



UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

**Planeación de movimientos
para manipulación de
objetos en robots de servicio
doméstico**

TESIS

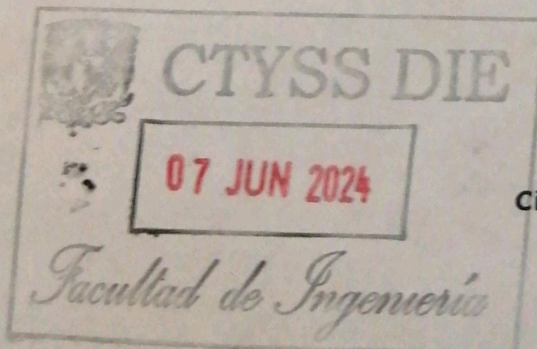
Que para obtener el título de
Ingeniera Eléctrica Electrónica

P R E S E N T A

Biddy Itzel González Jiménez

DIRECTOR DE TESIS

Dr. Marco Antonio Negrete Villanueva



Ciudad Universitaria, Cd. Mx., 2024