



UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

**Análisis cinemático e
implementación de brazo
robot educativo**

TESIS

Que para obtener el título de

Ingeniero Eléctrico Electrónico

P R E S E N T A

Omar Servin Comunidad

DIRECTORA DE TESIS

MI. Gloria Mata Hernández

