

BIBLIOGRAFÍA

- [1] Peñuelas, R.U. Presentación "*Robots móviles*". Consultada en EDUCAFI, Octubre 2009.
- [2] Ruiz–Velasco, S. E. *Educatrónica: innovación en el aprendizaje de las ciencias y la tecnología*. Ediciones Diaz Santos. México 2007.
- [3] Palacios, M.E. Microcontrolador PIC16F84 "Desarrollo de proyectos". Ed Alfaomega.México 2004
- [4] García, B. E. *Compilador C CCS y simulador PROTEUS para Microcontroladores PIC*. Alfaomega. México. 2008.
- [5] C. Luden , "Lenguajes de programación: principios y práctica" . Thomson Learning. México 2004.
- [6] PIC18F2455/2550/4455/4550 Data Sheet, Microchip, 2006.

[7] Monrroy C., A. I., “Desarrollo de una interfaz USB para el control remoto de sistemas electromecánicos”, Tesis profesional, México 2007.

[8] Buj, G.R. Procedimiento de diseño de circuitos digitales mediante FPGAS. Universidad de Lleida. España. 2007. Recuperado noviembre 2009. Disponible en:
<http://www.recercat.net/bitstream/2072/3834/1/Buj.pdf>

[9] Brochn, T. E. El bus USB (Universal Serial Bus). Trabajo realizado para la asignatura PEI (Periféricos e Interfaces) en la universidad de Valencia España. Recuperado marzo 2008. Disponible en:

http://usuarios.lycos.es/kurganz/datos_tecnicos/flujo.html

[10] Carletti, J. E. Sensores: Conceptos generales descripción y funcionamiento. Argentina. 2007. Recuperado enero 2009. Disponible en:

http://robots-argentina.com.ar/Sensores_general.htm