



UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

INTERACCIÓN DE UN BRAZO
ROBÓTICO CON UN ENTORNO DE
REALIDAD VIRTUAL MEDIANTE
APRENDIZAJE POR REFUERZO
PROFUNDO.

T E S I S

QUE PARA OBTENER EL TÍTULO DE:

INGENIERO EN COMPUTACIÓN

PRESENTA:

ALEXIS FERNANDO AGUILERA VALDERRAMA

DIRECTOR DE TESIS:

DR. VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE

CIUDAD UNIVERSITARIA, CD. MX.

MAYO 2024

