

Anexo 1

Pseudocódigo de los algoritmos 1 y 2 definidos en la sección 4.6 y pseudocódigo del algoritmo que realiza el cómputo del SSIM. Las variables se muestran en color rojo y las funciones en color azul.

Anexo 1.1 Pseudocódigo del algoritmo 1

Inicio

```

procedimiento // Definir el procedimiento de inserción a utilizar
ataque // Definir el ataque a realizar así como sus características
clave // Definir la clave para la generación de la secuencia pseudoaleatoria
wm // Leer la marca de agua binaria, convertir la marca de agua binaria de matriz a vector
im // Leer imagen original
gama // Definir el factor de multiplicación
BC = descContourlet(im) // Realizar la descomposición contourlet de la imagen im
BCWM = Incrustarwm(BC, procedimiento, gama, clave) // Incrustar la marca de agua
im2 = sintesisContourlet(BCWM) // Reconstruir la imagen a partir de los coeficientes contourlet
marcados
PSNR = psnr(im, im2) //Calcular la PSNR entre la imagen original y la imagen marcada
SSIM = ssim(im, im2) //Calcular el SSIM entre la imagen original y la imagen marcada
Si ataque = JPEG, entonces
    Realizar compresión JPEG de la imagen marcada
Si ataque = ruido "sal y pimienta", entonces
    Atacar imagen con ruido "sal y pimienta"
Si ataque = ruido Gaussiano, entonces
    Atacar imagen con ruido Gaussiano
Si ataque = recorte, entonces
    Recotar imagen
Si ataque = filtrado
    Realizar filtrado paso bajas de la imagen
Si ataque = 0
    No realizar ataque alguno
wmrec = recwm(im2, procedimiento, clave) // Recuperar la marca de agua de la imagen marcada y
reacomodar la marca de agua recuperada de vector a matriz
Mostrar la marca de agua recuperada
BER=biterr(wm, wmrec) //Calcular la tasa de bits en error de la marca de agua recuperada respecto a
la original
Fin

```

Anexo 1.2 Pseudocódigo del algoritmo 2

Inicio

```

procedimiento // Definir el procedimiento de inserción a utilizar
ataque // Definir el ataque a realizar así como sus características particulares
clave // Definir la clave para la generación de la secuencia pseudoaleatoria
wm // leer la marca de agua binaria
decisión // Definir el tipo de decisión a utilizar en la decodificación de la marca de agua
convertir la marca de agua binaria de matriz a vector
im // leer la imagen original
gama // Definir el factor de multiplicación
wmc = codifConv(wm) //Realizar la codificación convolucional de la marca de agua
BC = descContourlet(im) //Realizar la descomposición contourlet de la imagen original
BCWM = Incrustarwm(BC, procedimiento, gama, clave) Incrustar la marca de agua codificada
im2 = sintesisContourlet(BCWM) //Reconstruir imagen a partir de los coeficientes contourlet
marcados
PSNR = psnr(im, im2) //Calcular la PSNR entre la imagen original y la imagen marcada
SSIM = ssim(im, im2) //Calcular el SSIM entre la imagen original y la imagen marcada
Si ataque = JPEG, entonces
    Realizar compresión JPEG de la imagen marcada
Si ataque = ruido “sal y pimienta”, entonces
    Atacar imagen con ruido sal y pimienta
Si ataque = ruido Gaussiano, entonces
    Atacar imagen con ruido Gaussiano
Si ataque = recorte, entonces
    Recotar imagen
Si ataque = filtrado
    Realizar filtrado paso bajas de la imagen
Si ataque = 0
    No realizar ataque alguno
wmrec = recwm(im2, procedimiento, clave) //Recuperar la marca de agua codificada de la imagen
marcada
wmrec = decodeViterbi(wmrec, decisión) //Realiza la decodificación de la marca de agua
recuperda
Reacomodar la marca de agua recuperada en forma de matriz
Mostrar marca de agua recuperada
BER=biterr(wm, wmrec) // Calcular tasa de bits en error de marca de agua recuperada respecto a la
original
Fin

```

Anexo 1.3 Funciones utilizadas en los algoritmos 1 y 2

función descContourlet(im)

Realiza la descomposición contourlet de la imagen **im**

Regresa **BC**, conjunto de matrices que contienen las bandas derivadas de la descomposición contourlet

función Incrustarwm(BC, procedimiento, gama, clave)

si **procedimiento** =1, entonces

Incrustar la marca de agua mediante la técnica de espectro disperso mejorado en la banda Y, utilizando el valor gama y la secuencia pseudoaleatoria generadas por la clave.

si **procedimiento** =1, entonces

Incrustar la marca de agua mediante la técnica de espectro disperso mejorado en las subbandas Z3, Z4, Z7 y Z8, utilizando el valor gama y la secuencia pseudoaleatoria generadas por la clave.

si **procedimiento** =3, entonces

Incrustar la marca de agua mediante la técnica de espectro disperso mejorado en las subbandas Y1, Y4, Y5, Y8, Z9, Z16, utilizando el valor gama y la secuencia pseudoaleatoria generadas por la clave.

Regresa **BCWM**, conjunto de matrices que contienen las bandas contourlet marcadas con la marca de agua

función sintesisContourlet(BCWM)

Realiza la reconstrucción de la imagen original a partir de las bandas contourlet marcadas regresa **im2**, imagen marcada

función recwm(im2, procedimiento, clave)

Realiza la recuperación de la marca de agua incrustada en las bandas contourlet definidas por procedimiento de la imagen **im2**. Para hacer la recuperación reproduce la secuencia pseudoaleatoria generada a partir de **clave**.

Regresa **wmrec**, vector binario que contiene los bits incrustados en las bandas contourlet de la imagen.

función codifConv(wm)

Realizar la codificación convolucional de la marca de agua regresa **wmc**, la marca de agua codificada

función `decodeViterbi(wmrec, decisión)`

Si `decisión` = dura, entonces

Realiza la decodificación de la marca de agua utilizando decisión dura

Si `decisión` = suave, entonces

Realiza la decodificación de la marca de agua utilizando decisión suave con 8 niveles de decisión

regresa `wmrec`, la marca de agua decodificada

función `biterr(wm, wmrec)`

Calcular tasa de bits en error de marca de agua recuperada respecto a la original

regresa `BER`, la tasa de bits en error en la marca de agua recuperada

función `psnr(im, im2)`

Calcula la PSNR entre la imagen original y la imagen marcada

Regresa `PSNR`.

función `SSIM(x, y)`

Computar el promedio de intensidad sobre ventanas de tamaño 11×11 para la imagen `x` y la imagen `y`

Computar la desviación estándar sobre ventanas de tamaño 11×11 para la imagen `x` y la imagen `y`.

Computar la covarianza entre la imagen `x` y la imagen `y`

Evaluar el índice `SSI` de similaridad estructural para cada una de las ventanas

Hacer un promedio del índice `SSI` de cada una de las ventanas de tamaño 11×11 píxeles. El promedio es `SSIM`

Regresa `SSIM`