{ cos } (90-\theta)$, es siempre igual a la distancia _____ que es perpendicular a la línea de acción de la fuerza \vec{F} .

 posición, línea de acción, d

Por tanto

$$M = F (r \text{ sen } \theta) = F r \text{ cos } (90 - \theta) = \underline{\hspace{2cm}}$$

$$F d$$

 En resumen:

El momento de una fuerza respecto a un punto es igual al valor de la _____ por la _____ menor que los separa.

 fuerza, distancia

Estudia con mucha atención:

PAR

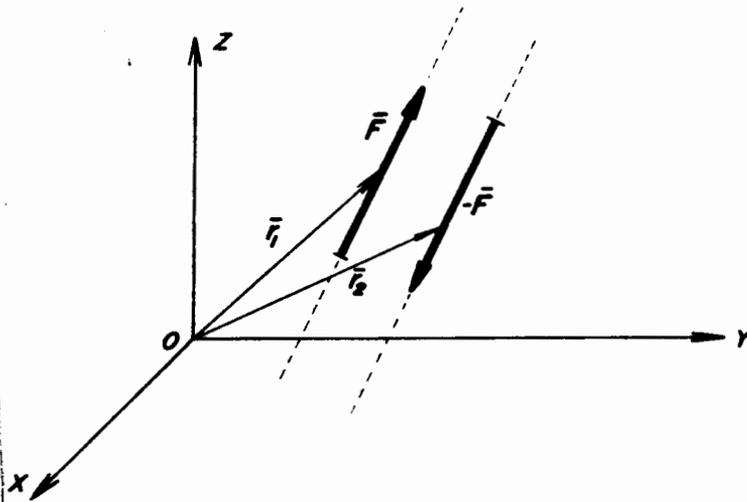
Se define como PAR, a dos fuerzas que cumplen con las siguientes características:

Sus módulos, iguales.

Sus líneas de acción, paralelas entre sí.

Sus sentidos, opuestos entre sí.

Observa la figura



1.10 El momento \bar{P} , de un par con respecto al origen de un sistema de coordenadas trirrectangulares, se define como la suma de los momentos producidos por las dos fuerzas que constituyen el par.

Por consiguiente

$$\bar{P} = \bar{r}_1 \times \bar{F} \quad \underline{\hspace{2cm}}$$

$$\bar{P} = \bar{r}_1 \times \bar{F} + \bar{r}_2 \times (-F) = \bar{r}_1 \times \bar{F} - \bar{r}_2 \times \bar{F}$$

Entonces

$$\bar{P} = \bar{r}_1 \times \bar{F} - \bar{r}_2 \times \bar{F}$$

Ahora, al recordar que

$$(\bar{T} + \bar{U}) \times \bar{S} = \bar{T} \times \bar{S} + \bar{U} \times \bar{S},$$

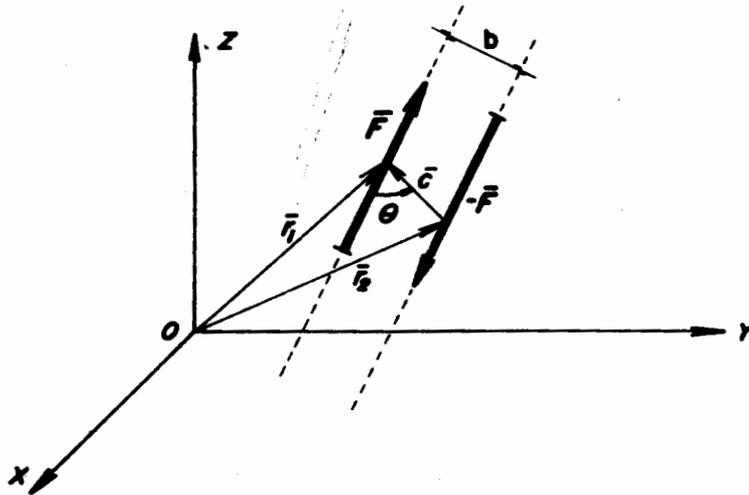
el momento de un par respecto al origen de un sistema de coordenadas trirrectangulares queda

$$\bar{P} =$$

$$\bar{P} = (\bar{r}_1 - \bar{r}_2) \times \bar{F}$$

INTERPRETACION GEOMETRICA DEL MOMENTO DE UN PAR

Estudia con mucha atención la siguiente figura



Por la ley del triángulo, el vector \bar{c} es

$$\bar{c} =$$

$$\bar{c} = \bar{r}_1 - \bar{r}_2, \text{ puesto que } \bar{r}_2 + \bar{c} = \bar{r}_1$$

1-11

Por tanto

$$\vec{P} = \vec{C} \times \vec{F}$$

Entonces, el módulo o valor de \vec{P} es

$$P = \quad \quad \quad 0 \leq \theta \leq 180^\circ$$

$$P = C F \text{ sen } \theta = F (C \text{ sen } \theta) \quad \quad \quad 0 \leq \theta \leq 180^\circ$$

Pero

$$C \text{ sen } \theta =$$

$$C \text{ sen } \theta = b$$

Por consiguiente

$$P = F b$$

la ecuación anterior indica que el módulo del momento de un par es el _____ del vector \vec{F} multiplicado por la distancia _____ que separa a las líneas de acción del par.

módulo, b

Esto quiere decir que, si la distancia b permanece constante, el módulo del momento de este par con respecto a cualquier punto en el espacio, es siempre el _____.

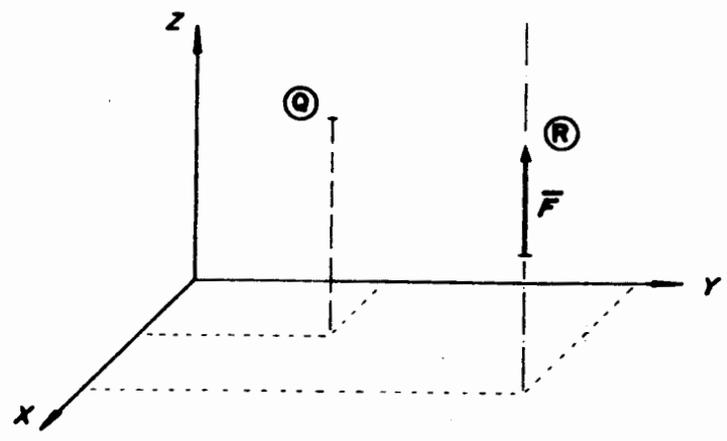
mismo

MUCHA ATENCION

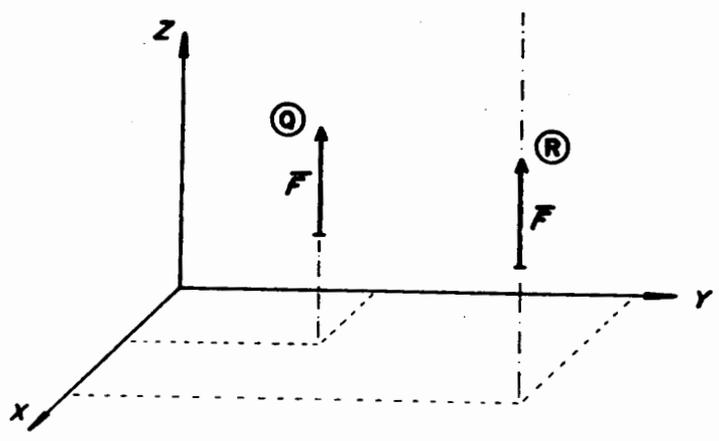
1.11 TRANSPORTE DE FUERZAS

Sea una fuerza \vec{F} actuando en un punto R en el espacio que deseamos transportar a otro punto Q

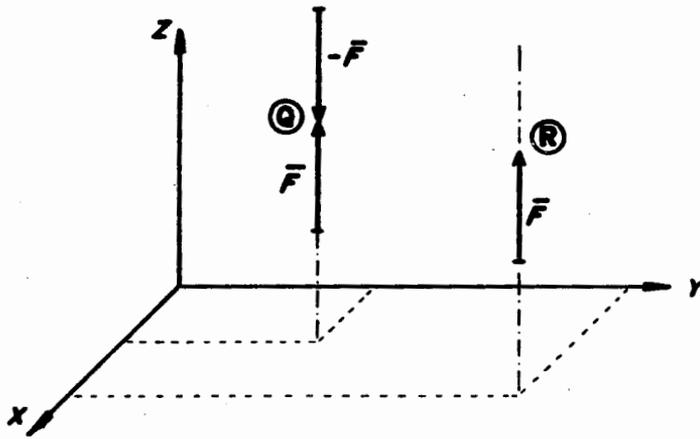
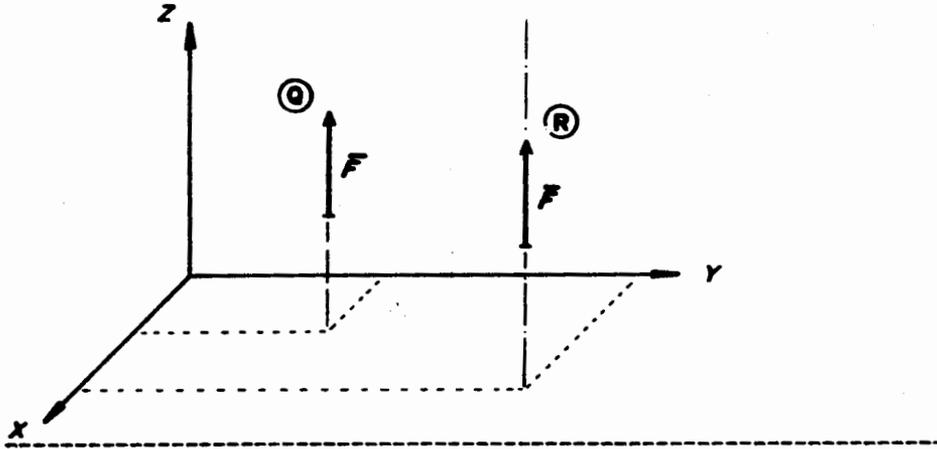
Observa la figura



Dibuja en la figura una fuerza con las mismas características de \vec{F} actuando en el punto Q



Ahora, dibuja en la siguiente figura otra fuerza aplicada en Q tal que, sumada con la anterior resulte el vector nulo.



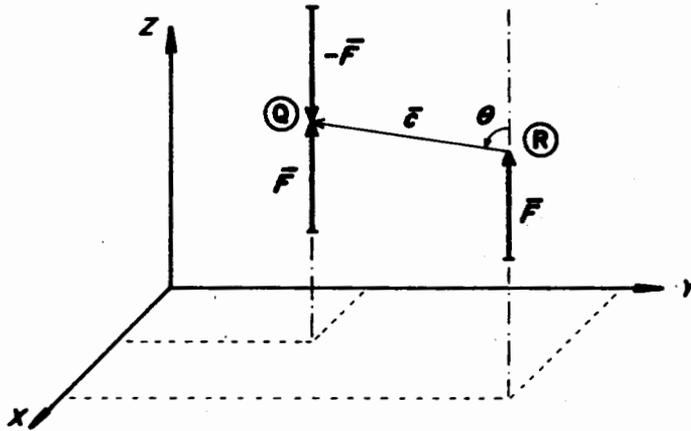
Observando la figura, apreciamos que la fuerza \bar{F} actuando en R, no se ha alterado por la presencia de las otras dos actuando en Q, puesto que su suma es igual a _____.

cero

Pero, lo que deseamos es que la fuerza \vec{F} actúe en Q. Por consiguiente, para que la fuerza \vec{F} actuando en el punto Q sea equivalente a la fuerza \vec{F} actuando en el punto R, se debe considerar el PAR formado por las fuerzas ____ en Q y ____ en R.

 $-\vec{F}, \vec{F}$

Observa la figura



Entonces, la fuerza \vec{F} aplicada en el punto R es igual a la misma _____ aplicada en ____ y un PAR, $\vec{P} =$

 fuerza, $\vec{P} = \vec{F} \times \vec{C}$.

Suponiendo que b es la distancia menor entre las fuerzas, el valor del PAR será: $P =$

 $P = F C \text{ sen } \theta = F b$

EXAMEN

- 1.- Define lo que es vector
- 2.- ¿Cuántas clases de vectores hay y cuales son?
- 3.- Sean $\bar{A} = 3\bar{i} + 4\bar{j} - 5\bar{k}$; $\bar{B} = 3\bar{i} + 6\bar{j} + 8\bar{k}$; $\bar{C} = -\bar{i} + 5\bar{j} + 4\bar{k}$

Calcula:

$$(\bar{A} + \bar{B}) + \bar{C}$$

$$\bar{A} - \bar{B}$$

$$(\bar{A} \cdot \bar{B}) \bar{C}$$

$$\bar{A} \cdot (\bar{A} + \bar{B})$$

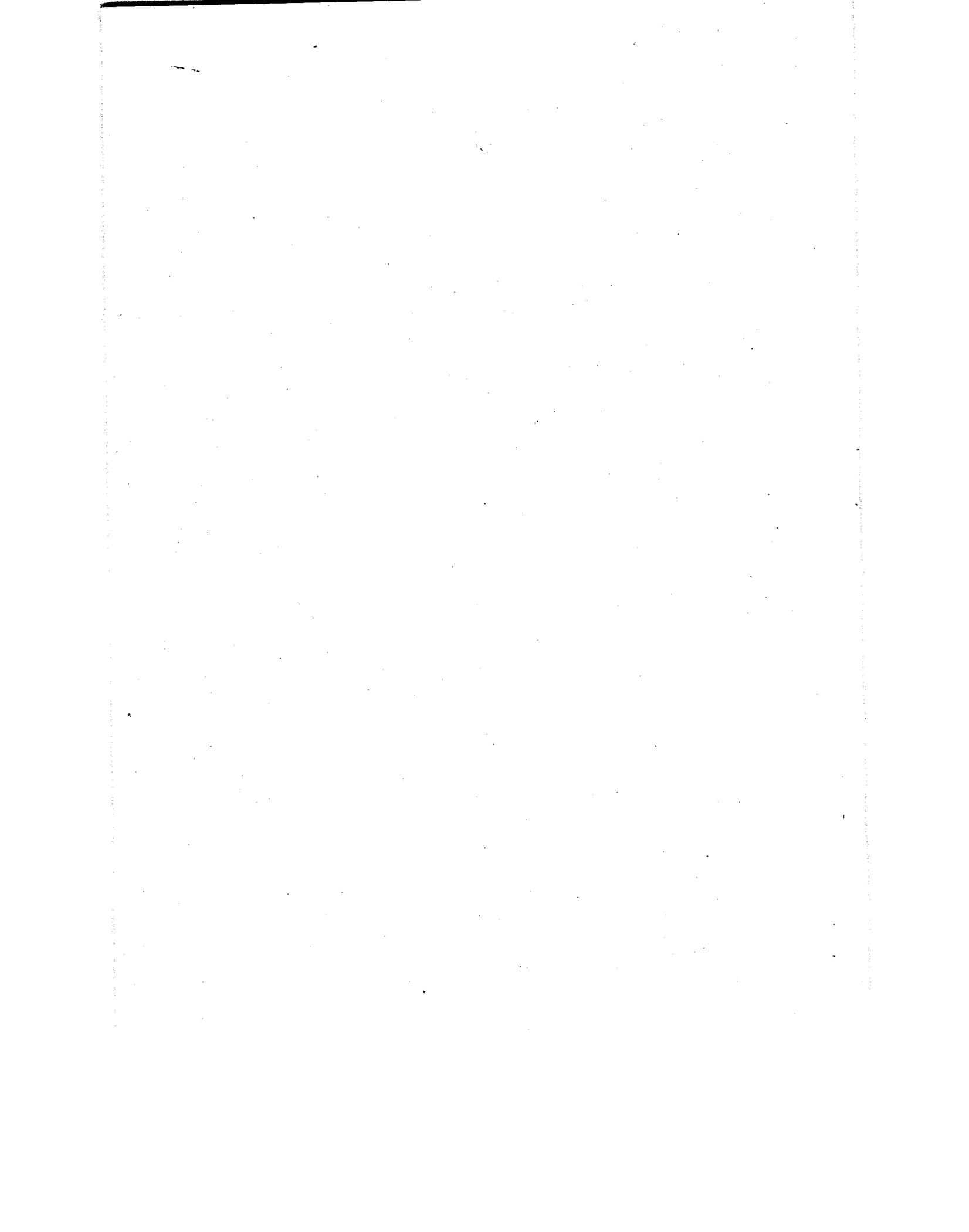
$$(\bar{A} + \bar{B}) \times \bar{C}$$

En los siguientes ejercicios, los componentes de los vectores están dados en ton y las coordenadas en m

- 4.- Calcula el momento respecto al origen de la fuerza $\bar{F} = 10\bar{i} + 20\bar{j} + 15\bar{k}$, que pasa por el punto (3,4,5)
- 5.- Calcula el momento respecto al origen de un par que se constituye de la fuerza $\bar{F} = 5\bar{i} + 10\bar{j} + 5\bar{k}$ actuando en el punto (3,2,4) y la fuerza $-\bar{F} = -5\bar{i} - 10\bar{j} - 5\bar{k}$ actuando en el punto (5,4,6).
- 6.- Transporta la fuerza $\bar{F} = 10\bar{i} + 20\bar{j} + 15\bar{k}$ que actúa en el punto (5,5,5) por su equivalente aplicado en el origen.

Respuestas

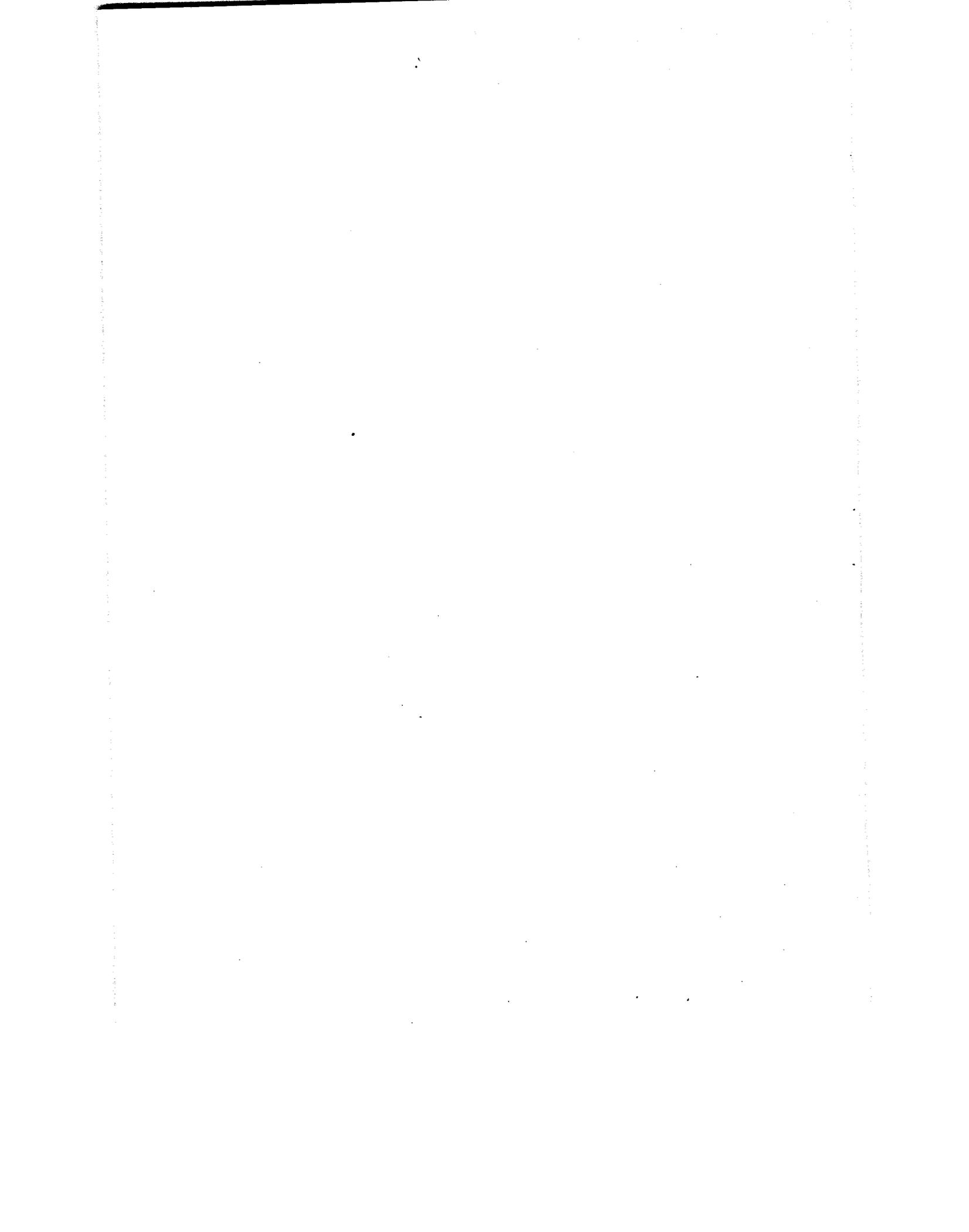
- 1.- Es una cantidad determinada por el conocimiento de un módulo una dirección, un sentido, y si así se requiere, un punto de aplicación.
- 2.- Hay tres clases: libres, deslizantes y fijos.
- 3.- $(\bar{A} + \bar{B}) + \bar{C} = 5\bar{i} + 15\bar{j} + 7\bar{k}$
 $(\bar{A} - \bar{B}) = -2\bar{j} - 13\bar{k}$
 $(\bar{A} \cdot \bar{B}) \bar{C} = 7\bar{i} - 35\bar{j} - 28\bar{k}$
 $\bar{A} \cdot (\bar{A} + \bar{B}) = 43$
 $(\bar{A} + \bar{B}) \times \bar{C} = 25\bar{i} - 27\bar{j} + 40\bar{k}$
- 4.- $\bar{M} = -40\bar{i} + 5\bar{j} + 20\bar{k}$ (ton-m)
- 5.- $\bar{M} = 10\bar{i} - 10\bar{k}$ (ton-m)
- 6.- $\bar{F} = 10\bar{i} + 20\bar{j} + 15\bar{k}$ (ton)
 $\bar{P} = -25\bar{i} - 25\bar{j} + 50\bar{k}$ (ton-m)



CAPITULO 2. RESULTANTE DE UN SISTEMA DE FUERZAS EN EL ESPACIO
Y EN EL PLANO

Objetivos:

- 2.1 Explicarás de qué se compone un sistema de fuerzas espaciales concurrentes
- 2.2 Explicarás de qué se compone un sistema de fuerzas espaciales paralelas
- 2.3 Explicarás de qué se compone un sistema de fuerzas espaciales no concurrentes ni paralelas
- 2.4 Calcularás la resultante de un sistema de fuerzas espaciales concurrentes
- 2.5 Calcularás la resultante de un sistema de fuerzas en el plano concurrentes
- 2.6 Calcularás la resultante de un sistema de fuerzas espaciales paralelas
- 2.7 Calcularás la resultante de un sistema de fuerzas en el plano paralelas
- 2.8 Calcularás la resultante de un sistema de fuerzas espaciales ni concurrentes ni paralelas
- 2.9 Calcularás la resultante de un sistema de fuerzas en el plano ni concurrentes ni paralelas



RESULTANTE DE UN SISTEMA DE FUERZAS ESPACIALES

La resultante de un sistema de fuerzas espaciales se compone de:

- a) Una fuerza $\bar{R} = \Sigma \bar{F}$, donde $\Sigma \bar{F}$ representa la suma _____ de todas las _____ del sistema.
- b) Un momento $\bar{M}_R = \Sigma \bar{M}$, donde $\Sigma \bar{M}$ representa la suma _____ de los _____ de todas las fuerzas del sistema respecto a un punto determinado.

 vectorial, fuerzas, vectorial, momentos

Por consiguiente, como primer caso para determinar la resultante de un sistema de fuerzas espaciales, se debe distinguir a qué tipo de sistema pertenece, los cuales se agrupan en:

- 1) Sistema de fuerzas espaciales concurrentes
- 2) Sistema de fuerzas espaciales paralelas
- 3) Sistema de fuerzas espaciales ni concurrentes ni paralelas

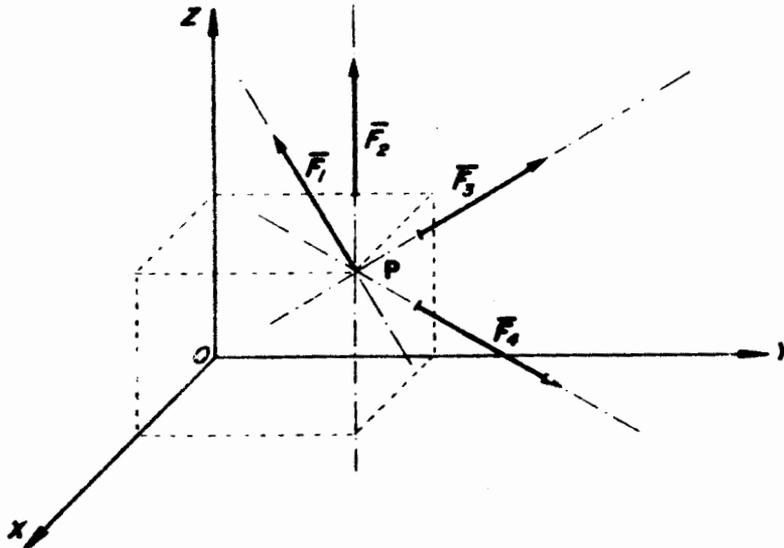
Si sabes distinguir entre los diferentes sistemas de fuerzas a qué tipo pertenece, o sea, puedes explicar de qué se compone cada uno de ellos, pasa a la pág 2-10.

Si no lo sabes, se te dará toda la información que necesitas, será cuestión de minutos. Pasa a la siguiente página y estudia con mucha atención.

2.1 SISTEMA DE FUERZAS ESPACIALES CONCURRENTES

Se compone de fuerzas que se cortan en un punto común, llamado de concurrencia.

Observa la figura



El sistema de fuerzas espaciales _____ representado en la figura, nos muestra un sistema de cuatro fuerzas en el espacio, concurrentes al punto ____.

 concurrentes, P

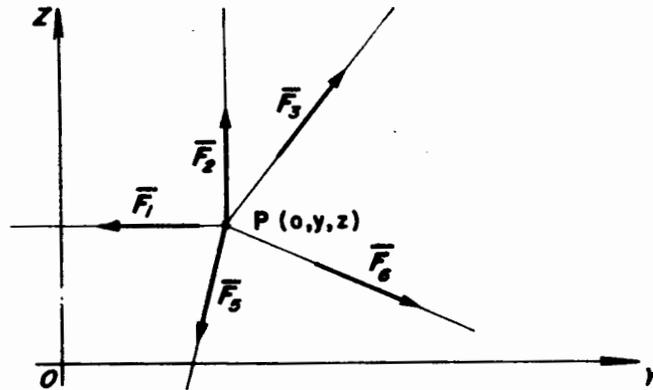
Dibuja, sobre la figura, todas las fuerzas que quieras, sin olvidar que todas las líneas de acción deben cortar el punto P para que el sistema siga siendo de fuerzas espaciales _____.

 concurrentes

SISTEMA DE FUERZAS EN EL PLANO CONCURRENTES.- (caso particular)

Se compone de fuerzas contenidas en un _____ que se cortan en un punto llamado de _____.

Observa la figura.



plano, concurrencia

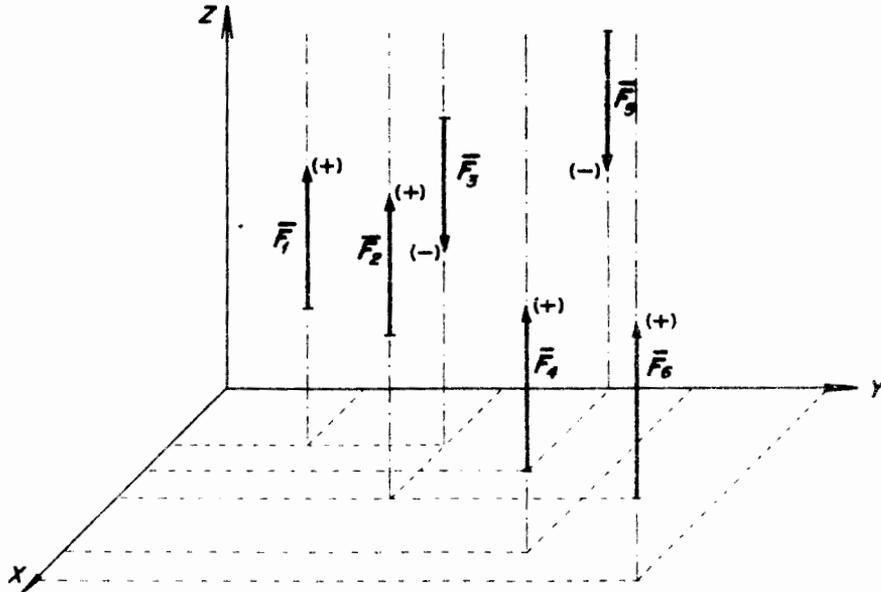
Por tanto, los vectores que representan a estas fuerzas pertenecen a la clase de _____.

deslizantes

2.2 SISTEMA DE FUERZAS ESPACIALES PARALELAS

Se compone de fuerzas que se cortan en el infinito.

Observa la figura



Un sistema de fuerzas espaciales _____ debe cumplir con la condición de que todas las fuerzas que componen a este sistema sean _____ entre sí.

 paralelas, paralelas

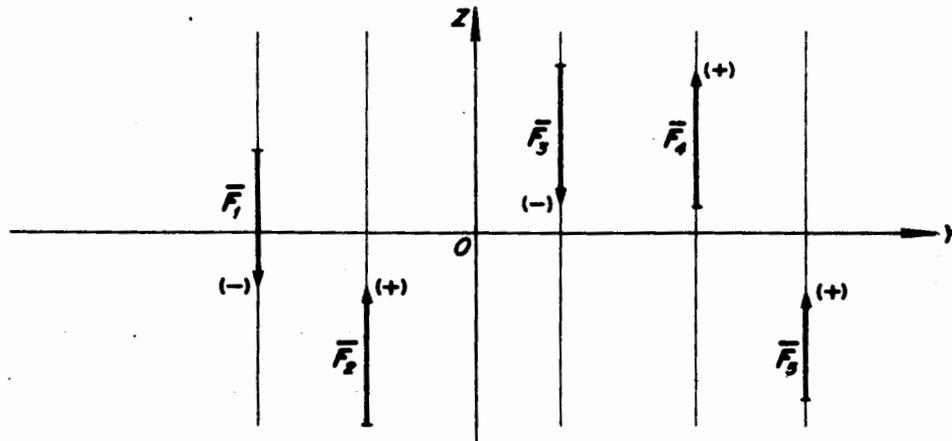
Por comodidad, cuando tratamos con un sistema de fuerzas espaciales paralelas, hacemos que el eje Z de un sistema de coordenadas rectangulares sea paralelo al sistema de fuerzas, con la ventaja de conocer el _____ de éstas en forma automática.

sentido

SISTEMA DE FUERZAS EN EL PLANO PARALELAS.- (caso particular)

Se compone de fuerzas contenidas en un _____ que se cortan en el _____.

Observa la figura



plano, infinito

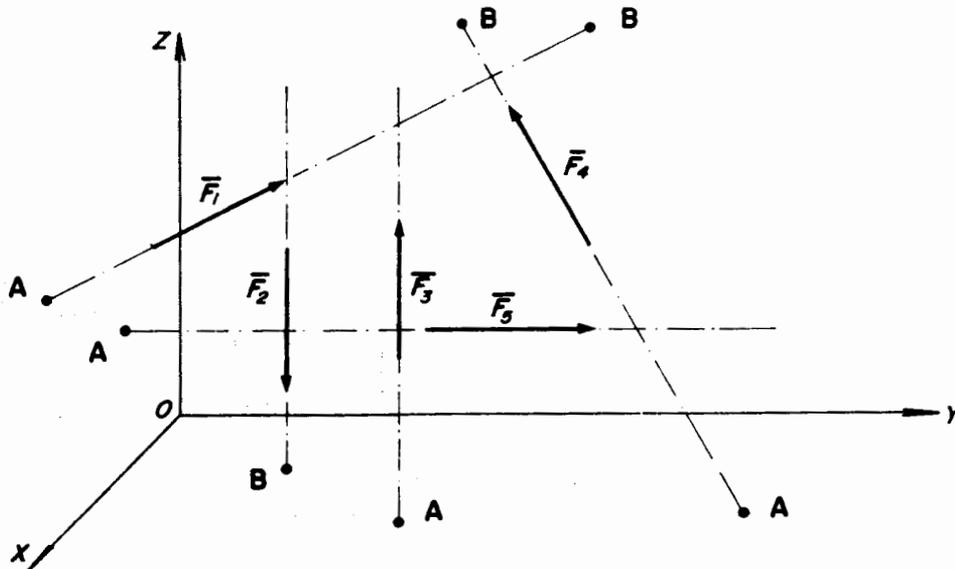
Los vectores que representan a estas fuerzas pertenecen a la clase de _____.

deslizantes

2.3 SISTEMA DE FUERZAS ESPACIALES NI CONCURRENTES NI PARALELAS

Es el sistema más general, puesto que las fuerzas no son todas concurrentes ni todas paralelas.

Observa la figura



En la figura, se muestra un sistema de cinco fuerzas en el espacio donde _____ son todas _____, _____.

no, concurrentes, ni paralelas

Escribe en la figura las coordenadas de los puntos (en centímetros) donde las líneas de acción de las fuerzas cortan los planos X-Y, Y-Z y Z-X

$$\bar{F}_1 \quad A(3.5, 0, 4.5), B(0, 7.5, 7.0) \quad ; \quad \bar{F}_2 \quad B(1.4, 3.0, 0)$$

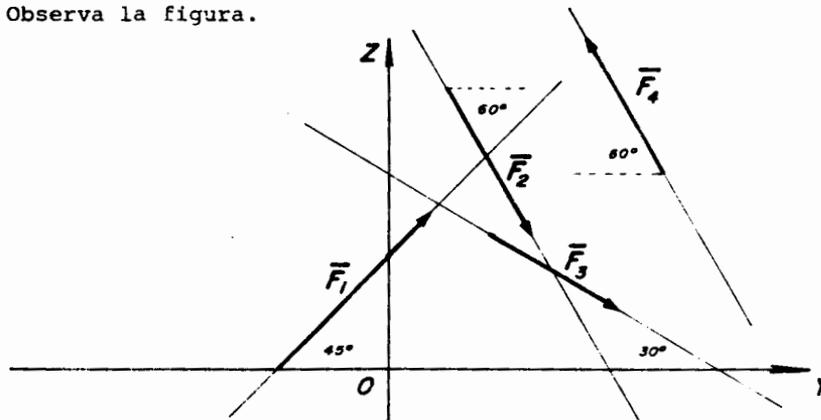
$$\bar{F}_3 \quad A(2.8, 6.0, 0) \quad ; \quad \bar{F}_4 \quad A(2.5, 12.0, 0), B(0, 5.1, 7.0)$$

$$\bar{F}_5 \quad A(1.4, 0, 2.5)$$

SISTEMA DE FUERZAS EN EL PLANO NI CONCURRENTES NI PARALELAS.- (caso particular).

Se compone de fuerzas _____ y, _____
son todas _____.

Observa la figura.



La línea de acción de cada fuerza está dada por un punto, y por el ángulo menor que forma con el eje Y.

contenidas en un plano, no, concurrentes ni paralelas

Los vectores que representan a estas fuerzas pertenecen a la clase de _____.

deslizantes

Ejercicios.-

- 1) Explica, brevemente, de qué se compone un sistema de fuerzas espaciales concurrentes.

Se compone de fuerzas que se cortan en un punto común llamado de concurrencia. Los vectores que representan a estas fuerzas pertenecen a la clase de deslizantes.

- 2) Explica, brevemente, de qué se compone un sistema de fuerzas espaciales paralelas.

Se compone de fuerzas que se cortan en el infinito. Debe cumplir con la condición de que todas las fuerzas sean paralelas entre sí. Los vectores que representan a estas fuerzas pertenecen a la clase de deslizantes.

- 3) Explica, brevemente, de qué se compone un sistema de fuerzas espaciales ni concurrentes ni paralelas.

Es el sistema más general, puesto que las fuerzas que lo componen no son todas concurrentes ni paralelas. Los vectores que representan a estas fuerzas pertenecen a la clase de deslizantes.

Si ya sabes obtener la resultante de un sistema de fuerzas espaciales concurrentes, pasa a la pág 2-21.
Si no, pasa a la página siguiente.

2.4 RESULTANTE DE UN SISTEMA DE FUERZAS ESPACIALES CONCURRENTES

La resultante de un sistema de fuerzas espaciales concurrentes, es una UNICA _____.

FUERZA

Esta fuerza está representada por un vector deslizante cuya línea de acción debe cortar el punto de _____.

conurrencia

ATENCIÓN

El vector puede ser el _____ NULO

vector

OBTENCION DE LA RESULTANTE

Si $\bar{R} = \sum \bar{F}$,

$$R_x \bar{i} + R_y \bar{j} + R_z \bar{k} = \sum F_x \bar{i} + \sum F_y \bar{j} + \sum F_z \bar{k}$$

por tanto,

$$R_x = \sum F_x$$

$$R_y =$$

$$R_z =$$

 $R_y = \sum F_y$

$R_z = \sum F_z$

Donde las escalares R_x , _____ y _____, que son los componentes del vector \bar{R} , son las sumas de los respectivos _____ en los ejes x , y , z , de TODOS los vectores \bar{F} .

 R_y , R_z , componentes

Su módulo es

$$R = \sqrt{(\Sigma F_x)^2 + \underline{\hspace{2cm}} + \underline{\hspace{2cm}}}$$

 $(\Sigma F_y)^2$, $(\Sigma F_z)^2$

Su dirección es

$$\cos \theta_x = \frac{\Sigma F_x}{R}, \cos \theta_y = \underline{\hspace{2cm}}, \cos \theta_z = \underline{\hspace{2cm}}$$

donde θ_x , _____ y _____ son los ángulos que la resultante \bar{R} forma con los ejes x , y , z , respectivamente.

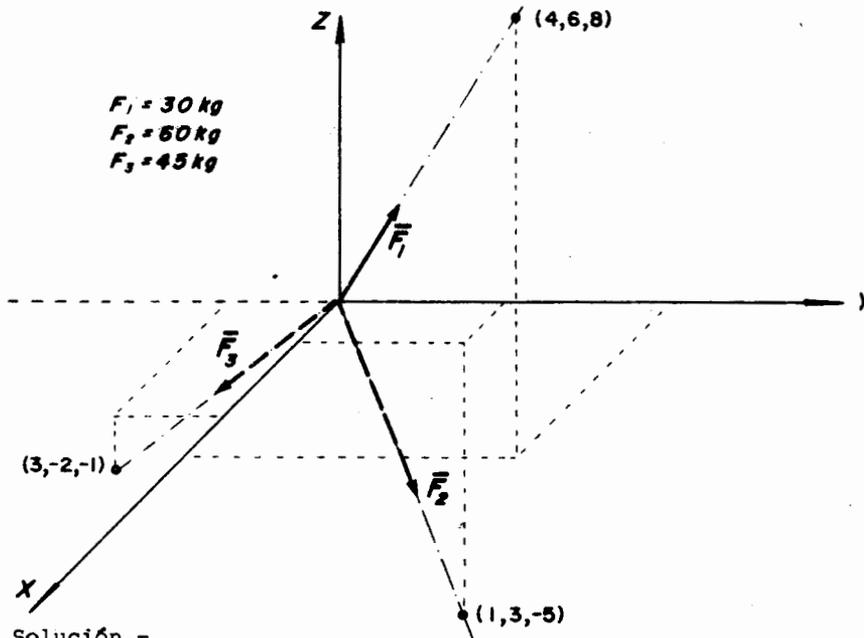
 $\frac{\Sigma F_y}{R}$, $\frac{\Sigma F_z}{R}$, θ_y, θ_z

Los signos de los cosenos directores nos proporcionan su _____.

 sentido.

Ejemplo.-

Obtener la resultante del siguiente sistema de fuerzas concurrentes en el ORIGEN de un sistema trirrectangular derecho. La posición de las líneas de acción, módulos y sentidos, se muestran en la figura.



Solución.-

Como primer paso, obtengamos los componentes de los vectores \bar{F} .

$$\text{Para } \bar{F}_1, L_1 = \sqrt{4^2 + 6^2 + 8^2} = 10.77$$

$$\cos \theta_x = \frac{4}{10.77} = 0.3714 \quad F_{1x} = 30 \text{ kg} (0.3714) = 11.14 \text{ kg}$$

$$\cos \theta_y = \frac{6}{10.77} = 0.5571 \quad F_{1y} = \quad \quad = 16.71 \text{ kg}$$

$$\cos \theta_z = \frac{8}{10.77} = 0.7428 \quad F_{1z} = \quad \quad = 22.28 \text{ kg}$$

$$\frac{6}{10.77}, \frac{8}{10.77}, 30 \text{ kg} (0.5571), 30 \text{ kg} (0.7428)$$

Para \bar{F}_2 ,

$$F_{2x}=10.14\text{kg}, F_{2y}=30.42\text{kg}, F_{2z}=-50.67\text{kg}$$

Para \bar{F}_3 ,

$$F_{3x}=36.08\text{kg}, F_{3y}=-24.05\text{kg}, F_{3z}=-12.03\text{kg}$$

Ahora, obtengamos el módulo de la resultante

$$F_x = F_{1x} + F_{2x} + F_{3x} = 57.36\text{kg}.$$

$$F_y =$$

$$F_z =$$

Por tanto $R =$

$$F_y = 23.08\text{kg}, F_z = -40.46\text{kg}, R = 73.89\text{kg}$$

Solo resta conocer su _____ y su _____, para determinar nuestro vector resultante.

dirección, sentido

Obténlos

cos $\theta_x=0.7763$ $\theta_x=39.07^\circ$
cos $\theta_y=0.3123$ $\theta_y=71.80^\circ$
cos $\theta_z=-0.5475$ $\theta_z=123.20^\circ$

La dirección está dada por los ángulos, θ , obtenidos a partir de los cosenos directores de la _____ del vector resultante.

línea de acción

El sentido está dado por los _____ de los cosenos directores, observa que el cos θ_z , resultó _____, por tanto, el ángulo θ_z es mayor de 90° y se mide a partir del eje Z hacia el plano X-Y.

signos, negativo

2.5 RESULTANTE DE UN SISTEMA DE FUERZAS EN EL PLANO CONCURRENTES

La resultante es una _____ fuerza, representada por un vector deslizante cuya línea de acción debe _____ el punto de _____.

El vector puede ser el vector _____.

 única, cortar, concurrencia, nulo

OBTENCION DE LA RESULTANTE

Si $\bar{R} = \sum \bar{F}$

$$R_x \bar{i} + R_y \bar{j} + R_z \bar{k} = \sum F_x \bar{i} + \sum F_y \bar{j} + \sum F_z \bar{k}$$

pero en el caso de un sistema de fuerzas en el plano, y en particular del plano y-z, no existe componente en el eje x, por tanto

$$R_y \bar{j} + R_z \bar{k} =$$

 $R_y \bar{j} + R_z \bar{k} = \sum F_y \bar{j} + \sum F_z \bar{k}$

Entonces

$$R_y = \sum F_y = \sum (F \cos \theta_y)$$

$$R_z =$$

 $R_z = \sum F_z = \sum (F \cos \theta_z) = \sum (F \sin \theta_y)$

Donde los componentes R_y y R_z del vector \bar{R} son las sumas de los respectivos _____ en los ejes Y y Z de todos los vectores \bar{F} .

componentes

Su módulo es

$$R =$$

$$R = \sqrt{(\sum F_y)^2 + (\sum F_z)^2}$$

La dirección de la línea de acción del vector que representa la fuerza resultante, se define perfectamente si conocemos el ángulo menor que forma con el eje, el cual se obtiene en función de sus componentes.

Por consiguiente

$$\tan \theta_y =$$

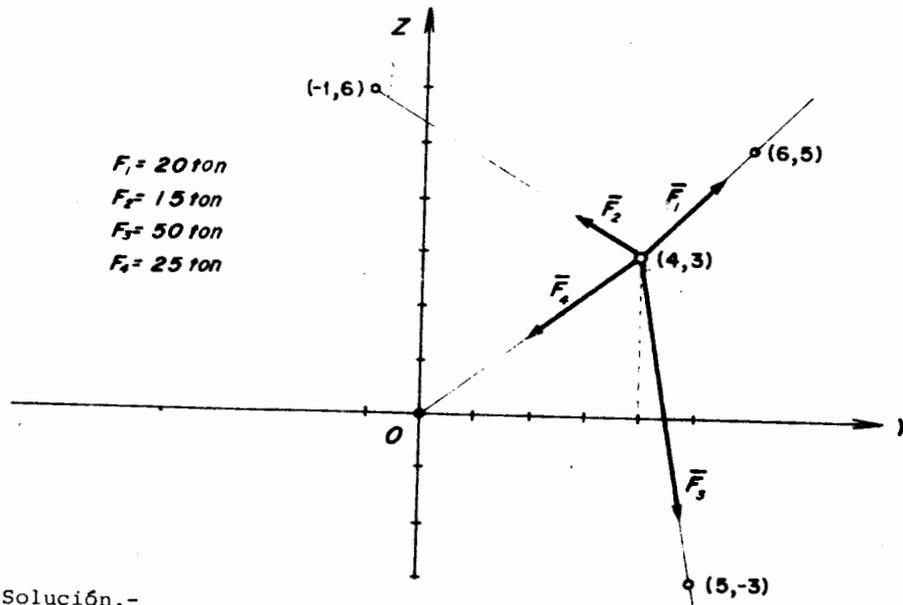
$$\tan \theta_y = \frac{\sum F_z}{\sum F_y}$$

Por último, el sentido de la fuerza resultante está dado por el _____ de la _____ del ángulo.

signo, tangente

Ejemplo.-

Obtener la resultante del siguiente sistema de fuerzas que concurren en el punto (0,4,3). La posición de las líneas de acción, módulos y sentidos, se muestran en la figura.



Solución.-

Obtención de los componentes de las fuerzas.

$$\bar{F}_1, L = \sqrt{(6-4)^2 + (5-3)^2} = 2.828$$

$$\cos \theta_y = \frac{6-4}{2.828} = 0.7071 \quad \therefore F_{1y} = 20 (0.7071) = 14.142 \text{ ton}$$

$$\cos \theta_z = \text{sen } \theta_y = \quad \therefore F_{1z} =$$

$$\text{sen } \theta_y = 0.7071 \quad F_{1z} = 14.142 \text{ ton}$$

Obtén los componentes de las fuerzas \bar{F}_2 , \bar{F}_3 y \bar{F}_4 .

\bar{F}_2

$$F_{2y} = -12.863 \text{ ton}, \quad F_{2z} = 7.717 \text{ ton}$$

\bar{F}_3

$$F_{3y} = 8.2 \text{ ton}, \quad F_{3z} = -49.3 \text{ ton}$$

\bar{F}_4

$$F_{4y} = -20 \text{ ton}, \quad F_{4z} = -15 \text{ ton}$$

Ahora,

$$R = \sqrt{(\Sigma F_y)^2 + (\Sigma F_z)^2} =$$

$$\tan \theta_y = \frac{\Sigma F_z}{\Sigma F_y} = \frac{\quad}{\quad} = \quad \theta_y =$$

La resultante queda

$$R = 43.726 \text{ ton}, \quad \tan \theta_y = 4.0339$$

$$\theta_y = 76.077^\circ, \text{ ángulo que forma su línea de acción con el eje } y.$$

Ejercicios.-

Obtén la resultante de los siguientes sistemas espaciales, concurrentes en el ORIGEN de un sistema derecho de coordenadas rectangulares:

1. $F_1 = 20 \text{ kg}$, $Q_1 (2,2,2)$

$F_2 = 40 \text{ kg}$, $Q_2 (0,3,3)$

$F_3 = 15 \text{ kg}$, $Q_3 (4,0,0)$

$$\bar{R} = 26.547 \bar{i} + 39.831 \bar{j} + 39.831 \bar{k}, R = 62.272 \text{ kg}$$

$$\cos \theta_x = 0.4263, \theta_x = 64.76^\circ$$

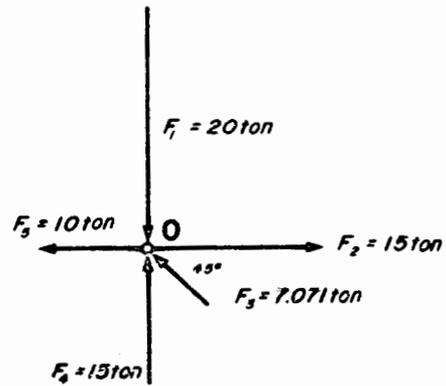
$$\cos \theta_y = 0.6396, \theta_y = 50.23^\circ$$

$$\cos \theta_z = 0.6396, \theta_z = 50.23^\circ$$

2. $F_1 = 20 \text{ ton}, Q_1 (0, 3, 4)$
 $F_2 = 10 \text{ ton}, Q_2 (0, 3, -4)$
 $F_3 = 18 \text{ ton}, Q_3 (0, -4, 0)$
 $F_4 = 8 \text{ ton}, Q_4 (0, 0, -2)$

La resultante es el vector nulo, por tanto, es CERO.

3.



La resultante es el vector nulo.

Si sabes obtener la resultante de un sistema de fuerzas espaciales paralelas, pasa a la pág 2-37.

Si no, pasa a la página siguiente.

2.6 RESULTANTE DE UN SISTEMA DE FUERZAS ESPACIALES PARALELAS

La resultante puede ser:

- a) Una UNICA _____, representada por un vector PARALELO al sistema, sin olvidar que el vector puede ser el vector _____.

FUERZA, nulo

- b) Si $\bar{R} = 0$, la resultante es un PAR. Se considera que el vector que lo represente puede ser el vector _____.

nulo

caso a) $\bar{R} = \Sigma \bar{F}$

$$R_x \bar{i} + R_y \bar{j} + R_z \bar{k} = \Sigma F_x \bar{i} + \Sigma F_y \bar{j} + \Sigma F_z \bar{k}$$

por tanto,

$$R_x =$$

$$R_y =$$

$$R_z =$$

 $R_x = \Sigma F_x, \quad R_y = \Sigma F_y, \quad R_z = \Sigma F_z$

Si suponemos que el eje Z de nuestro sistema de coordenadas cartesianas es paralelo al sistema de fuerzas, entonces, $\Sigma F_x = \underline{\hspace{2cm}}$ y $\Sigma F_y = \underline{\hspace{2cm}}$, puesto que los respectivos en los ejes X y Y de todos los vectores \vec{F} son CERO.

 cero, cero, componentes

Por tanto, el módulo de la resultante es la suma ALGEBRAICA de todas las fuerzas del sistema, ésto es,

$$R =$$

 $R = \Sigma F_z$

Para obtener la ubicación de la línea del vector que representa a la resultante, recordemos la definición del momento de una fuerza respecto a un punto (página 1-30)

$$M = M_x \vec{i} + M_y \vec{j} + M_z \vec{k}$$

donde

$$M_x = F_z (Y) - F_y (Z)$$

$$M_y =$$

$$M_z =$$

 de acción, $M_y = F_x (Z) - F_z (X)$, $M_z = F_y (X) - F_x (Y)$

Si consideramos la ley del paralelogramo,

$$\bar{M}_R = \Sigma \bar{M} = \Sigma M_x \bar{i} + \Sigma M_y \bar{j} + \Sigma M_z \bar{k}$$

Entonces:

$$M_{Fx} = \Sigma M_x = \Sigma (F_z Y) - \Sigma (F_y Z)$$

$$M_{Fy} =$$

$$M_{Fz} =$$

$$M_{Fy} = \Sigma M_y = \Sigma (F_x Z) - \Sigma (F_z X)$$

$$M_{Fz} = \Sigma M_z = \Sigma (F_y X) - \Sigma (F_x Y)$$

Ahora, de acuerdo con la suposición del eje Z paralelo al sistema de fuerzas en estudio, esto es, que las respectivas fuerzas componentes en los ejes X y Y de todos los vectores \bar{F} son cero, queda

$$M_{Fx} = \Sigma M_x =$$

$$M_{Fy} = \Sigma M_y =$$

$$M_{Fz} = \Sigma M_z =$$

$$M_{Fx} = \Sigma M_x = \Sigma (F_z Y)$$

$$M_{Fy} = \Sigma M_y = -\Sigma (F_z X)$$

$$M_{Fz} = \Sigma M_z = 0$$

Comentario:

Recuerda la convención del tornillo de rosca derecha para obtener el sentido del vector que representa el momento de una fuerza.

 Por otro lado, de acuerdo con esta convención y suponiendo positivo el sentido de la resultante

$$M_{Fx} = R Y$$

$$M_{Fy} = -R X$$

entonces

$$\Sigma (Fz \cdot y) = R Y$$

$$-\Sigma (Fz \cdot x) = -R X$$

Por tanto, la línea de acción de la resultante corta el plano X-Y en el punto de coordenadas

$$x = \underline{\hspace{2cm}}, y = \underline{\hspace{2cm}}$$

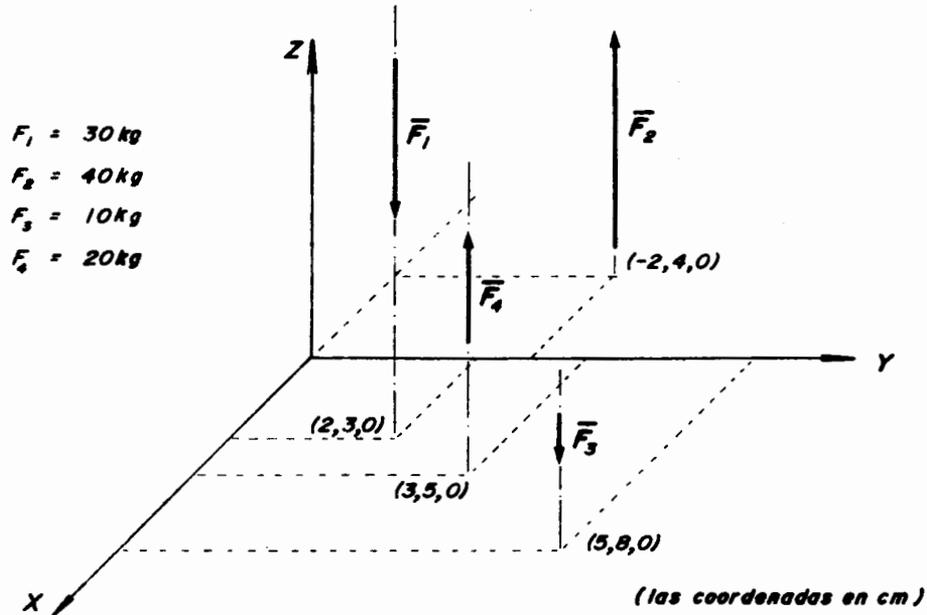
$$x = \frac{\Sigma (Fz \cdot X)}{R}, y = \frac{\Sigma (Fz \cdot Y)}{R}$$

Pasa a la página siguiente

Ejemplo.-

Obtener la resultante del siguiente sistema de fuerzas espaciales paralelas.

La posición de las líneas de acción, módulos y sentidos, se muestran en la figura.



Solución.-

El módulo de la resultante es

R =

$$R = \Sigma Fz = 20 \text{ kg}$$

Su sentido es _____

positivo

Para determinar nuestro vector resultante, sólo resta conocer la ubicación de su _____.

 línea de acción

La cual está dada por

$$x = \frac{\Sigma (Fz.X)}{R}$$

$$y = \frac{\Sigma (Fz.y)}{R}$$

Entonces,

$$\Sigma (Fz.X) = (-30)(2) + (40)(-2) + (-10)(5) + (20)(3) = -130 \text{ kg-cm}$$

(Fíjate bien en los signos de las fuerzas y de las coordenadas)

por tanto

$$x = \frac{-130 \text{ kg-cm}}{20 \text{ kg}} = -6.5 \text{ cm}$$

Ahora:

$$\Sigma (Fz.Y) =$$

$$y =$$

 $(Fz.Y) = 90 \text{ kg-cm}$

$$y = 4.5 \text{ cm}$$

Dibuja en la figura anterior la resultante de este sistema.

Caso b) Si $R = \Sigma Fz = 0$

entonces

$$\bar{R} = 0$$

Por tanto, la resultante es un par \bar{P} , cuyo módulo es

$$P = \sqrt{(\Sigma Mx)^2 +$$

$$(\Sigma My)^2}$$

Su dirección está dada por

$$\cos \theta_x = \frac{\Sigma Mx}{P} = \frac{\Sigma (Fz \cdot Y)}{P}$$

$$\cos \theta_y = \frac{\Sigma My}{P} = \frac{\Sigma (Fz \cdot X)}{P}$$

$$\cos \theta_y = \frac{\Sigma My}{P} = \frac{\Sigma (Fz \cdot X)}{P}$$

Su sentido nos lo indica el _____ de los cosenos directores.

signo

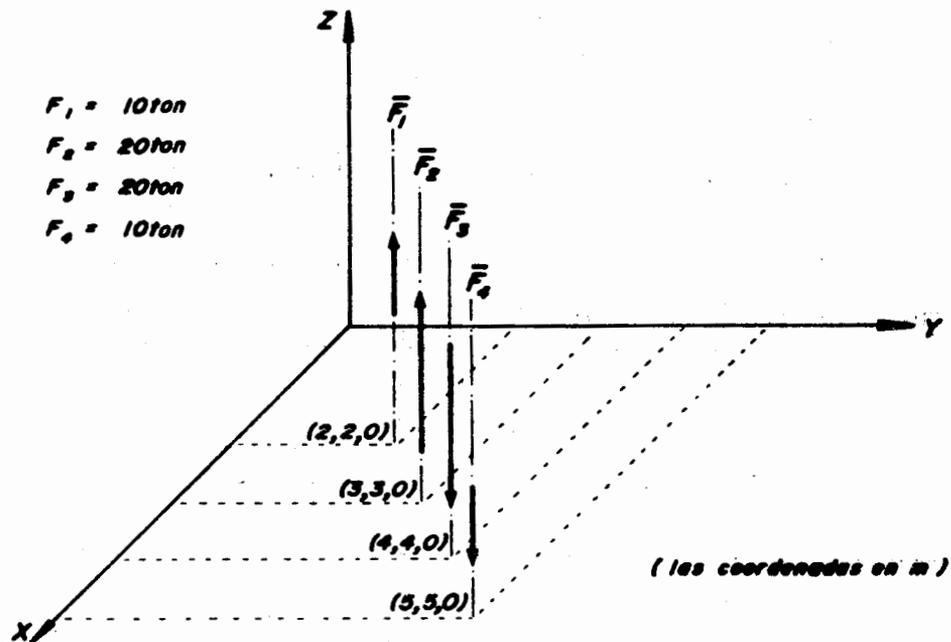
Recuerda que el vector que representa al par \bar{P} , también puede ser el vector _____.

nulo

Ejemplo.-

Obtener la resultante del siguiente sistema de fuerzas espaciales paralelas.

La posición de las líneas de acción, módulos y sentidos, se muestran en la figura.



Solución.-

El módulo de la fuerza resultante es

R =

R = 0

Por consiguiente, la resultante es un PAR. Se considera que el vector que lo representa puede ser el vector _____.

 nulo

El módulo del par resultante es

$$P = \sqrt{(\Sigma M_x)^2 + (\Sigma M_y)^2}$$

donde

$$\Sigma M_x = \Sigma (F_z \cdot Y) = (10)(2) + (20)(3) + (-20)(4) + (-10)(5) = -50 \text{ ton-m}$$

$$\Sigma M_y = -\Sigma (F_z \cdot X) =$$

$$\Sigma M_y = -\Sigma (F_z \cdot X) = -[(10)(2) + (20)(3) + (-20)(4) + (-10)(5)] = 50 \text{ ton-m}$$

Entonces,

$$P =$$

$$P = 70.71 \text{ ton-m}$$

Su dirección y sentido son

$$\cos \theta_x =$$

$$\cos \theta_y =$$

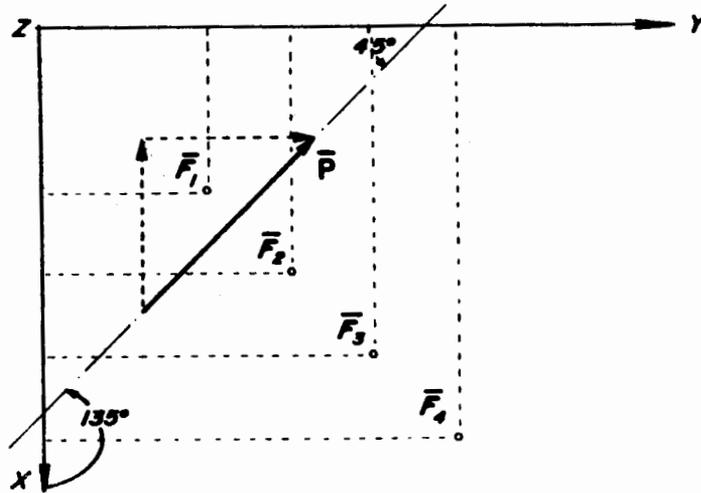
$$\cos \theta_x = -0.7071$$

$$\theta_x = 135^\circ$$

$$\cos \theta_y = 0.7071$$

$$\theta_y = 45^\circ$$

Observa la siguiente figura



Recuerda que el vector \vec{P} es un vector _____.

LIBRE

Su proyección respecto al eje X es _____ y respecto al eje Y _____.

negativa, positiva

Al considerar la ley del _____, el sentido del vector \vec{P} es el indicado en la figura.

paralelogramo

2.7 RESULTANTE DE UN SISTEMA DE FUERZAS EN EL PLANO PARALELAS

La resultante puede ser:

a) Una _____ fuerza \bar{R} , paralela al _____.

única, sistema

b) Un par en el plano del sistema, si $\bar{R}=0$ considerando que el par puede ser _____ también.

cero

Caso a)

$$R = \sum Fz$$

donde $\sum Fz$ es la suma de todas las _____ del sistema.

fuerzas

Para obtener la ubicación de la línea de acción de la resultante, recordemos la interpretación geométrica del momento de una fuerza:

$$M_o = F.d$$

donde, d , es la distancia desde el origen de coordenadas hasta el pie de la _____ con la línea _____ de la fuerza.

perpendicular, de acción

Por tanto,

$$\Sigma M_o = \Sigma (F \cdot d) = \Sigma (F \cdot Y) = R(Y)$$

entonces,

$$Y =$$

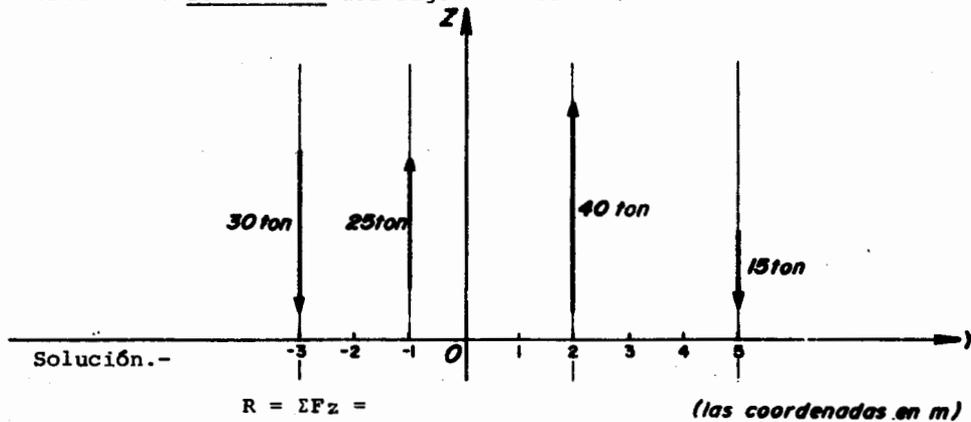
$$Y = \frac{\Sigma (F \cdot Y)}{R}$$

Las fuerzas \bar{F} y las distancias, deben considerarse con su signo para cumplir con la convención del _____

tornillo de rosca derecha

Ejemplo.-

Obtener la resultante del siguiente sistema de fuerzas.



$$R = 20 \text{ ton} , \quad Y = 3.5 \text{ m}$$

Caso b)

Si $\bar{R} = 0$, la resultante es un par, \bar{P} , normal al plano y-z.

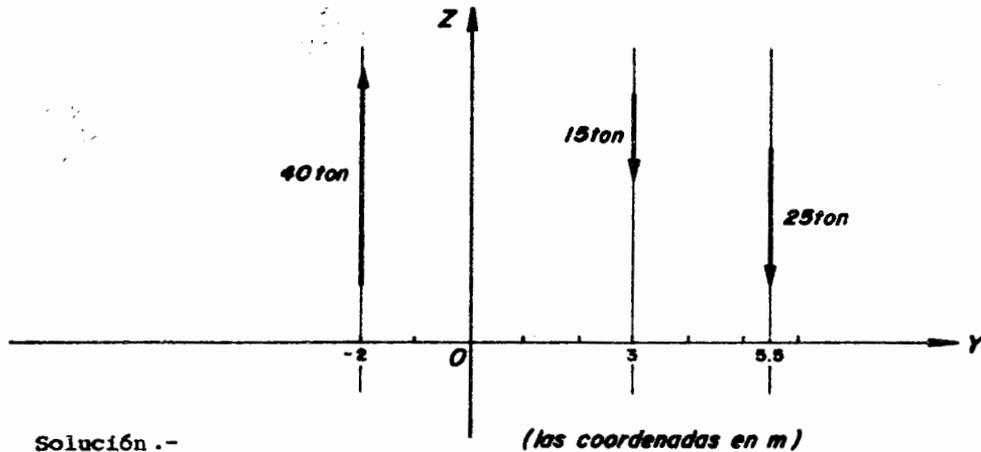
Por tanto

$$\bar{P} = \Sigma M_o$$

Su sentido se obtiene mediante la convención del tornillo de rosca derecha.

Ejemplo.-

Obtener la resultante del siguiente sistema de fuerzas.



Solución.-

$$\Sigma F_y = 0$$

$$\bar{P} = \Sigma M_o =$$

$$\bar{P} = -262.5 \text{ ton-m}$$

Recuerda que un par es un vector libre. El punto escogido, en este ejemplo, fue el origen de coordenadas; pero puede ser el que tu quieras

Ejercicios.-

Obtén la resultante de los siguientes sistemas de fuerzas espaciales paralelas.

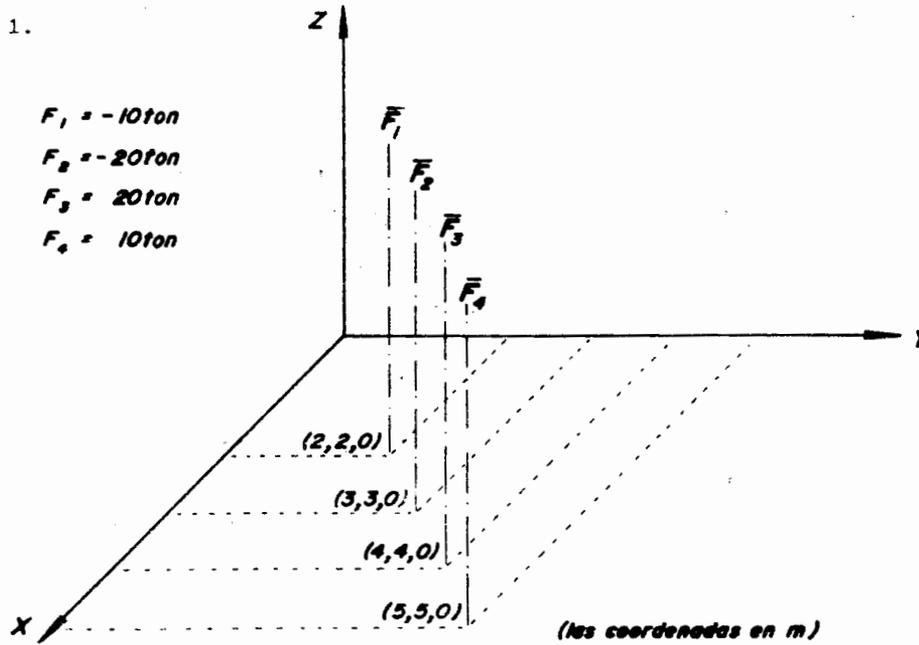
1.

$$F_1 = -10 \text{ ton}$$

$$F_2 = -20 \text{ ton}$$

$$F_3 = 20 \text{ ton}$$

$$F_4 = 10 \text{ ton}$$



Dibuja, en la figura, los sentidos de las fuerzas.

R =

$\Sigma M_x =$

$\Sigma M_y =$

P =

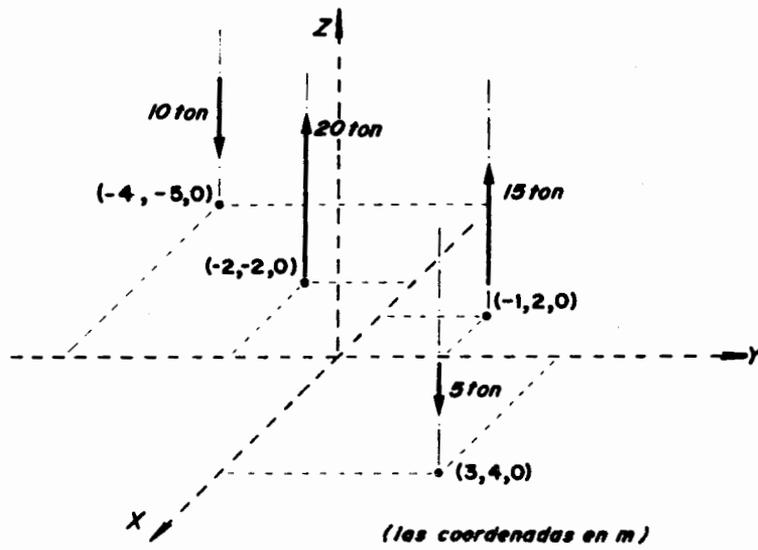
$\cos \theta_x =$ $\theta_x =$

$\cos \theta_y =$ $\theta_y =$

$P = 70.71 \text{ ton-m}$, $\theta_x = 45^\circ$, $\theta_y = 135^\circ$

El sentido de, P, es opuesto al de \bar{P} , del ejemplo de la pág 2-30

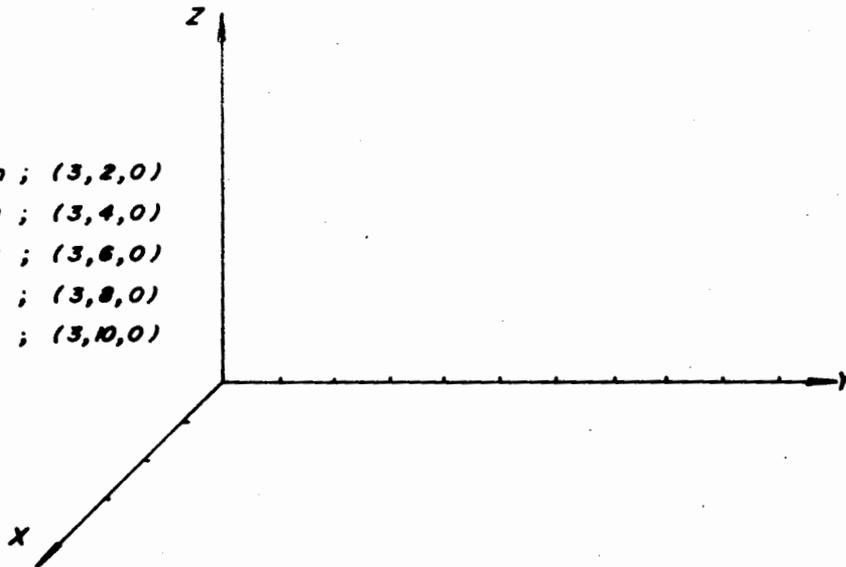
2.



R = 20 ton, la línea de acción pasa por el punto, $(-1.5, 1, 0)$

3.

$F_1 = 15 \text{ ton} ; (3, 2, 0)$
 $F_2 = -10 \text{ ton} ; (3, 4, 0)$
 $F_3 = -10 \text{ ton} ; (3, 6, 0)$
 $F_4 = -10 \text{ ton} ; (3, 8, 0)$
 $F_5 = 15 \text{ ton} ; (3, 10, 0)$



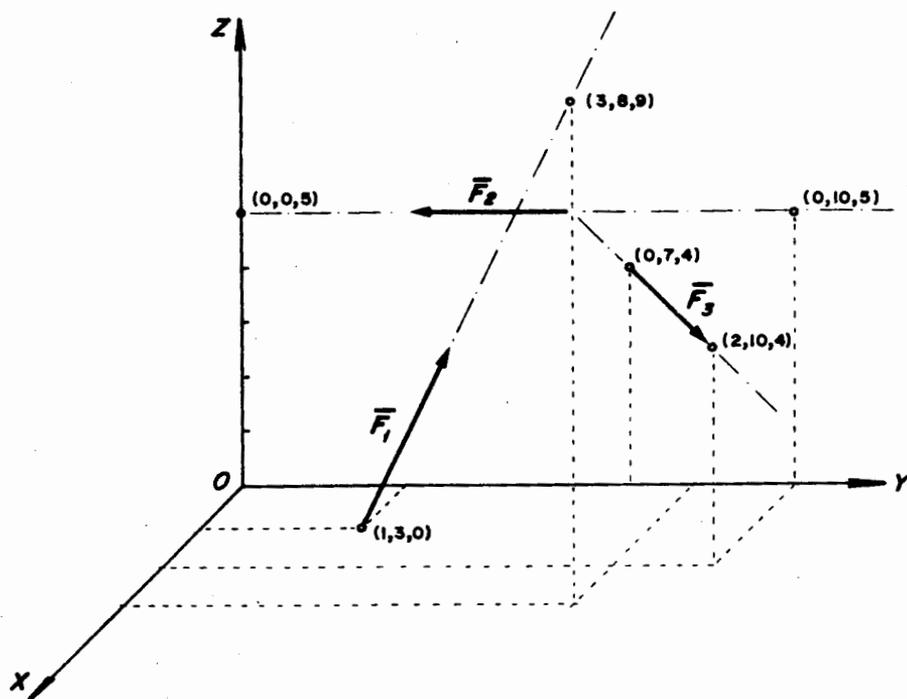
Dibuja los vectores que representan a estas fuerzas, las coordenadas en cm.

 $\bar{R} = 0$ y $\bar{P} = 0$ (la resultante es nula)

Pasa a la página siguiente. (estudia con mucha atención, es IMPORTANTE)

2.8 RESULTANTE DE UN SISTEMA DE FUERZAS ESPACIALES NI CONCURRENTES NI PARALELAS

En este tipo de sistema, que es el más general en un espacio de tres dimensiones, la resultante se compone de una _____ \bar{R} actuando en un punto escogido y un _____ \bar{P} respecto al mismo punto.



fuerza, par

Sustituyamos estas fuerzas por un sistema de coordenadas de fuerzas concurrentes en el origen, como punto _____ y su respectivo sistema de _____.

 escogido, pares

Recuerda el transporte de fuerzas (pág 1-39).

Dibuja estas fuerzas en la figura.

 ¿Ya dibujaste las fuerzas?

Ahora, la resultante de las fuerzas _____ se obtiene en el origen de coordenadas y con las mismas características de las fuerzas del sistema original.

Entonces

$$\bar{R} = \Sigma F_x \bar{i} + \Sigma F_y \bar{j} + \Sigma F_z \bar{k}$$

su módulo es

$$R =$$

 concurrentes, $R = \sqrt{(\Sigma F_x)^2 + (\Sigma F_y)^2 + (\Sigma F_z)^2}$

Los componentes F_x , F_y , F_z de las fuerzas, se obtienen por medio de los cosenos directores de sus respectivas líneas _____, lo cual es muy fácil si contamos con las coordenadas de dos _____ de éstas.

 de acción, puntos

Recuerda que el SENTIDO del vector se considera para asignar el
 _____ correspondiente a cada coseno director.

 signo

Esto es, los cosenos _____ de la línea de acción de un vec
 tor están dados por las DIFERENCIAS de coordenadas de DOS de sus
 _____, divididas por la longitud L entre éstos.

 directores, puntos

Como ejemplo, los cosenos directores de \bar{F}_1 de la figura anterior,
 son

$$L_1 = \sqrt{(3-1)^2 + (8-3)^2 + (9-0)^2} = 10.488$$

$$\cos \theta_{1x} = \frac{3-1}{10.488} = 0.190$$

$$\cos \theta_{1y} =$$

$$\cos \theta_{1z} =$$

 $\cos \theta_{1y} = 0.477, \cos \theta_{1z} = 0.858$

Observa que los cosenos directores de \bar{F}_1 resultaron positivos; esto
 quiere decir que sus componentes vectoriales son _____.

 positivos

Ahora, como ejercicio, calcula los cosenos directores de las líneas de acción de los vectores que representan a las fuerzas \bar{F}_2 y \bar{F}_3 en la misma figura.

$$L_2 = 10, \cos \theta_{2x} = 0, \cos \theta_{2y} = -1, \cos \theta_{2z} = 0$$
$$L_3 = 3.605, \cos \theta_{3x} = 0.555, \cos \theta_{3y} = 0.832, \cos \theta_{3z} = 0$$

Con los cosenos directores de las líneas de acción de las fuerzas que componen el sistema, estamos en condiciones de obtener los componentes F_x , _____, _____.

 F_y, F_z

Entonces

$$R = \sqrt{(\Sigma F_x)^2 + (\Sigma F_y)^2 + (\Sigma F_z)^2}$$

$$\cos \theta_{Rx} = \frac{\Sigma F_x}{R}$$

$$\cos \theta_{Ry} = \text{-----}$$

$$\cos \theta_{Rz} = \text{-----}$$

con lo cual queda completamente definida la fuerza \bar{R} .

$$\cos \theta_{Ry} = \frac{\Sigma F_y}{R}, \quad \cos \theta_{Rz} = \frac{\Sigma F_z}{R}$$

Por otro lado, se obtiene la resultante del sistema de pares que es otro _____, y está dado por

$$\bar{P} =$$

$$\text{par, } \bar{P} = \Sigma P_x \bar{i} + \Sigma P_y \bar{j} + \Sigma P_z \bar{k}$$

De acuerdo con la definición de par (pág 1-36), tenemos

$$\bar{P}_1 = (\bar{r}_1 - \bar{r}_2) \times F_1$$

pero el vector de posición \bar{r}_2 , en este caso, es el vector _____, ya que la fuerza $-F_1$, que compone el par, actúa en el _____ de coordenadas.

 nulo, origen

Por tanto

$$\bar{P} =$$

$$\bar{P} = \bar{r}_1 \times \bar{F}_1$$

Como \bar{r}_1 es el vector de posición de cualquier punto de la línea de acción de \bar{F}_1 , tenemos

$$\bar{P}_1 = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ x & y & z \\ F_{1x} & F_{1y} & F_{1z} \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ x & y & z \\ F_{1x} & F_{1y} & F_{1z} \end{vmatrix}$$

Lo mismo se puede decir para obtener \bar{P}_2 y \bar{P}_3 .

Con ésto, podemos definir completamente el par resultante

$$\bar{P} =$$

$$P =$$

$$\cos \theta_x =$$

$$\cos \theta_y =$$

$$\cos \theta_z =$$

$$\bar{P} = IP_x \bar{i} + IP_y \bar{j} + IP_z \bar{k}$$

$$P = \sqrt{(IP_x)^2 + (IP_y)^2 + (IP_z)^2}$$

$$\cos \theta_x = \frac{IP_x}{P}$$

$$\cos \theta_y = \frac{IP_y}{P}$$

$$\cos \theta_z = \frac{IP_z}{P}$$

En casos especiales la RESULTANTE es únicamente una fuerza, cuando el par resultante es el vector _____.

nulo.

También la RESULTANTE puede ser un _____, cuando la fuerza es el vector nulo.

PAR

Por último, se puede dar el caso de que la fuerza y el par, RESULTANTES, sean vectores _____.

nulos

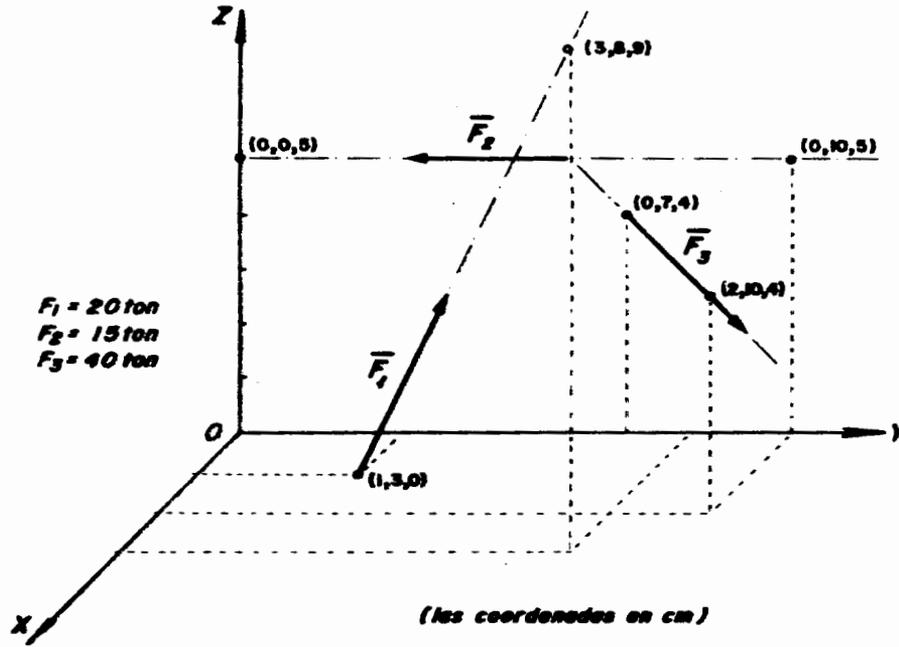
ATENCIÓN

Es importante recalcar la conveniencia de escoger el origen de coordenadas como punto de referencia, pero se puede escoger cualquier otro punto.

La RESULTANTE estará compuesta por la misma fuerza \bar{R} y un par, donde éste será el mismo par que se obtiene cuando se escoge el origen de coordenadas como punto de referencia, más otro par, resultante del transporte de \bar{R} desde el origen de coordenadas al otro punto. Por consiguiente, habrá un punto tal que las líneas de acción de los vectores \bar{R} y \bar{P} coincidan; denominándose a esta combinación TORSOR.

Ejercicio.-

Obtén la RESULTANTE del siguiente sistema de fuerzas espaciales ni concurrentes ni paralelas.



Los cosenos directores de las líneas de acción de las fuerzas ya están calculados (págs 2-41 y 2-42).

R = 41.76 ton

cos θ_x = 0.6226

cos θ_y = 0.6661

cos θ_z = 0.4109

P = 173.42 ton-cm

cos θ_x = -0.0382

cos θ_y = -0.4131

cos θ_z = -0.9099

2.9 RESULTANTE DE UN SISTEMA DE FUERZAS EN EL PLANO NI CONCURREN-
TES NI PARALELAS

La resultante puede ser

- a) Una única fuerza \bar{R}
 b) Un par \bar{P} en el plano del sistema, si, $\bar{R} = 0$. El par puede ser
 _____ también.

 cero

caso a)

$$\bar{R} = \Sigma F_y \bar{j} + \Sigma F_z \bar{k}$$

$$R =$$

$$R = \sqrt{(\Sigma F_y)^2 + (\Sigma F_z)^2}$$

la dirección y sentido se obtienen con

$$\tan \theta_y =$$

$$\tan \theta_y = \frac{\Sigma F_z}{\Sigma F_y}$$

donde θ_y es el ángulo menor que forma la _____ con el eje Y. El sentido lo proporcionan los signos de las sumas de los _____ de las fuerzas.

 resultante, componentes

Para terminar de definir la línea de acción de la resultante, recordemos que el momento de las fuerzas que componen al sistema respecto al origen de coordenadas, es

$$M_o = \Sigma (F_z \cdot Y) -$$

 $M_o = \Sigma (F_z \cdot Y) - \Sigma (F_y \cdot Z)$

También consideremos la ventaja de que el vector que representa la resultante es de clase _____, con lo cual podemos hacer coincidir su origen con el eje Y.

 deslizando

Entonces, como el componente ΣF_y queda contenido en el eje y, no ocasiona _____ respecto al origen de coordenadas; por consiguiente, el momento de la resultante queda en función del componente _____ y de una distancia _____.

 momento, F_z , Y

Por tanto

$$M_o =$$

pero

$$M_o = \Sigma (Fz \cdot Y)$$

entonces

$$(\Sigma Fz) Y =$$

y

$$Y =$$

con lo cual queda perfectamente definida la resultante \bar{R} .

$$M_o = (\Sigma Fz) Y$$

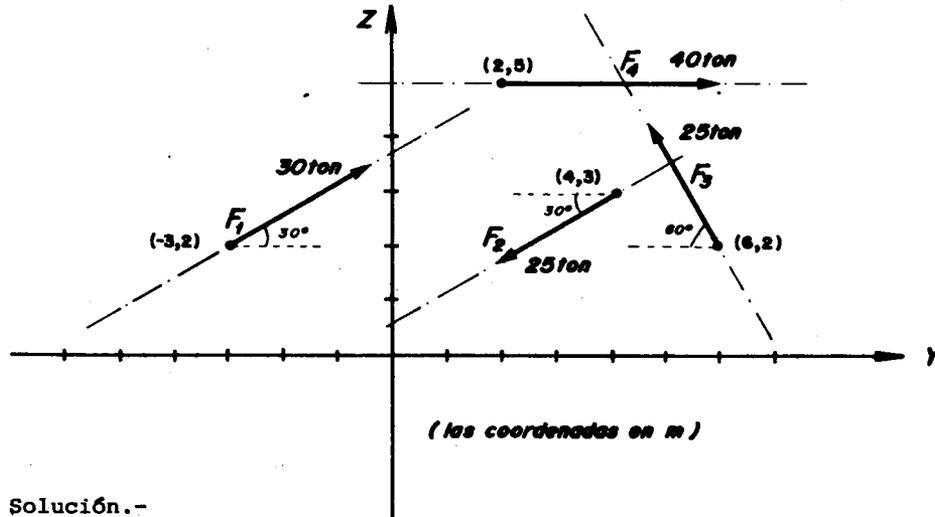
$$M_o = \Sigma (Fz \cdot Y) - \Sigma (Fy \cdot Z)$$

$$(\Sigma Fz) Y = \Sigma (Fz \cdot Y) - \Sigma (Fy \cdot Z)$$

$$Y = \frac{\Sigma (Fz \cdot Y) - \Sigma (Fy \cdot Z)}{(\Sigma Fz)}$$

Ejemplo.-

Obtener la resultante del siguiente sistema de fuerzas



Solución.-

$$\Sigma F_y = F_1 \cos 30^\circ - F_2 \cos 30^\circ - F_3 \cos 60^\circ + F_4 \cos 0^\circ$$

$$\Sigma F_y =$$

$$\Sigma F_z = F_1 \sin 30^\circ - F_2 \sin 30^\circ + F_3 \sin 60^\circ + F_4 \sin 0^\circ$$

$$\Sigma F_z =$$

por tanto

$$R =$$

$$\tan \theta_y =$$

$$\theta_y$$

$$\Sigma F_y = 31.83 \text{ ton}$$

$$R = 39.95 \text{ ton}$$

$$\Sigma F_z = 24.15 \text{ ton}$$

$$\tan \theta_y = 0.759, \theta_y = 37.19^\circ$$

Ahora, obtengamos la distancia Y.

$$M_o = \Sigma (Fz \cdot Y) - \Sigma (Fy \cdot Z)$$

$$\Sigma (Fz \cdot Y) = (15)(-3) + (-12.5)(4) + (21.65)(6) + 0 = 34.9 \text{ ton-m}$$

$$\Sigma (Fy \cdot Z) =$$

$$M_o =$$

por último

$$Y =$$

$$\Sigma (Fy \cdot Z) = 162.01 \text{ ton-m}$$

$$M_o = -127.11 \text{ ton-m}$$

$$Y = -5.263 \text{ m}$$

Dibuja la resultante en la figura. Su línea de acción corta el eje y al punto $(-5.263, 0)$, y como ΣFy y ΣFz son positivos, el sentido de la resultante es hacia la _____ y hacia _____.

 derecha, arriba

Comprueba el último resultado con la convención del tornillo de rosca derecha.

Caso b)

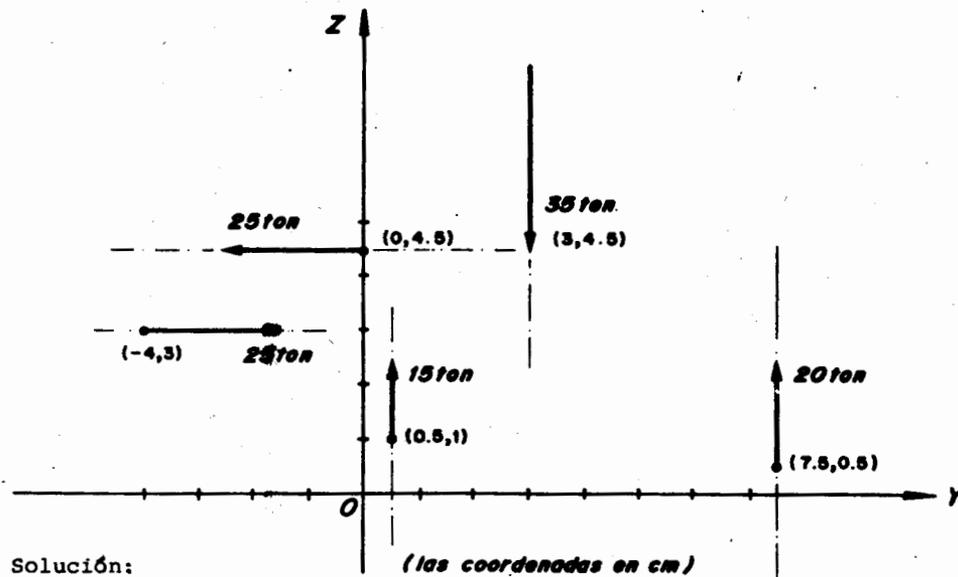
Si $R = 0$, $\bar{R} = 0$

Por tanto, la resultante es un _____, igual a ΣM respecto a un punto cualquiera.

 par \bar{P}

Ejemplo.-

Obtener la resultante del siguiente sistema de fuerzas.



Solución:

$$\Sigma F_y = 25 - 25 = 0$$

$$\Sigma F_z = 15 - 35 + 20 = 0$$

$$\bar{R} = 0$$

$$\Sigma M_o = -(25)(3) + (15)(0.5) + \underline{\hspace{2cm}}$$

$$\Sigma M_o =$$

 $(25)(4.5) - (35)(3) + (20)(7.5) \quad \Sigma M_o = 90 \text{ ton-cm}$

2-56

Ejercicio.-

Comprueba el resultado del ejemplo anterior obteniendo la suma de momentos de las fuerzas respecto a cualquier punto que escojas.

Pasa a la página siguiente

EXAMEN

- 1) ¿De qué se compone un sistema de fuerzas espaciales concurrentes?
- 2) ¿De qué se compone un sistema de fuerzas espaciales paralelas?
- 3) ¿De qué se compone un sistema de fuerzas espaciales ni concurrentes ni paralelas?

- 4) Obtén la resultante del siguiente sistema de fuerzas espaciales concurrentes en el origen de un sistema trirrectangular derecho.

$F_1 = 20$ ton, su línea de acción está contenida en el eje x.

$F_2 = 30$ ton, su línea de acción está contenida en el eje y.

$F_3 = 10$ ton, su línea de acción está contenida en el eje z.

- 5) Obtén la resultante del siguiente sistema de fuerzas espaciales paralelas

Sus respectivas líneas de acción cortan el plano X-Y, en:

$F_1 = -20$ ton (-2,-2,0)

$F_2 = -20$ ton (2,2,0)

$F_3 = -20$ ton (-2,2,0)

$F_4 = -20$ ton (2,-2,0)

$F_5 = 80$ ton (0,0,0)

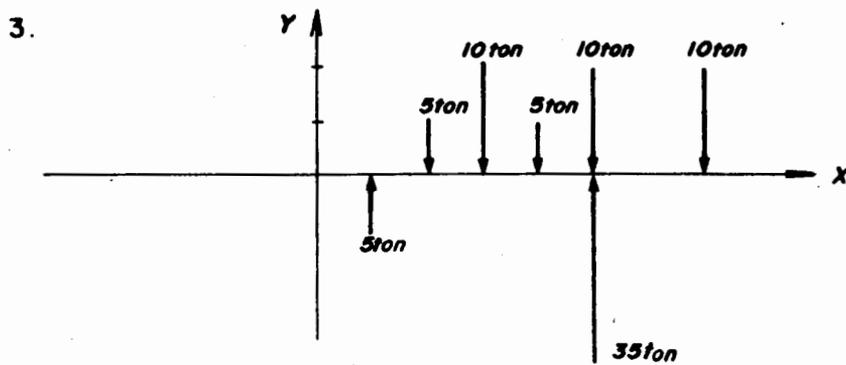
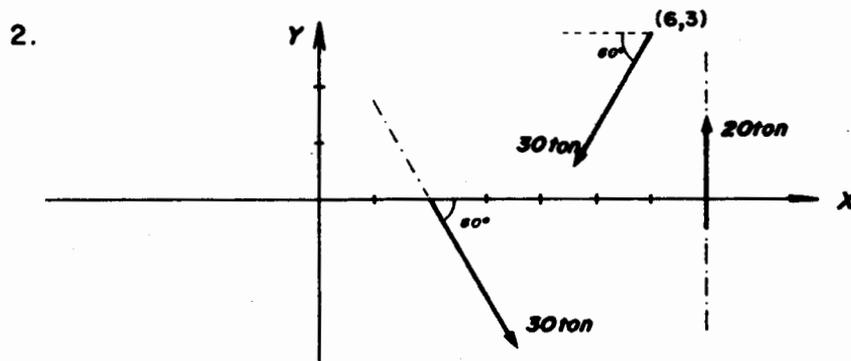
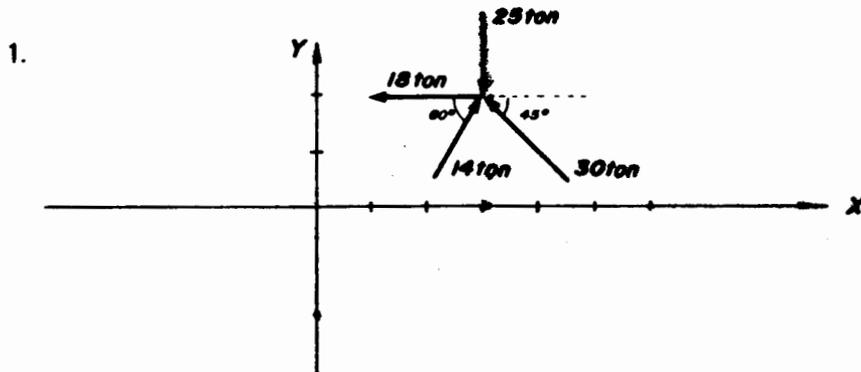
- 6) Obtén la resultante del siguiente sistema de fuerzas espaciales ni concurrentes ni paralelas

$F_1 = 100$ ton $A_1 (0,0,0)$ cm $A_2 (0,4,0)$ cm

$F_2 = 80$ ton $B_1 (0,0,0)$ cm $B_2 (0,0,3)$ cm

$F_3 = 80$ ton $C_1 (2,0,4)$ cm $C_2 (2,0,0)$ cm

Identifica a qué tipo de sistema de fuerzas pertenecen los siguientes y obtén la resultante. (Coordenadas en cm)



Respuestas

- 1) Se compone de fuerzas que se cortan en un punto común llamado de concurrencia.
- 2) Se compone de fuerzas que se cortan en el infinito. Debe cumplir con la condición de que todas las fuerzas sean paralelas entre si.
- 3) Es el sistema más general, puesto que las fuerzas que lo componen no son todas concurrentes ni paralelas.

$$4) \bar{R} = 20 \bar{i} + 30 \bar{j} + 10 \bar{k}; R = 37.42 \text{ ton}$$

$$\cos \theta_x = 0.5345$$

$$\cos \theta_y = 0.8017$$

$$\cos \theta_z = 0.2672$$

$$5) \bar{R} = 0$$

$$\bar{P} = 0$$

- 6) La resultante es el torsor:

$$\bar{R} = 0\bar{i} + 100\bar{j} + 0\bar{k}; R = 100 \text{ ton}$$

$$\bar{P} = 0\bar{i} + 160\bar{j} + 0\bar{k}; P = 160 \text{ ton-cm}$$

- 7) Concurrentes

$$\bar{R} = -32.21\bar{j} + 8.34\bar{k}; R = 33.27 \text{ ton}$$

$$\tan \theta = -0.2589$$

$$\theta = -14.51^\circ$$

- 8) Ni concurrentes ni paralelas

$$\bar{R} = 0\bar{j} - 31.96\bar{k}; R = 31.96 \text{ ton}$$

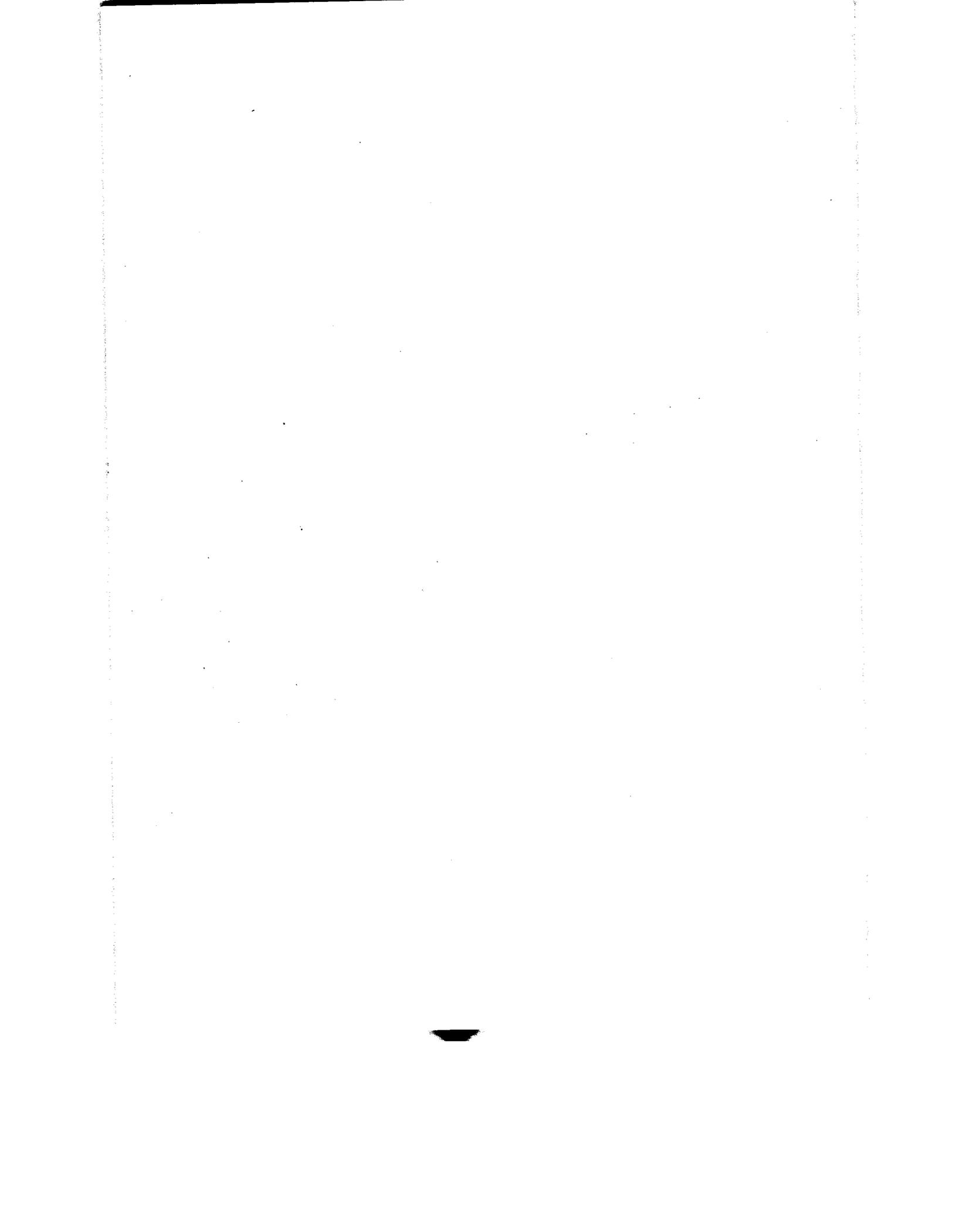
$$\tan \theta = \frac{-31.96}{0}$$

$$\theta = -90^\circ$$

- 9) Paralelas

$$\bar{R} = 0$$

$$\bar{P} = 0$$



CAPITULO 3 INTRODUCCION AL ESTUDIO DEL EQUILIBRIO DE ESTRUCTURAS
ISOSTATICAS EN EL ESPACIO.

Objetivos:

- 3.1 Deducirás las ecuaciones escalares que aseguran el equilibrio de un sistema de fuerzas espaciales
- 3.2 Identificarás estructuras isostáticas en el espacio
- 3.3 Calcularás las reacciones que obran en los apoyos de estructuras isostáticas tipo en el espacio



3.1 EQUILIBRIO DE UN SISTEMA DE FUERZAS ESPACIALES

Existe equilibrio en un sistema de fuerzas espaciales si su resultante NO es ni una fuerza \bar{R} ni un par \bar{P} , esto es, que \bar{R} y \bar{P} sean vectores _____.

 nulos

Por consiguiente, las condiciones necesarias y suficientes para que \bar{R} y \bar{P} sean vectores nulos son

$$\bar{R} = \Sigma \bar{F} =$$

$$\bar{P} =$$

$$\bar{R} = \Sigma \bar{F} = 0$$

$$\bar{P} = \Sigma \bar{M} = 0$$

Para un sistema de fuerzas espaciales concurrentes, se parte de nuestra primera condición vectorial de equilibrio.

$$\bar{R} = \Sigma \bar{F} = 0$$

$$R_x \bar{i} + R_y \bar{j} + R_z \bar{k} = \Sigma F_x \bar{i} + \Sigma F_y \bar{j} + \Sigma F_z \bar{k} = 0$$

por tanto

$$R_x = \Sigma F_x = 0$$

$$R_y = \Sigma F_y = 0$$

$$R_z = \Sigma F_z = 0$$

donde los escalares R_x , R_y y R_z , que son los componentes del vector \bar{R} , deberán ser cero para cumplir la condición de _____.

 equilibrio

Entonces, para un sistema de fuerzas espaciales concurrentes, las ecuaciones escalares que aseguran el equilibrio son

$$\Sigma F_x = 0; \quad \Sigma F_y = 0; \quad \Sigma F_z = 0$$

En el caso de tratar con un sistema de fuerzas espaciales paralelas y suponiendo que el eje Z de nuestro sistema de coordenadas cartesianas es paralelo al sistema de fuerzas, las condiciones necesarias y suficientes para que exista equilibrio son

$$\bar{R} = \Sigma F_z = 0$$

$$y \quad \bar{P} = \Sigma M_x \bar{i} + \Sigma M_y \bar{j} = 0$$

esto es

$$R =$$

$$M_{Fx} =$$

$$M_{Fy} =$$

$$R = \Sigma F_z = 0, \quad M_{Fx} = \Sigma M_x = 0, \quad M_{Fy} = \Sigma M_y = 0$$

Recuerda que en un sistema de fuerzas espaciales paralelas si la resultante \bar{R} es igual a cero, existe un par, \bar{P} , el cual deberá ser el vector _____ para cumplir con nuestras condiciones de _____

nulo, equilibrio

Por último, si el sistema de fuerzas espaciales no es concurrente ni paralelo, las condiciones que aseguran el equilibrio son

$$\bar{R} = \Sigma \bar{F} = 0$$

$$\bar{P} = \Sigma \bar{M} = 0$$

entonces

$$R_x =$$

$$M_{Fx} =$$

$$R_y =$$

$$M_{Fy} =$$

$$R_z =$$

$$M_{Fz} =$$

$$R_x = \Sigma F_x = 0$$

$$M_{Fx} = \Sigma M_x = 0$$

$$R_y = \Sigma F_y = 0$$

$$M_{Fy} = \Sigma M_y = 0$$

$$R_z = \Sigma F_z = 0$$

$$M_{Fz} = \Sigma M_z = 0$$

Esto es, las sumas de los componentes de las fuerzas y de los componentes de sus _____ deben ser cero para que exista _____

momentos, equilibrio

3.2 El estudio de la ESTÁTICA que implica estructuras que están en equilibrio bajo la acción de un sistema de fuerzas determina dos condiciones que deben satisfacer las diversas partes de esta, para que puedan actuar tales fuerzas:

1. La estructura NO DEBE MOVERSE, esto es, deben estar ligados sus elementos entre sí y con el suelo (a las ligas de la estructura con el suelo se les conoce con el nombre de APOYOS), de tal manera que sus posiciones resulten perfectamente definidas.

Esta condición nos dice que la estructura NO _____.

DEBE MOVERSE

Esto es, sus elementos deben estar _____ entre sí y con el suelo (a las ligas de la estructura con el suelo se les conoce con el nombre de _____), de tal manera que sus posiciones resulten perfectamente _____.

ligados, APOYOS, definidas

Por consiguiente, este sistema en _____ está compuesto de fuerzas actuantes o CARGAS Y REACCIONES de los _____ de la estructura.

equilibrio, APOYOS

Para calcular las _____ de los APOYOS de una estructura, estas deben satisfacer la condición de mantenerla en equilibrio cuando sustituyen a los APOYOS; esto es, las _____ equilibran a las _____.

REACCIONES, REACCIONES, CARGAS

2. Todo cuerpo sólido se deforma bajo cualquier sistema de fuerzas. Sin embargo, si se toman en cuenta los materiales que se emplean en las estructuras, y suponiendo que las fuerzas no sean excesivas, las DEFORMACIONES son MUY PEQUEÑAS respecto a las dimensiones de la estructura, de modo que estas _____ se alteran en forma casi insensible.

dimensiones

Entonces, hay que determinar ciertas características desconocidas de las _____ de los _____ de las estructuras, para que las RESULTANTES de los diversos sistemas sean iguales a CERO.

REACCIONES, APOYOS

Por tanto, si en una estructura el número de características desconocidas de sus reacciones es IGUAL al número de ecuaciones escalares de _____, existe un conjunto de reacciones que produce el equilibrio, y es UNICO.

A estas estructuras se les conoce como

ESTRUCTURAS ESTATICAMENTE DETERMINADAS O ESTRUCTURAS ISOSTATICAS

equilibrio

Si en una estructura el número de características _____ de sus reacciones es MAYOR que el de las ecuaciones escalares de _____ el problema es indeterminado. Estas estructuras se dice que son ESTRUCTURAS ESTATICAMENTE INDETERMINADAS O ESTRUCTURAS HIPERESTATICAS

desconocidas, equilibrio

Si en una estructura, el número de características _____ de sus reacciones es MENOR que el de las ecuaciones escalares de _____, el problema es generalmente imposible.

Como no existe un conjunto de reacciones capaz de equilibrar las cargas, la estructura es **INESTABLE**.

desconocidas, equilibrio

Nuestro estudio lo reduciremos a los casos en que las ecuaciones escalares de _____ basten para determinar ciertas características desconocidas de las REACCIONES que aparecen en los _____ de la estructura por efecto de las fuerzas aplicadas, esto es, las **ESTRUCTURAS ESTATICAMENTE DETERMINADAS O ESTRUCTURAS** _____

equilibrio, APOYOS, ISOSTATICAS

Esas incógnitas o características _____ pueden calcularse si su número no es mayor ni _____ que el de las _____ de equilibrio del sistema de fuerzas estudiado.

desconocidas, menor, ecuaciones escalares

Por consiguiente, un cuerpo (usualmente una viga) que forma parte de una estructura isostática, debe estar unido de modo estrictamente suficiente con el suelo o con las otras partes para impedir cualquier _____ (con excepción de sus deformaciones).

movimiento

Los apoyos se distinguen por el número de _____ que puedan impedir.

movimientos

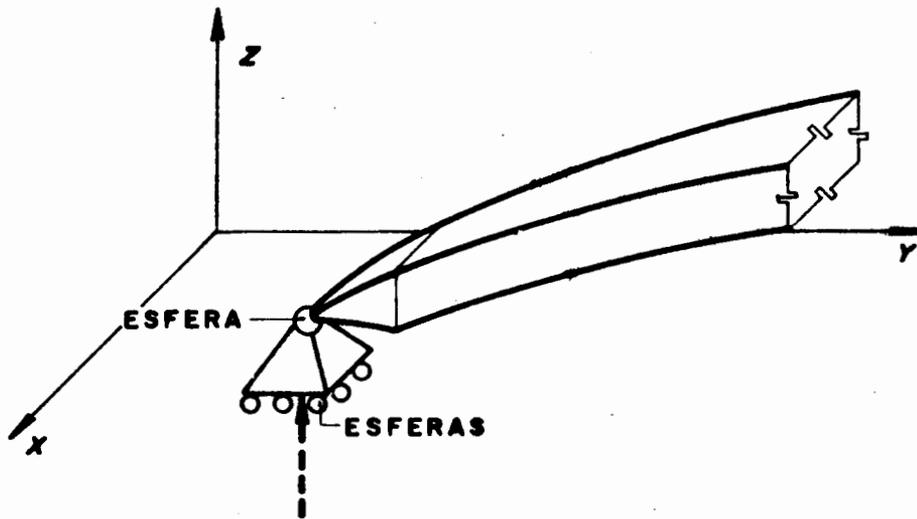
Por tanto, una estructura es ISOSTÁTICA si las reacciones de sus _____ dependen de SEIS características _____ en un sistema espacial.

APOYOS, desconocidas

Como existen _____ movimientos posibles, puede haber numerosas combinaciones de impedir estos.

Sin embargo, para fines prácticos, los apoyos se reducen a los tipos siguientes

seis

APOYO DESLIZANTE SOBRE UN PLANO

Este tipo de apoyo impide únicamente la traslación normal a su plano de liga; por consiguiente, la REACCION, que se compone de una fuerza, actúa _____ a ese plano.

Se considera que el apoyo no se levanta del plano; esto es, el sentido de la REACCION puede ser hacia arriba o hacia _____.

normal, abajo

En general, si los sentidos de los componentes de la REACCION de un apoyo son evidentes a simple vista, puede mostrarse con el sen tido propio. Si no es evidente, puede suponerse cualquiera de los dos _____ posibles y, si al obtener el valor del componente su signo es POSITIVO, el sentido es como se _____; si el signo es negativo, el sentido es _____ a que se _____.

sentidos, supuso, opuesto, supuso

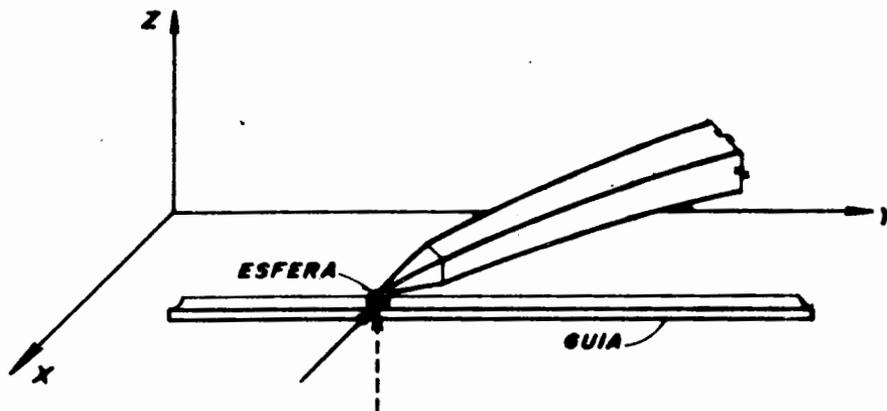
Lo anterior es consecuencia del _____ de la estructura.

 equilibrio

Entonces, de la REACCION de un apoyo deslizando sobre un plano se conoce su dirección, se supone su _____ y queda la _____ como su única característica _____.

 sentido, intensidad, desconocida

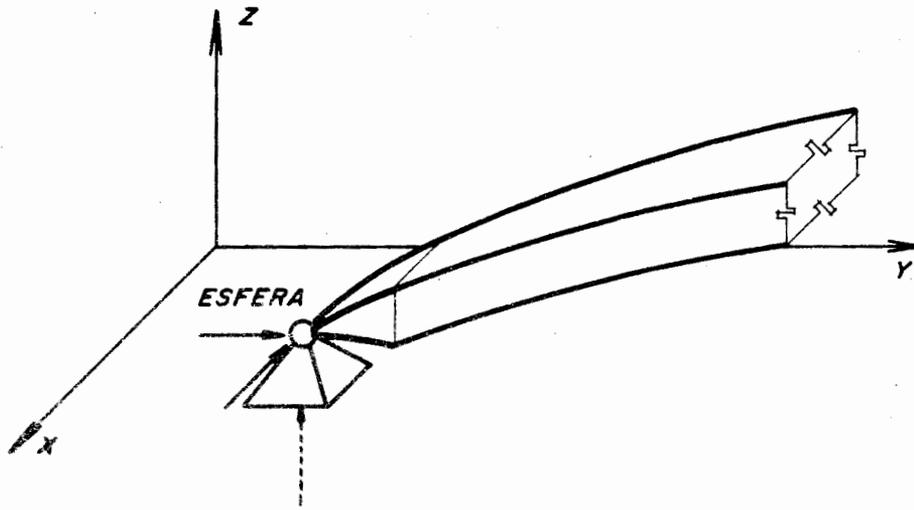
APOYO DESLIZANTE SOBRE UNA GUIA



Impide las dos traslaciones perpendiculares a la _____. Su REACCION está contenida en un plano normal a esta como resultante de la suma vectorial de sus ____ componentes. Por tanto, se conocen las direcciones de los componentes, se suponen sus sentidos y quedan como características desconocidas sus _____.

 guía, dos, intensidades

ARTICULACION ESFERICA



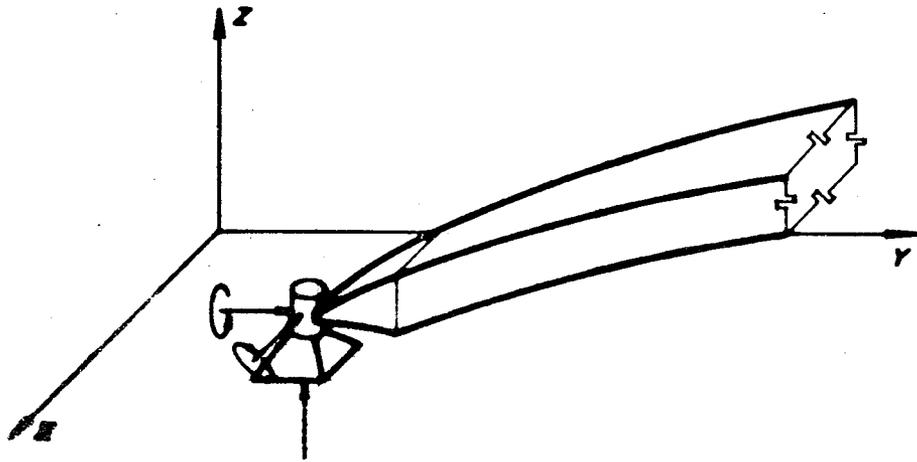
Impide las _____ traslaciones. Su reacción se trasmite a través de la articulación esférica.

Es conveniente, por lo general, representar la reacción por medio de sus tres componentes paralelos a los ejes coordenados; entonces se conoce la dirección de cada componente, se suponen los sentidos y quedan como características desconocidas sus _____.

 tres, intensidades

Entonces, se conoce la _____ de cada componente, se _____ los sentidos y quedan como características _____ sus

 dirección, suponen, desconocidas, intensidades

ARTICULACION CILINDRICA

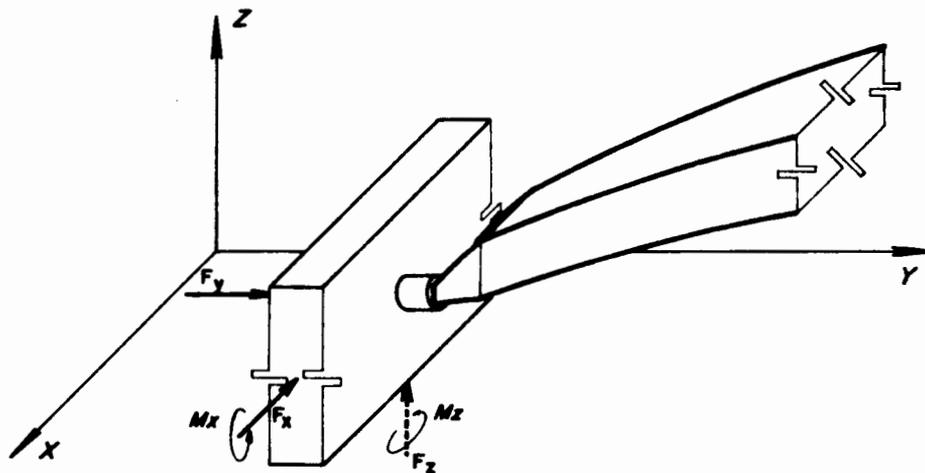
Impide las tres traslaciones y dos rotaciones. Solo permite la rotación alrededor de un eje normal a la base del cilindro.

Por tanto, la reacción depende de las cinco _____ de sus componentes.

 intensidades

Esto es, conoces la _____ de cada componente, _____ los sentidos y quedan como características _____ sus _____

 dirección, supones, desconocidas, intensidades

EMPOTRAMIENTO GIRATORIO

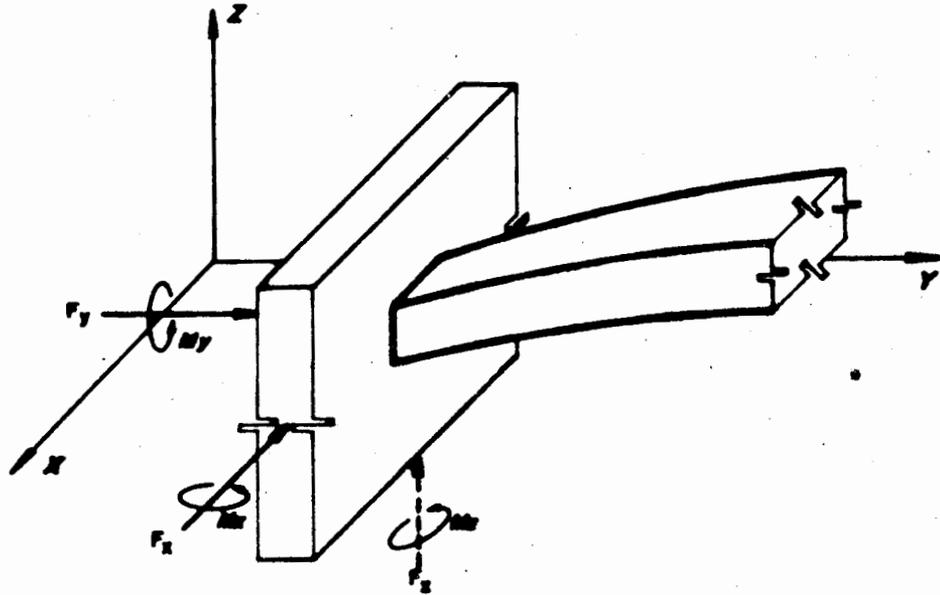
Impide las tres _____ y dos rotaciones, únicamente permite la rotación alrededor de un eje normal al empotramiento.

Su reacción depende de las _____ de sus componentes.

 traslaciones, cinco intensidades

Entonces, _____ la dirección de cada componente, supones los _____ y quedan como características desconocidas sus

 conoces, sentidos, intensidades

EMPOTRAMIENTO COMPLETO

Impide todo _____.

Su reacción depende de _____ características _____,
 las cuales son las _____ de sus componentes.

 movimiento, seis, desconocidas, intensidades

Este tipo de apoyo _____ todo movimiento, esto es, el APOYO es
 estrictamente suficiente para que una estructura no se _____.

 impide, mueva

ESTRUCTURAS ESTATICAMENTE DETERMINADAS

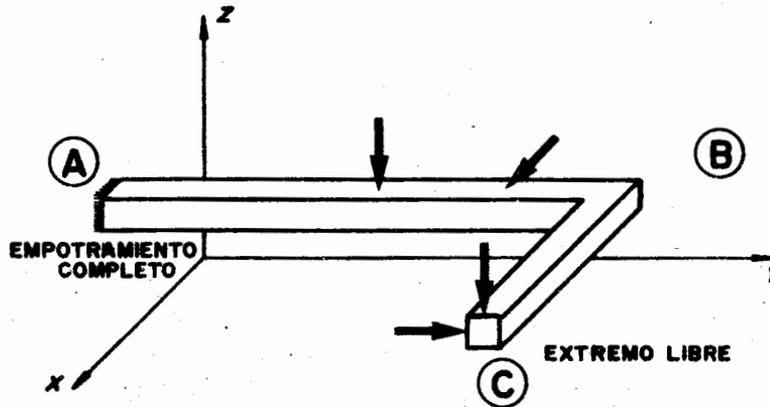
Como ya se dijo, una estructura con apoyos estrictamente suficientes (isostática) no puede MOVERSE y está en equilibrio bajo cualquier sistema de cargas.

Por consiguiente, una estructura en el espacio es isostática si el apoyo o una combinación de apoyos hacen posible que la estructura no se _____.

 mueva

Un ejemplo muy sencillo es el caso siguiente.

Observa la figura



En este caso, se observa que el marco no puede moverse por más arbitrario que sea el sistema de cargas, puesto que el extremo A está empotrado. Por consiguiente, están restringidos los seis _____
 _____ posibles en ese extremo, cumpliéndose así el _____

 movimientos, equilibrio

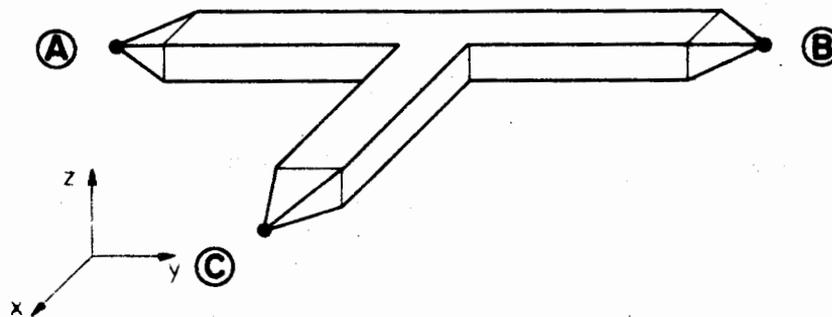
Observemos ante todo, que una estructura con apoyos estrictamente suficientes (ISOSTATICA) no puede _____ y está en _____
 _____ bajo cualquier sistema de cargas que son, por consiguiente, totalmente arbitrarias.

 moverse, equilibrio

Por tanto, dada una estructura ISOSTATICA cargada arbitrariamente, y sustituyendo sus APOYOS por las REACCIONES desconocidas, estas deben satisfacer la condición de no permitir el _____, es decir, han de estar en _____.

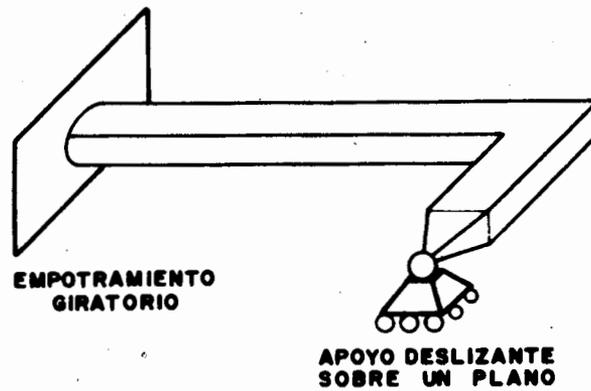
 movimiento, equilibrio

La siguiente figura representa una estructura en el espacio, impide sus SEIS movimientos empleando una articulación esférica y apoyos deslizantes en los puntos A, B y C.



 Para impedir los SEIS movimientos se deben usar, por ejemplo, una articulación esférica en el punto A, dos apoyos deslizantes en B y C sobre el plano X-Y, y un apoyo deslizante en B o en C sobre el plano Y-Z o X-Z, o alguna combinación semejante.

3)

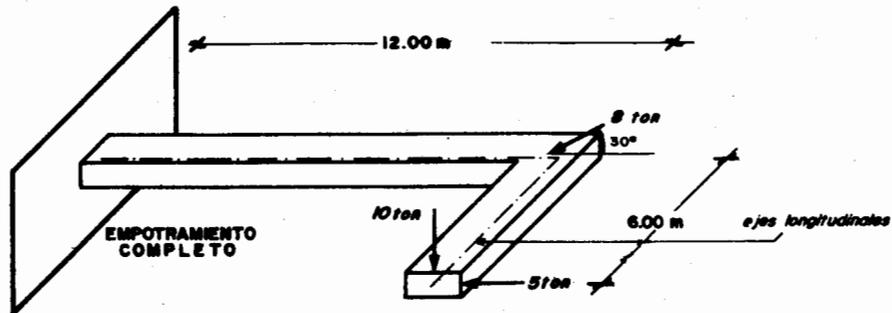


La estructura representada en la fig 1 es inestable, ya que el apoyo deslizando sobre ese plano no impide el movimiento alrededor del eje del cilindro de esa articulación.

La estructura representada en la fig 2 es estáticamente indeterminada, puesto que aunque impide los seis movimientos posibles, las características desconocidas de las reacciones de los apoyos son siete. La única estructura ISOSTÁTICA es la representada en la fig 3.

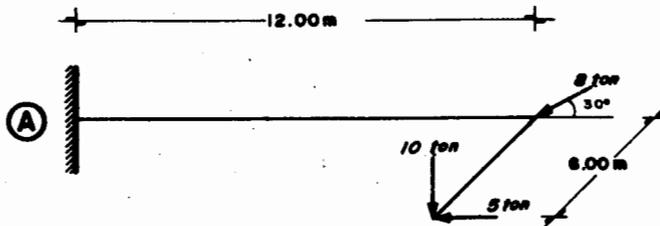
3.3 Ejemplo.-

Calcula el valor de las reacciones en el apoyo de la siguiente estructura.



Solución:

Es conveniente representar a la estructura por medio de sus ejes longitudinales y, el empotramiento completo, de la siguiente forma:



Como primer paso, comprueba que la estructura sea isostática (observa la figura).

Recuerda tus ecuaciones escalares de equilibrio y escríbelas.

$$\begin{array}{ll} \Sigma F_x = 0 & \Sigma M_x = 0 \\ \Sigma F_y = 0 & \Sigma M_y = 0 \\ \Sigma F_z = 0 & \Sigma M_z = 0 \end{array}$$

Ordena tu sistema de ecuaciones asignando sentido positivo a los componentes de las reacciones.

$$\begin{array}{l} \Sigma F_x = \\ \Sigma F_y = \\ \Sigma F_z = \end{array}$$

Recuerda la convención del tornillo de rosca derecha para asignar el sentido del vector que representa el momento de una fuerza.
Completa el sistema de ecuaciones.

$$\begin{array}{l} \Sigma F_x = F_{Ax} = 0 \\ \Sigma F_y = F_{Ay} - 5 - 8 \cos 30^\circ = 0 \\ \Sigma F_z = F_{Az} - 10 = 0 \\ \Sigma M_x = M_{Ax} - 10(12) - 8 \sin 30^\circ(12) = 0 \\ \Sigma M_y = M_{Ay} + 10(6) = 0 \\ \Sigma M_z = M_{Az} - 5(6) = 0 \end{array}$$

Despeja tus incógnitas.

$$F_{Ax} =$$

$$F_{Ay} =$$

$$F_{Az} =$$

$$M_{Ax} =$$

$$M_{Ay} =$$

$$M_{Az} =$$

$$F_{Ax} = 0$$

$$M_{Ax} = 168 \text{ ton-m}$$

$$F_{Ay} = 11.33 \text{ ton}$$

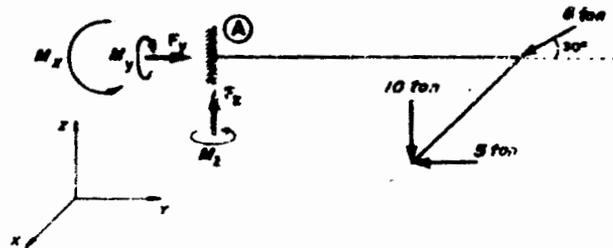
$$M_{Ay} = -60 \text{ ton-m}$$

$$F_{Az} = 14.0 \text{ ton}$$

$$M_{Az} = 30 \text{ ton-m}$$

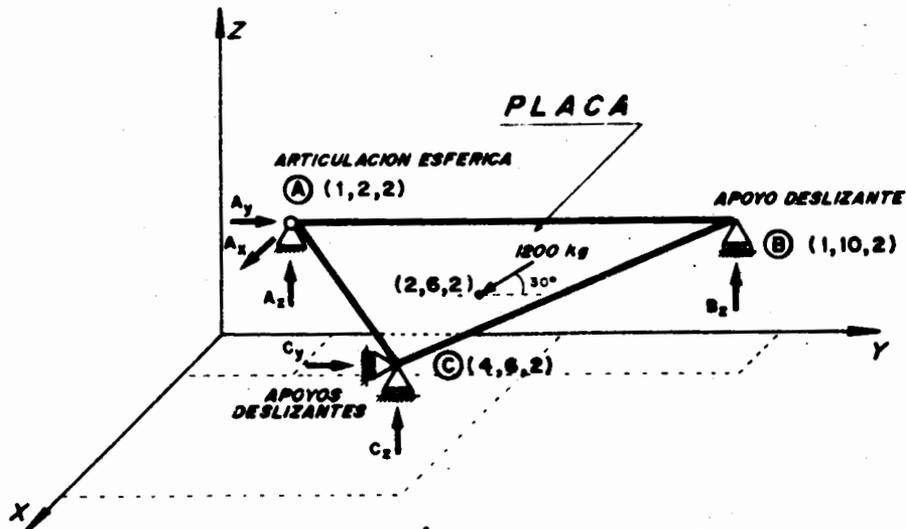
El signo de M_{Ay} resultó negativo, por tanto, en lugar de girar alrededor del eje Y en el sentido que se supuso, gira en sentido con trario, esto es, del eje X al eje Z.

Por consiguiente, nuestras reacciones quedan:



Ejemplo.-

Calcula las reacciones en los apoyos de la siguiente placa, (emplea la convención del tornillo de rosca derecha).



La fuerza de 1200 kg está contenida en un plano paralelo al plano Y-Z.

Las coordenadas en cm

Solución:

$$\Sigma F_x = 0; \quad A_x + 0 = 0$$

$$\Sigma F_y = 0; \quad A_y + C_y - 1200 \cos 30^\circ = 0$$

$$\Sigma F_z = 0; \quad A_z + B_z + C_z - 1200 \sin 30^\circ = 0$$

Completa el sistema de ecuaciones

$$\Sigma M_x = 0, -A_y(2) - C_y(2) + A_z(2) + B_z(10) + C_z(6) + 1200 \cos 30^\circ(2) - 1200 \sin 30^\circ(6) = 0$$

$$\Sigma M_y = 0, A_x(2) - A_z(1) - B_z(1) - C_z(4) + 1200 \sin 30^\circ(2) = 0$$

$$\Sigma M_z = 0, -A_x(2) + A_y(1) + C_y(4) - 1200 \cos 30^\circ(2) = 0$$

Ordena tu sistema de ecuaciones.

$$A_x = 0$$

$$A_y + C_y = 1039.23$$

$$A_z + B_z + C_z = 600$$

$$-2A_y - 2C_y + 2A_z + 10B_z + 6C_z = 1521.54$$

$$-A_z - B_z - 4C_z = -1200$$

$$A_y + 4C_y = 2078.46$$

Resuelve el sistema de ecuaciones

$$A_x = 0$$

$$A_y = 692.82 \text{ kg}$$

$$A_z = 200.00 \text{ kg}$$

$$B_z = 200.00 \text{ kg}$$

$$C_y = 346.41 \text{ kg}$$

$$C_z = 200.00 \text{ kg}$$

Se complicó un poco el ejercicio anterior por tener nuestro sistema de referencia fuera de la placa. ¿Qué pasará si trasladamos el sistema de referencia hasta que el origen coincida con la articulación esférica?

Házlo y establece nuevamente tu sistema de ecuaciones.

(Cuidado con las coordenadas de los puntos)

$$\begin{aligned} \Sigma F_x = 0, & \quad A_x + 0 = 0 \\ \Sigma F_y = 0, & \quad A_y + C_y - 1200 \cos 30^\circ = 0 \\ \Sigma F_z = 0, & \quad A_z + B_z + C_z - 1200 \operatorname{sen} 30^\circ = 0 \\ \Sigma M_x = 0, & \quad C_z (4) + B_z (8) - 1200 \operatorname{sen} 30^\circ (4) = 0 \\ \Sigma M_y = 0, & \quad -C_z (3) + 1200 \operatorname{sen} 30^\circ (1) = 0 \\ \Sigma M_z = 0, & \quad C_y (3) - 1200 \cos 30^\circ (1) = 0 \end{aligned}$$

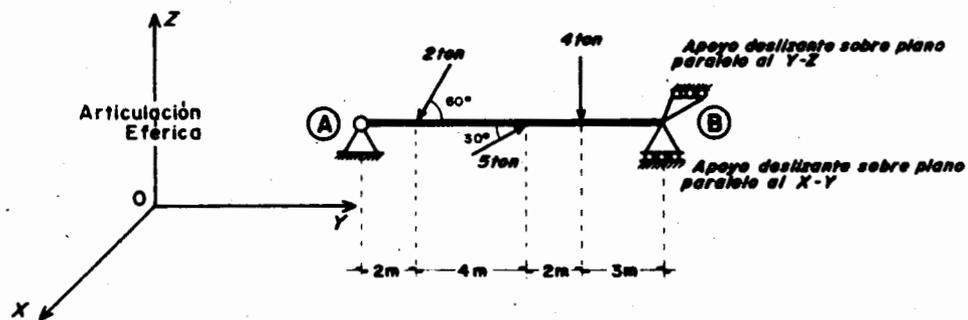
Si se usa adecuadamente el sistema de referencia como en el ejemplo anterior, el planteamiento de las ecuaciones de suma de momentos se facilita notablemente, ya que si el origen de ese sistema está contenido en la articulación esférica, las tres fuerzas que componen su reacción no producen _____.

 momento

En algunos casos particulares, las características desconocidas de las reacciones en una estructura, son menos de _____.

En el caso frecuente de una viga de eje recto a la cual se le aplica un sistema de fuerzas, este debe cumplir que las fuerzas que lo componen corten el eje de la _____.

Observa la figura



 seis, viga

Por consiguiente, en este caso, para que la viga esté en equilibrio, el número de movimientos que se deben impedir es de _____.

 cinco

Ahora, si hacemos coincidir el origen con el punto A y el eje de la viga con el eje Y de nuestro sistema de referencia, las ecuaciones de equilibrio serán

$$\sum F_x = 0 \quad \sum M_x = 0$$

$$\sum F_y = 0$$

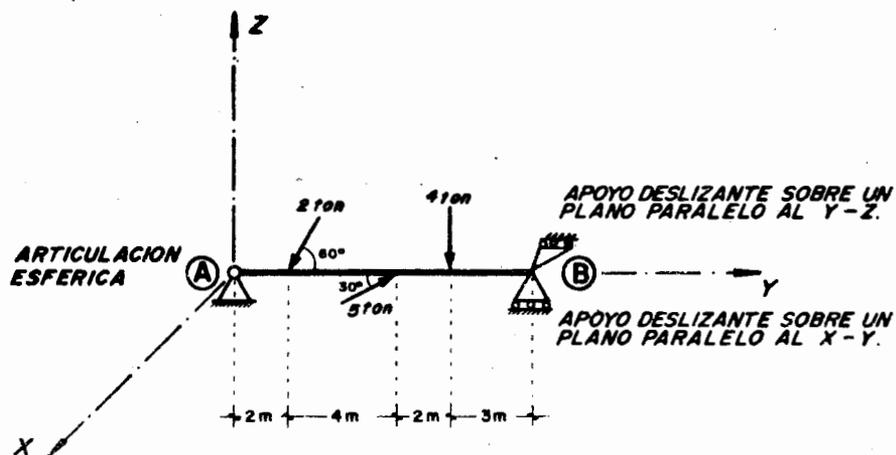
$$\sum F_z = 0 \quad \sum M_z = 0$$

Entonces, el número de características _____ de las reacciones en los apoyos de la viga es de _____.

desconocidas, cinco

Ejemplo.-

Obtener las reacciones de la siguiente viga.



Solución:

La articulación esférica está contenida en el origen. Los apoyos deslizantes están sobre planos paralelos a los planos X-Y y Y-Z, respectivamente.

Las fuerzas de 2 y 4 ton están contenidas en el plano Y-Z, cortando al eje y.

La fuerza de 5 ton está contenida en el plano X-Y, cortando al eje _____.

Entonces, si todas las fuerzas del sistema cortan al eje Y, el movimiento alrededor de este eje no _____.

Y, existe

Establece tu sistema de ecuaciones.

Considera tus reacciones con sentido POSITIVO.

Recuerda la convención del tornillo de rosca derecha.

$$\begin{aligned} \Sigma F_x = 0; & \quad A_x + B_x - 5 \text{ sen } 30^\circ = 0 \\ \Sigma F_y = 0; & \quad A_y + 5 \text{ cos } 30^\circ - 2 \text{ cos } 60^\circ = 0 \\ \Sigma F_z = 0; & \quad A_z + B_z - 2 \text{ sen } 60^\circ - 4 = 0 \\ \Sigma M_x = 0; & \quad B_z (11) - 4(8) - 2 \text{ sen } 60^\circ (2) = 0 \\ \Sigma M_z = 0; & \quad -B_x (11) + 5 \text{ sen } 30^\circ (6) = 0 \end{aligned}$$

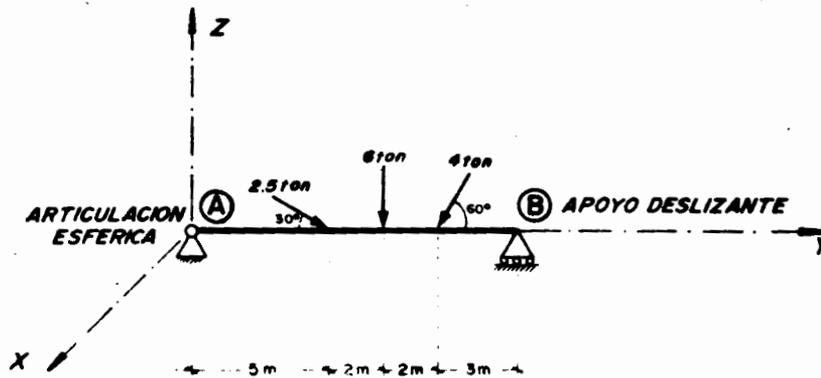
Resuelve el sistema de ecuaciones.

$$A_x = 1.136 \text{ ton} \qquad B_x = 1.364 \text{ ton}$$

$$A_y = 3.33 \text{ ton (con sentido opuesto al que se supuso).}$$

$$A_z = 2.508 \text{ ton} \qquad B_z = 3.224 \text{ ton}$$

Ahora, consideremos el caso particular de una viga de eje recto en que el sistema de fuerzas esté contenido en el plano Y-Z y que la sección de la viga sea simétrica respecto a los ejes X y Z. Observa la figura



Entonces, como las fuerzas están contenidas en el plano Y-Z, el número de movimientos que debes impedir para que la viga cumpla el equilibrio es de _____.

 tres

Por tanto, escogiendo el punto A, el conjunto de ecuaciones escalares que aseguran el equilibrio en este caso particular, es:

 $\Sigma F_y = 0$

$\Sigma F_z = 0$

$\Sigma M_A = 0$, suma de momentos de las fuerzas respecto al punto A

Recuerda que la suma de momentos de las fuerzas en este caso debe ser cero respecto a cualquier punto del plano Y-Z como condición de equilibrio.

Se escogió el punto A para facilitar el establecimiento de nuestro sistema de ecuaciones. Hay otro punto que lo facilita de la misma forma.

Regresa a la página anterior, observa la figura y señala este otro punto.

 El punto B

Comentario:

El caso anterior es el caso general de equilibrio de vigas en el plano.

Si en la viga de la pág 3-29 aplicamos a un sistema de cargas paralelas al eje Z, nuestras ecuaciones que aseguran el equilibrio se reducen a _____.

 dos

De los siguientes conjuntos de ecuaciones, señala los que aseguran el equilibrio de la viga en este caso particular.

$\Sigma M_A = 0$
$\Sigma M_B = 0$

$\Sigma M_A = 0$
$\Sigma F_z = 0$

$\Sigma M_B = 0$
$\Sigma F_x = 0$

$\Sigma M_B = 0$
$\Sigma F_y = 0$

$\Sigma M_B = 0$
$\Sigma F_z = 0$



EXAMEN

1. Para un sistema de fuerzas espaciales concurrentes, las ecuaciones que aseguran el equilibrio son:

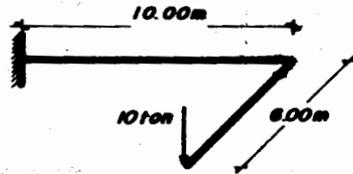
2. Para un sistema de fuerzas espaciales paralelas, las ecuaciones que aseguran el equilibrio son:

3. Para un sistema de fuerzas espaciales ni concurrentes ni paralelas, las ecuaciones que aseguran el equilibrio son:

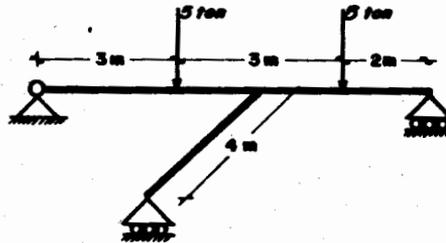
4. Si en una estructura el número de características desconocidas de sus reacciones es igual al número de ecuaciones escalares de equilibrio, existe un conjunto de reacciones que produce el equilibrio, y es _____. A estas estructuras se les conoce como

Identifica las siguientes estructuras y obtén reacciones de las isostáticas.

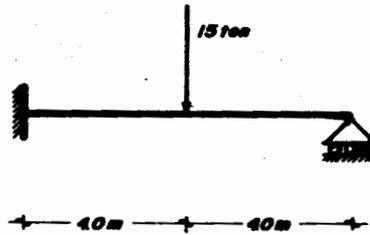
a)



b)



c)



Respuestas

1. $\Sigma F_x = 0$

$\Sigma F_y = 0$

$\Sigma F_z = 0$

2. $\Sigma F_z = 0$

$\Sigma M_x = 0$

$\Sigma M_y = 0$

3. $\Sigma F_x = 0$ $\Sigma M_x = 0$

$\Sigma F_y = 0$ $\Sigma M_y = 0$

$\Sigma F_z = 0$ $\Sigma M_z = 0$

4. UNICO

ESTRUCTURAS ISOSTATICAS

a) Isostática $M_x =$

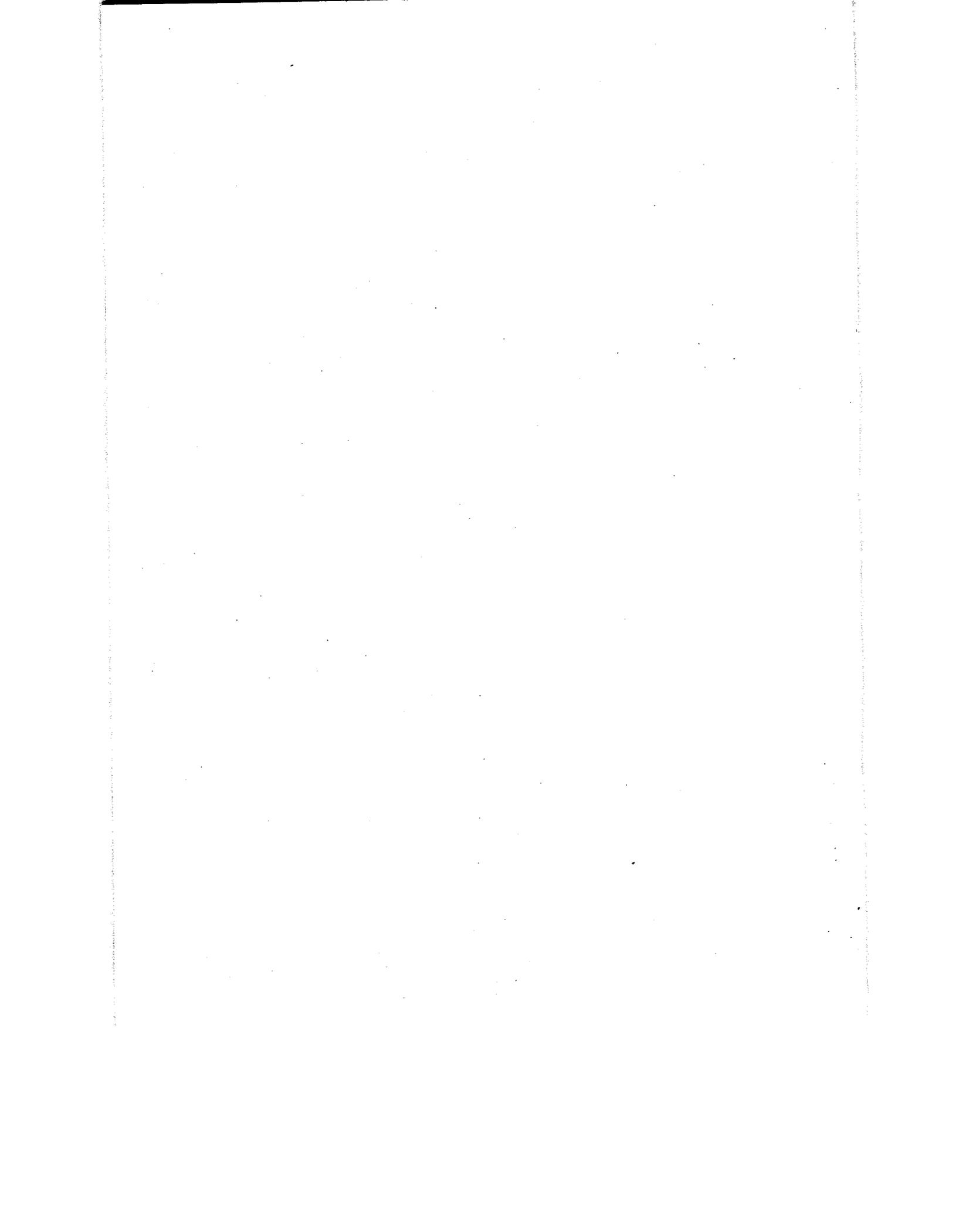
$R_x = 0$ $M_x = 100 \text{ ton-m}$

$R_y = 0$ $M_y = -60 \text{ ton-m}$

$R_z = 10 \text{ ton}$ $M_z = 0$

b) Inestable

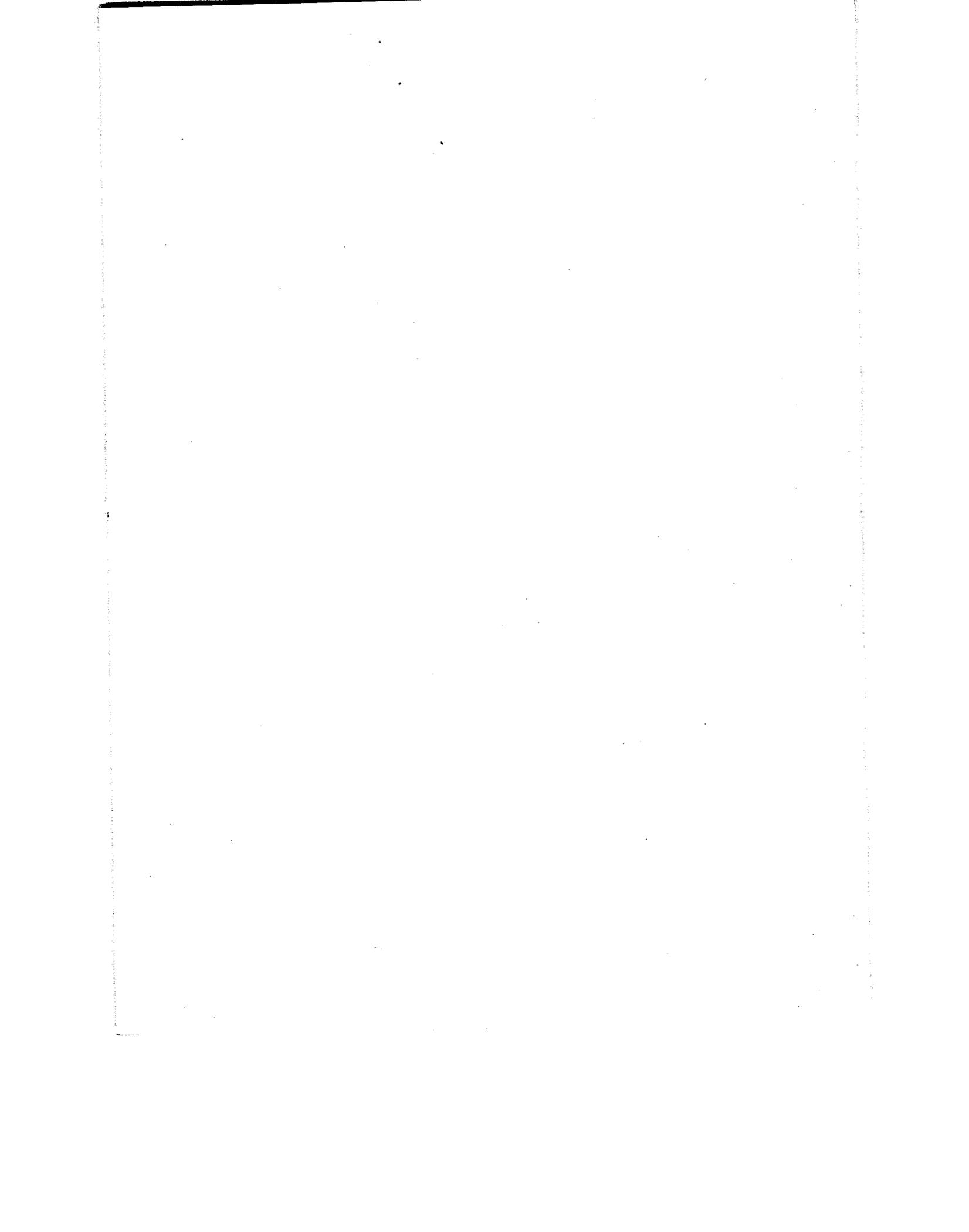
c) Hiperestática



CAPITULO 4. EQUILIBRIO DE ESTRUCTURAS ISOSTATICAS EN EL PLANO.

Objetivos:

- 4.1 Deducirás las ecuaciones escalares que aseguran el equilibrio de un sistema de fuerzas en el plano
- 4.2 Identificarás las estructuras isostáticas en el plano en función de sus apoyos
- 4.3 Calcularás las fuerzas que obran en los apoyos de estructuras isostáticas en el plano, bajo la acción de diferentes tipos de carga



Existe equilibrio en un sistema de fuerzas en el plano, si su resultante no es ni una _____ ni un _____; esto es, si \bar{R} y \bar{P} son vectores _____.

 fuerza \bar{R} , par \bar{P} , nulos

Por consiguiente, las condiciones vectoriales necesarias y suficientes para que \bar{R} y \bar{P} sean vectores nulos, son

$$\bar{R} =$$

$$\bar{P} =$$

 $\bar{R} = \bar{R} = 0$

$$\bar{P} = \bar{P} = 0$$

En este capítulo, como en el anterior aprenderás a determinar ciertas características desconocidas de las reacciones de los apoyos de la estructura, de los diversos sistemas para cumplir con nuestras ecuaciones escalares de _____.

 equilibrio

Para un sistema de fuerzas concurrentes en el plano, se asegura el equilibrio, si

$$R = \Sigma \bar{F} = 0$$

$$R_y \bar{j} + R_z \bar{k} = \Sigma F_y \bar{j} + \Sigma F_z \bar{k} = 0$$

por tanto

$$R_y = \Sigma F_y =$$

$$y \quad R_z = \Sigma F_z =$$

Como los componentes del vector \bar{R} son nulos, el sistema se encuentra en _____.

$$R_y = \Sigma F_y = 0$$

$$R_z = \Sigma F_z = 0, \text{ equilibrio}$$

Entonces, para que en un sistema de fuerzas concurrentes en el plano exista equilibrio, las ecuaciones escalares que lo aseguran son:

$$\Sigma F_y = 0, \quad \Sigma F_z = 0$$

Si el sistema de fuerzas es paralelo y lo suponemos paralelo al eje Z de nuestro sistema de coordenadas cartesianas, las condiciones necesarias y suficientes para que exista equilibrio, son

$$\bar{R} = \Sigma F_z = 0$$

$$\bar{P} = \Sigma M = 0$$

donde ΣM es la suma de momentos de las fuerzas respecto a un punto cualquiera del _____.

plano

En este caso, si la resultante \bar{R} es igual a cero, debes asegurar que también el par \bar{P} sea cero para cumplir con el _____.

 equilibrio

Por último, si el sistema de fuerzas no es concurrente ni paralelo, el equilibrio existe si

$$\bar{R} = \Sigma \bar{F} = 0$$

$$\bar{P} = \Sigma \bar{M} = 0$$

entonces

$$R_y =$$

$$R_z =$$

$$M =$$

 $R_y = \Sigma F_y = 0$

$$R_z = \Sigma F_z = 0$$

$$M = \Sigma M = 0$$

Esto es, las SUMAS de los componentes de las fuerzas y la SUMA de sus _____ respecto a un punto cualquiera del plano, deben ser _____ para que exista _____

 momentos, cero, equilibrio

Entonces, si en una estructura en el plano, el número de caracte-
rísticas desconocidas de sus reacciones es IGUAL al número de
ecuaciones escalares de equilibrio, existe un conjunto de reac-
ciones que lo produce y es _____. A estas estructuras se les
conoce como

ESTRUCTURAS ESTATICAMENTE DETERMINADAS O ESTRUCTURAS _____

UNICO, ISOSTATICAS

Si en una estructura el número de características desconocidas de
sus reacciones es MAYOR que el de las ecuaciones escalares de
_____, el problema es indeterminado.

Estas estructuras son; ESTATICAMENTE _____ O ESTRUCTURAS

equilibrio, INDETERMINADAS, HIPERESTATICAS

Por último, si en una estructura el número de _____
_____ de sus reacciones es MENOR que el de las ecuaciones
escalares de equilibrio, el equilibrio es generalmente imposible.
Estas estructuras son _____.

características desconocidas, INESTABLES

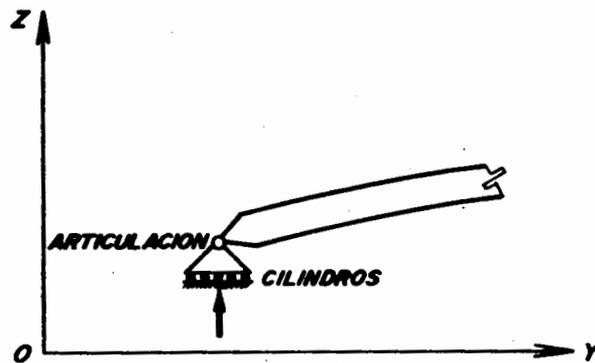
TIPOS DE APOYO Y SUS REACCIONES

Los apoyos que se usan para impedir los TRES _____ posibles en el plano, para fines prácticos, se reducen a los tipos siguientes.

 movimientos

APOYO SIMPLE

Observa la figura



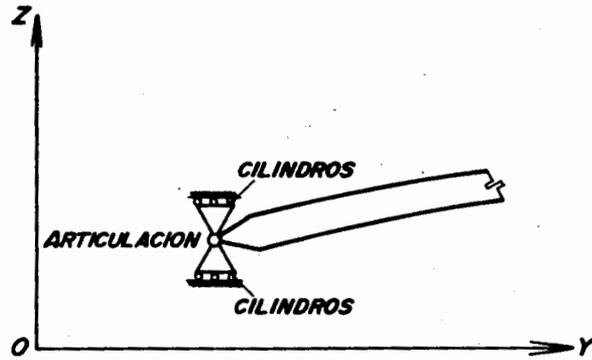
Este tipo de apoyo impide únicamente la traslación en la dirección Z.

Por consiguiente, la reacción actúa paralela a esta dirección, siendo su única característica desconocida, la _____.

 intensidad

En rigor, este tipo de apoyo se debería representar de la siguiente forma.

Observa la figura



Se sigue impidiendo únicamente la _____ en la dirección Z.

 traslación

Por tanto, la reacción actúa paralela a la dirección Z, y suponiendo su sentido POSITIVO, queda como única característica desconocida la _____.

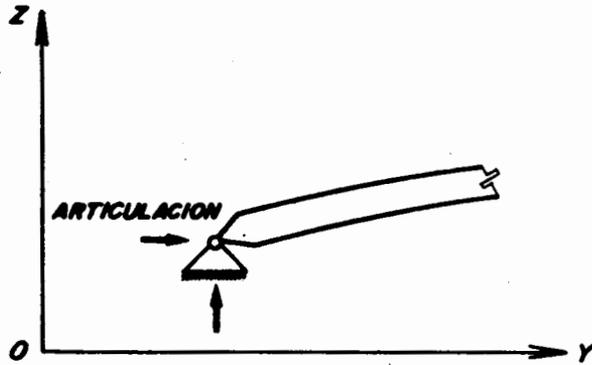
 intensidad

Si al obtener el valor de la reacción, su signo es positivo, el sentido es como se supuso. Si el signo es negativo, el sentido es el

 opuesto

ARTICULACION FIJA

Observa la figura



Impide las dos _____ en el plano Y-Z

Su reacción está contenida en este plano como la resultante de la suma vectorial de sus _____.

Por tanto, la reacción, en función de sus componentes, se determina si se conocen las _____ de estos.

 traslaciones, componentes, intensidades

Los sentidos de los componentes se suponen _____.

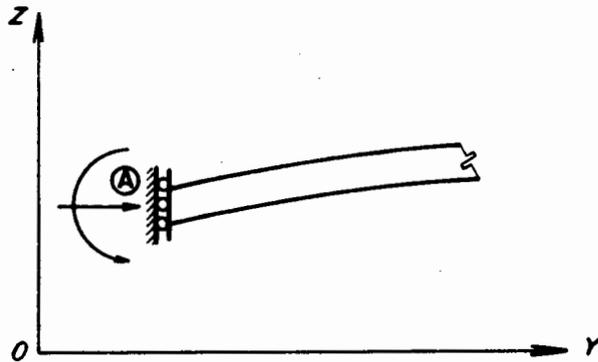
 positivos

Si al obtener los valores de los componentes de la reacción, sus signos son _____, los _____ son como se supuso. Si el signo es _____ el sentido es el _____.

 positivos, sentidos, negativo, opuesto

EMPOTRAMIENTO DESLIZANTE

Observa la figura



Impide la traslación en la dirección del eje y ; también impide la _____ alrededor del punto A.

Su reacción depende de una fuerza paralela a la dirección Y ; y un _____ alrededor del punto A.

rotación, momento

Entonces, la reacción en este apoyo se obtiene si se conocen las _____ de la fuerza y del momento.

intensidades

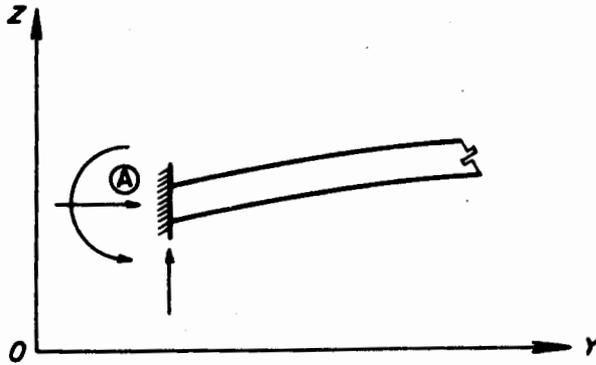
Recuerda que los sentidos se suponen POSITIVOS.

Según la convención del tornillo de rosca derecha, el momento es positivo si gira de ____ a ____.

Y, Z

EMPOTRAMIENTO COMPLETO

Observa la figura



Impide los tres _____ posibles en el plano, los cuales son:
dos _____ y un _____ alrededor del punto A.

movimientos, traslaciones, giro

Su reacción está compuesta de una fuerza resultante, función de sus
_____, y un _____ alrededor del punto A.

componentes, momento

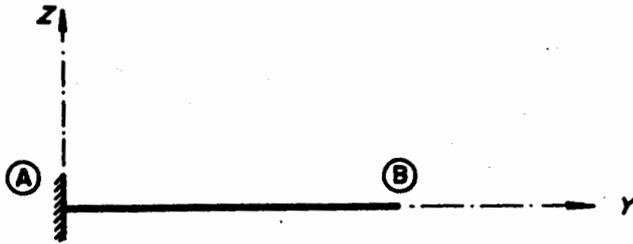
Si suponemos sus sentidos POSITIVOS, quedan como características
desconocidas sus _____.

intensidades

EJEMPLOS DE ESTRUCTURAS ISOSTATICAS EN EL PLANO

Conviendremos en representar las estructuras por medio de sus ejes longitudinales.

El caso más sencillo es una viga de eje recto, el cuál está contenido en el eje Y de nuestro sistema de coordenadas cartesianas, empotrada en uno de sus extremos.



La estructura es isostática, puesto que el empotramiento impide los _____ posibles en el plano.

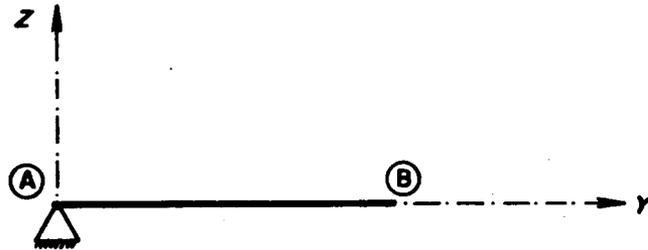
 tres movimientos

Comentario:

a este tipo de estructura isostática se le conoce con el nombre de viga en voladizo o CANTILIVER.

Ahora, si tratamos de hacer isostática una viga con una articulación fija, es preciso ayudarla con un apoyo simple.

Observa la figura.



Si dejamos únicamente la articulación fija, esta impedirá los dos movimientos de _____; pero bajo cualquier sistema de cargas giraría alrededor del punto A.

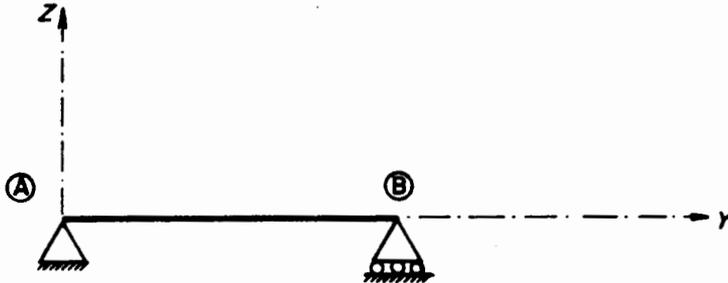
 traslación

Entonces necesitamos impedir que gire. Esto se logra con un apoyo simple aplicado en cualquier parte de la viga; pero con la condición de que un componente de su reacción sea _____ al eje de esta.

 perpendicular

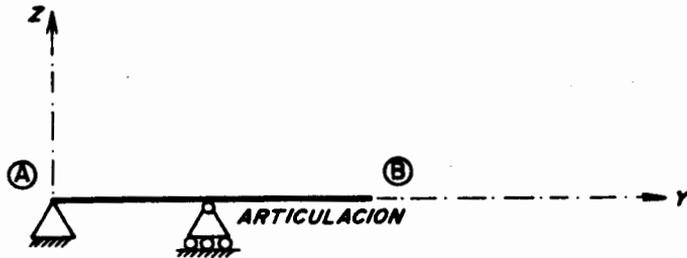
Por tanto, la viga es isostática si se impiden los _____ movi-
 mientos posibles en el plano con una articulación fija y un apoyo

_____.



 tres, simple

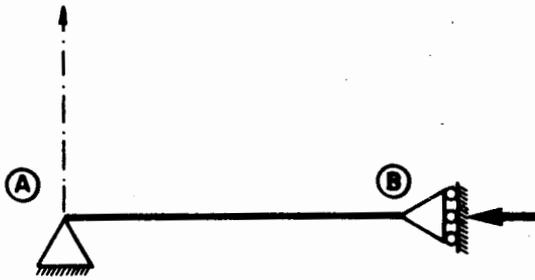
Si el apoyo simple se encuentra situado a la mitad de la viga,
 queda representada así



La viga se apoya en la _____ del apoyo simple.

 articulación

Observa la figura.

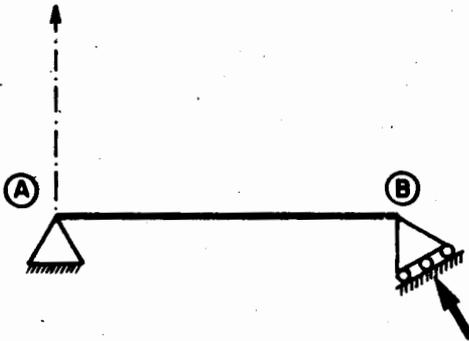


¿Esta viga es isostática?

NO

Puesto que, el apoyo simple debe impedir la rotación consentida por la articulación, que no se verifica y, en este caso, el apoyo simple no impide un pequeño giro alrededor del punto A.

Caso especial:

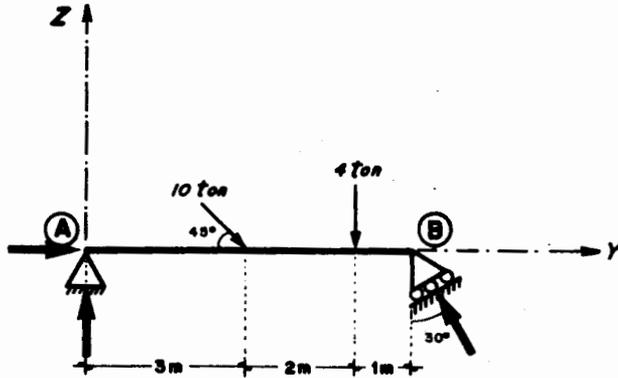


La viga es isostática, puesto que cumple con la condición de que un COMPONENTE de la reacción del apoyo simple es _____ al eje de la viga.

perpendicular

Ejemplo.-

Obtener las reacciones en los apoyos de la siguiente viga.



El sentido de la reacción en el apoyo simple es obvio, ya que se debe impedir el giro alrededor del punto A que producen las cargas.

Los sentidos de los componentes de la reacción de la articulación fija se suponen _____.

positivos

La reacción en el apoyo simple se obtiene si se conoce su intensidad, ya que conocemos su dirección, su _____ y su punto de

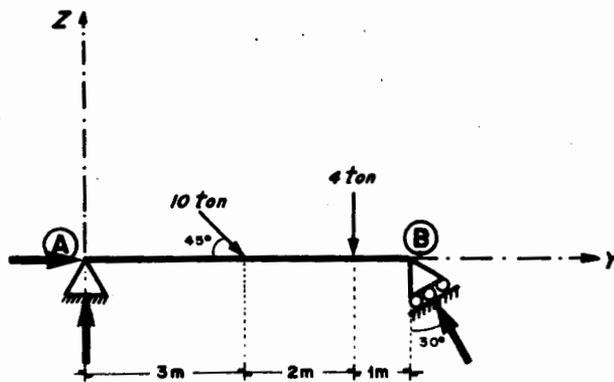
sentido, aplicación

Escribe las ecuaciones de equilibrio.

$$\Sigma F_y = 0, \quad \Sigma F_z = 0, \quad \Sigma M = 0$$

Para obtener la intensidad de la reacción en el apoyo simple, usemos la ecuación

$$\Sigma M_A = 0$$



Entonces

$$\Sigma M_A = -10 \text{ sen } 45^\circ (3) - 4 (5) + R_B \text{ cos } 30^\circ (6) = 0$$

Recuerda la convención del tornillo de rosca derecha

Obtén el valor de R_B .

$$R_B = 7.931 \text{ ton (su sentido es el supuesto)}$$

Ahora, se tendrá que obtener el componente, en Y, de R_B para calcular R_{AY} con la ecuación

$$\Sigma F_y = 0$$

$$R_{BY} = R_B \text{ sen } 30^\circ = 3.965 \text{ ton}$$

Por tanto

$$\Sigma F_y =$$

$$R_{AY} =$$

$$\Sigma F_y = R_{AY} + 10 \cos 45^\circ - 3.965 = 0$$

$$R_{AY} = -3.106 \text{ ton}$$

R_{AY} resultó con signo negativo; por tanto, se sentido es _____
al que se supuso.

opuesto

Por último, nos falta calcular R_{AZ} .

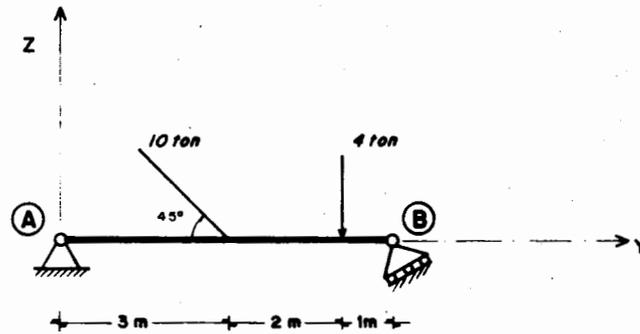
CALCULALA

$$\Sigma F_z = 0$$

$$\Sigma F_z = R_{AZ} - 10 \text{ sen } 45^\circ - 4 + R_B \cos 30^\circ = 0$$

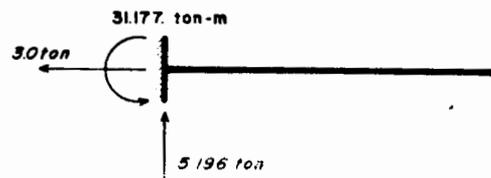
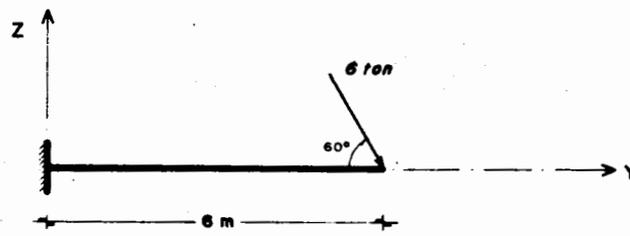
$$R_{AZ} = 4.202 \text{ ton (su sentido es el supuesto)}$$

Dibuja en la siguiente figura las reacciones de los apoyos de la estructura.



Ejercicio.-

Obtén las reacciones

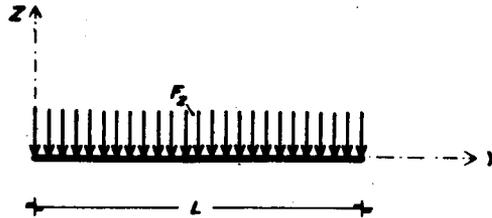


Antes de seguir obteniendo reacciones en apoyos de diferentes estructuras en el plano, estudiemos otros tipos de carga.

Hasta ahora, el único tipo de carga que se ha aplicado a una estructura se conoce como carga concentrada en un punto y se ha re presentado por un _____.

vector

Un tipo de carga muy común en estructuras es la carga uniformemente repartida. Esta carga es clásica de un sistema de fuerzas paralelas iguales en todas sus características.



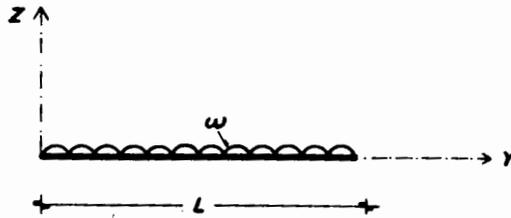
Se representa con la letra ω , como

$$\omega = \frac{\sum Fz}{L}$$

Por tanto, las unidades de la carga uniformemente repartida son unidades de fuerza (intensidad) entre unidades de _____.

longitud

Esquemáticamente, se puede representar así



considerando que para la obtención del equilibrio de una estructura en la cual esté actuando este tipo de carga, se use su resultante, la cual es paralela al eje _____, su sentido es opuesto al de este eje, su intensidad es

$$W = wL$$

y su punto de aplicación exactamente la mitad de la _____ que cubre.

Z, longitud

Por tanto, en el caso de estructuras cargadas uniformemente, para la obtención del equilibrio podrás usar su resultante, la cual será:
Paralela al eje _____

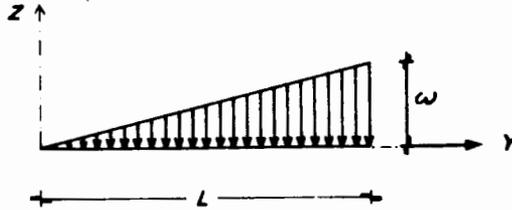
Su sentido, _____ a este eje

Su intensidad $w =$ _____

Y su punto de aplicación en la _____ del claro que cubre

Z, opuesto, wL , mitad

Otro tipo de carga es la carga repartida con ley triangular, esto es:



donde su resultante es _____ al eje z, su sentido
 _____ a este eje y su intensidad

$$W_T = \frac{wL}{2}$$

ya que W_T es la mitad de w .

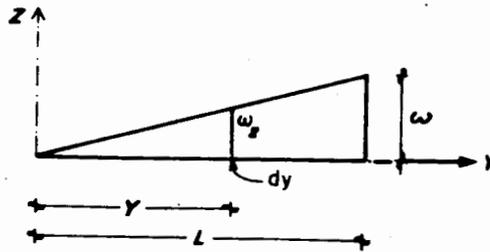
 paralela, opuesto

Para obtener el punto de aplicación de la resultante, consideremos la interpretación geométrica del momento de una fuerza (pág 1-34)

$$\Sigma M_o = \Sigma (F_z Y) = W_T \bar{Y}$$

En este caso, \bar{Y} es la distancia desde el origen hasta el pie de la perpendicular con la línea de acción de la resultante.

Entonces



Por triángulos semejantes:

$$\omega_z = \frac{\omega Y}{L}$$

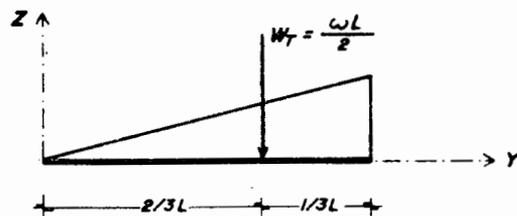
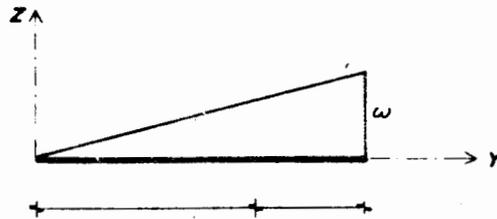
$$F_z = \omega_z dy = \frac{\omega Y}{L} dy$$

$$\Sigma (F_z Y) = \int_0^L F_z Y = \int_0^L \frac{\omega Y^2}{L} dy = \frac{\omega}{L} \left[\frac{Y^3}{3} \right]_0^L = \frac{\omega L^2}{3}$$

Por tanto

$$\bar{Y} = \frac{\Sigma (F_z Y)}{W_T} = \frac{\frac{\omega L^2}{3}}{\frac{\omega L}{2}} = \frac{2}{3} L$$

Dibaja en la siguiente figura la resultante de este sistema de carga sin olvidar ninguna de sus características.

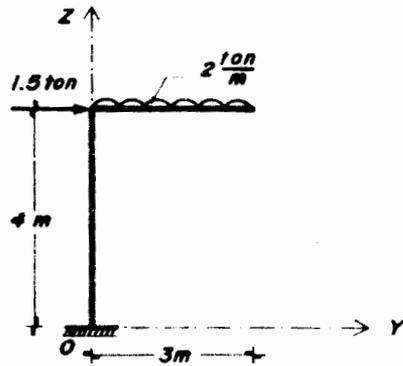


Comentario:

Hay otros tipos de cargas, los cuales, para fines de este texto, no es necesario mencionar, puesto que, cuando se te presente el caso, con las bases que has logrado lo comprenderás fácilmente.

Ejemplo.-

Obtener las reacciones de la siguiente estructura.



Solución.-

Antes de hacer operaciones, comprueba que la estructura tenga el número estricto de apoyos para ser una estructura _____.

isostática

Escribe las ecuaciones escalares que aseguran el equilibrio de la estructura.

 $\Sigma F_y = 0$

$\Sigma F_z = 0$

$\Sigma M_o = 0$ Recuerda que, por comodidad, la suma de momentos se hace alrededor de o, pero puede ser respecto al punto que quieras.

Ahora, sustituye en las ecuaciones los datos del problema y los componentes (considéralos positivos) de la reacción del empotramiento.

$$\Sigma F_y = 1.5 + R_y = 0$$

$$\Sigma F_z = -\omega L + R_z = -2(3) + R_z = 0$$

$$\Sigma M_o = -1.5(4) - \omega L \left(\frac{L}{2}\right) + M_o = 1.5(4) - 2(3) \left(\frac{3}{2}\right) + M_o = 0$$

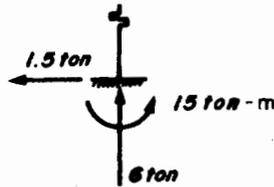
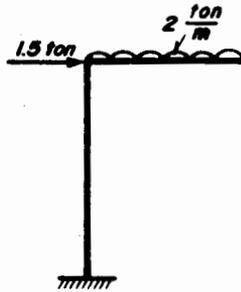
Despeja las incógnitas y calcula sus valores.

$$R_y = -1.5 \text{ ton}$$

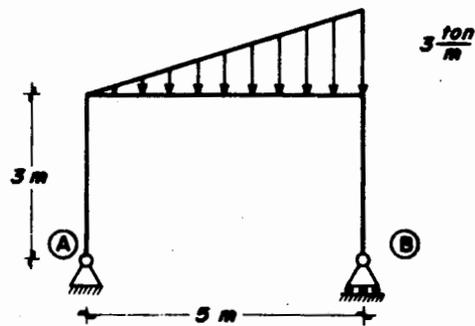
$$R_z = 6 \text{ ton}$$

$$M_o = 15 \text{ ton-m}$$

En la siguiente figura dibuja las reacciones en el empotramiento, con todas sus características.



Ejercicio.-



Explica por qué este marco es isostático.

Porque una articulación fija y un apoyo simple son estrictamente suficientes para que el marco no se mueva.

Establece el sistema de ecuaciones escalares que aseguran el equilibrio

¿Consideraste los sentidos positivos de las reacciones?

$$\Sigma F_y = A_y = 0$$

$$\Sigma F_z = A_z + B_z - \frac{3(5)}{2} = 0$$

$$\Sigma M_A = B_z(5) - \frac{3(5)}{2} \left(\frac{2}{3}\right) 5 = 0$$

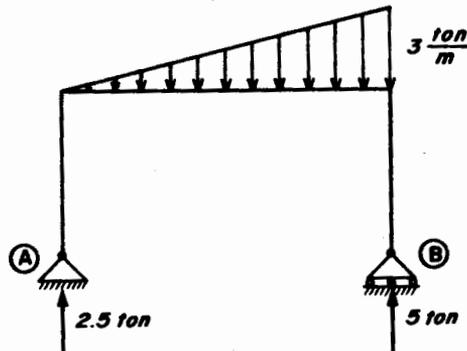
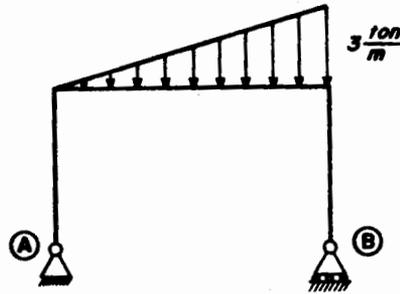
Calcula el valor de cada reacción

$$A_y = 0 \text{ ton}$$

$$B_z = 5 \text{ ton}$$

$$A_z = 2.5 \text{ ton}$$

Dibuja las reacciones

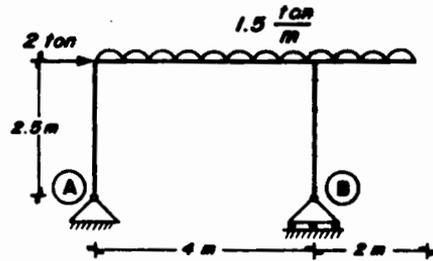


Comentario:

En este caso particular, por no existir cargas horizontales el componente horizontal en A es cero, y se podría pensar que la articulación fija, ahí, se pudiera cambiar por un apoyo simple sin alterar el equilibrio. Esto es válido hasta que alguien se la lleve rodando, con lo que se dejaría de cumplir la condición de isostaticidad.

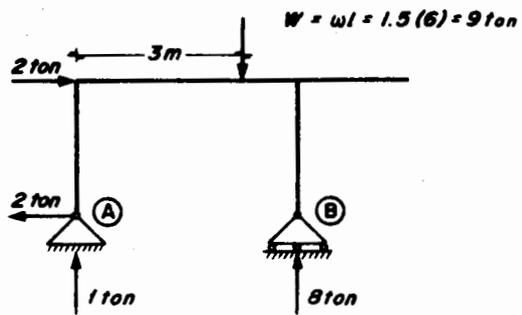
Ejercicio.-

Obtén reacciones



Los pasos que debes seguir son:

1. Comprueba que el marco sea isostático
2. Establece tus ecuaciones escalares de equilibrio considerando la carga uniformemente repartida como su resultante y las reacciones con sentido positivo.
3. Calcula el valor de cada reacción.
4. Dibuja en la figura las reacciones con TODAS sus características.

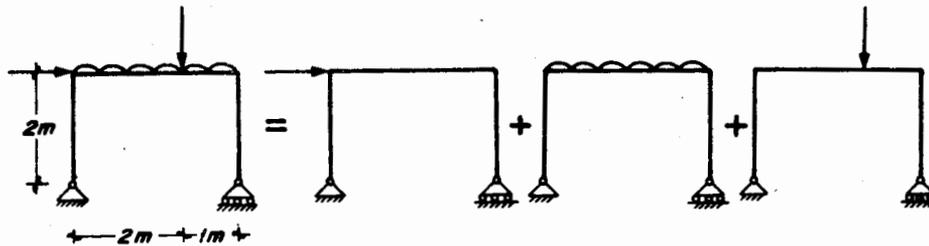


Comprueba el equilibrio con una suma de momentos respecto al punto que quieras; deberá ser cero.

 Descansa 5 minutos

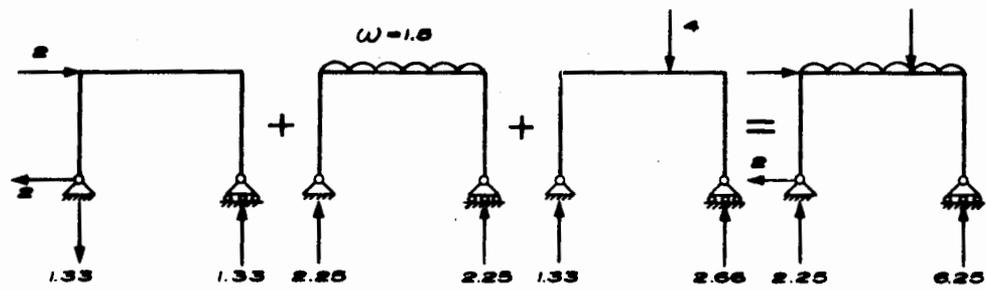
Cuando crece el número de cargas en un marco se complica un poco la obtención de las reacciones.

Una solución muy sencilla para facilitar los cálculos es obtener las reacciones para cada tipo diferente de carga y sumar resultados.



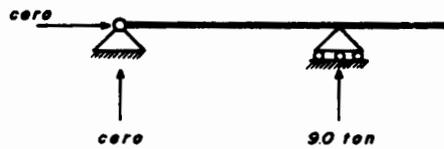
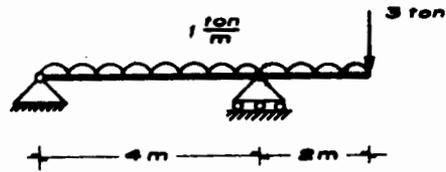
Ahora, si la carga horizontal es de 2 ton, la carga $w = 1.5 \frac{\text{ton}}{\text{m}}$ y la carga vertical de 4 ton.

Obtén las reacciones en cada marco y súmalas, para llegar a la solución requerida.



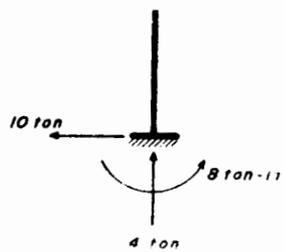
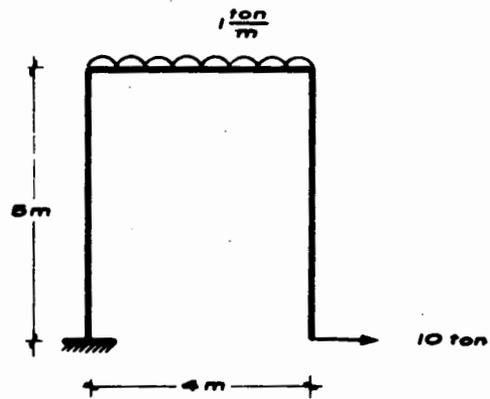
Ejercicios.-

1. Obtén las reacciones de la siguiente estructura

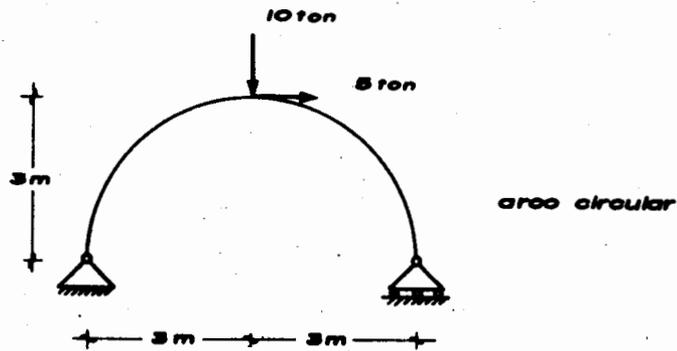


Nota: Es importante resaltar la posibilidad de que en un apoyo sus reacciones sean nulas por las características de las cargas.

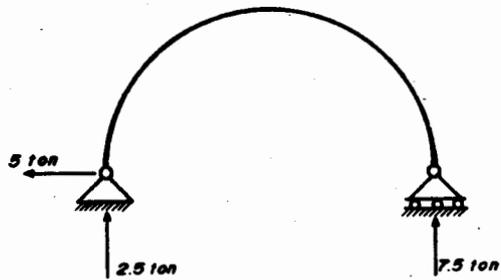
2. Obtén reacciones.



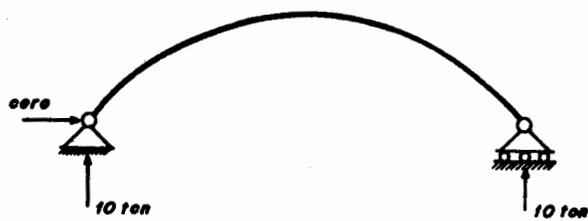
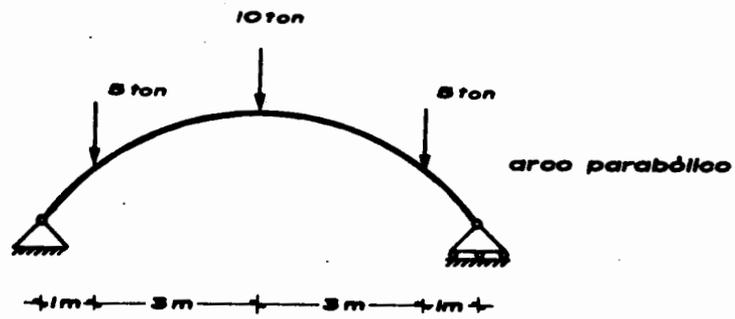
3. Obtén reacciones



No te ASUSTES por la forma de la estructura; las reacciones son función de las cargas y tipos de apoyo.

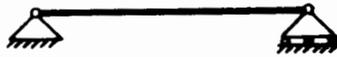


4. Obtén reacciones.

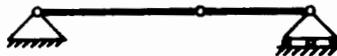


Hasta aquí, hemos estudiado estructuras isostáticas continuas con apoyos o enlaces externos al suelo.

Pero, si la estructura isostática, como la que se muestra,



la cortamos en un punto cualquiera y la volvemos a unir, pero con una articulación interna,



la estructura se convierte en una estructura _____

 inestable

Tomemos otra estructura isostática y hagamos lo mismo que con la anterior



Entonces, la estructura de la izquierda es _____ y la de la derecha es _____

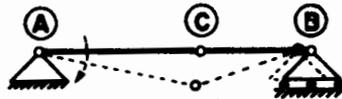
 isostática, inestable

Por el estudio anterior, sabemos que una estructura en el plano es isostática si se impiden los tres movimientos posibles.

Pero si introducimos una articulación en un punto, se convierte en una estructura inestable.

¿Cómo podemos hacerla nuevamente isostática?

Para contestar esta pregunta, estudiemos antes con mucha atención la siguiente figura:



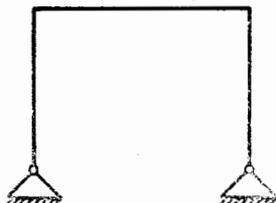
La estructura, sin deformarse, adquiere una configuración como la mostrada en la figura, esto es, se está permitiendo un movimiento en el plano.

Este movimiento es un giro alrededor del punto A.

Dibuja dos soluciones para regresar el giro



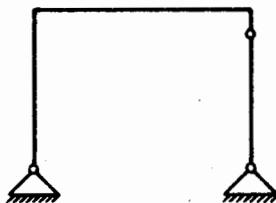
Ahora, enfoquemos nuestra atención en la siguiente estructura



Esta estructura es estáticamente _____ respecto a las condiciones iniciales de apoyo de la base (desplazamiento y rotación) en la estructura? _____
 indeterminada, 000
 ¿cuántas articulaciones internas necesita para hacerse isostática? _____

UNA

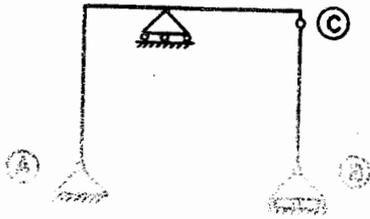
Por tanto, la siguiente estructura es _____



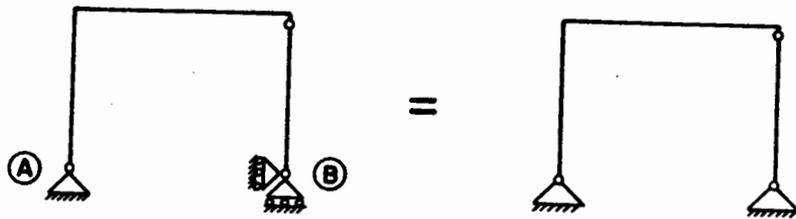
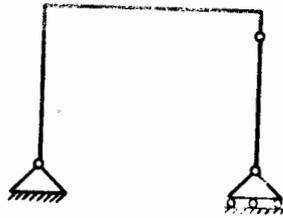
isostática

Explica por qué esta estructura NO es isostática.

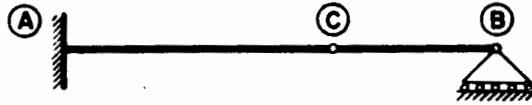
(Hay que comprobar que todos los enlaces sean eficaces, o sea, que cada uno impida realmente los movimientos consentidos por los otros.)



Explica el tipo de movimiento que se produce en la estructura cuando se aplica una carga horizontal en el centro de la estructura. ¿Qué movimiento se produce? ¿Por qué? ¿Qué tipo de movimiento se produce? ¿Por qué? ¿Qué tipo de movimiento se produce? ¿Por qué? Diseña en la siguiente figura la posición más adecuada del otro apoyo simple para evitar el movimiento.



Regresemos a la primera solución de la pág 4-39.



Sabemos que la estructura es isostática, pero haciendo un recuento de las características desconocidas de las reacciones, encontramos que son _____.

cuatro

Las ecuaciones escalares de equilibrio son _____; por lo que necesitamos otra condición para calcular las cuatro incógnitas.

tres

Todo este problema nació por la introducción de una articulación; entonces, si ésta es responsable, tendrá que ayudarnos a resolverlo.

Podemos pensar que el tramo C-B de la estructura, se está apoyando en el tramo A-C por medio de la _____.

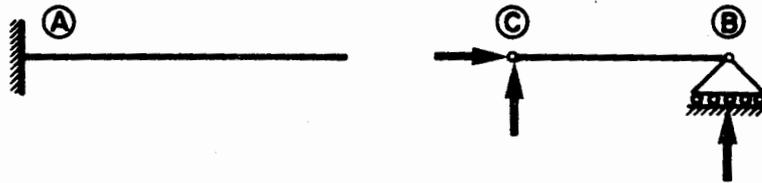
articulación

Esto es, el tramo A-C, que es un cantilíver y, por tanto, una estructura _____, está sirviendo de apoyo al tramo

_____.

isostática, C-B.

Entonces, podemos separar así el tramo C-B de la estructura;



Luego, obtenemos las reacciones en el apoyo simple y en la _____
_____, como si estuviera _____ y bajo cualquier sistema de
cargas.

articulación, fija

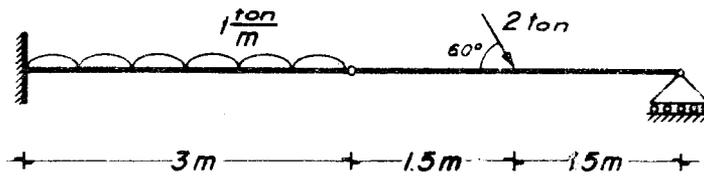
Ahora, obtengamos las reacciones en el empotramiento A debido a las
cargas que obran en esa viga empotrada, más el opuesto de la

_____ en la _____ del tramo C-B.

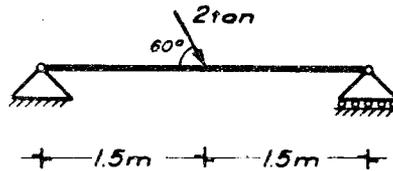
reacción, articulación

Ejemplo.-

Obtener reacciones



Separemos la estructura y obtengamos reacciones del tramo de la derecha de la articulación



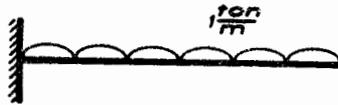
Como tú ya sabes calcular reacciones de una triste viga como esta,
CALCULALAS

 C_H = Componente horizontal en C = -1 ton.

C_V = Componente vertical en C = 0.866 ton.

B_V = Componente vertical en B = 0.866 ton.

Ahora, obtén la reacción en el empotramiento del cantilver; sin olvidar el opuesto de la reacción de la articulación.

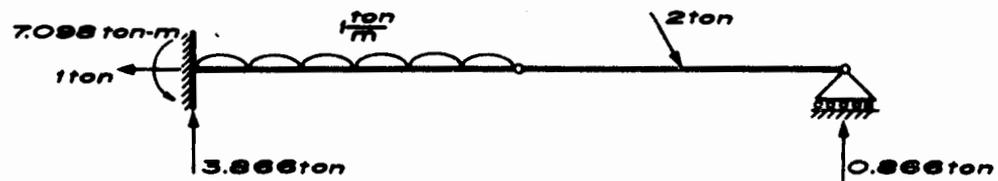


$$A_H = -1 \text{ ton}$$

$$A_V = 3.866 \text{ ton}$$

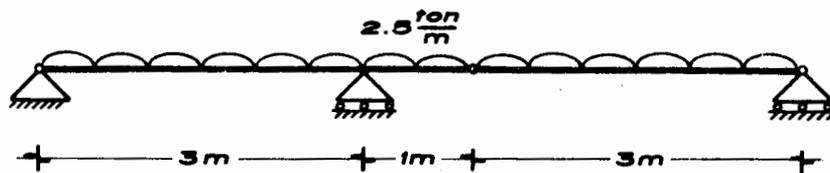
$$M_A = 7.098 \text{ ton-m}$$

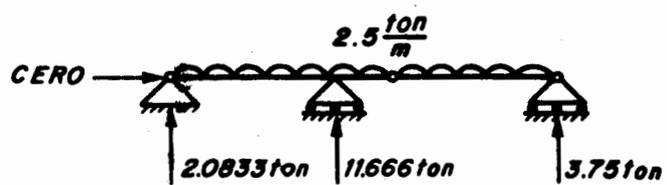
En la siguiente figura, dibuja las reacciones en los apoyos con todas sus características



Ejercicio.-

Obtén reacciones





Al separar la estructura exactamente en la articulación, usamos indirectamente la cuarta condición de equilibrio, la cual está relacionada con una suma de momentos precisamente en esta

articulación

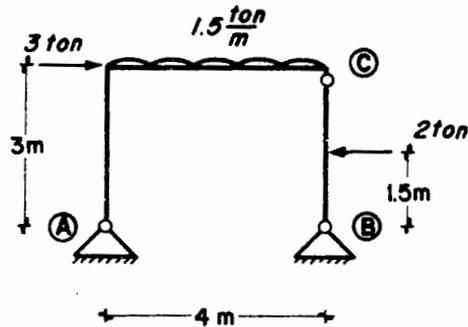
Esta suma de momentos respecto a la articulación tiene una variación particularidad.

¿Cuál es esta particularidad?

La suma de momentos respecto a la articulación a la DERECHA o a la _____ de ésta es _____.

IZQUIERDA, CERO

Ejemplo.-

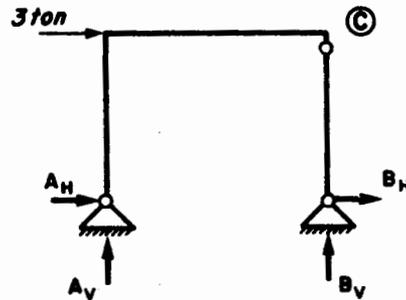


Comprueba que la estructura es isostática.

Se tienen cuatro incógnitas; tres ecuaciones escalares de equilibrio y la condición de la articulación interna; entonces, la estructura es isostática.

Ahora, hay que obtener las características desconocidas de las reacciones en los apoyos para las tres condiciones de carga.

Condición 1.



La primera ecuación que conviene usar es:

$\Sigma M_A = 0$, puesto que la única incógnita que tendremos es _____.

Plantea la ecuación y resuélvela.

$$\Sigma M_A = -3(3) + B_V(4) = 0$$

$$B_V = 2.25 \text{ ton}$$

La segunda ecuación es:

$\Sigma F_V = 0$, ya que solo tendremos una incógnita, y esta es _____.

$$\Sigma F_V = A_V + 2.25 = 0$$

$$A_V = -2.25 \text{ ton}$$

Si queremos usar la ecuación $\Sigma F_H = 0$, tendremos una ecuación con dos incógnitas; entonces, es mejor usar la condición extra, que dice:

$$\left. \begin{array}{l} \Sigma M_C \\ \text{derecha} \end{array} \right\} = B_H (3) = 0$$

Ya que no hay ninguna carga a la _____ de la articulación y el componente B_V no produce _____.

Por tanto, $B_H = 0$

derecha, momento

Por último, podemos usar:

$$\Sigma F_H = 0$$

$$\Sigma F_H =$$

$$A_H =$$

$$\Sigma F_H = A_H + B_H + 3 = 0$$

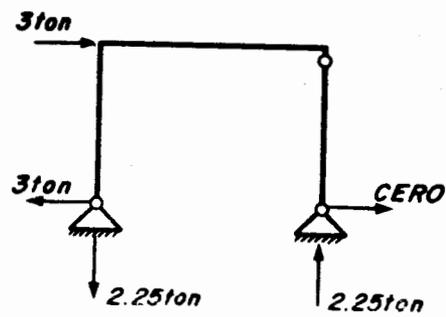
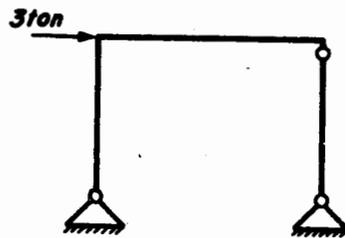
$$A_H = -3 \text{ ton}$$

Comprueba el valor de A_H con:

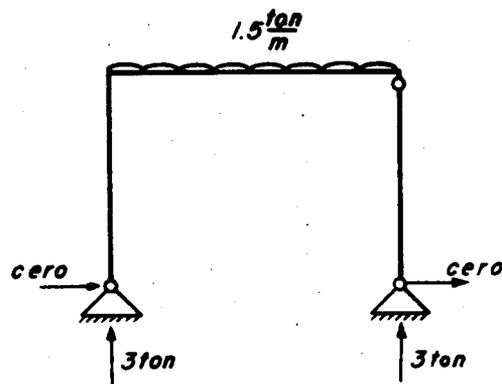
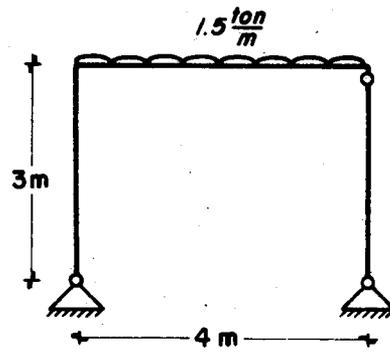
$$\left. \begin{array}{l} \Sigma M_C \\ \text{izquierda} \end{array} \right\} = 0$$

$$\left. \begin{array}{l} \Sigma M_C \\ \text{izquierda} \end{array} \right\} =$$

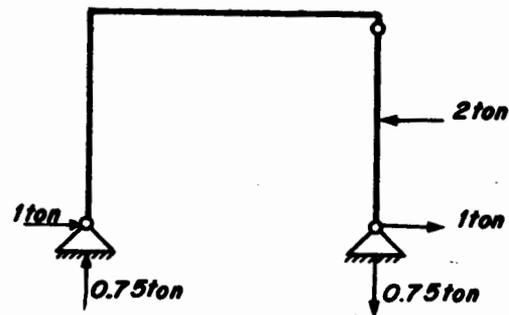
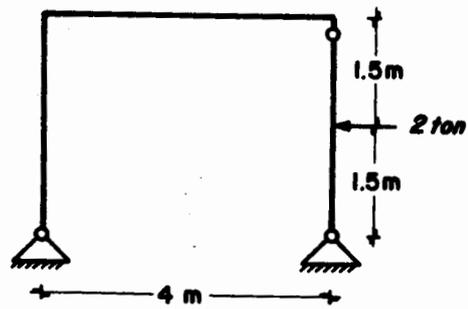
Dibuja las reacciones



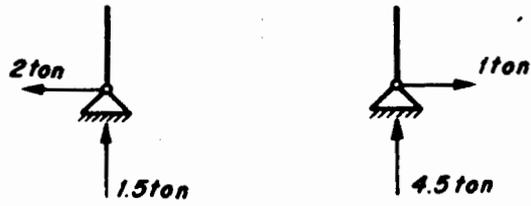
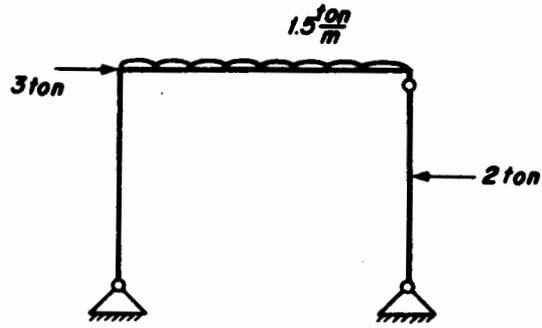
Calcula las reacciones con la condición de carga 2.



Calcula las reacciones con la condición de carga 3.

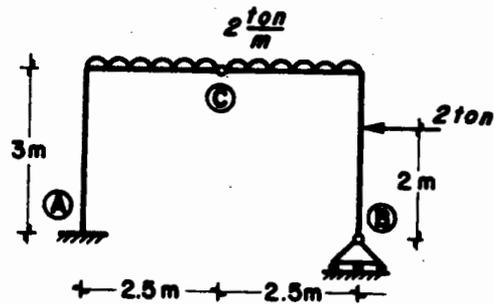


Suma las reacciones de las tres condiciones y el problema estará resuelto.



Ejercicio.-

Obtén reacciones, considera todas las cargas de una sola vez.

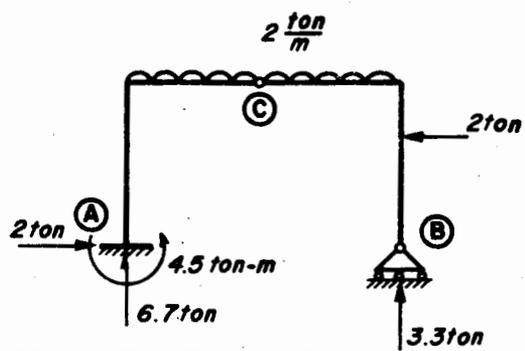


Piensa antes como abordar el problema; busca siempre las ecuaciones que contengan una sola incógnita.

Comprueba el resultado final, con una suma de momentos respecto al punto que quieras. Deberá ser CERO.

La solución más cómoda es

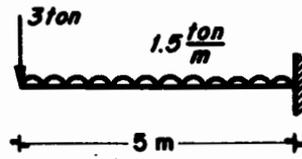
1. $\Sigma M_C \text{ derecha} = 0$
2. $\Sigma F_V = 0$
3. $\Sigma F_H = 0$
4. $\Sigma M_A = 0$



EXAMEN

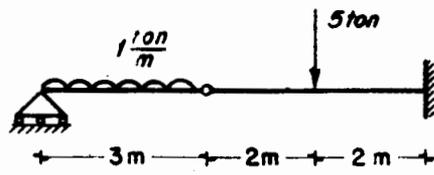
Obtén reacciones en las siguientes estructuras.

1.

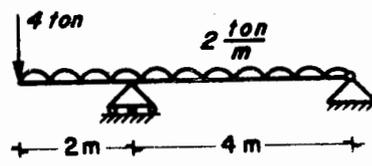


4-58

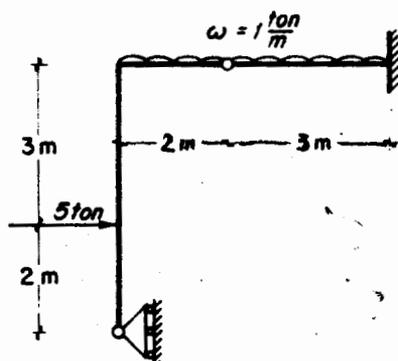
2.



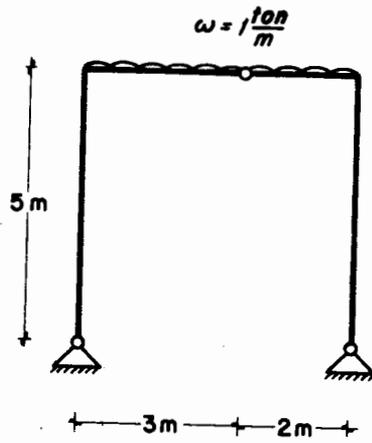
3.



4.

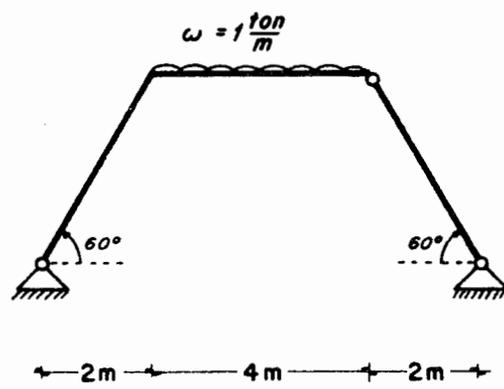


5.

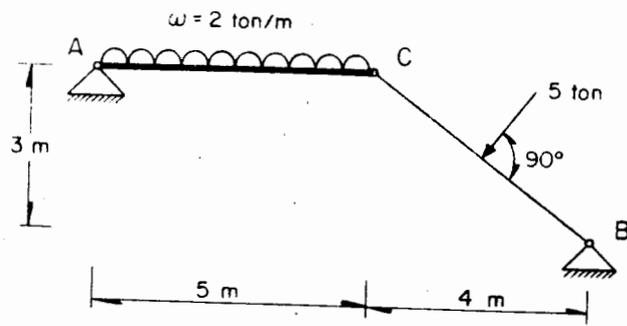


4-62

6.

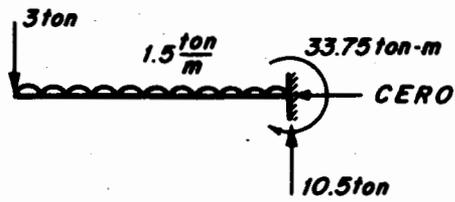


7.

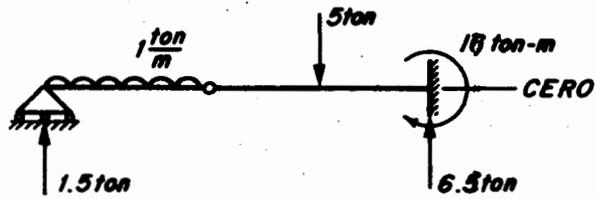


Respuestas

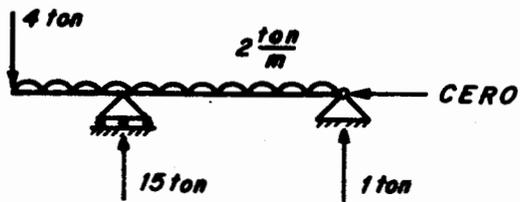
1.



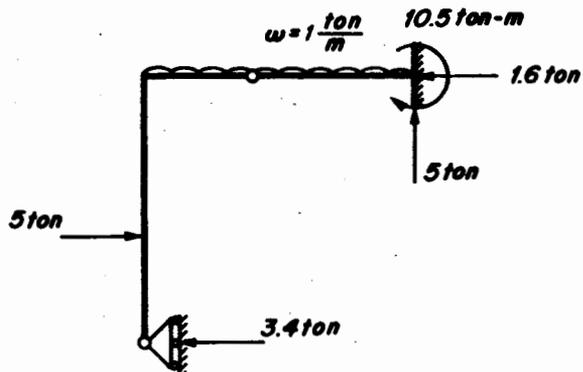
2.



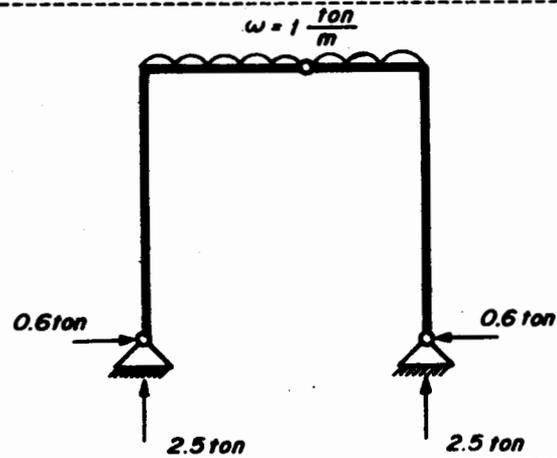
3.



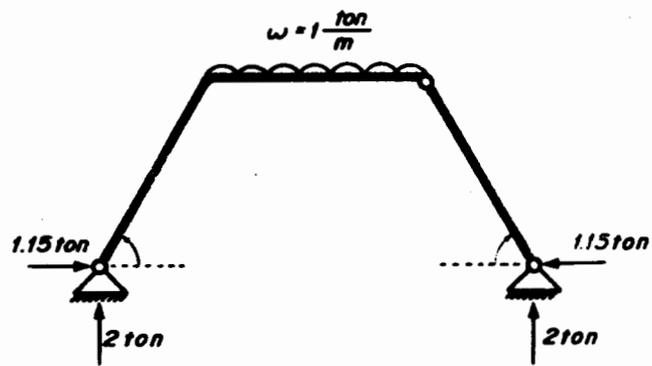
4.



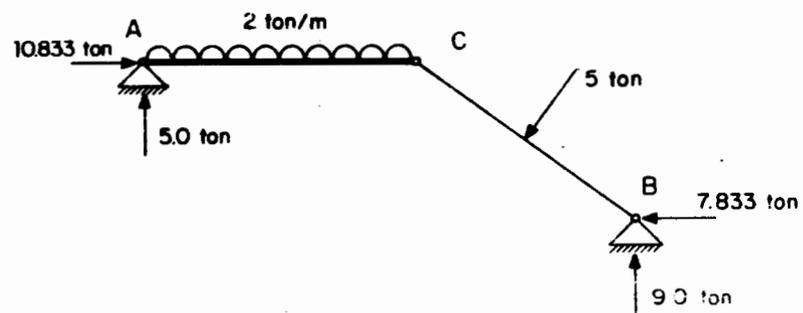
5.

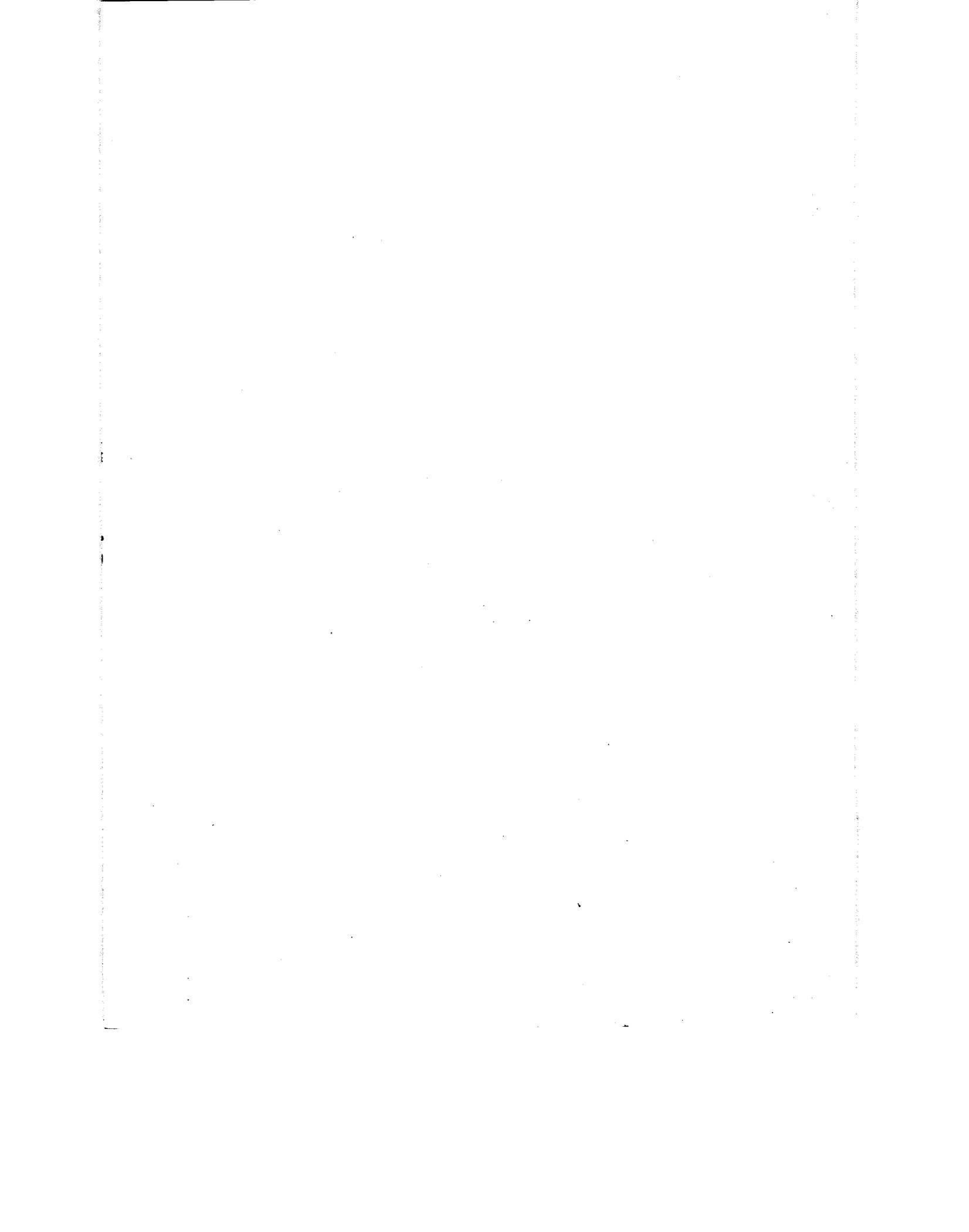


6.



7.





**CAPITULO 5. DIAGRAMAS DE ELEMENTOS MECANICOS EN ESTRUCTURAS
ISOSTATICAS EN EL PLANO**

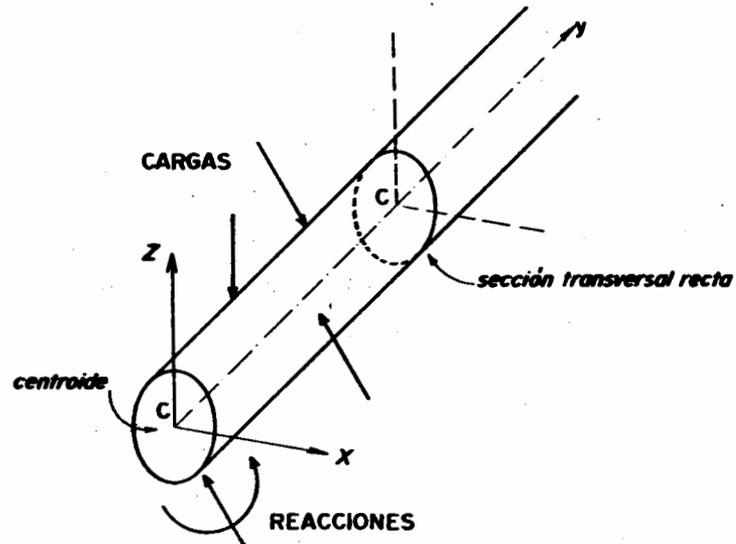
Objetivos:

- 5.1 Aplicarás nuevas convenciones de signos para el equilibrio de estructuras isostáticas**
- 5.2 Trazarás diagramas de momento flexionante de estructuras isostáticas**
- 5.3 Trazarás diagramas de fuerza cortante de estructuras isostáticas**
- 5.4 Trazarás diagramas de fuerza normal de estructuras isostáticas**

Determinadas las REACCIONES de los _____, se tienen todas las fuerzas EXTERNAS que actúan en una estructura.

 apoyos

Observa la figura



Las fuerzas EXTERNAS que actúan sobre el segmento de esta viga pueden variar de infinitos modos en número, intensidad, dirección, _____ y punto de _____.

 sentido, aplicación

Con objeto de evitar el estudio de las fuerzas INTERNAS* caso por caso, se sustituyen las fuerzas _____ por algunos tipos de solicitaciones equivalentes

 EXTERNAS

Estas solicitaciones equivalentes a la IZQUIERDA de una sección transversal recta de una viga en el espacio, por las condiciones de la estática, pueden sustituirse por su _____ que obra en el plano de esta sección.

 RESULTANTE

En general, la RESULTANTE a la IZQUIERDA de la sección transversal recta tiene _____ componentes.

 seis

Para considerar el EQUILIBRIO, las fuerzas INTERNAS en la sección transversal recta deben _____ estas solicitaciones equivalentes (_____) que se indican, respectivamente con N , V_x , V_z , M_t , M_x y M_z . (Su significado se explica a continuación)

 equilibrar, RESULTANTE

La fuerza N se llama fuerza normal o axial, y su efecto en la sección es de alargar o _____ la viga.

Entonces, según nuestro sistema de coordenadas, $N =$

 acortar, $N = \sum F_y$

* El estudio de las fuerzas internas en las estructuras corresponde a los cursos de MECANICA DE MATERIALES.

Las fuerzas V_x y V_z se denominan fuerzas cortantes porque tienden a _____ la viga en esa sección.

Entonces, $V_x =$ _____ y $V_z =$ _____

 cortar, $V_x = \Sigma \bar{F}_x$, $V_z = \Sigma \bar{F}_z$

El par M_t se llama MOMENTO de torsión, pues tiende a _____ la viga, esto es, $M_t =$ _____

 torcer, $M_t = \Sigma \bar{M}_y$

Los pares M_x y M_z se llaman _____ flexionantes porque tienden a doblar o _____ la viga.

Por tanto, $M_x =$ _____ y $M_z =$ _____

 momentos, flexionar, $M_x = \Sigma \bar{M}_x$, $M_z = \Sigma \bar{M}_z$

Cada uno de estos efectos satisface el llamado principio de superposición de causas y efectos:

El efecto producido por varias fuerzas actuando simultáneamente es igual a la _____ de los efectos producidos por cada _____ si actuaran por separado.

 suma, fuerza

Este principio significa que los efectos de una fuerza son INDEPENDIENTES de la existencia de otras _____.

 fuerzas

Entonces, una fuerza aplicada a una estructura, ya sometida a otras fuerzas, produce efectos iguales a los que _____ aplicándola a la estructura descargada.

produciría

Por consiguiente, sus efectos se _____ a los ya producidos por las _____ previamente existentes.

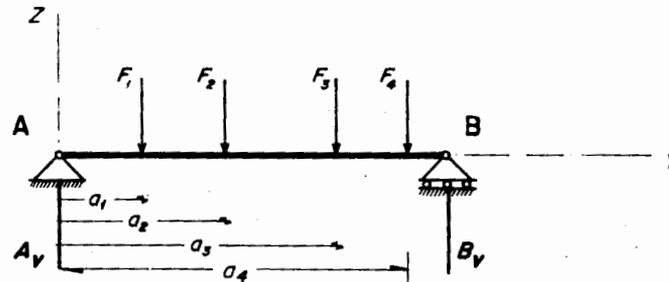
suman, fuerzas

¡ATENCIÓN!

En el estudio de las estructuras ISOSTATICAS, la independencia citada solo es consecuencia del hecho de que las fuerzas previamente existentes han modificado muy poco la forma de la estructura, y que, por consiguiente, las nuevas fuerzas actúan sobre la estructura que ha permanecido APROXIMADAMENTE IGUAL a la estructura descargada. Sin embargo, no hay que olvidar que las estructuras isostáticas se deforman; aunque sean deformaciones muy pequeñas, y por las características de este tipo de estructuras, estas deformaciones no están restringidas.

Para una mejor comprensión en la obtención de las solicitaciones _____ en una viga, la supondremos, por ahora, simplemente apoyada sobre la que actúan fuerzas verticales y contenida en su plano axial de simetría, esto es, la sección transversal recta de la viga es _____ respecto al eje Z .

Observa la figura

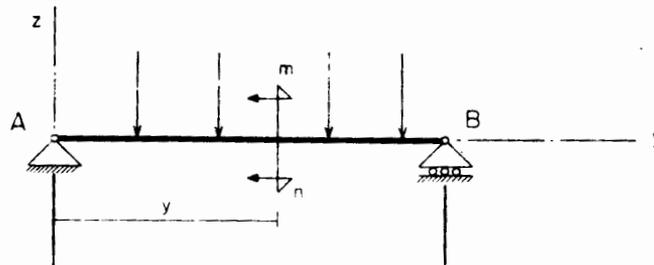


 equivalentes, simétrica

La viga está contenida en su plano axial de _____.

 simetría

Estudia con mucha atención la siguiente figura

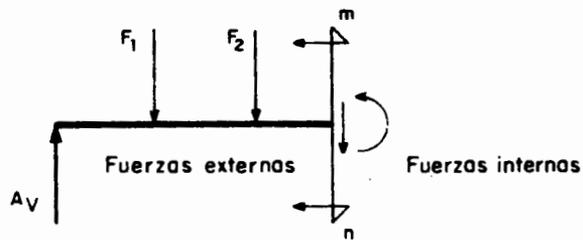


Supongamos que cortamos la viga en dos tramos por una _____
transversal recta m-n situada a una distancia ____ del apoyo
IZQUIERDO

sección, y

Si prescindimos del tramo a la DERECHA de la sección transversal
recta m-n, para analizar el EQUILIBRIO del tramo de viga que con-
servamos, o sea, el tramo a la _____ de esa sección, debe
mos considerar no solo las fuerzas EXTERNAS que actúan en este,
sino también las fuerzas _____ distribuidas en la sección,
que representan la acción del tramo de viga _____ sobre el
tramo IZQUIERDO.

Observa la figura



IZQUIERDA, INTERNAS, DERECHO

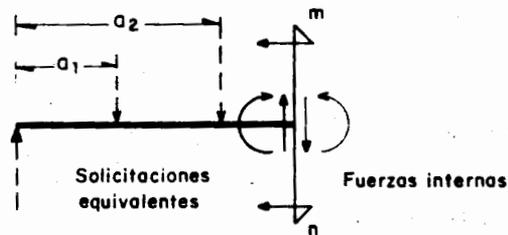
Estas fuerzas INTERNAS deben EQUILIBRAR a las fuerzas EXTERNAS a la
_____ de la sección transversal recta m-n.

IZQUIERDA

Recuerda que todas las fuerzas EXTERNAS, por las condiciones de la estática, pueden sustituirse por su resultante, la cuál, en este caso, es una _____ VERTICAL \bar{F}_z que obra en el plano de la sección y un _____ M_x .

FUERZA, MOMENTO

Observa la figura



La fuerza vertical \bar{F}_z o fuerza cortante V_z es igual a la suma de las fuerzas _____ situadas a la _____ de la sección transversal recta m-n y se denomina

FUERZA CORTANTE EN LA SECCION TRANSVERSAL RECTA

EXTERNAS, IZQUIERDA

El valor de la fuerza, en este caso, es

$$V_z = \sum F_z =$$

$$V_z = \sum F_z = A_v - F_1 - F_2$$

Comentario:

El sentido de la fuerza V_z , en la sección, sigue con la convención inicial.

 Para obtener el valor del momento M_x , seguiremos una NUEVA CONVENCION DE SIGNOS: (estudia con mucha atención, es muy importante)

Si el momento de la fuerza a la _____ de la sección gira en el MISMO sentido que las manecillas del reloj, se considerará POSITIVO.

En caso CONTRARIO, se considerará _____.

 IZQUIERDA, NEGATIVO

Entonces, el valor del momento M_x siguiendo la nueva convención de signos, será

$$M_x = Av (Y) - F_1 (Y-a_1) - \underline{\hspace{2cm}}$$

$$F_2 (y-a_2)$$

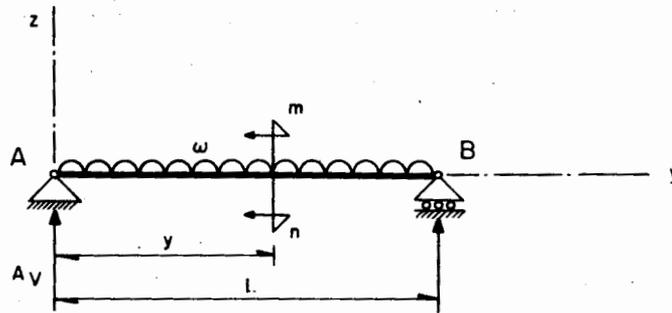
 Esto es, el momento M_x es igual a la suma de los momentos de las fuerzas _____ situadas a la IZQUIERDA de la sección m-n, respecto al CENTROIDE de esta y se denomina

MOMENTO FLEXIONANTE EN LA SECCION TRANSVERSAL RECTA

 EXTERNAS

Ahora, si sobre la viga actúa en lugar de las fuerzas (cargas concentradas) una carga uniformemente _____, se utiliza el mismo razonamiento.

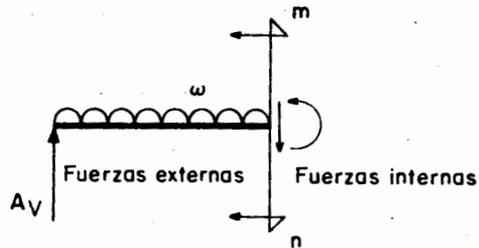
Observa la figura



 repartida

Consideremos nuevamente el equilibrio del tramo _____ de la viga.

Observa la figura



 IZQUIERDO

Entonces, la fuerza cortante, llamémosla V , en la sección transversal recta $m-n$, es

$$V =$$

$$V = A_V - \omega Y$$

El momento flexionante, M , en la sección transversal recta $m-n$, es (Recuerda la nueva convención de signos)

$$M =$$

$$M = A_V Y - \omega Y \frac{Y}{2} = A_V Y - \omega \frac{Y^2}{2}$$

Si la longitud de la viga es L , $A_V = \frac{\omega L}{2}$; entonces, la fuerza cortante en esa sección, será

$$V =$$

$$V = \frac{\omega L}{2} - \omega Y$$

Y, el momento flexionante en la sección, será

$$M =$$

$$M = \frac{\omega L}{2} Y - \frac{\omega}{2} Y^2$$

Del estudio anterior obtuvimos las expresiones que representan, respectivamente, la FUERZA _____ y el MOMENTO _____, en la sección recta m-n, considerado el equilibrio del tramo de viga a la _____ de esa sección.

 CORTANTE, FLEXIONANTE, IZQUIERDA.

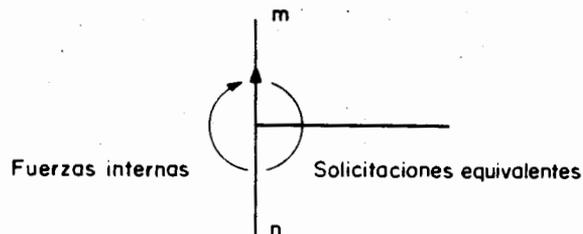
Si en lugar del tramo izquierdo se conserva el _____, la suma de las fuerzas a la derecha de la sección y la de sus momentos, tendrán los mismos módulos V y M, pero serán de sentidos _____.

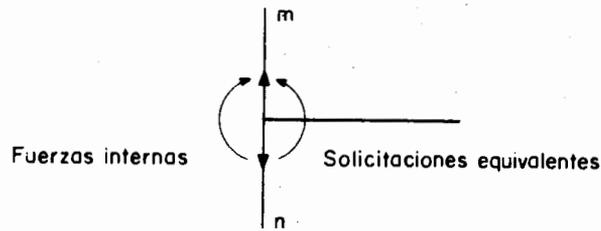
 DERECHO, opuestos

Lo anterior, es consecuencia de nuestras condiciones de equilibrio; esto es, las sumas de las fuerzas y la de sus momentos con respecto a CUALQUIER PUNTO de su plano DEBEN ser _____.

 cero

Dibuja, en la siguiente figura, los sentidos de las fuerzas y el momento a la derecha de la sección recta m-n, para que se cumpla el equilibrio.





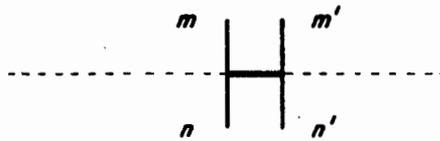
Siguiendo con nuestra nueva convención de signos, de aquí en adelante, el momento _____ y la fuerza _____ se tomarán _____ sí (considerando el tramo de viga a la DERECHA de la sección) los sentidos obtenidos son los de la figura anterior.

flexionante, cortante, positivos

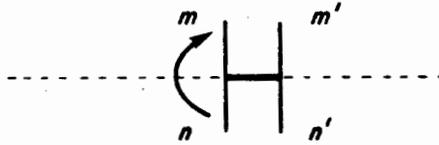
Para una mejor comprensión de esta regla del signo del momento flexionante y la fuerza cortante, vayamos por partes.

Aislemos un elemento de la viga mediante dos secciones transversales rectas.

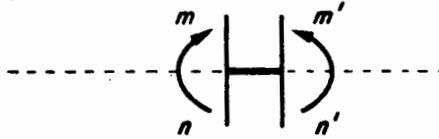
Observa la figura



Si el momento flexionante es positivo, dibuja en la figura el sentido del momento a la izquierda de la sección m-n



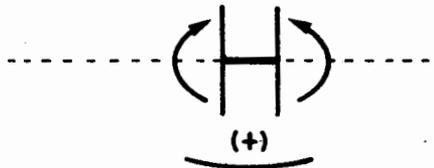
Ahora, dibuja, en la figura anterior, el sentido del momento a la derecha de la sección $m'-n'$, para cumplir con el equilibrio.



Esto es, el sentido del momento, a la derecha de la sección $m'-n'$, resulta CONTRARIO al de las manecillas del reloj, sí, el momento flexionante es _____.

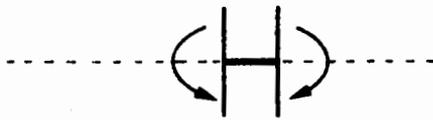
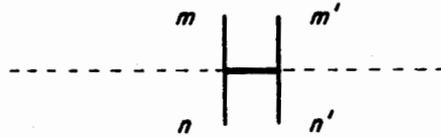
positivo

Por estos sentidos, de los momentos, la viga se flexiona cóncava hacia _____.

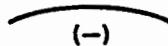


arriba

Dibuja, en la siguiente figura, los sentidos de los momentos a la Izquierda y a la derecha del elemento de viga, si, el momento flexionante es NEGATIVO

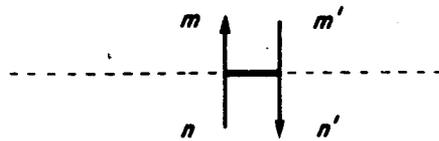
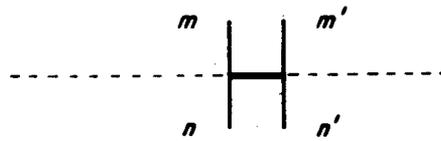


Por estos sentidos, de los momentos, la viga se flexiona cóncava hacia _____.



abajo

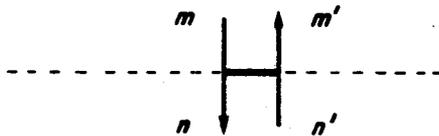
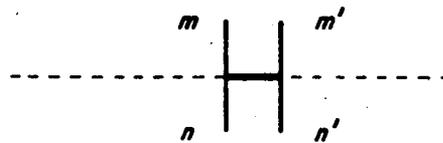
Consideremos el mismo elemento de viga, aislado por sus dos secciones rectas, si la fuerza cortante es POSITIVA, dibuja, en la siguiente figura, los sentidos de las fuerzas a la izquierda de la sección recta m-n y a la derecha de la sección recta m'-n'



Esto es, el sentido de la fuerza a la DERECHA de la sección $m'-n'$, resulta CONTRARIO al de nuestra convención inicial, sí, la fuerza cortante es _____.

positiva

Ahora, dibuja, en la siguiente figura, los sentidos de las fuerzas a la izquierda y a la derecha del elemento de viga, sí, la fuerza cortante es NEGATIVA.



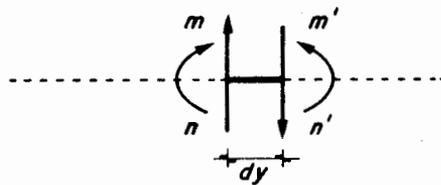
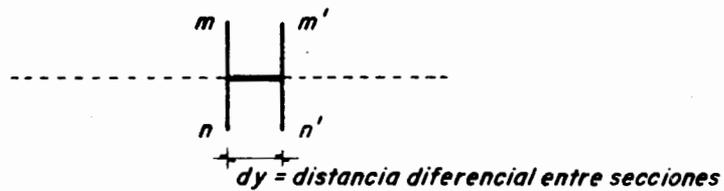
Hasta aquí, hemos cumplido con las condiciones de equilibrio, única-
mente, en lo que concierne al _____.

sentido

Ahora, nos ocuparemos de cumplir con las condiciones de equilibrio,
respecto a la _____.

intensidad

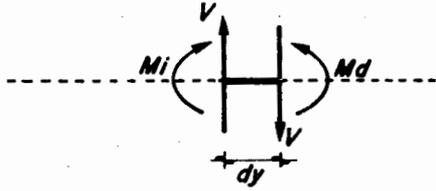
Suponiendo positivos el momento flexionante y la fuerza cortante en
las secciones m-n y m'-n' del elemento de viga, dibuja en la siguien-
te figura cómo queda representado:



Si no actúan fuerzas externas sobre la viga, entre las secciones m-n y m'n', las intensidades de las fuerzas cortantes en las dos secciones son _____.

iguales

Observa la figura



Obtén el equilibrio del elemento (la suma de momentos hazla respecto al centroide de la sección m'-n')

 $\Sigma F_y = 0$

$\Sigma F_z = V - V = 0$

$\Sigma M_c \Big]_{m'-n'} = M_i + V dy - M_d = 0$

Considerando la ecuación de momentos, tenemos

$$M_d = M_i + Vdy$$

pero, M_d , se puede escribir como

$$M_d = M_i + dM$$

por simple inspección de las dos ecuaciones anteriores, se deduce que

$$dM =$$

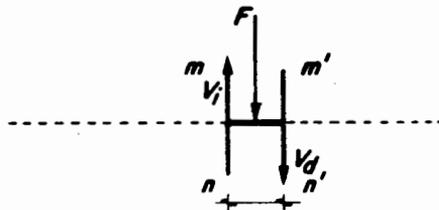
$$dM = V dy.$$

$$\frac{dM}{dy} = V$$

Por consiguiente, para tramos de viga sin cargas concentradas, la fuerza cortante es la derivada del _____ respecto a y.

momento flexionante

Ahora consideremos el siguiente caso:



Establece la ecuación de equilibrio de fuerzas verticales y despeja V_d .

$$V_d = V_i - F$$

Por tanto, el valor de la fuerza _____ varía en la cantidad F al pasar por el punto de aplicación de la _____ concentrada.

cortante, carga

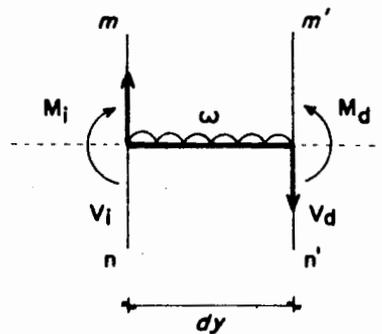
De la ecuación

$$\frac{dM}{dy} = V$$

Se deduce que en el punto de _____ de una carga _____ se presenta un salto brusco en el valor de la derivada $\frac{dM}{dy}$.

aplicación, concentrada

Por último, vamos a considerar el caso en que una carga uniformemente distribuida actúa entre las secciones $m-n$ y $m'-n'$ observa la figura



Establece tus ecuaciones de equilibrio, y despeja V_d y M_d

$$V_d = V_i - \omega dy = V_i + dV$$

$$M_d = M_i + V_i dy - \frac{\omega dy^2}{2}$$

De la ecuación $Vd = Vi + dV = Vi - \omega dy$, podemos despejar $\frac{dV}{dy} = \underline{\hspace{2cm}}$

Por tanto, la derivada de la fuerza cortante respecto a y , con signo contrario, es igual a la de la carga.

 $-\omega$, intensidad

De la ecuación $Md = Mi + dM = Mi + Vdy - \frac{\omega d^2y}{2}$, podemos despejar dM ,

$$dM = V dy - \omega \frac{d^2y}{2}$$

despreciando el segundo término del segundo miembro, por ser una cantidad diferencial elevada al cuadrado, la ecuación queda como

 $dM = V dy$

$$\frac{dM}{dy} = V$$

Esto es, que también en el caso de carga uniformemente distribuida, la fuerza cortante es la respecto a y .

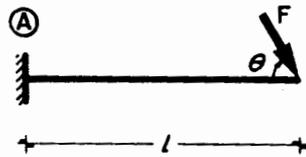
 derivada del momento flexionante

Comentario:

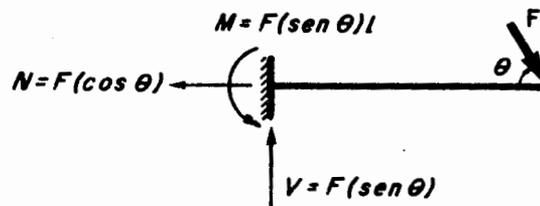
Del estudio de una viga simplemente apoyada sobre la que actúan fuerzas verticales, se obtuvieron las expresiones que representan, respectivamente, la fuerza cortante y el momento flexionante en esta.

Ahora, estudiemos un caso general en el plano.

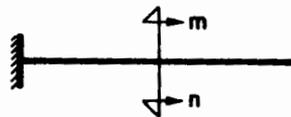
Observa la figura



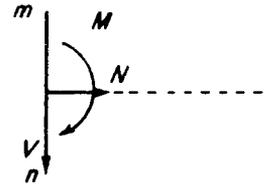
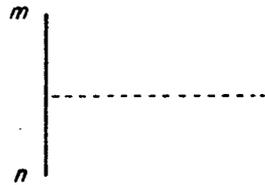
Obtén la reacción del empotramiento en función de F y θ



Supongamos que la viga la cortamos en dos tramos por una sección recta m-n y conservemos el tramo DERECHO



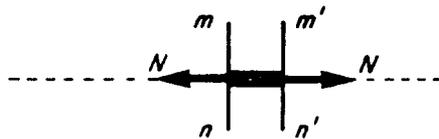
Sustituye, en la siguiente figura, por su resultante todas las fuerzas EXTERNAS a la derecha de la sección recta m-n; usando las literales M, V y N.



De aquí, se obtiene una nueva fuerza N que se le conoce con el nombre de fuerza _____, por ser normal a la sección.

normal.

Del equilibrio de un elemento de viga separado por dos secciones rectas $m-n$ y $m'-n'$,



es obvio que las fuerzas normales sean independientes de la fuerza cortante y el momento flexionante en esta sección. Respecto a su signo, convendremos que si las fuerzas, N , tiende a ALARGAR el elemento, se considerará POSITIVA. Si tiende a ACORTARLO, se considerará _____.

NEGATIVA

DIAGRAMAS DE MOMENTO FLEXIONANTE, FUERZA CORTANTE Y FUERZA NORMAL

Del estudio anterior, se ha visto que las fuerzas INTERNAS que actúan en una sección transversal recta de una viga, EQUILIBRAN el _____, la _____, y la _____, correspondientes a dicha sección.

 momento flexionante, fuerza cortante, fuerza normal

Estas fuerzas internas distribuidas en una sección transversal recta se les conoce con el nombre de ESFUERZOS*.

Por consiguiente, los ESFUERZOS, en estructuras isostáticas en el plano, DEPENDEN de los ELEMENTOS MECANICOS (momento _____ fuerza _____ y fuerza _____) y de la GEOMETRIA de las secciones transversales rectas de la estructura.

 flexionante, cortante, normal

O sea, los ESFUERZOS, en estructuras isostáticas en el plano, DEPENDEN de los _____ y de la _____ de las secciones transversales rectas de la estructura.

 ELEMENTOS MECANICOS, GEOMETRIA

Por tanto, para conocer los esfuerzos en una sección transversal recta de una estructura es necesario conocer antes las variaciones de los elementos _____ a lo largo del eje longitudinal de esta.

 mecánicos

*El estudio de las fuerzas internas en las estructuras corresponde a los cursos de MECANICA DE MATERIALES.

Esto es, para simplificar el estudio de los ESFUERZOS en una estructura, es conveniente representar en forma gráfica las variaciones de los _____ a lo largo del EJE LONGITUDINAL de esta.

ELEMENTOS MECANICOS

Estas formas gráficas de representar las _____ de los _____ a lo largo del EJE LONGITUDINAL de la estructura, se denominan:

DIAGRAMAS DE ELEMENTOS MECANICOS.

variaciones, elementos mecánicos

Por consiguiente, en estructuras en el plano contamos con tres formas gráficas para representar las variaciones de los elementos mecánicos; las cuales son:

DIAGRAMA DE _____ (DMP)

DIAGRAMA DE _____ (DFC)

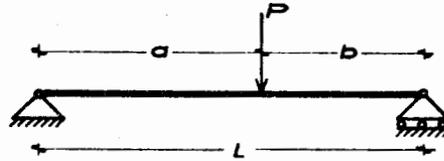
DIAGRAMA DE _____ (DFN)

MOMENTO FLEXIONANTE, FUERZA CORTANTE, FUERZA NORMAL

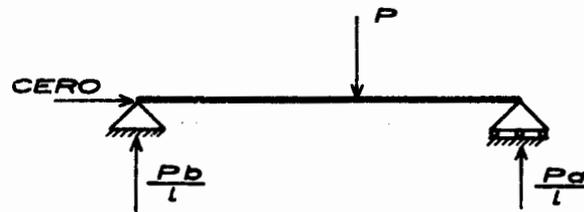
Para una mejor comprensión del análisis de una estructura; esto es, la obtención de las _____ de sus apoyos y los _____ de elementos mecánicos; consideremos, por ejemplo, el caso sencillo de una viga simplemente apoyada solicitada por una carga concentrada \bar{P} .

reacciones, diagramas

Observa la figura



Entonces, las reacciones de los apoyos de la estructura en este caso son (Obtenlas en función de P , b , a y L)



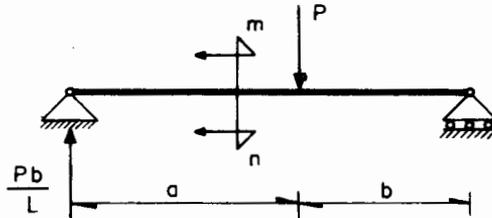
Ahora, obtengamos el diagrama de momento flexionante a lo largo del eje de la viga. En esta representación los valores en este eje (Y) indican la posición de la sección y los valores paralelos al eje Z indican el valor del _____ que actúa en cada _____.

momento flexionante, sección

Los valores positivos del momento flexionante se toman arriba del eje horizontal y los negativos _____

 abajo

Entonces, tomando una sección m-n a la izquierda de P, se obtiene que para ella:



$$M = \frac{Pb}{L} \cdot y$$

De la ecuación anterior, se observa que el momento flexionante varía proporcionalmente a _____.

 y

Para $y = 0$, el momento es nulo y para $y = a$, es decir, para la sección de aplicación de la carga P , el momento vale

$M =$

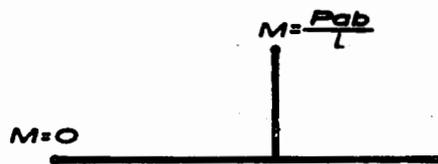
$$M = \frac{Pab}{L}$$

El sentido del momento flexionante desde $y = 0$, hasta $y = a$, es

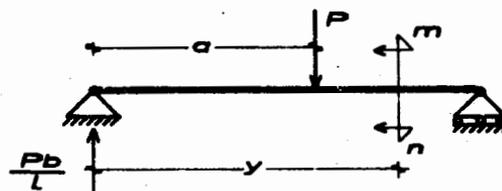
_____.

positivo

Dibuja la primera parte del diagrama:



Ahora, tomando una sección m-n a la derecha de P obtén el valor del momento flexionante a la IZQUIERDA de esta sección.



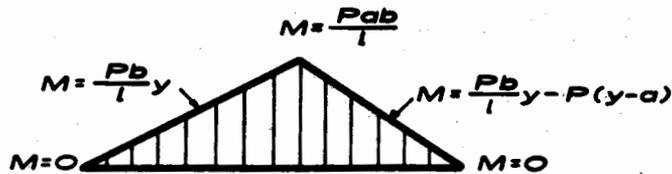
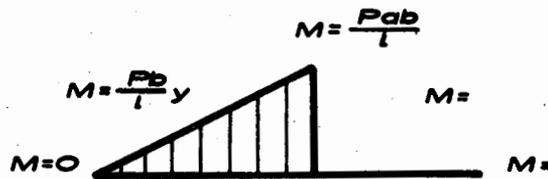
$$M = \frac{Pb}{L}y - P(y-a)$$

El momento flexionante sigue siendo una función lineal de y ; el cual vale $\frac{Pab}{L}$ para $y = a$, y para $y = L$, vale

$$M =$$

$$M = \frac{Pb}{L} L - P(L-a) = Pb - Pb = 0$$

Entonces, el diagrama queda:



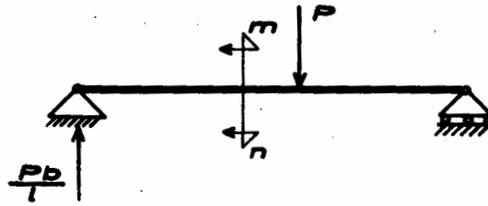
Obtengamos ahora el diagrama de fuerza cortante a lo largo del eje de la viga. En esta representación los valores en el eje (Y) indican la posición de la _____ y los valores paralelos al eje Z indican el valor de la _____ que actúa en cada sección

sección, fuerza cortante

Los valores positivos de la fuerza cortante se toman arriba del eje horizontal y los negativos _____.

 abajo

Entonces, tomando una sección m-n a la izquierda de P, se obtiene que para ella:



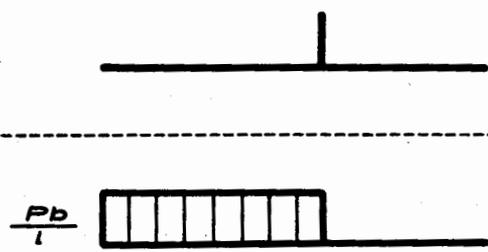
v =

 $v = \frac{Pb}{L}$ (es la única fuerza cortante a la izquierda de la sección m-n y es CONSTANTE).

El sentido de la fuerza cortante desde $y = 0$, hasta $y = a$, es _____.

 positivo.

Dibuja la primera parte del diagrama:

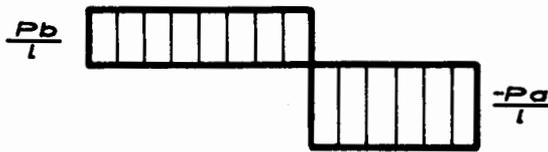


Ahora, tomando una sección m-n a la derecha de P, obtén el valor de la fuerza cortante a la IZQUIERDA de esta sección.

$V =$

$$V = \frac{Pb}{L} - P = P \left(\frac{b}{L} - 1 \right) = P \left(\frac{b-L}{L} \right) = P \left(\frac{-a}{L} \right) = -\frac{Pa}{L}$$

Dibuja el diagrama completo de fuerza cortante



En el punto de aplicación de la carga P se presenta un salto brusco en el valor de la _____, desde el positivo $\frac{Pb}{L}$ al negativo $\frac{Pa}{L}$.

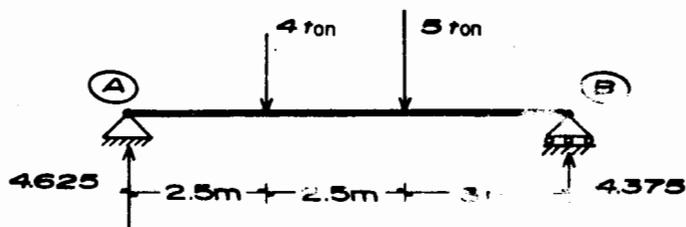
fuerza cortante

También se presenta, en el punto de aplicación de la carga P, un cambio brusco en el valor de la pendiente en el diagrama del

momento flexionante

Ejemplo.-

Obtener diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.



Obtenemos primero el diagrama de fuerzas cortantes, puesto que nos ayudará en la obtención del de momentos flexionantes. Para esto, se divide en varios tramos la viga, estableciéndose los valores de la fuerza cortante para cada uno de ellos.

Para: $y \leq 2.5$ m; $V =$; a la izquierda

Para: $2.5 \text{ m} < y \leq 5$ m; $V =$; a la izquierda

Para: $5 \text{ m} < y \leq 8$ m; $V =$; a la DERECHA

$$V = 4.625 \text{ ton}$$

$$V = 0.625 \text{ ton}$$

$$V = -4.375 \text{ ton} \quad (\text{Recuerda la regla del signo})$$

Dibuja el diagrama de fuerza cortante, en la página siguiente.

Ahora, en el caso general de cargas repartidas sabemos que:

$$\frac{dM}{dy} = V; \quad \frac{dV}{dy} = -\omega$$

Entonces

$$\frac{d^2M}{dy^2} =$$

$$\frac{d^2M}{dy^2} = -\omega$$

De aquí se deduce que en los tramos descargados ($\omega = 0$) V es constante y M varía _____.

linealmente

También se deduce que en los tramos sometidos a cargas _____ repartidas, V y M varían con leyes continuas de primero y _____ grado respectivamente.

uniformemente, segundo

También se deduce que V y M varían con leyes continuas de segundo y _____ grado, si la carga varía linealmente (carga _____), y así sucesivamente.

tercer, triangular

Finalmente, se concluye que en las secciones en las que la fuerza cortante se anula, el momento flexionante se hace _____ y no mínimo, porque la segunda derivada de M es NEGATIVA.

máximo

En las aplicaciones del análisis es importante encontrar las secciones para las que el momento flexionante toma un valor máximo o

_____.

mínimo

En el caso considerado, el momento flexionante máximo se encuentra exactamente en el punto de aplicación de la _____.

carga P

Esto es, en este punto la pendiente en el diagrama cambia de _____

signo

Por otro lado, sabemos que la pendiente en el diagrama de momentos flexionantes es igual a la _____, o sea:

$$\frac{dM}{dy} = V$$

fuerza cortante

Por consiguiente el momento flexionante toma sus valores máximos o mínimos en las secciones para los que la fuerza cortante cambia

BRUSCAMENTE de _____

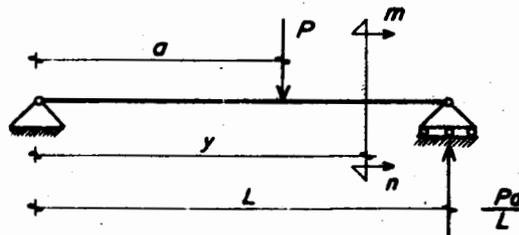
signo

Estas últimas expresiones para la obtención del momento flexionante y fuerza cortante a la IZQUIERDA de la viga, en las cuales se incluye el valor de la carga P , se complicaron un poco.

Más sencillo es, en este caso, considerar el tramo de viga a la DERECHA de la sección sobre el que actúa únicamente la reacción

$$\frac{Pa}{L}$$

Siguiendo este procedimiento y utilizando la REGLA de los SIGNOS a la derecha de la sección, obtén las expresiones del momento flexionante y fuerza cortante para este tramo.

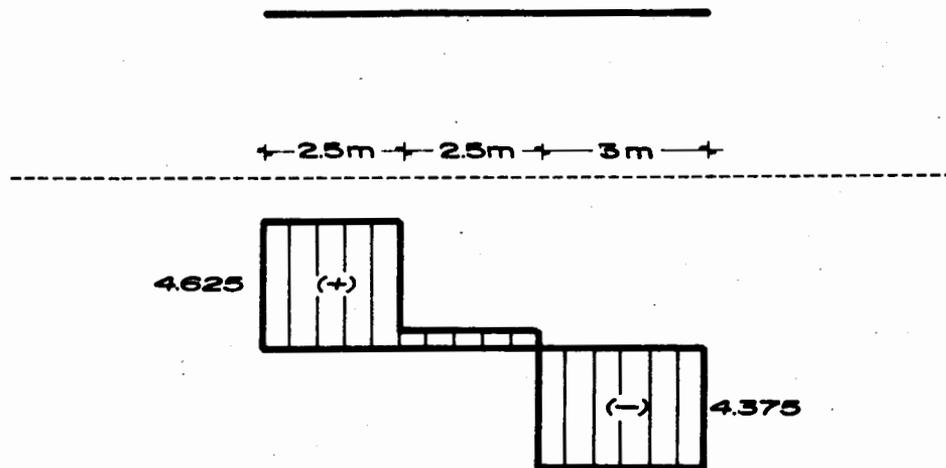


$$M = \frac{Pa}{L} (L - y)$$

$$V = \frac{-Pa}{L}$$

Verifica que para $y = a$, $M = \frac{Pab}{L}$; y para $y = L$, $M = 0$

Caso particular, para $y = a = b = \frac{L}{2}$; verifica que $M = \frac{PL}{4}$



Ahora, obtengamos el diagrama de momentos flexionante. Para esto, consideremos dos aspectos muy importantes:

1. Las cargas son concentradas; por tanto, el momento flexionante es una función _____ de y .
2. Existe un salto brusco en el valor de la fuerza cortante en la sección $y = 5$ m; por consiguiente, el momento flexionante en esta sección cambia bruscamente de pendiente positiva a _____, presentándose un momento flexionante _____.

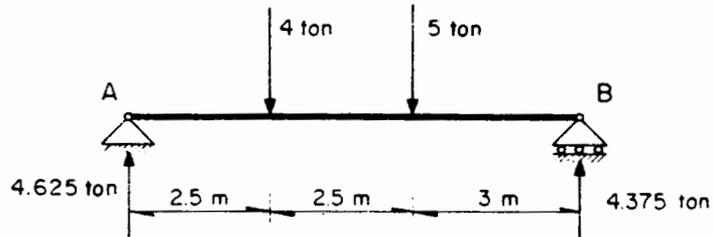
lineal, negativa, máximo

Entonces, los puntos claves para trazar el diagrama de momento flexionante, en este caso, son:

- a) Los apoyos, en donde el momento flexionante vale _____
- b) Los puntos donde están _____

cero, aplicadas las cargas

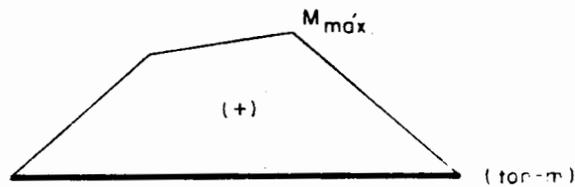
O sea, solo necesitas cuatro valores para trazar el diagrama; dos de estos ya los conoces, solo falta calcular los otros dos. Calculalos



 Para $y = 2.5 \text{ m}$; $M = + 11.563 \text{ ton-m}$ (a la izquierda)

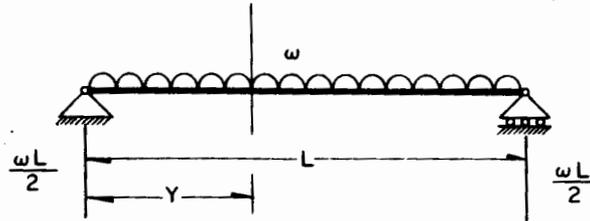
Para $y = 5.0 \text{ m}$; $M = + 13.125 \text{ ton-m}$ (a la derecha)

Traza el diagrama



Ejemplo.-

Obtener diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.



En este caso, la fuerza cortante para una sección a una distancia Y del apoyo izquierdo, es

$$V =$$

$$V = \frac{\omega L}{2} - \omega Y$$

De la ecuación anterior se deduce que el diagrama de fuerza cortante es una recta inclinada, cuyos valores para $Y = 0$, $Y = \frac{L}{2}$ y $Y = L$, son

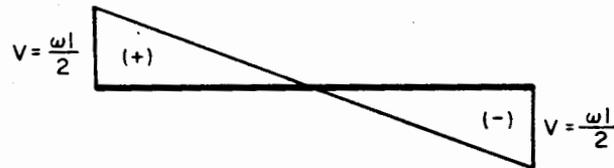
$$V =$$

$$V =$$

$$V =$$

$$\frac{\omega L}{2}, \text{ cero, } -\frac{\omega L}{2}$$

Traza el diagrama



Ahora, obtén la ecuación del momento flexionante considerando la misma sección.

M =

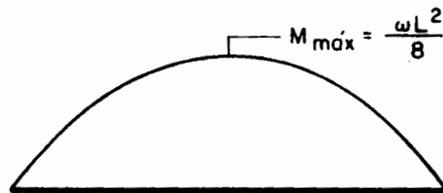
$$M = \frac{\omega l}{2} y - \frac{\omega y^2}{2}$$

De la ecuación anterior, se deduce que el diagrama de momento flexionante es una curva _____, de eje vertical. Los momentos en los apoyos son _____, y para $y = \frac{l}{2}$ se presenta un valor _____.

parabólica, nulos, máximo

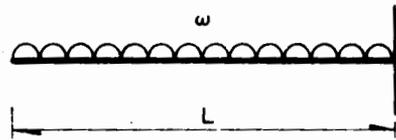
Obtén el valor máximo del momento flexionante y traza el diagrama.

Hazlo en la siguiente página.



Ejemplo.-

Obtener diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga en voladizo o cantiliver.



Obtén reacciones

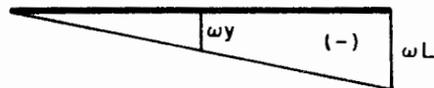
$$V_B = \omega L, \quad M_B = \frac{\omega L^2}{2}$$

Ahora, la fuerza cortante a una distancia y del extremo libre de la viga en voladizo, es

$$V =$$

$$V = -\omega y$$

Traza, aproximadamente, a escala, el diagrama.



Para trazar el diagrama de momento flexionante, conviene obtener la ecuación del momento a la _____ de una sección, o sea, a una distancia y del extremo _____.

izquierda, libre

Obtén la ecuación

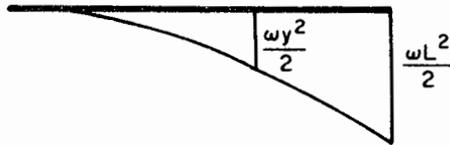
$$M =$$

$$M = -\omega y \left(\frac{y}{2}\right) = -\frac{\omega y^2}{2}$$

La expresión anterior es la ecuación de una parábola de eje _____ y tangente al eje horizontal en el extremo libre de la viga.

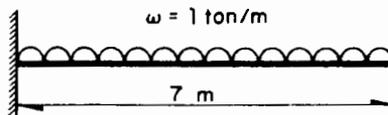
vertical

Traza el diagrama

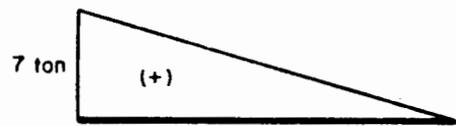


Ejercicio.-

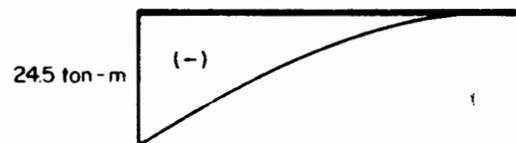
Traza aproximadamente, a escala, los diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.



Te conviene obtener tus ecuaciones de fuerza cortante y momento flexionante a la derecha de una sección cualquiera.

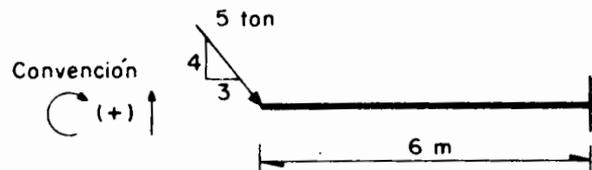


El signo positivo del diagrama de fuerza cortante es consecuencia de la posición del apoyo



Ejemplo.-

Trazar diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.



Solución:

Obtén tus ecuaciones de fuerza cortante y momento flexionante a la _____ de cualquier sección a una distancia y del extremo libre.

 izquierda

Entonces

$$V =$$

$$M =$$

$$V = - \left[5 \left(\frac{4}{5} \right) \right] = -4 \text{ ton}$$

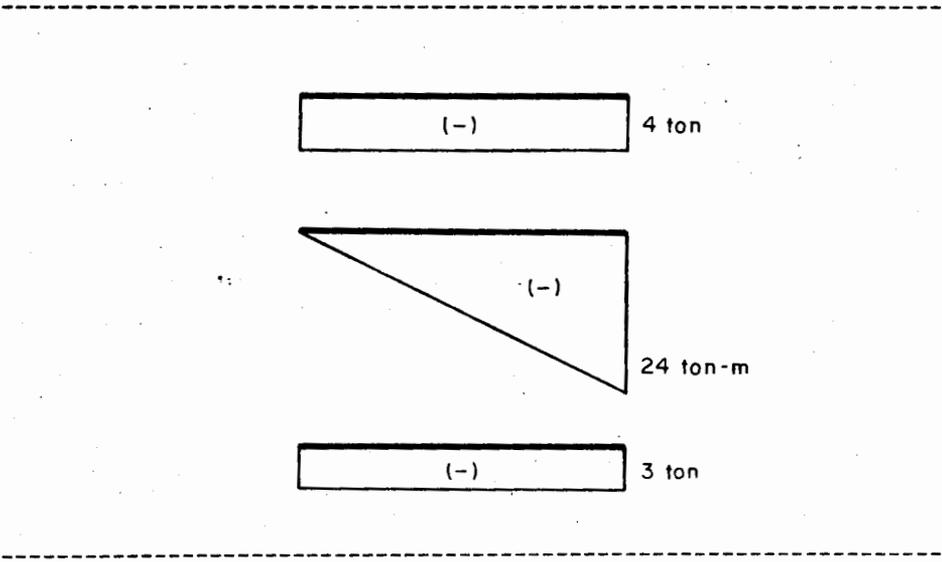
$$M = - \left[5 \left(\frac{4}{5} \right) y \right] = -4y \text{ ton-m}$$

 En este caso particular, existe una fuerza normal a la sección transversal de la viga. Obtén su valor

$$N =$$

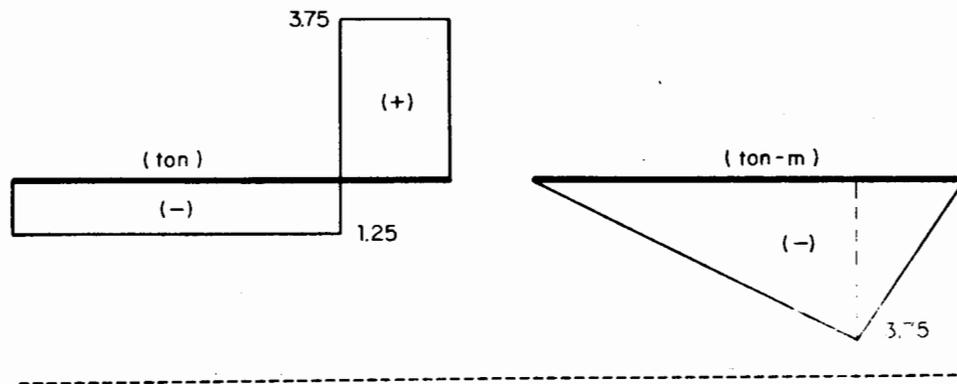
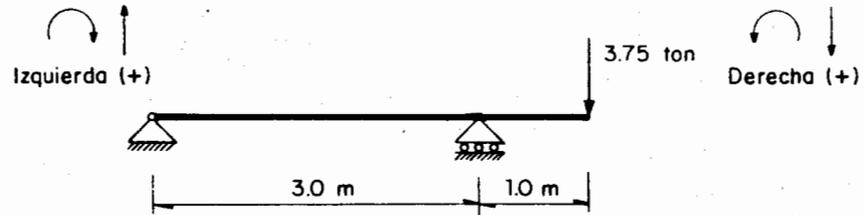
 $N = -3 \text{ ton}$ (El signo es negativo, puesto que la fuerza tiende a acortar a la viga).

Ahora, traza los diagramas



Ejercicio.-

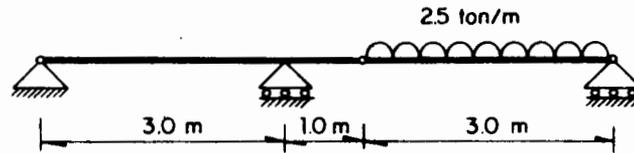
Obtén los diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.

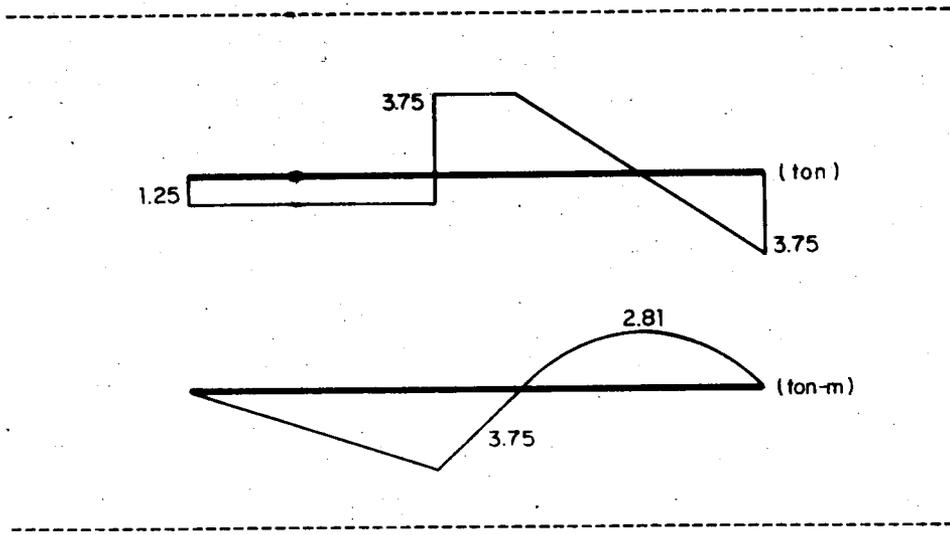


5-48

Ejercicio.-

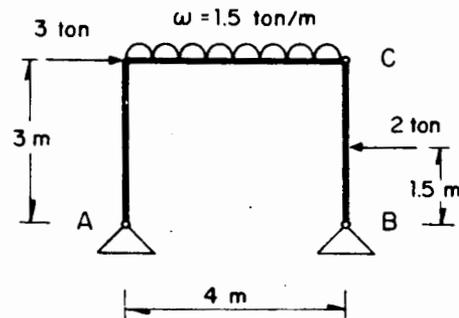
Obtén los diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.





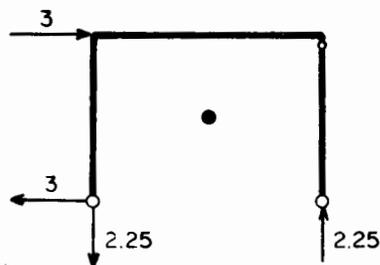
Ejemplo.-

Obtener diagramas de elementos mecánicos del siguiente marco



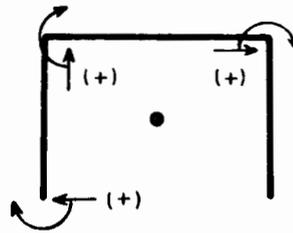
Para trazar los diagramas de elementos mecánicos del marco es conveniente, por ahora, considerar por separado las condiciones de carga que lo solicitan.

Condición 1. (Las reacciones las calculaste en el capítulo anterior)

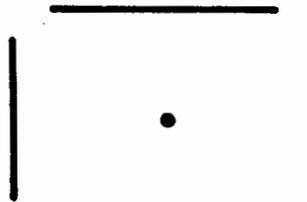


Teniendo las reacciones, el trazo de los diagramas es muy sencillo si te imaginas estar de pie sobre el círculo de la figura anterior y recorres el marco con la vista de izquierda a derecha, usando la convención para vigas.

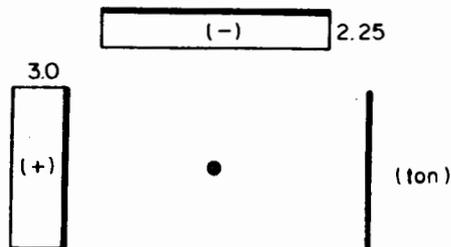
Dibuja en los extremos izquierdos de cada una de las barras que forman este marco, las convenciones para fuerza cortante y momento flexionante.



Antes de trazar el diagrama de fuerza cortante, separemos las barras que lo componen de la siguiente manera:

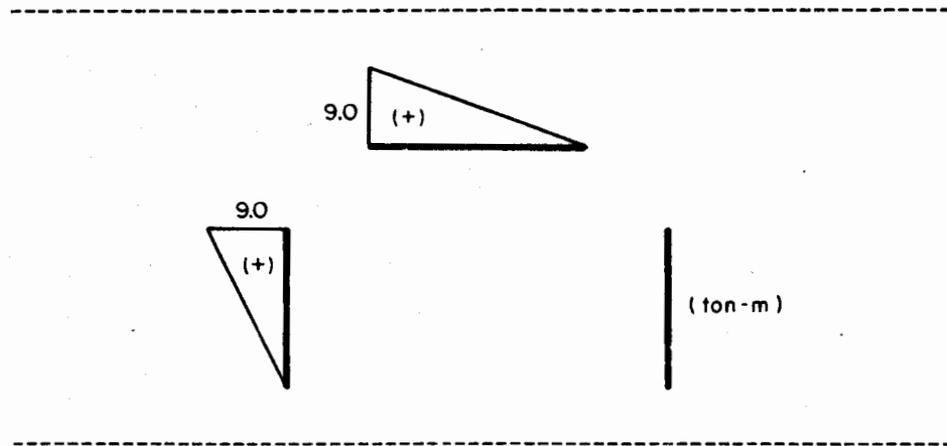
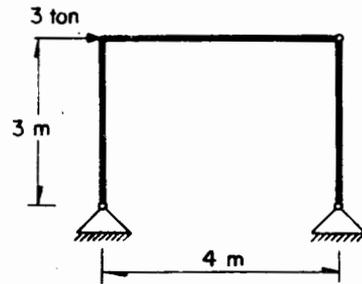


Ahora, recorre el marco de izquierda a derecha obteniendo valores claves de la fuerza cortante que te ayuden a trazar el diagrama. Recuerda que la fuerza cortante a la izquierda de una sección es la suma de todas las fuerzas cortantes a la izquierda de esta. Traza el diagrama en la figura anterior

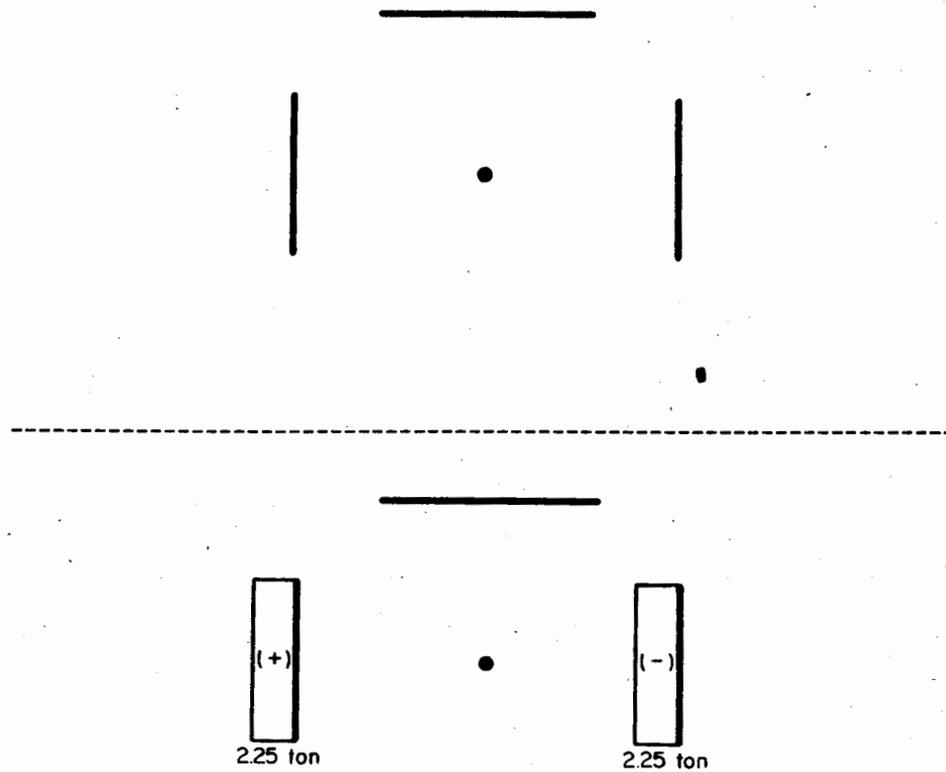


5-52

Siguiendo con la misma idea traza el diagrama de momento flexionante. No olvides incluir todas las fuerzas a la izquierda de la sección que producen momento.



Por último, traza el diagrama de fuerzas normal considerando las fuerzas que actúan a la izquierda y normales a la sección. Si estas fuerzas tienden a alargar el elemento se considera positivo y si tienden a acortarlo, negativo.

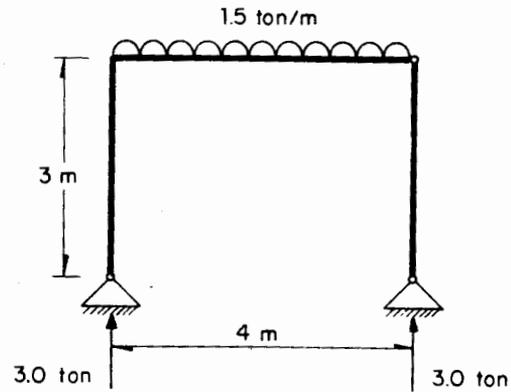


Observa que la suma de fuerzas normales a la izquierda de cualquier sección en el cabezal del marco, es CERO.

Ejercicio.-

Traza los diagramas de elementos mecánicos del marco anterior siguiendo la convención derecha.

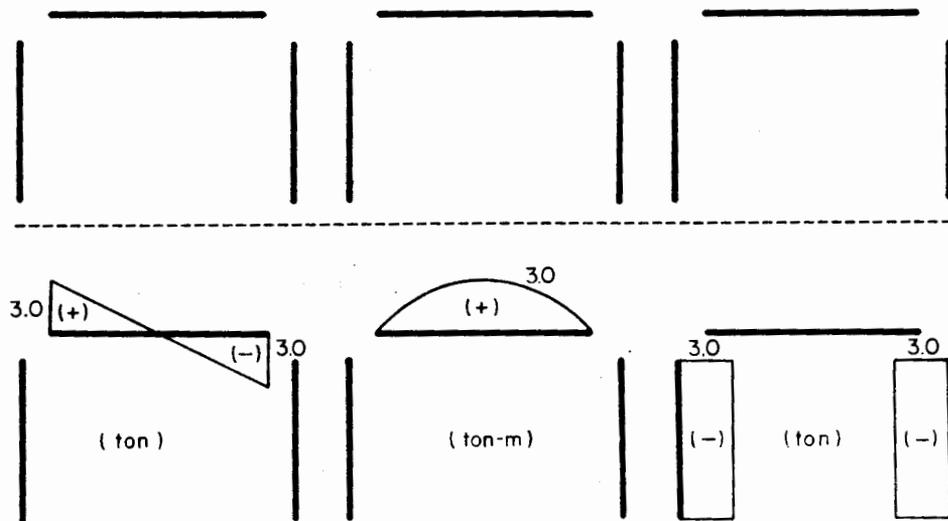
Consideremos ahora, la condición de carga 2.



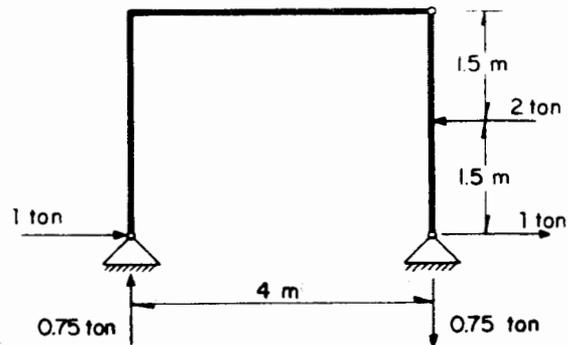
Observa que en este caso, el único elemento que está sometido a fuerza cortante y momento flexionante es el cabezal. Las columnas solamente están sometidas a fuerza _____

normal

Traza los diagramas

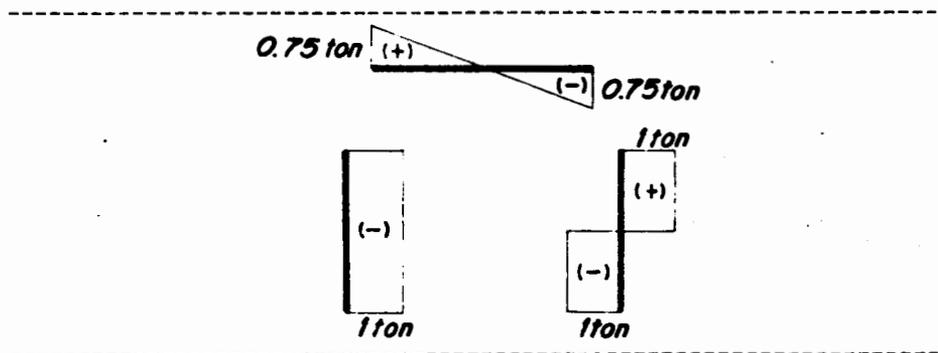


Condición de carga 3.

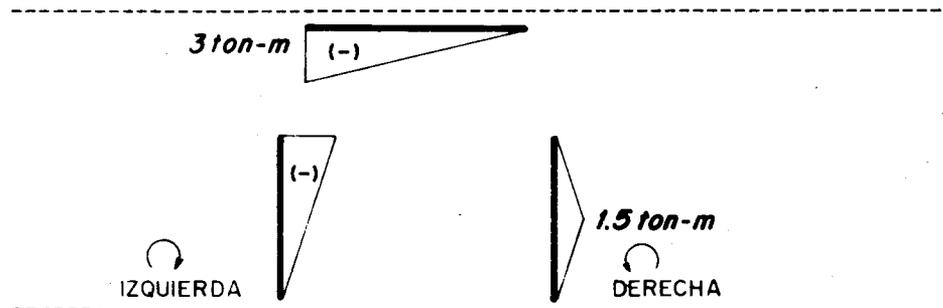


Para facilitar el trazo de los diagramas conviene combinar las dos convenciones de signos, por ejemplo, recorrer el marco de izquierda a derecha hasta la articulación intermedia y de derecha a izquierda hasta esta misma articulación.

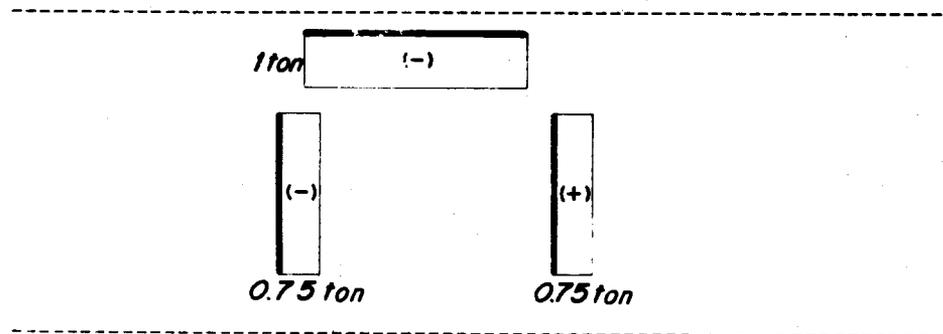
Considerando lo anterior, traza el diagrama de fuerzas cortantes.



Ahora, traza el diagrama de momento flexionante.

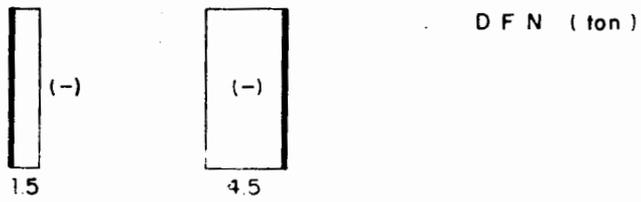
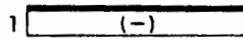
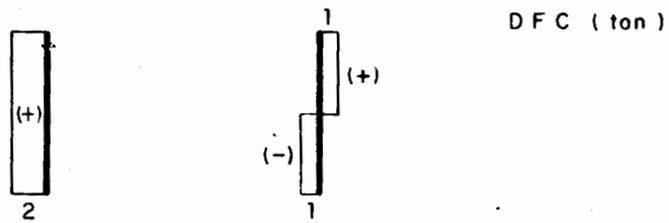
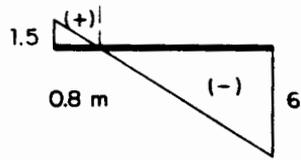
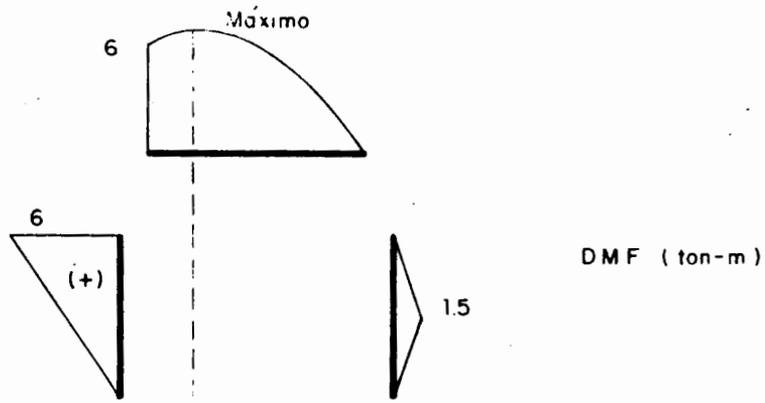


Por último, traza el diagrama de fuerza normal



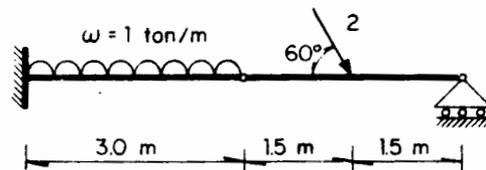
La solución final del problema la obtenemos con la suma de los diagramas de elementos mecánicos de todas las condiciones de carga consideradas, por tanto, obtén las sumas de estos y compara tus resultados con los de la siguiente página.

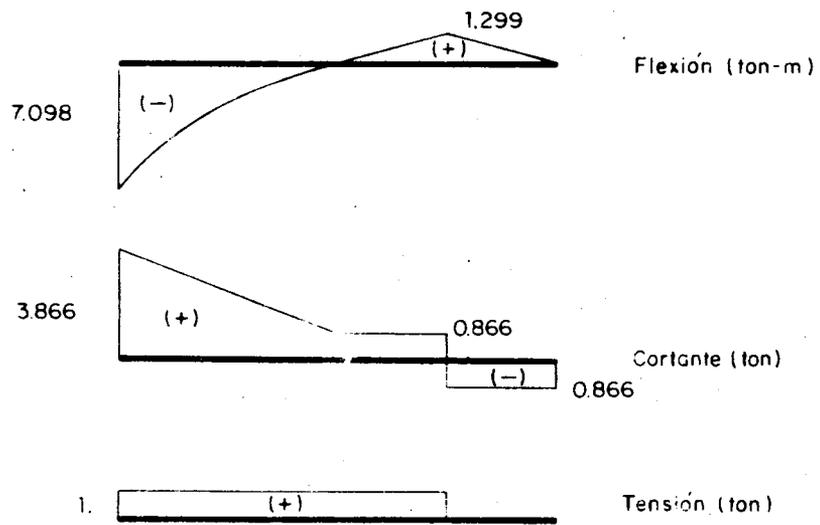
Observarás que la suma de dos diagramas, uno con ley de variación lineal y otro con ley de variación parabólica, resulta con ley de variación PARABOLICA.



Ejercicio.-

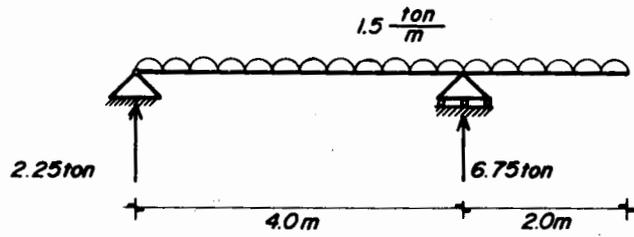
Obtén los diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga. Considera la carga uniformemente repartida como condición de carga 1 y la carga concentrada como condición de carga 2; luego suma los diagramas y compara tus resultados con los que te proporciona el texto





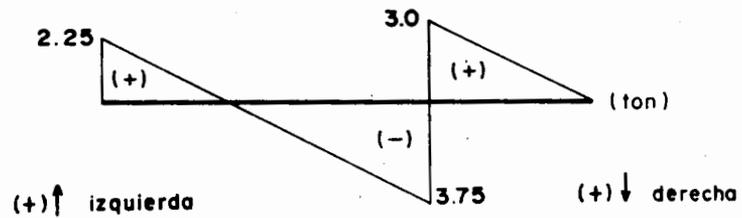
Ejemplo.-

Obtener diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.



Comprueba los valores de las reacciones de los apoyos.

Traza el diagrama de fuerza cortante, te conviene usar las dos convenciones de signos.



Antes de trazar el diagrama de momento flexionante considera los siguientes aspectos:

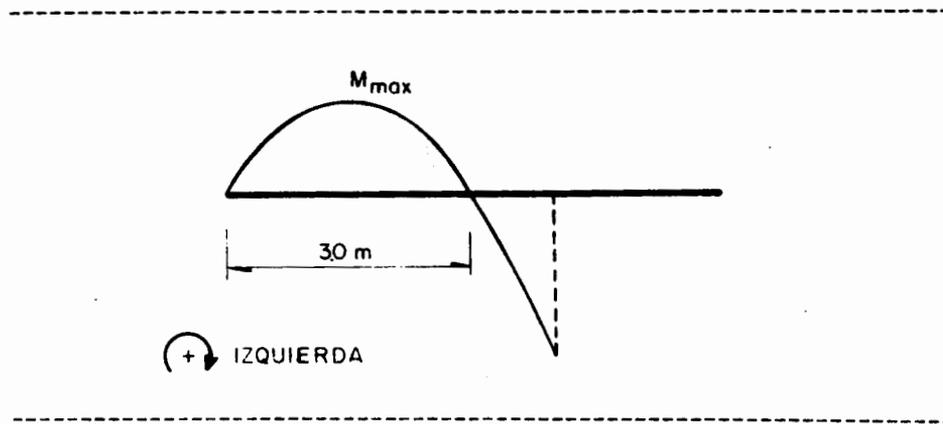
1. La curva que representa el momento flexionante a la IZQUIERDA del apoyo intermedio es una _____
2. Esta curva se inicia con un valor _____.
3. En la sección donde la fuerza cortante es nula tiene un valor _____, que puedes calcular
4. La curva termina, precisamente en el apoyo intermedio, con un valor que también puedes calcular.

parábola, nulo, máximo

Calcula estos valores

 $M_{\text{máx}} = 1.688 \text{ ton-m}, M = -3.0 \text{ ton-m}$

Ahora, para trazar el diagrama a la IZQUIERDA del apoyo intermedio es conveniente conocer otro punto. Para esto, observa que el momento flexionante en la sección donde se encuentra el apoyo intermedio es negativo, por tanto, hay un valor NULO en otra sección de la viga. Localízala y traza el diagrama.



Para terminar, considera el tramo a la DERECHA del apoyo intermedio.

El momento flexionante se representa mediante otra curva _____

parabólica

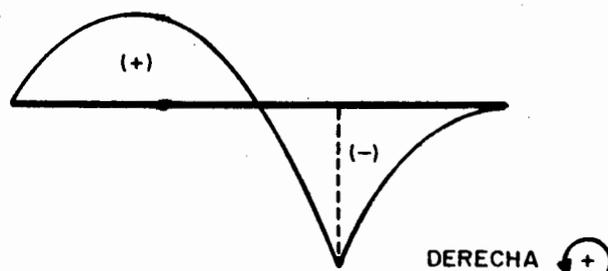
En el extremo libre de la viga el momento flexionante vale _____.

cero

Si recorres este tramo de derecha a izquierda y sigues la convención de momento flexionante a la derecha notarás que solo existen valores con signo _____.

negativo

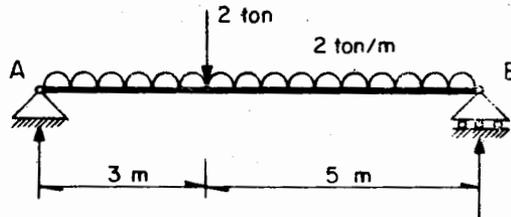
En el apoyo intermedio la curva termina con el mismo valor que acabas de calcular. Comprueba este valor considerando el momento a la derecha y completa el diagrama en la figura anterior.



También podemos obtener los diagramas de elementos mecánicos considerando todas las cargas de una sola vez, esta forma es muy sencilla si llevas en orden la obtención de los puntos claves de los diagramas y si usas las dos convenciones de signos.

Ejemplo.-

Trazar los diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.



Obtenemos las reacciones de los apoyos

$$\Sigma M_A = 0, \quad (2)(8)(4) + (2)(3) - B_V(8) = 0$$

$$B_V = 8.75 \text{ ton}$$

$$\Sigma F_V = 0, \quad -(2)(8) - 2 + 8.75 + A_V = 0$$

$$A_V = 9.25 \text{ ton}$$

Comprueba los resultados obtenidos con $\Sigma M_B = 0$

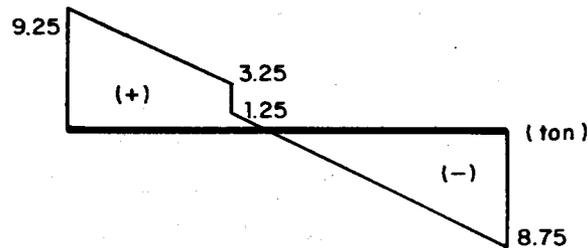
Ahora, obtengamos el diagrama de fuerza cortante que servirá de apoyo en la obtención de los puntos claves del diagrama de momento flexionante. En este caso, la fuerza cortante a la IZQUIERDA de una sección, a la izquierda de la fuerza concentrada es

$$V = A_v - \omega y = 9.25 - \omega y \quad 0 \leq y \leq 3$$

y la fuerza cortante a la DERECHA de una sección, a la derecha de la fuerza concentrada es

$$V = -B_v + \omega y = -8.75 + \omega y \quad 0 \leq y \leq 5$$

Traza el diagrama, recuerda que en el punto de aplicación de la carga concentrada se presenta un salto brusco en el valor de la fuerza cortante.



Para trazar el diagrama de momento flexionante considera los siguientes aspectos:

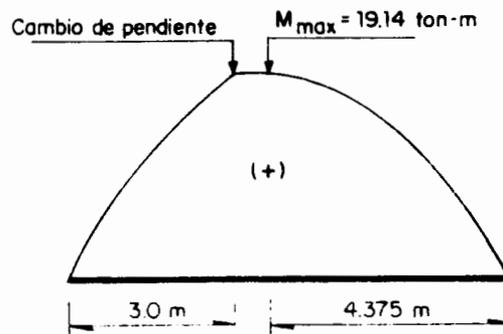
1.- En el punto de aplicación de la carga concentrada se presenta un cambio brusco en el valor de la _____ del diagrama del momento flexionante.

2.- El diagrama tiene una ley de variación parabólica a la izquierda de la carga concentrada y otra ley de variación _____ a la derecha.

3.- En la sección donde la fuerza cortante es nula se presenta un momento flexionante _____.

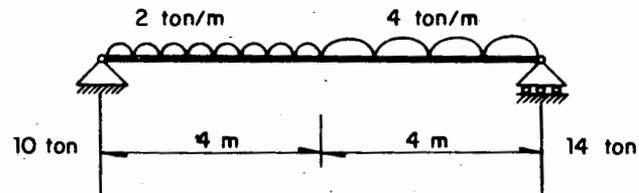
pendiente, parabólica, máximo

Traza el diagrama



Ejemplo.-

Trazar los diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.



Comprueba los valores de las reacciones

 Para obtener el diagrama de fuerza cortante combina las dos convenciones de signo de la manera siguiente:

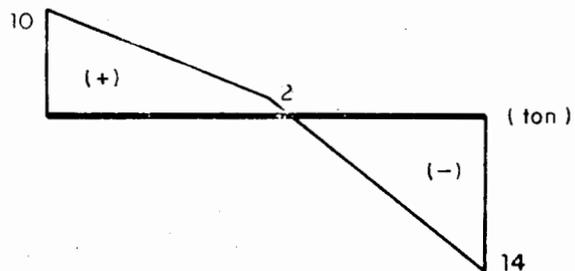
a la izquierda de 0 a 4 m; $V =$

a la derecha de 0 a 4 m; $V =$

 $V = 10 - 2y$

$V = -14 + 4y$

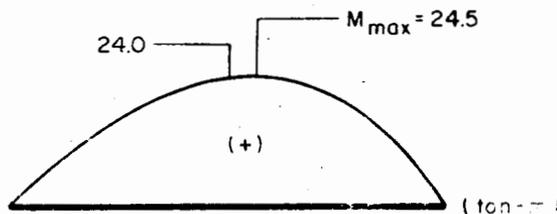
Traza el diagrama



Como habrás notado, en el punto donde hay cambio de carga no se presenta un salto brusco en el valor de la fuerza cortante, por tanto, en este punto existe continuidad en las dos curvas que forman el diagrama de momento flexionante, esto es, la pendiente es la

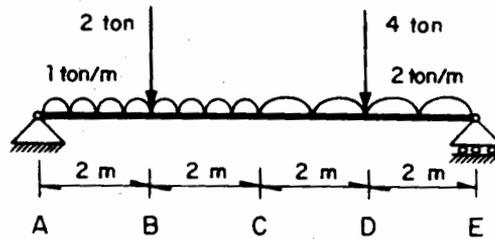
misma

Traza el diagrama de momento flexionante



Ejercicio.-

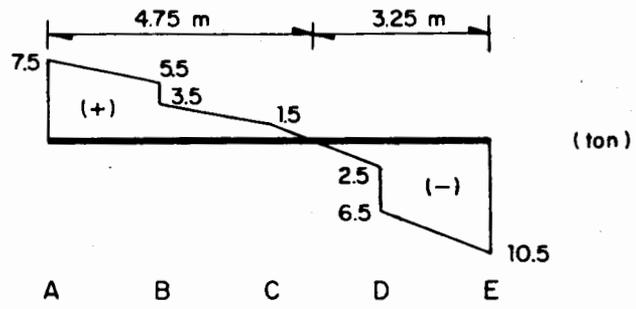
Obtén los diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga.



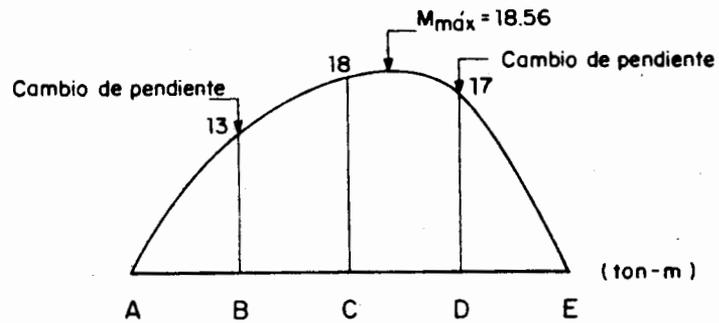
Identifica los puntos clave para el trazo del diagrama de fuerza cortante

 A, B, C, D, E

Obtén reacciones, traza el diagrama de fuerza cortante y, localiza la sección donde la cortante es nula.



Traza el diagrama de momento flexionante



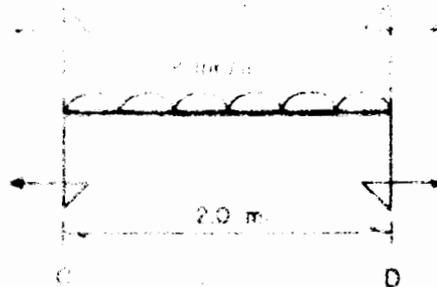
ATENCION

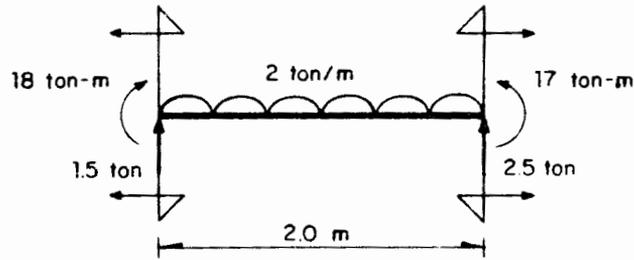
La presentación de los diagramas de elementos mecánicos es la base de tu trabajo en el campo de las estructuras, esto es, te servirán para resolver problemas de cursos posteriores.

Para facilitar el trabajo es necesario descomponer los diagramas completos, o sea, los que se obtienen al considerar todas las cargas de una sola vez, en figuras geométricas sencillas.

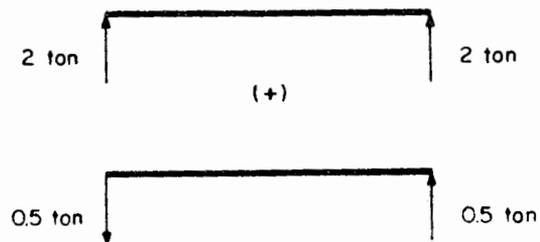
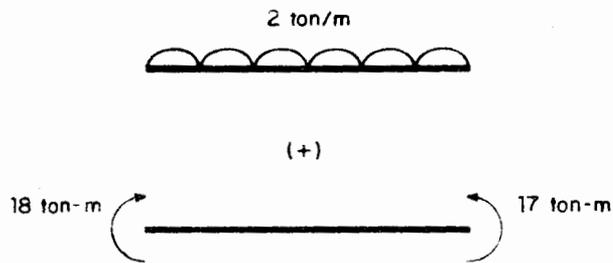
Esta descomposición se demuestra mediante el principio de superposición de causas y efectos.

Observando los diagramas de elementos mecánicos del ejercicio anterior el tramo C-D es un ejemplo típico; entonces, hay que buscar algunas figuras geométricas sencillas y estáticamente equivalentes. Para esto, aislemos el tramo mediante dos secciones transversales rectas sin olvidar las acciones de los otros tramos sobre éste para cumplir las condiciones de equilibrio. Dibuja en la figura las acciones.

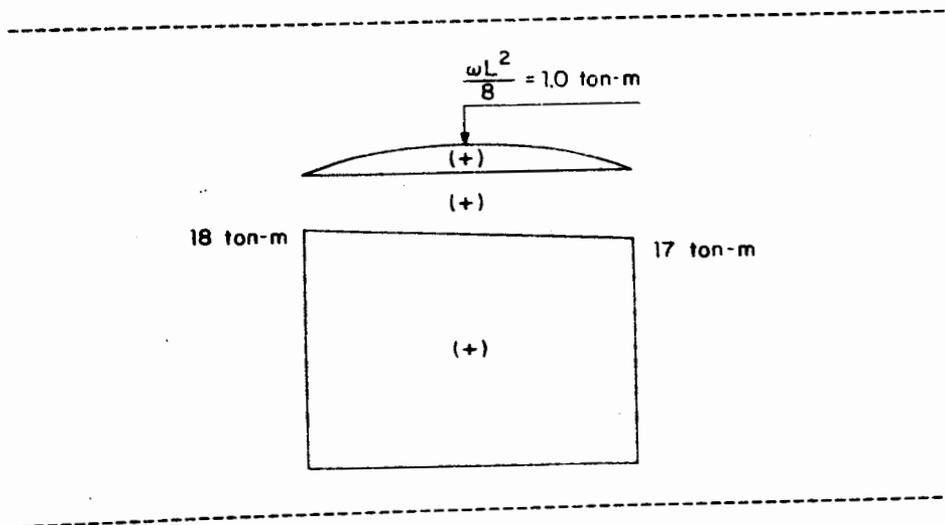
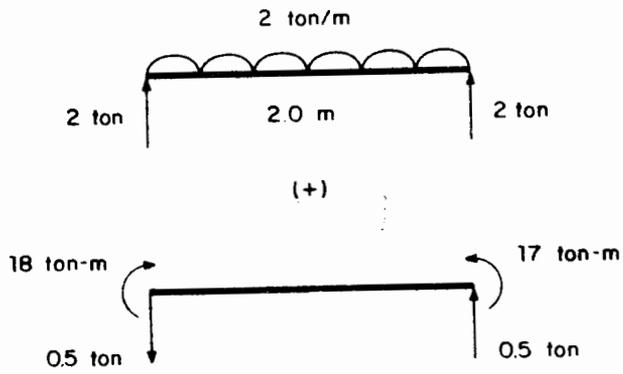




Por el principio de superposición de causas y efectos siempre podrás separar las fuerzas que actúan en un tramo en la forma que tú quieras. En la siguiente figura se muestra la más conveniente; pero, incompleta, esto es, tienes que obtener las fuerzas que faltan para cumplir con este principio.



Traza los diagramas de momento flexionante de los dos segmentos



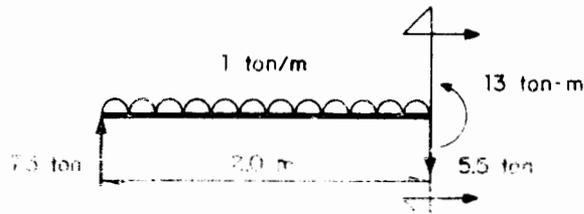
Esto es, cuando se presenta el caso de un diagrama como el del tra-
 mado estudiado siempre podrás descomponerlo en una _____ y un

parábola, trapecio

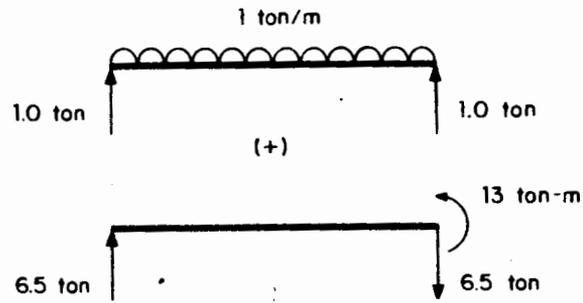
Existe un caso particular en el cuál el momento flexionante en uno
 de los extremos vale cero, por consiguiente, podrás descomponerlo
 en una parábola y un _____.

triángulo

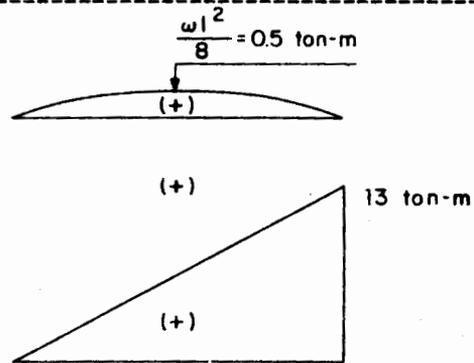
El caso anterior es típico en tramos extremos de vigas simplemente
 apoyadas. Por ejemplo, aislemos el tramo A-B.



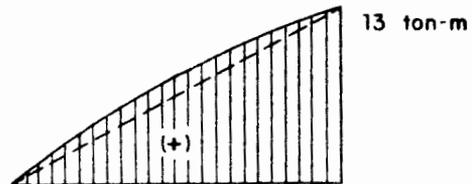
Descomponiendo el principio de superposición de cargas y efectos se-
 parados en la forma más conveniente, las fuerzas que actúan en este
 tramo



Obtén diagramas de momento flexionante de los dos segmentos.

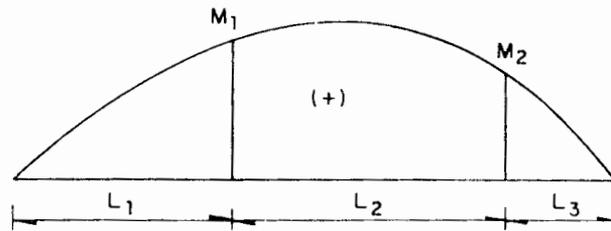


Si superponemos los diagramas se obtiene el original.

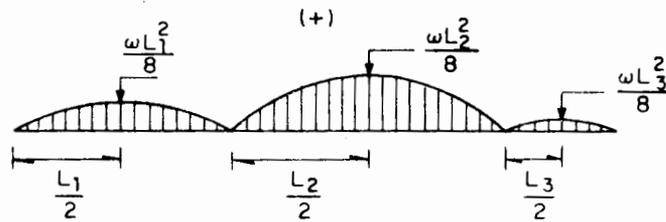
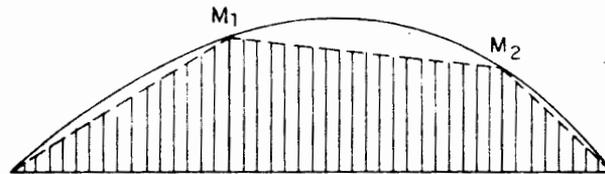


Ejemplo.-

Obtener la descomposición del siguiente diagrama de momento flexionante.



(I)



Por tanto, el diagrama del primer tramo es equivalente a la suma de un _____ y, una _____ con un momento máximo igual a _____.

 triángulo, parábola, $\frac{\omega L_1^2}{8}$

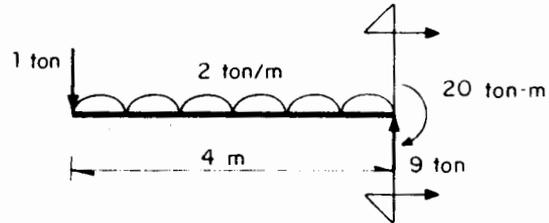
El diagrama del segundo tramo es equivalente a la suma de un _____ y una _____ con un momento máximo igual a _____.

 trapecio, parábola, $\frac{L_2^2}{2}$

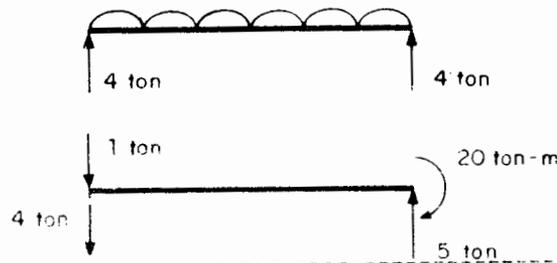
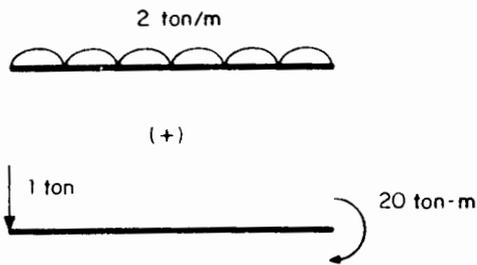
Y, el diagrama del tercer tramo es equivalente a la suma de un _____ y una _____ con un momento máximo igual a _____.

 triángulo, parábola, $\frac{1 \cdot L^2}{8}$

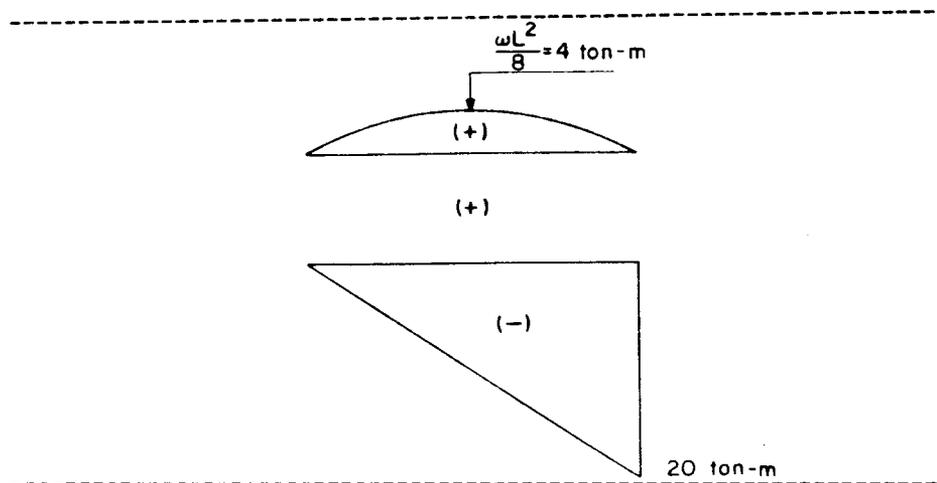
Estudiamos ahora el caso típico de la viga en voladizo.
 Observa la figura



Considerando el principio de superposición de causas y efectos completa las fuerzas que actúan en esa viga.

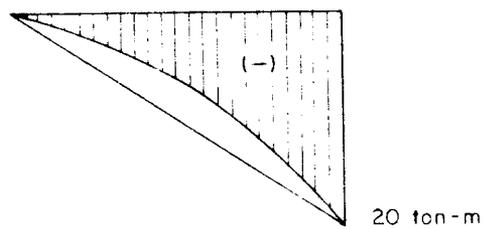


Traza los diagramas de momento flexionante.



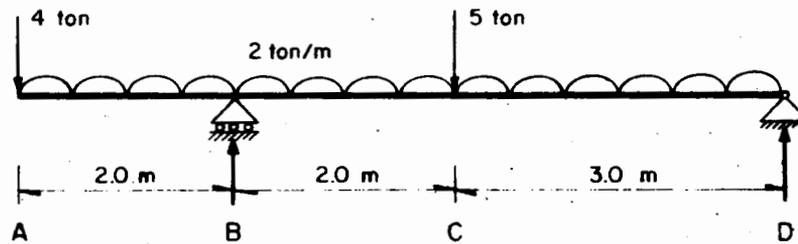
Si superponemos los diagramas se obtiene el original.

Verificalo gráficamente (1 cm = 5 ton-m)

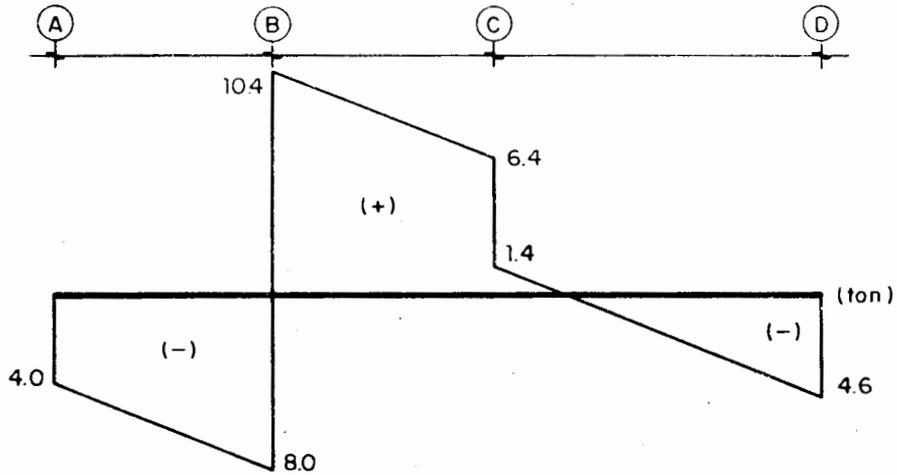


Ejercicio.-

Obtén los diagramas de elementos mecánicos de la siguiente viga y, efectúa la descomposición geométrica.



Obtén reacciones y traza el diagrama de fuerza cortante. Los puntos A, B, C y D son los puntos clave.



Analizamos el diagrama:

La figura del tramo A-B es un _____ de base mayor igual a -8.0 ton y base menor igual a _____.

trapecio, -4.0 ton

La del tramo B-C es otro _____ de base mayor igual a _____ y base menor igual a _____.

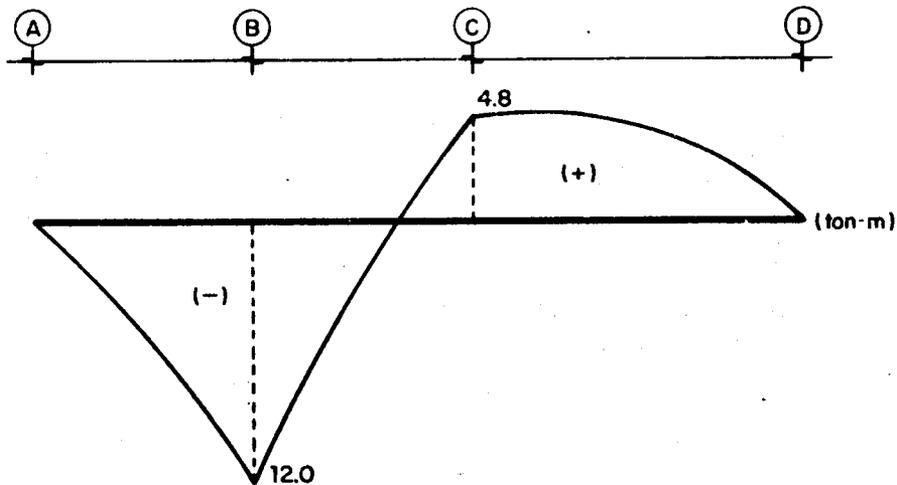
trapecio, 10.4 ton, 6.4 ton

Y, la del tramo C-D es también otro _____ de base mayor igual a _____ y base menor igual a _____.

trapecio, -4.6 ton, 1.4 ton

Por consiguiente, no se necesita su descomposición geométrica.

Ahora, traza el diagrama de momento flexionante, apoyate únicamente en los puntos clave y calcula el $\frac{wL^2}{8}$ de cada tramo.



Analícemos el diagrama:

La figura del tramo A-B es equivalente a la suma de un _____ de base igual a _____, y una _____ con un momento máximo igual a _____.

triángulo, -12.0 ton-m, parábola, 1.0 ton-m

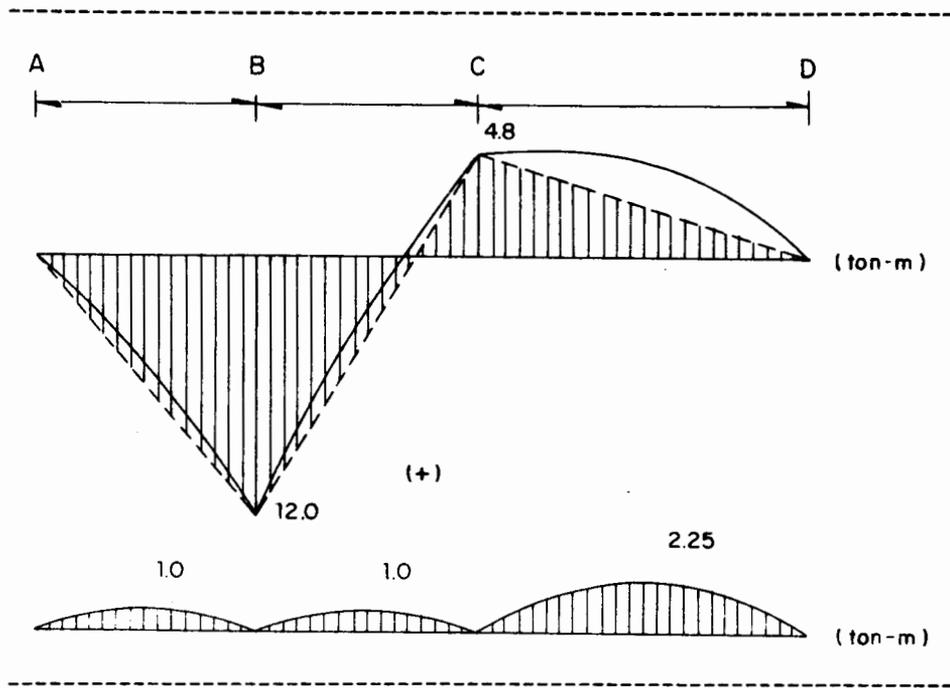
La del tramo B-C es equivalente a la suma de un _____, de base mayor igual a _____ y base menor igual a _____, y una _____ con un momento máximo igual a _____.

trapecio, -12.0 ton-m, 4.8 ton-m, parábola, 1.0 ton-m

Y, la del tramo C-D es equivalente a la suma de un _____ de base igual a _____ y una _____ con momento máximo igual a _____.

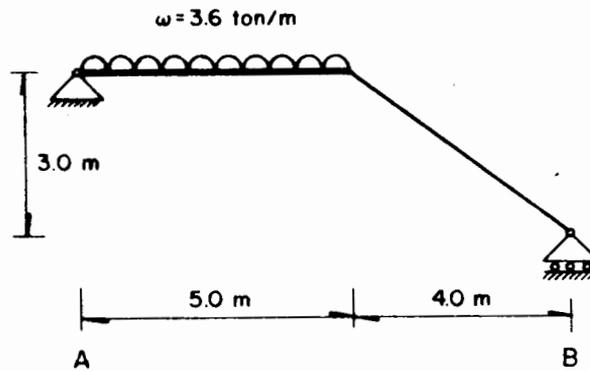
triángulo, 4.8 ton-m, parábola, 2.25 ton-m

Traza los diagramas equivalentes.



Ejercicio.-

Obtén diagramas de elementos mecánicos del siguiente marco.



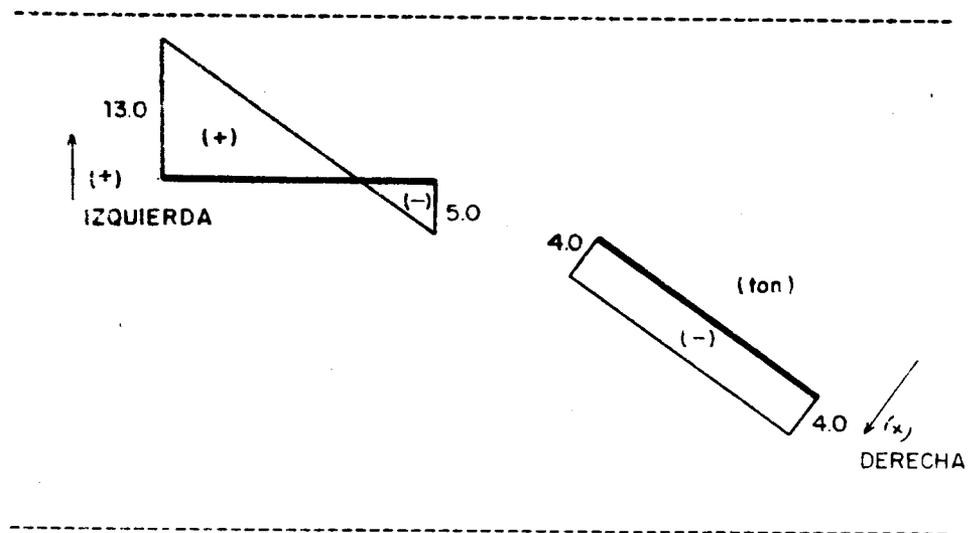
Como primer paso, obtén las reacciones de los apoyos.

$$A_H = 0$$

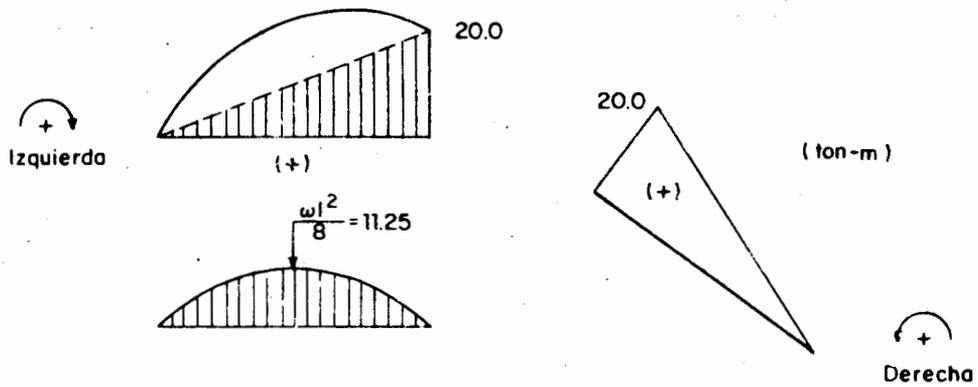
$$A_V = 13.0 \text{ ton}$$

$$B_V = 5.0 \text{ ton}$$

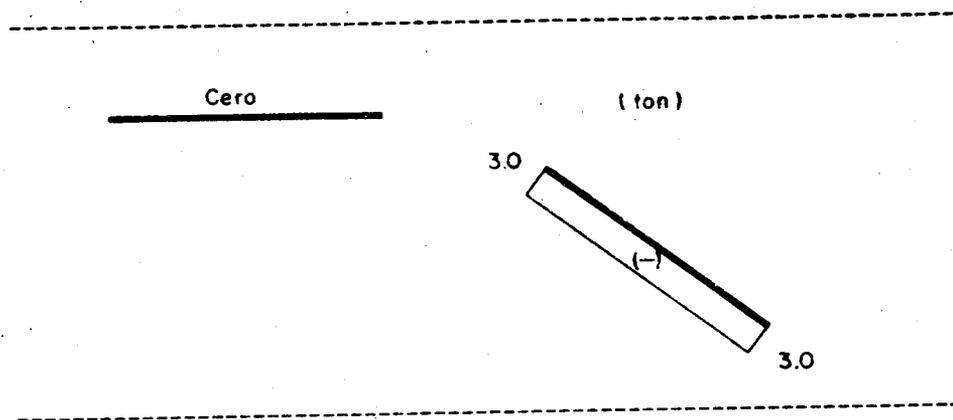
Ahora, obtén el diagrama de fuerza cortante. Recuerda que la fuerza cortante es la fuerza que trata de cortar a la viga, esto es, su dirección es perpendicular al eje longitudinal de esta.



Traza el diagrama de momento flexionante. No olvides efectuar la descomposición geométrica.



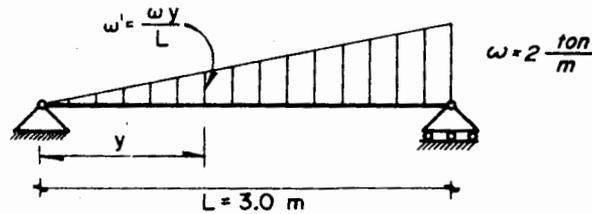
Por último, traza el diagrama de fuerza normal.



FELICITACIONES

Has adquirido habilidad en el trazo de diagramas de elementos mecánicos de estructuras isostáticas, con cargas concentradas y uniformemente repartidas. Ahora, para demostrar esta habilidad consideremos la carga repartida con ley triangular, con la ventaja de que ya estás en condiciones de analizarlo tú mismo sin necesidad de muchas explicaciones, por consiguiente, obtén los diagramas de fuerza cortante y momento flexionante de las siguientes vigas.

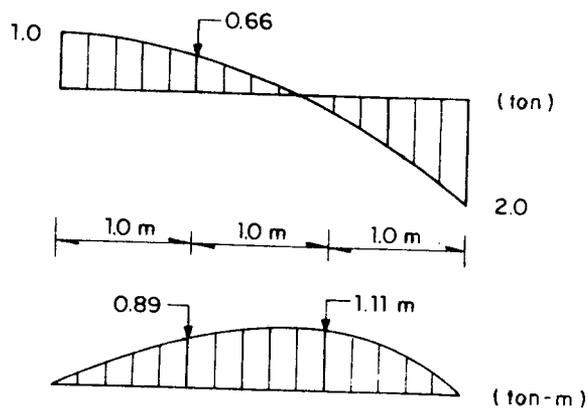
1.



Antes de hacer operaciones piensa como abordar el problema.

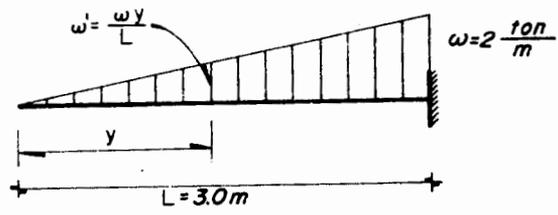
La siguiente guía te servirá para ordenar ideas.

- a) Usa las convenciones de fuerza cortante y momento flexionante a la IZQUIERDA o a la DERECHA de cualquier sección.
- b) La fuerza cortante a la izquierda o a la derecha de una sección es la RESULTANTE de todas las fuerzas que CORTAN a la viga en esa sección.
- c) Dadas las características de la carga, el diagrama de fuerza cortante varía con ley PARABOLICA.
- c) El momento flexionante a la izquierda o a la derecha de una sección es igual al momento de la RESULTANTE de TODAS las fuerzas a la izquierda o a la derecha de esa sección.
- e) Dadas las características de la carga, el diagrama de momento flexionante varía con ley CUBICA. (Entiéndase por cúbica la parábola cúbica)

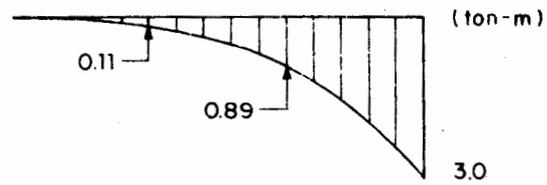
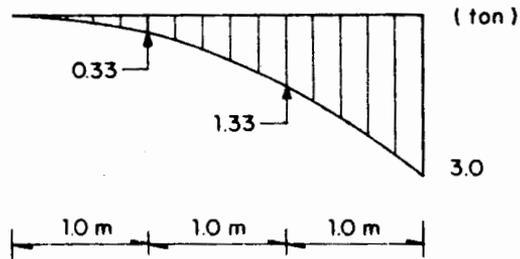


5-92

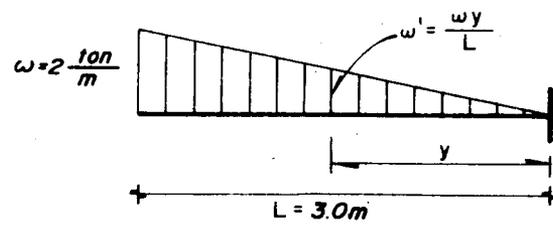
2.



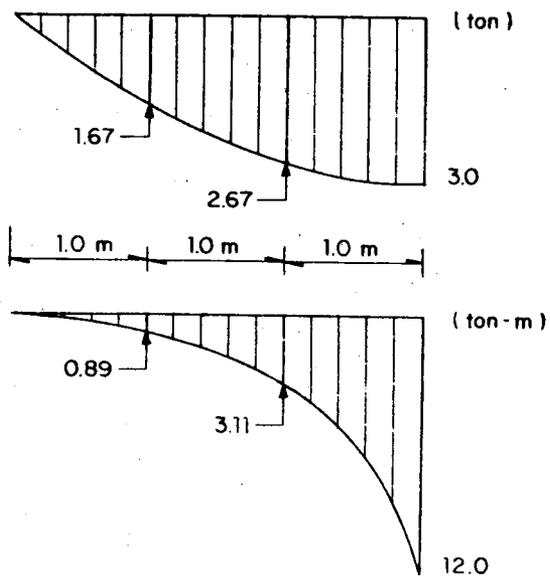
Ordena tus ideas, emplea la guía anterior.



3.

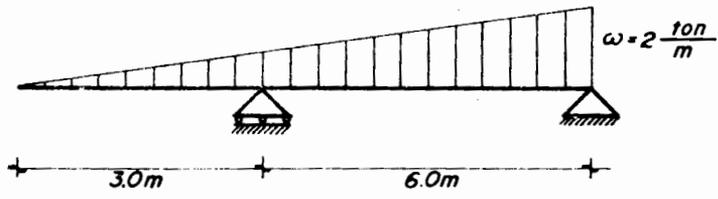


Ordena tus ideas, ya sabes lo que tienes que hacer.

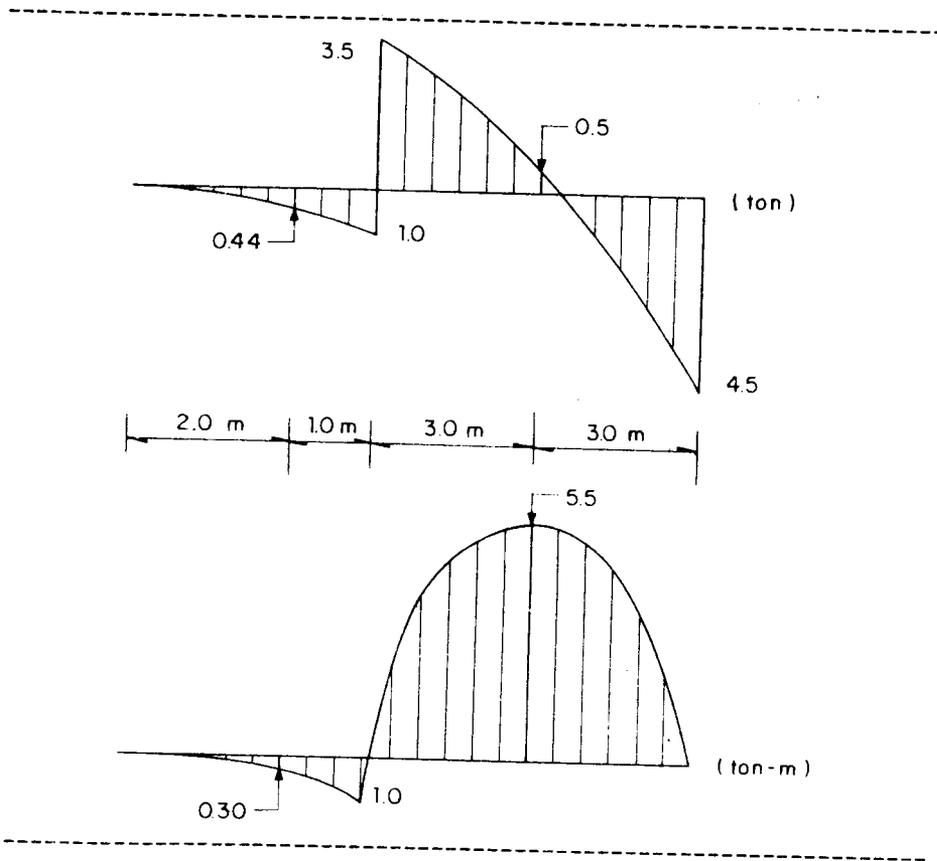


5-94

4.

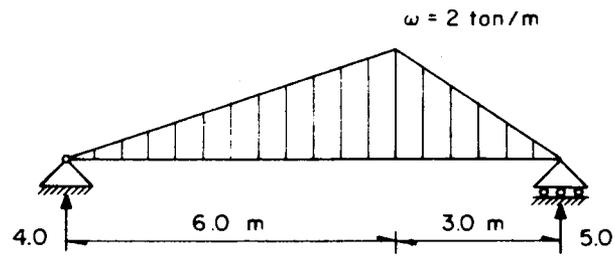


Confía en tu análisis.

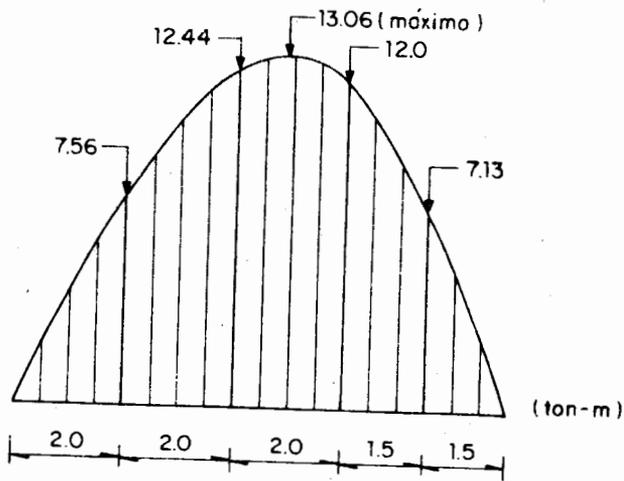
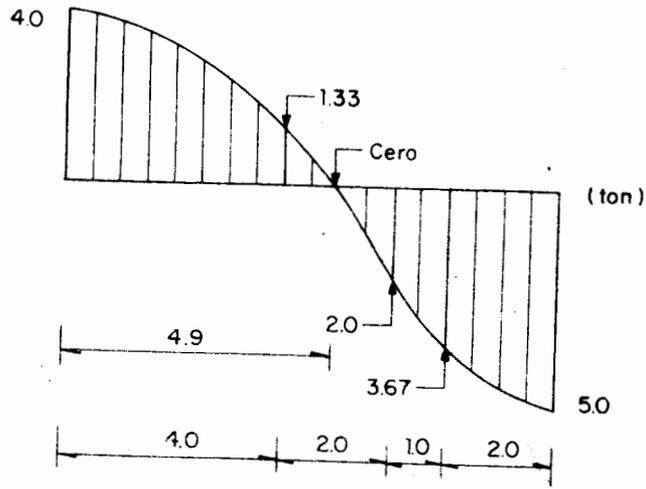


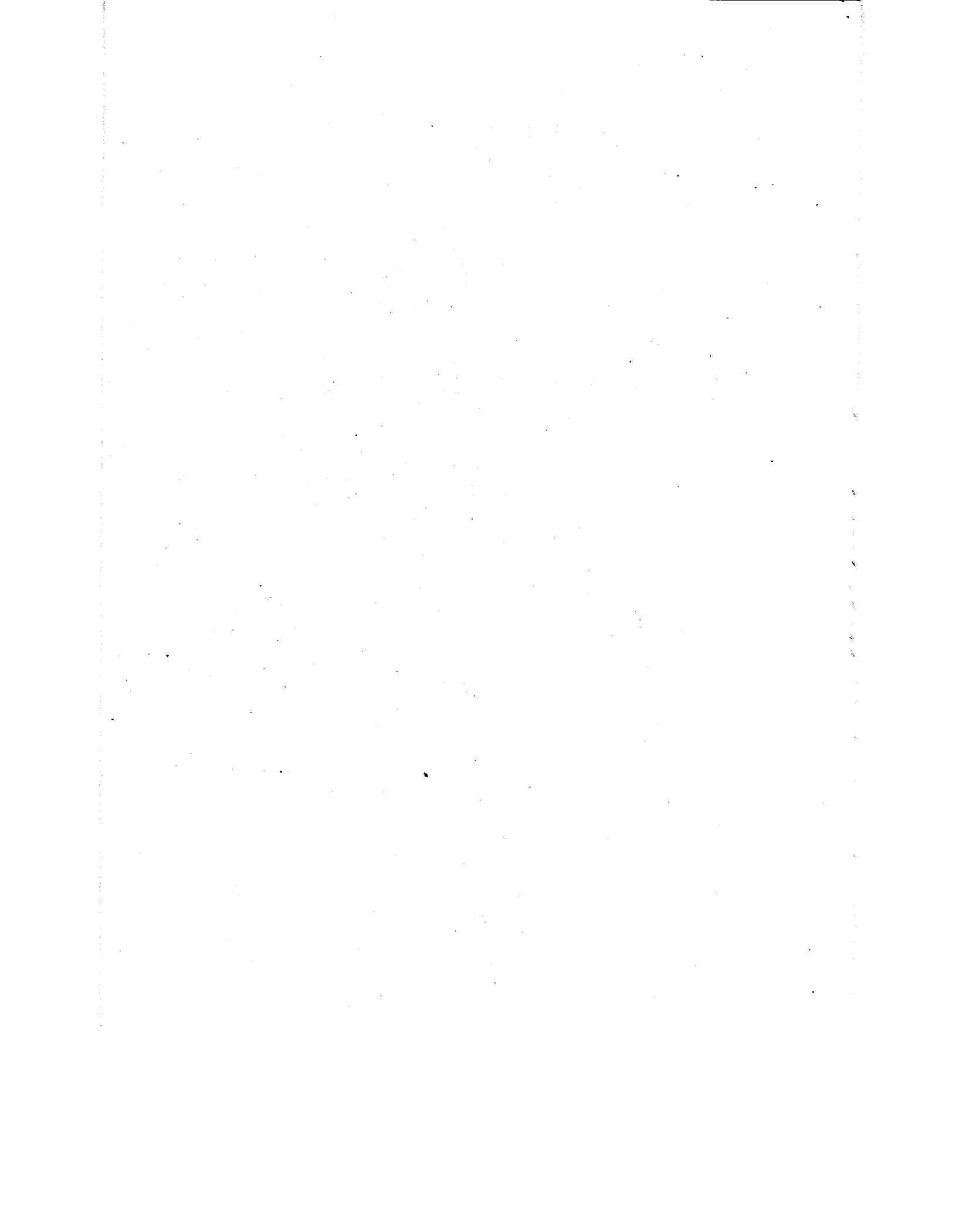
5-96

5.



HAZLO





CAPITULO 6. EQUILIBRIO DE ARMADURAS ISOSTATICAS EN EL PLANO

Objetivos:

- 6.1 Identificarás armaduras isostáticas
- 6.2 Calcularás las fuerzas que obran en los apoyos de armaduras isostáticas
- 6.3 Calcularás la fuerza normal en las barras de armaduras isostáticas

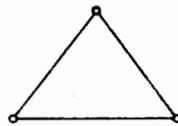


En general, las armaduras están constituidas por barras rígidas unidas entre sí en puntos llamados nudos, formando un conjunto estrictamente indeformable (cuerpo rígido). Las diferentes barras que concurren en cada nudo se consideran articuladas entre sí.

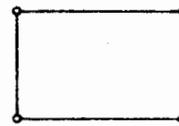
Nos ocuparemos únicamente de las armaduras en el plano, llamadas trianguladas; esto es, formadas por barras contenidas en un plano y con el número de barras b , estrictamente necesario para ligar entre sí, mediante _____, de modo invariable, n , nudos en un plano.

articulaciones

De las siguientes estructuras, identifica la que cumple con las condiciones anteriores



$$\begin{aligned} n &= 3 \\ b &= 3 \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} n &= 4 \\ b &= 4 \end{aligned}$$

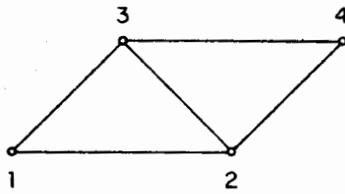
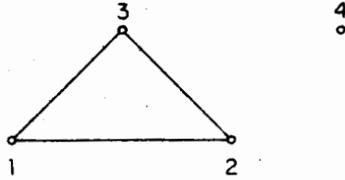
triángulo

Explica brevemente por qué la otra estructura no se considera como cuerpo rígido

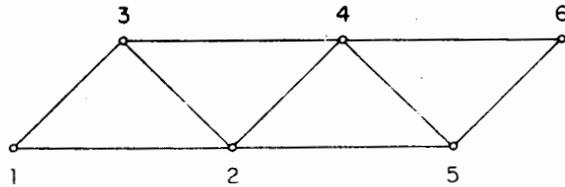
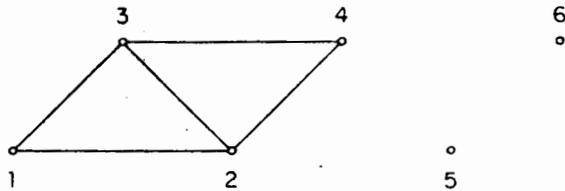
Porque puede variar su forma

Partiendo de que la estructura más sencilla es un triángulo, en el que se tiene 3 barras y 3 nudos, para fijar otro nudo respecto a los tres primeros, debes unirlo por lo menos a dos de ellos mediante dos barras.

Une el nudo 4 con el triángulo



Ahora, une los siguientes nudos a la estructura de la figura. Recuerda que debes usar por lo menos dos barras para cada nudo.



Por consiguiente, el número MINIMO de barras necesarias para ligar los $(n-3)$ nudos restantes es _____.

 $2(n-3)$

Por tanto, el número total de barras es

$b =$

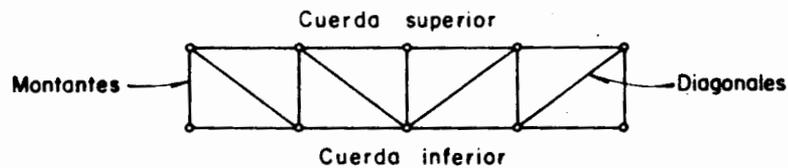
$b = 3 + 2(n-3) = 2n-3$

Formada la estructura triangulada indeformable (armadura), es necesario fijarla con el suelo con apoyos _____ suficientes para impedir cualquier movimiento, esto es, se forman las estructuras trianguladas _____.

 estrictamente, isostáticas

El tipo más sencillo y frecuente de estas estructuras está formado por una sucesión de triángulos.

Observa la figura



Considerando la hipótesis de barras articuladas en sus extremos, los únicos apoyos que satisfacen la restricción de movimiento, son

 articulación fija y apoyo simple

Ahora, si tratamos de hacer isostática una armadura con una articulación fija, necesitamos impedir la rotación consentida por ella mediante un _____ aplicado en cualquier nudo de la armadura.

 apoyo simple

Por tanto, la armadura es isostática si se impiden los _____ movimientos posibles en el plano, con una articulación fija y un _____

 tres, apoyo simple

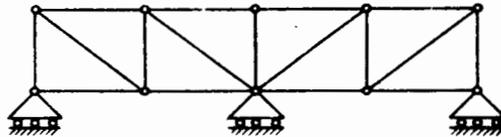
También, una armadura es isostática si se impiden los tres movimientos posibles en el plano, mediante _____ apoyos simples.

 tres

Esto es, los tres apoyos simples son estrictamente necesarios para hacer una armadura isostática, siempre y cuando impidan los tres _____ en el plano.

 movimientos posibles

Observa la figura



Explica, brevemente, por qué esta armadura NO es isostática.

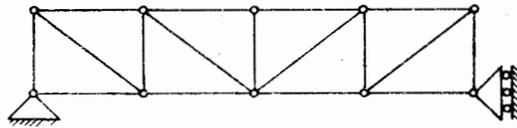
 Porque se está permitiendo el movimiento de traslación horizontal

Entonces, para impedir este movimiento de traslación, será suficiente con girar, por ejemplo, el apoyo simple en A, para que su reacción tenga componente _____.

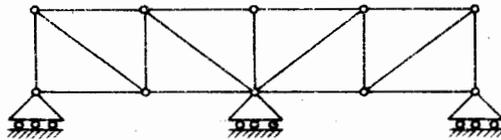
 horizontal

Explica, brevemente, por qué las siguientes armaduras NO son isostáticas

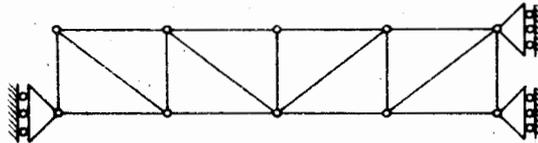
1.



2.



3.



 1. Porque se está permitiendo el giro alrededor de la articulación fija

2. Porque se está permitiendo la traslación horizontal

3. Porque se está permitiendo la traslación vertical

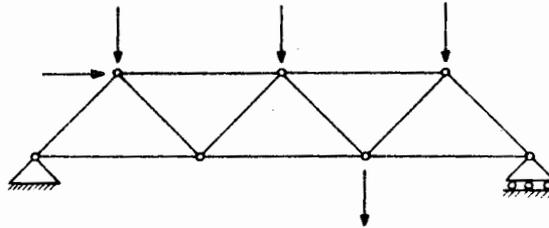
Entonces, una armadura triangulada Estrictamente _____
 y contenida en un plano, es ISOSTÁTICA si el número de barras es
 igual a _____ y el número de apoyos es estrictamente suficien-
 te para impedir los _____ en el plano.

 INDEFORMABLE, $(2n-3)$, tres movimientos posibles

Por lo anterior, la geometría de una armadura triangulada isostática puede adquirir infinidad de formas; sin embargo, para fines prácticos, estudiaremos a lo largo de este capítulo los tipos más sencillos.

Por otra parte, se supone que las fuerzas exteriores sólo actúan en los nudos, esto es, las barras no soportan cargas intermedias.

Observa la figura



Por tanto, una barra articulada y sin _____ intermedias sólo
 puede estar sometida a tensión o a _____.

 cargas, compresión

Por consiguiente, las incógnitas del problema son las reacciones de los apoyos y las fuerzas _____ internas, N , en las barras.

normales

Para obtener las fuerzas normales _____ en las barras es necesario recordar la convención de signos empleada anteriormente.

Observa la figura



Esta barra está sujeta a fuerzas externas de _____.

internas, compresión

Por consiguiente, el sentido de las fuerzas normales internas en compresión, es:

(-)



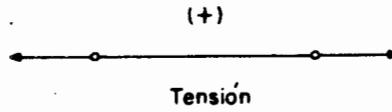
Compresión



Esto es, las fuerzas internas se oponen a la _____ producida por las fuerzas _____.

compresión, externas

Ahora, para una barra sujeta a fuerzas externas de tensión, el sentido de las fuerzas normales internas es



○-----○

Esto es, las fuerzas internas se _____ a la tensión producida por las fuerzas _____.

oponen, externas

Resumiendo, las fuerzas normales internas, N , en las barras y las reacciones de los apoyos se calculan suponiendo:

- a) Las barras están articuladas en los _____
- b) Las fuerzas externas solo actúan en los _____

nudos, nudos

ATENCIÓN

En la práctica, la primera hipótesis no se realiza, porque en las armaduras, principalmente de acero, todo nudo se forma soldando los extremos de las barras. Sin embargo, las fuerzas normales internas que se obtienen al considerar esta hipótesis difieren poco de las verdaderas.

La segunda hipótesis es consecuencia del diseño de la estructura en sí, puesto que, las cargas que obran sobre la armadura se aplican precisamente en sus nudos, por lo que las barras están sometidas sólo a su peso propio, que en el análisis se aplica repartiéndolo en partes iguales entre los dos nudos.

Estas dos hipótesis permiten una gran simplificación del cálculo, puesto que, de este modo se tienen tantas fuerzas internas desconocidas N como barras existan.

Efectivamente, cada nudo es un punto en equilibrio sometido a fuerzas exteriores (cargas y/o reacciones) y a las fuerzas internas en las _____ que concurren en él.

barras

Entonces, para todo nudo puedes escribir únicamente las dos ecuaciones de _____ $\sum F_H = 0$ y $\sum F_V = 0$,

equilibrio

Se impone esta limitación porque el sistema de fuerzas es _____, de modo que sólo puedes disponer de dos ecuaciones por nudo, obteniendo en total _____ ecuaciones de equilibrio.

concurrente, $2n$

Por otra parte, las incógnitas del problema son las fuerzas normales _____ en las barras y las _____ de los apoyos; en conjunto, $b + R =$

internas, reacciones, $b + R = 2n - 3 + 3 = 2n$

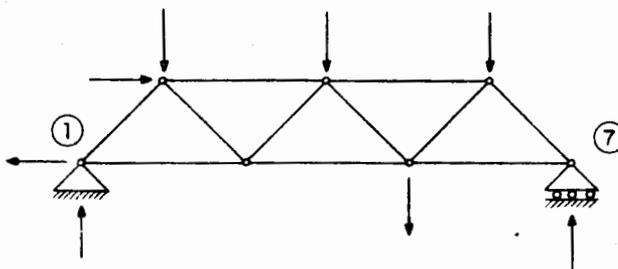
Por consiguiente, el número de ecuaciones de equilibrio basta para determinar las características desconocidas de las fuerzas que aparecen en la armadura por efecto de las fuerzas aplicadas, esto es, las ARMADURAS ESTATICAMENTE DETERMINADAS O ARMADURAS _____

ISOSTATICAS

Para utilizar este sistema de ecuaciones, conocido como método de los nudos, es conveniente que obtengas antes las _____ de los apoyos de la armadura (como cualquier otra estructura), luego, dibuja el diagrama de cuerpo libre de cualquier nudo de ésta con tal que no actúen más de ____ incógnitas sobre dicho nudo

reacciones, dos

Observa la figura



Los únicos nudos donde NO actúan más de dos incógnitas son el ____
Y _____

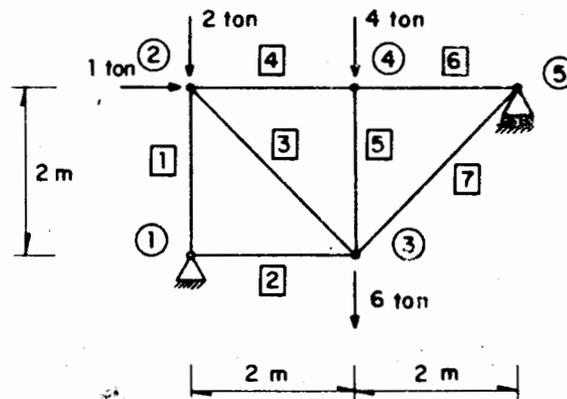
1, 7

Recuerda que se impone esta limitación porque el sistema de fuerzas es _____, de modo que solo puedes disponer de _____ ecuaciones de equilibrio por nudo para su resolución. Así vas pasando de un nudo a otro hasta que se hayan determinado todas las _____.

 concurrente, dos, incógnitas

Ejemplo.-

Obtener reacciones y fuerzas normales en las barras de la siguiente armadura



Explica por qué la armadura es isotática.

 Porque cumple con $b = 2n - 3 = 7$, $R = 3$ y los apoyos impiden los tres movimientos posibles en el plano

Ahora, obtén reacciones en los apoyos.

$$\Sigma M_1 F = 0; \quad R5_V = 5.5 \text{ ton}$$

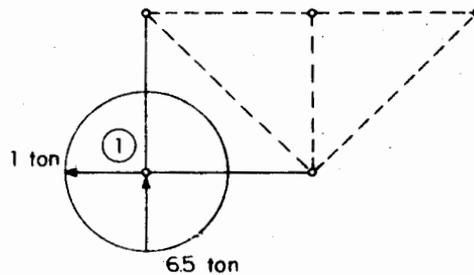
$$\Sigma F_V = 0; \quad R1_V = 6.5 \text{ ton}$$

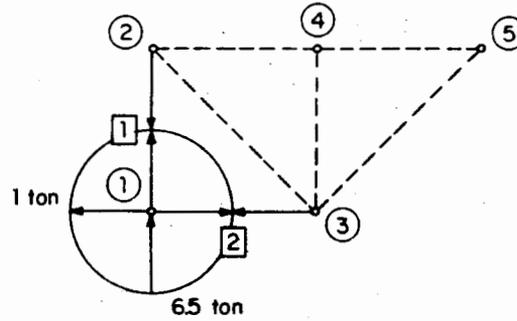
$$\Sigma F_H = 0; \quad R1_H = 1.0 \text{ ton}$$

Para obtener las fuerzas normales internas, N , en las barras, podemos empezar indistintamente por el nudo ____ o ____.

1, 5

Empecemos por el nudo 1, dibujemos el diagrama de cuerpo libre y supongamos que las fuerzas normales internas, en las dos barras, están trabajando a tensión. Dibuja en la figura los sentidos de las fuerzas en las barras.





Obtengamos las fuerzas normales internas en las barras.

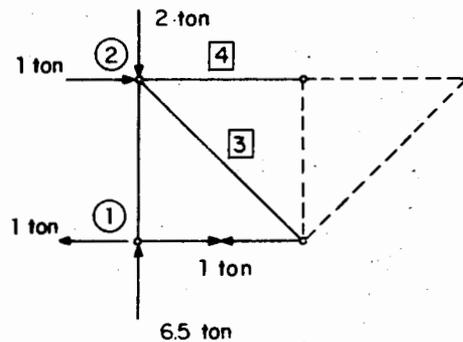
$$\Sigma F_V = [1] + 6.5 = 0 \quad [1] = -6.5 \text{ ton}$$

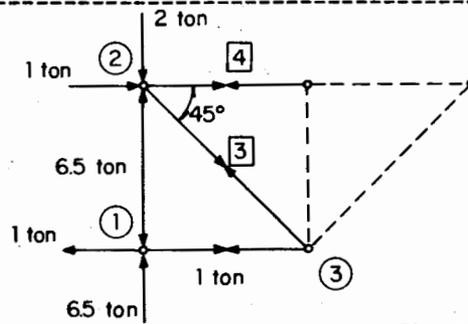
$$\Sigma F_H = [2] - 1.0 = 0 \quad [2] = 1.0 \text{ ton}$$

Por lo anterior, la barra 1 está trabajando a _____ y la barra 2 a _____.

compresión, tensión

Sigamos con el nudo 2, dibuja en la figura los sentidos de las fuerzas en las barras, no olvides considerar la fuerza normal en la barra 1 con su sentido y puedes suponer que las fuerzas en las otras dos barras están trabajando a tensión.



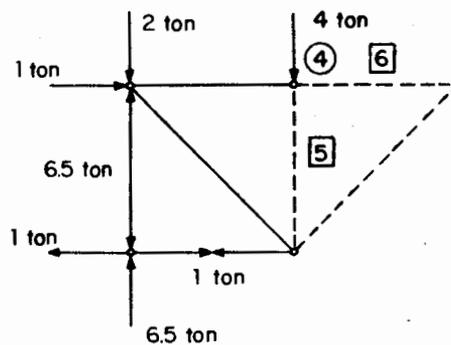


Obtén las fuerzas normales en las barras 3 y 4

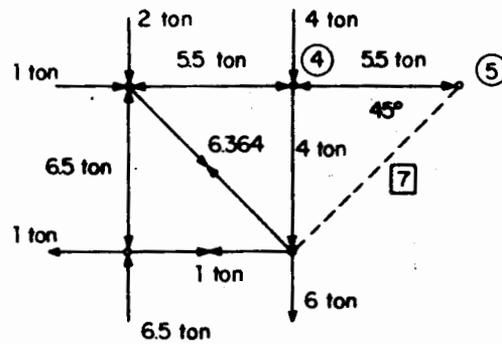
$$\Sigma F_V = 6.5 - 2.0 - \textcircled{3} \text{ sen } 45^\circ = 0 \quad \textcircled{3} = 6.364 \text{ ton}$$

$$\Sigma F_H = 1.0 + 6.364 \text{ cos } 45^\circ + \textcircled{4} = 0 \quad \textcircled{4} = -5.500 \text{ ton}$$

Dibuja en la siguiente figura los sentidos de las fuerzas en las barras



Ahora, por comodidad, pasa al nudo 4 y calcula las fuerzas normales en las barras 5 y 6. En este nudo los sentidos de las incógnitas son evidentes.

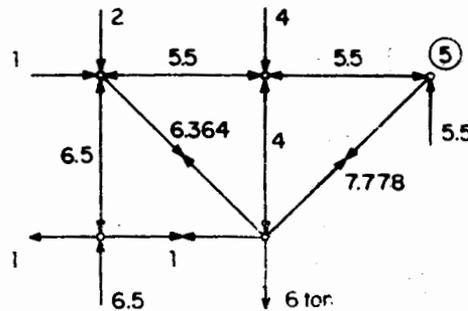


Equilibra el nudo 3, en este caso tenemos dos ecuaciones con una incógnita, entonces, con una ecuación calcula la fuerza normal en la barra 7 y con la otra compruébalo.

$$\Sigma F_V = 6.364 \text{ sen } 45^\circ - 4.0 + [7] \text{ sen } 45^\circ - 6 = 0, [7] = 7.778 \text{ ton}$$

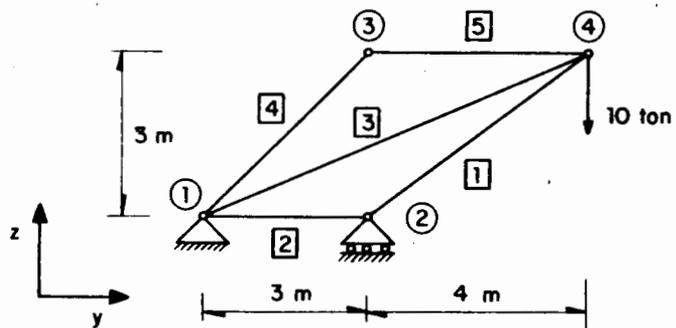
$$\Sigma F_H = -6.364 \text{ cos } 45^\circ - 1.0 + 7.778 \text{ cos } 45^\circ = 0, \text{ (comprobación)}$$

Al fin, el nudo 5, en este nudo se tienen conocidos todos los valores; por tanto, solo comprueba el equilibrio.



Ejercicio.-

Obtén reacciones y fuerzas normales en las barras de la siguiente armadura.



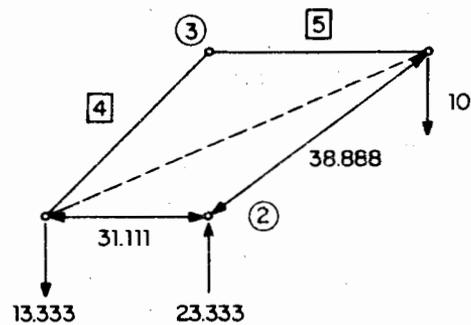
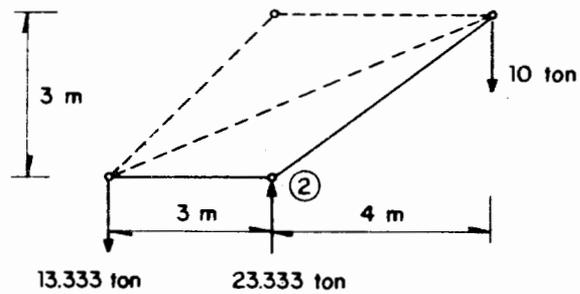
Comprueba la isostaticidad de la armadura y obtén reacciones.

$$R1_V = - 13.333 \text{ ton}$$

$$R1_H = 0$$

$$R2_V = 23.333 \text{ ton}$$

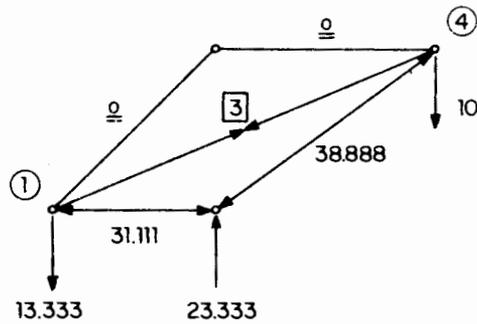
Ahora, te conviene empezar por el nudo 2



Sigue con el nudo 3 , observa que NO hay cargas externas, entonces para cumplir con el equilibrio las fuerzas en las dos barras deben ser igual a _____.

cero

Sólo resta obtener la fuerza normal en la barra 3 .
 Observa la figura



Es obvio que del equilibrio del nudo 1 se obtenga, más cómodamente, la fuerza en la barra 3 . Calcúlala

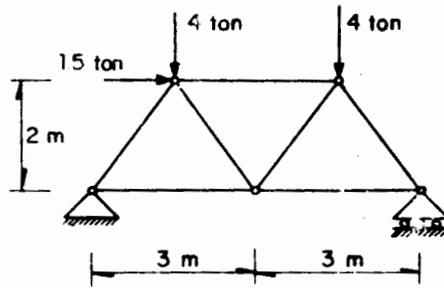
$$\boxed{3} = 33.847 \text{ ton}$$

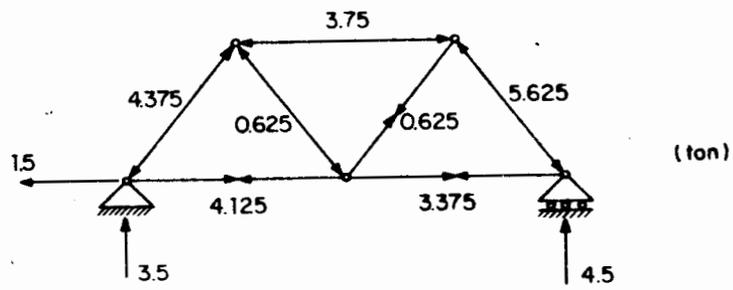
En el nudo 4 se tienen conocidos todos los valores, por tanto, sólo comprueba el equilibrio.

6-22

Ejercicio.-

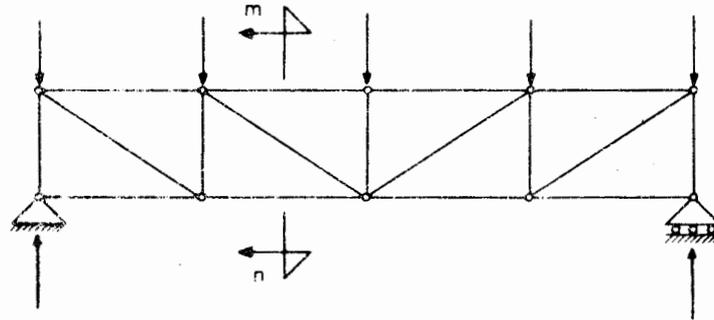
Obtén reacciones y fuerzas normales en las barras de la siguiente armadura.





Empleando el método anterior se obtiene el equilibrio de las armaduras a través de sus nudos. Ahora, estudiemos el equilibrio a través de las secciones; esto es, se escoge una sección m-n de la armadura que corte a TRES barras que NO concurren en un nudo (sección de Ritter), con objeto de aislar una parte de la armadura.

Observa la figura



La sección m-n corta a _____ barras que NO _____ en un nudo.

 tres, concurren

La sección de Ritter tiene como objeto _____ una parte de la armadura.

 aislar

Entonces, para determinar las fuerzas _____ en las barras puede emplearse el mismo principio general que se emplea en las vigas.

 internas

Conocidas todas las fuerzas externas, comprendidas las _____
de los apoyos, se traza una sección de Ritter que divida a la estruc-
tura en dos partes, cortando _____ barras.

reacciones, tres

Una de las dos partes, por ejemplo, la de la izquierda, está en equi-
librio bajo la acción de todas las fuerzas EXTERNAS que actúan sobre
ella y de las fuerzas INTERNAS que representan la acción de la parte
_____ sobre la parte IZQUIERDA

derecha

Estas fuerzas INTERNAS deben equilibrar las fuerzas _____ a la
izquierda de la sección de Ritter.

EXTERNAS

Recuerda que todas las fuerzas EXTERNAS, por las condiciones de la
estática, pueden sustituirse por su resultante y, para simplificar el
estudio de las fuerzas internas se conviene en representarlas en for-
ma gráfica mediante los diagramas de _____.

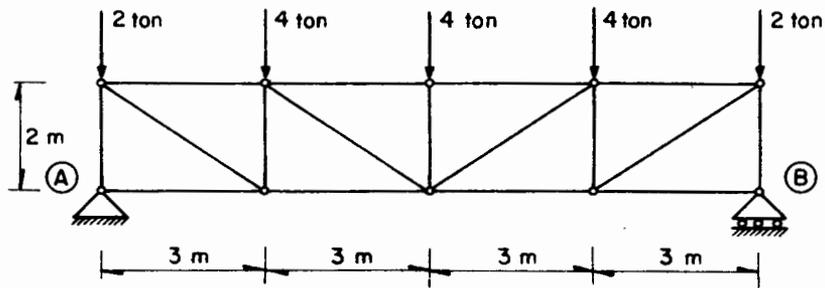
elementos mecánicos

En otras palabras, el estudio del equilibrio a través de las secciones es una aplicación directa de los diagramas de elementos mecánicos, puesto que, las incógnitas del problema son precisamente las fuerzas _____ en las barras de la armadura.

internas

Ejemplo.-

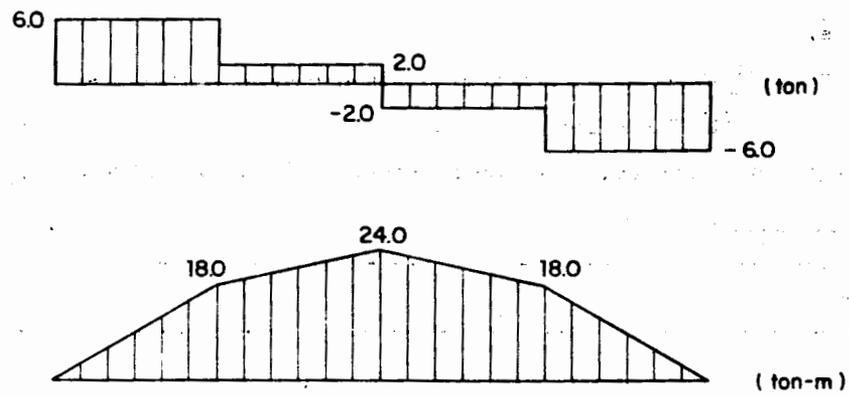
Obtener reacciones y fuerzas normales en las barras de la siguiente armadura.



Obtén reacciones

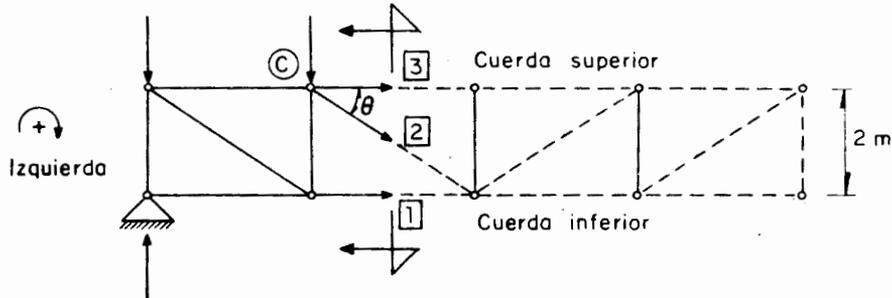
$$A_H = 0, \quad A_V = 8 \text{ ton}, \quad B_V = 8 \text{ ton}$$

Ya conoces todas las fuerzas externas, ahora obtén los diagramas de elementos mecánicos como si se tratara de una viga.



Aislemos un tramo de la armadura mediante una sección de Ritter. Puede ser cualquier tramo siempre y cuando corte tres barras para aislarlo.

Observa la figura



Los sentidos de las fuerzas INTERNAS los suponemos positivos. Ahora, apoyándonos en el diagrama de momento flexionante, sabemos que en el punto C el momento vale _____.

18.0 ton-m

Por otra parte, la única fuerza interna que produce momento respecto al punto C es la fuerza en la barra de la cuerda inferior, por tanto, esta fuerza debe equilibrar al momento flexionante en C, entonces:

$$18.0 - \boxed{1} (2.0) = 0 \text{ (recuerda la convención izquierda)}$$

$$\boxed{1} = 9.0 \text{ ton}$$

El sentido es el supuesto, por consiguiente, la barra está trabajando a _____.

tensión

Ahora, usemos el D.F.C. para obtener la fuerza en la barra 2 ,
 puesto que, esta fuerza es la única que tiene proyección vertical.
 Entonces, la fuerza cortante en esa sección es de +2.0 ton y se-
 gún la convención izquierda, su sentido es hacia _____.

 arriba

Por consiguiente, la proyección vertical de la fuerza en la barra 2
 debe equilibrar la fuerza cortante, esto es,

$$2.0 - \boxed{2} \text{ sen } \theta = 0$$

Pero,

$$\text{sen } \theta = \frac{2}{\sqrt{2^2 + 3^2}} = 0.555$$

$$\boxed{2} = \frac{2}{\text{sen } \theta} = 3.61 \text{ ton}$$

El sentido es el supuesto, por tanto, la barra esta trabajando a

 tensión

Por último, falta calcular la fuerza en la barra 3 ; pero, no
 existe diagrama de fuerza normal, por tanto, las proyecciones hori-
 zontales de las fuerzas internas deben equilibrarse por sí mismas.
 Considerando lo anterior, calcula la fuerza en la barra 3.

$$\boxed{3} + \boxed{2} \cos \theta + \boxed{1} = 0$$

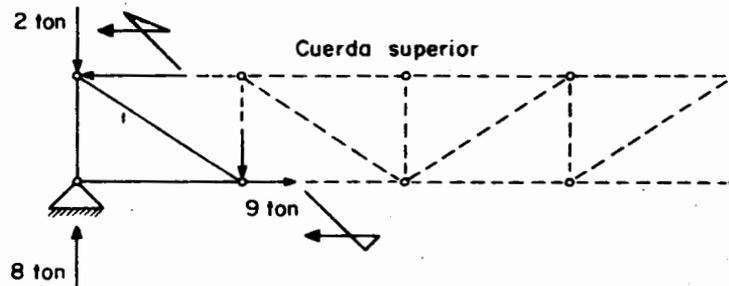
$$\boxed{3} = -12.0 \text{ ton}$$

El sentido es opuesto al que se supuso, por tanto, la barra está tra
bajando a _____.

compresión

Aislemos otro tramo de la armadura.

Observa la figura



Vamos a obtener la fuerza interna en la barra vertical (montante),
para esto, la fuerza cortante (fíjate bien) a la izquierda de esa
sección vale _____.

+ 6.0 ton (recuerda la convención izquierda)

Por consiguiente, la fuerza interna en la barra vertical debe valer _____, con el sentido mostrado en la figura, esto es, está trabajando a _____.

6.0 ton, compresión

ATENCIÓN

Es muy importante definir, perfectamente, las fuerzas que están actuando en la sección escogida, ya sea a la izquierda o a la derecha.

Obtén la fuerza en la barra de la cuerda superior. Apóyate en el D.M.F.

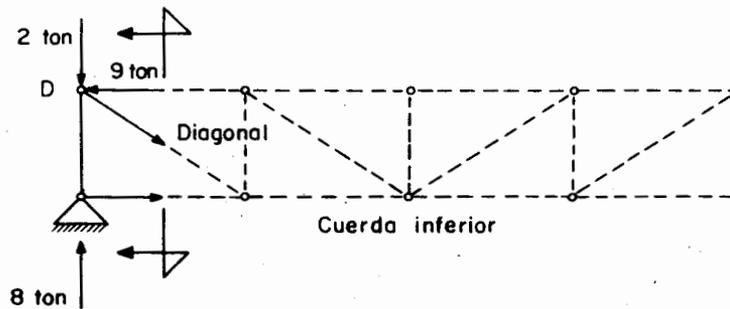
9.0 ton, la barra está trabajando a compresión

El resultado anterior se comprueba fácilmente, puesto que, las proyecciones horizontales de las fuerzas internas deben _____ por sí mismas.

equilibrarse

Aislemos otro tramo de la armadura.

Observa la figura



Obtén la fuerza normal en las barras. Recuerda que el momento flexionante en el punto D vale cero y la fuerza cortante + 6.0 ton.

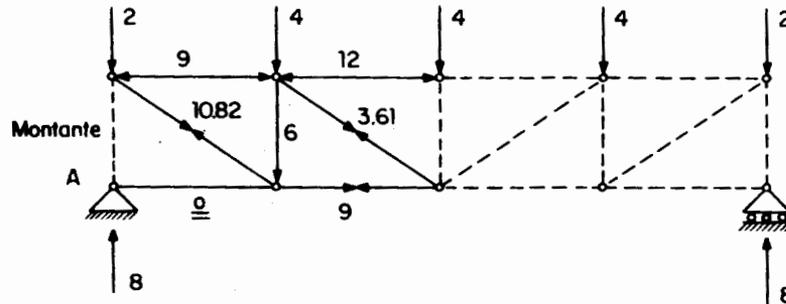
 La fuerza en la barra de la cuerda inferior es igual a cero.

La fuerza en la diagonal es igual a 10.82 ton trabajando a tensión.

Se cumple el equilibrio horizontal.

Resumen de resultados.

Observa la figura



Como habrás notado, para completar el análisis de la parte izquierda, respecto a un eje de simetría de la armadura, sólo resta obtener la fuerza normal en el montante extremo, la cuál, para no complicarnos la existencia, podemos calcularla mediante el equilibrio del nudo A, por tanto, la fuerza vale _____ y está trabajando a _____.

 8.0 ton, compresión

También, la fuerza normal en el montante central la podemos calcular mediante el equilibrio de su nudo superior; puesto que, la única incógnita con proyección vertical es precisamente este montante, por consiguiente, la fuerza vale _____ y está trabajando a _____.

 4.0 ton, compresión

Un aspecto muy importante de la geometría de este tipo de armaduras, de cuerdas paralelas, o viga Mohniè, es la orientación de las diagonales, esto es, las diagonales descienden hacia la derecha en la primera mitad, donde usualmente la fuerza cortante tiene sentido _____, y hacia la _____ en la segunda mitad, donde es negativa.

positivo, izquierda

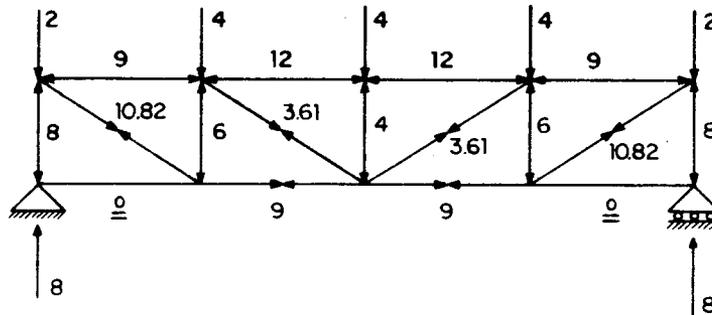
Por consiguiente, las diagonales resultan predominantemente en TENSION y los montantes en _____.

COMPRESION

Por lo anterior, para distribuir la acción de las cargas concentradas, conviene que las diagonales trabajen a _____ y los montantes a _____; ya que los montantes son más cortos.

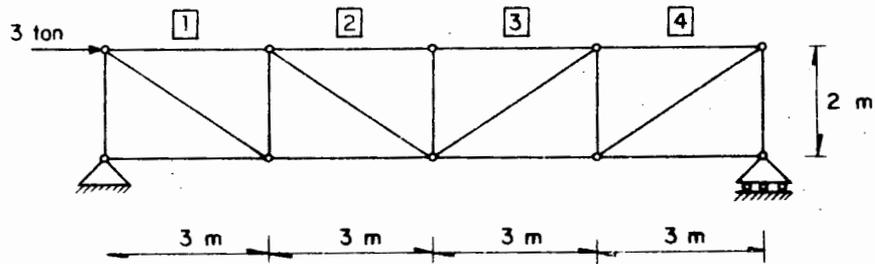
tensión, compresión

Considerando la simetría en geometría y cargas, la obtención de las fuerzas normales restantes es evidente



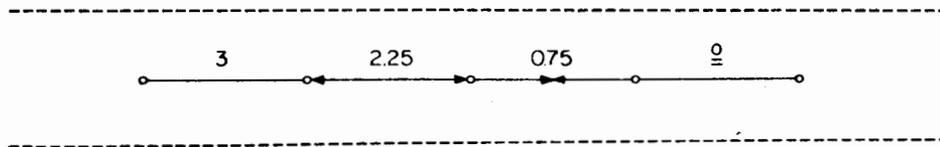
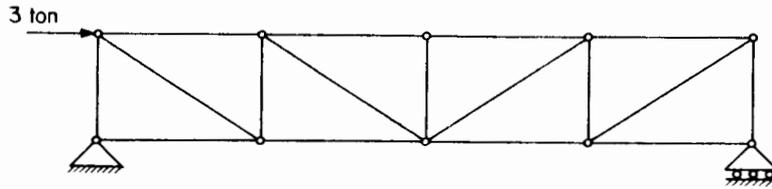
Ejercicio.-

Obtén las fuerzas normales en las barras de la cuerda superior de la siguiente armadura. Considera el momento flexionante a la derecha para obtener las fuerzas en las barras 1 y 2, y a la izquierda para las barras 3 y 4. (Notarás la comodidad de emplear las dos convenciones)



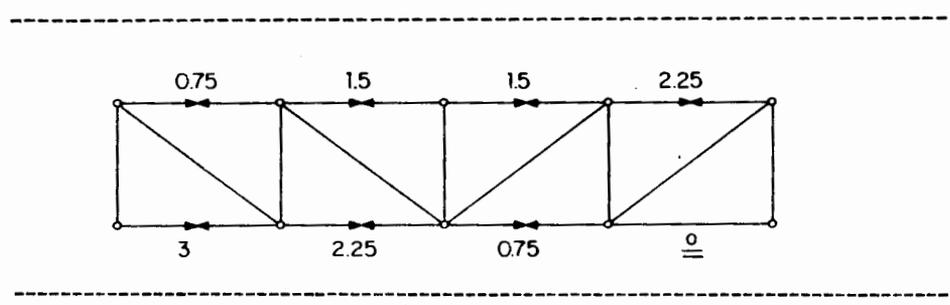
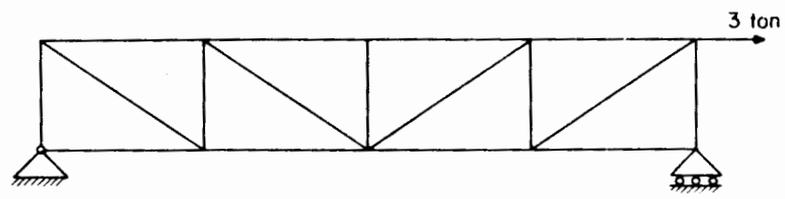
6-36

Ahora, obtén las fuerzas en las barras de la cuerda inferior de la misma armadura.



Ejercicio.-

Obtén las fuerzas normales en las barras de las dos cuerdas de la siguiente armadura. Observa que la fuerza de 3.0 ton está actuando, ahora, en el extremo derecho de ella.



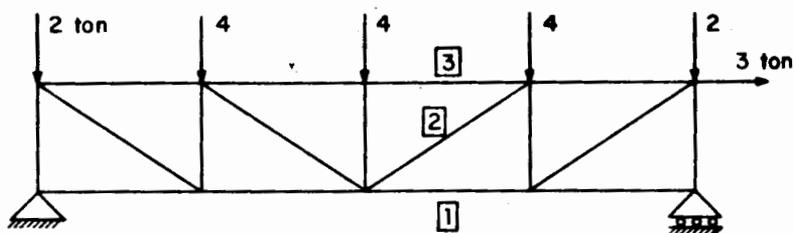
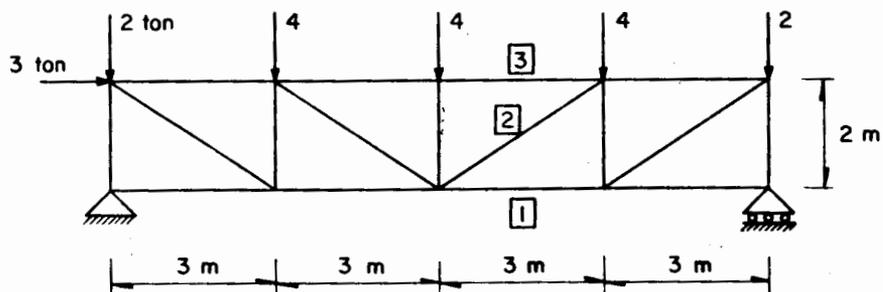
Comentario:

Como habrás notado, el simple hecho de cambiar el punto de aplicación de la carga implica un cambio en el valor de la fuerza normal, en cada barra, en intensidad y sentido.

Como ejercicio, obtén la fuerza normal, mediante el DFC, en la tercera diagonal (cuenta de izquierda a derecha) de las dos armaduras y comprueba los valores de las barras con el diagrama de fuerza normal. Para evitar sorpresas, en el primer caso no existe D.F.N., por tanto, las fuerzas normales en las barras deben equilibrarse por sí mismas, mientras que, en el segundo caso si existe D.F.N. y debes considerarlo.

Ejercicio.-

Obtén las fuerzas normales en las barras 1, 2 y 3 de las siguientes armaduras



 Considerando el principio de superposición de causas y efectos:

$$3 = 13.5 \text{ compresión}$$

$$3 = 10.5 \text{ compresión}$$

$$2 = 4.51 \text{ tensión}$$

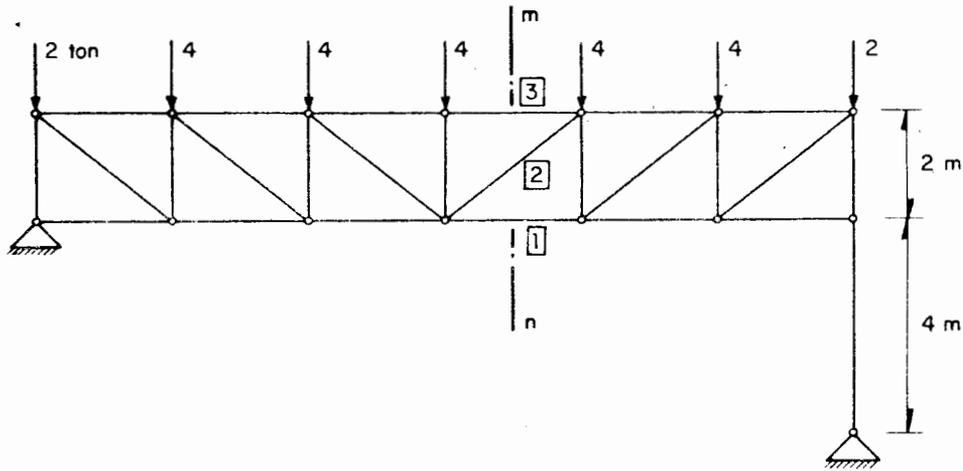
$$2 = 4.51 \text{ tensión}$$

$$1 = 9.75 \text{ tensión}$$

$$1 = 9.75 \text{ tensión}$$

Ejercicio.-

Explica por qué esta estructura es isostática y obtén las fuerzas normales en las barras 1, 2 y 3. Considera el momento flexionante y la fuerza cortante a la izquierda de la sección. Comprueba los resultados considerando el momento flexionante y la fuerza cortante a la derecha de la sección.



Porque la armadura, que es un cuerpo rígido, está unida a la columna mediante una articulación, por tanto, esta estructura es equivalente a un marco triarticulado.

1 = 20.0 ton (tensión)

2 = 3.2 ton (tensión)

3 = 22.5 ton (compresión)

ATENCIÓN

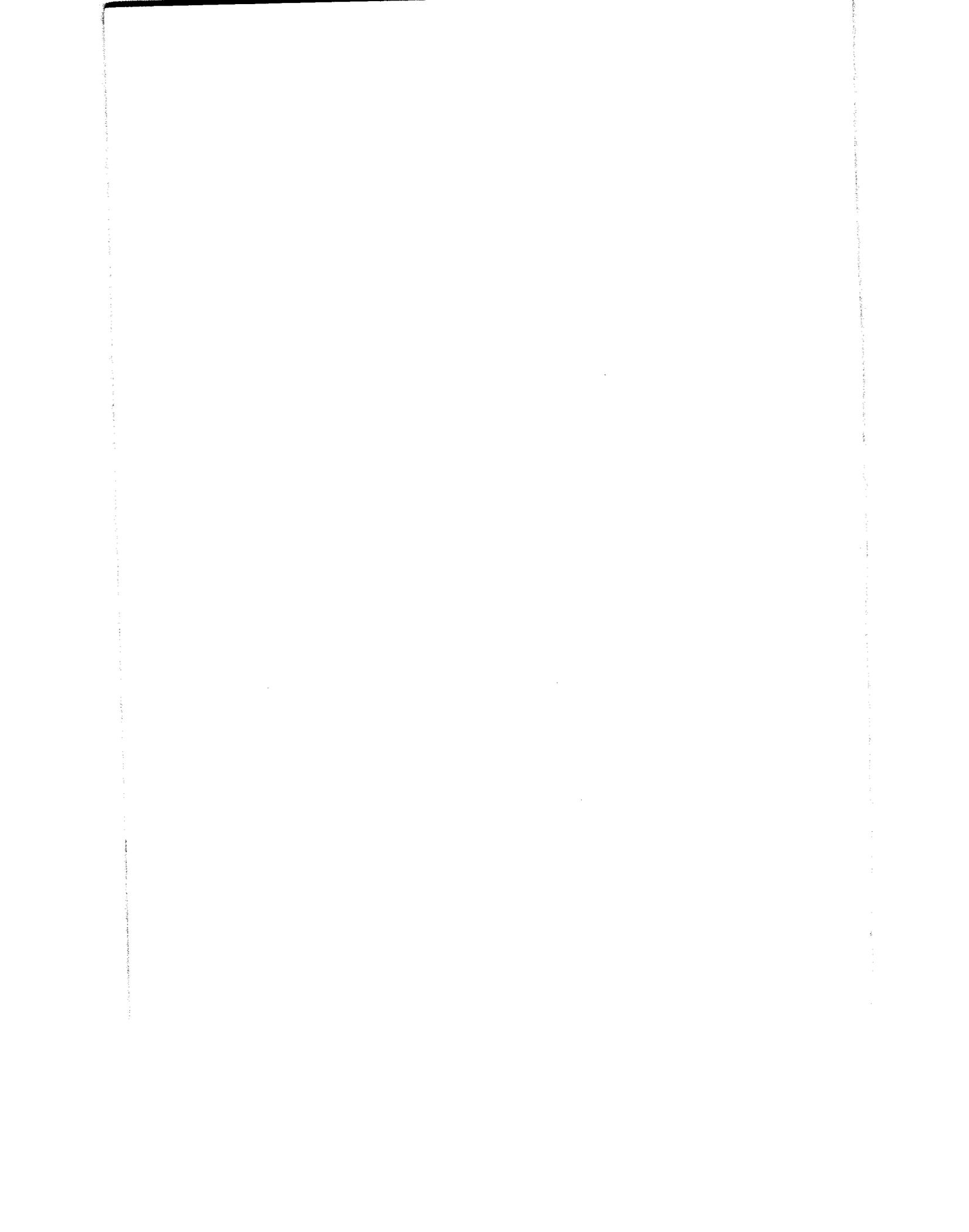
Existe otro tipo de armaduras de cuerdas paralelas o viga Howe, en el cuál, las diagonales ascienden hacia el centro; por consiguiente, las diagonales resultan predominantemente en compresión y los montantes en tensión. En los cursos de Mecánica de Materiales tendrás oportunidad de criticar este tipo de diseño y apreciar las conveniencias de la viga Mohriè.

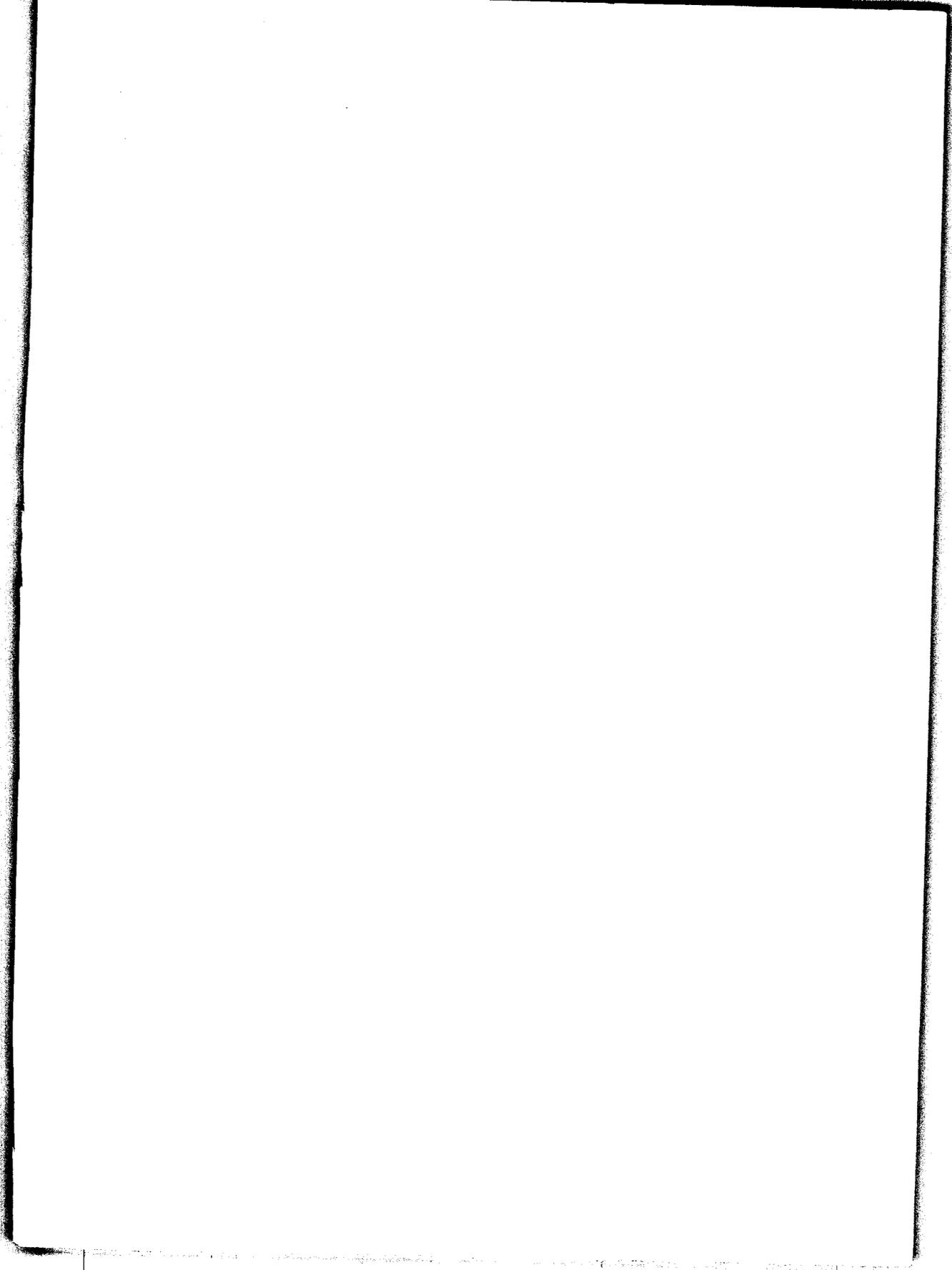
Por otra parte, si deseas hacer más ejercicios o investigar algunos otros métodos, por ejemplo, el de la doble sección de Ritter o el gráfico de Cremona, te pueden ayudar las referencias citadas en la bibliografía.

BIBLIOGRAFIA

1. R.F. Mager, Preparación de objetivos de instrucción, Comisión de Nuevos Métodos de Enseñanza, UNAM., 1972.
2. B.S. Bloom, Taxonomía cognoscitiva de los objetivos de la educación, Comisión de Nuevos Métodos de Enseñanza, UNAM., 1974
3. M. Castañeda, "Introducción a la enseñanza programada: una aproximación y un ejemplo práctico, Comisión de Nuevos Métodos de Enseñanza, UNAM., Vol. I, 1974.
4. A. Antunes y J. Lanoux, "Estudio de una población para la enseñanza programada", Comisión de Nuevos Métodos de Enseñanza, UNAM., Vol. I, 1974.
5. B.E. Fernández, "Teorías del aprendizaje", Comisión de Nuevos Métodos de Enseñanza, UNAM., Vol I, 1974.
6. M. Castañeda, "Análisis del comportamiento/Análisis del contenido de M. Le Xuan y J.C. Chassain", Comisión de Nuevos Métodos de Enseñanza, UNAM., Vol I, 1974.
7. I. Livas, "Programación lineal", Comisión de Nuevos Métodos de Enseñanza, UNAM., Vol. II, 1974.
8. I. Livas, "Validación interna", Comisión de Nuevos Métodos de Enseñanza, UNAM., Vol. II, 1974.
9. I. Livas, "Validación externa", Comisión de Nuevos Métodos de Enseñanza, UNAM., Vol II, 1974.
10. M.R. Spiegel, Análisis vectorial, Mc Graw-Hill de México, 1969.

11. W.G. Mc Lean y E.W. Nelson, Mecánica técnica, Mc Graw-Hill de México, 1969.
12. O. Belluzzi, Ciencia de la construcción, Aguilar, Tomo I, Madrid, 1973.
13. F.B. Seely y N.E. Ensign, Mecánica analítica para ingenieros, Uteha, México, 1965.
14. S. Timoshenko, Resistencia de materiales, Espasa-Calpe, Madrid, 1961.
15. A. Murrieta, Aplicaciones de la estática, Limusa-Wiley, México, 1972.





F-DEPFI/D-38/1983/Ej.4



720880

