

CAPÍTULO 3

ESPACIOS CON PRODUCTO INTERNO

Producto interno

Sea V un espacio vectorial sobre un campo de definición complejo. Un producto interno es una función de $V \times V$ en \mathbb{C} que asocia a cada pareja de vectores \bar{u} y \bar{v} de V un escalar $(\bar{u} | \bar{v}) \in \mathbb{C}$, llamado el producto interno de \bar{u} y \bar{v} , que satisface los siguientes axiomas:

1. $(\bar{u} | \bar{v}) = \overline{(\bar{v} | \bar{u})}$
2. $(\bar{u} | \bar{v} + \bar{w}) = (\bar{u} | \bar{v}) + (\bar{u} | \bar{w})$
3. $(\alpha \bar{u} | \bar{v}) = \alpha (\bar{u} | \bar{v})$
4. $(\bar{u} | \bar{u}) > 0$ si $\bar{u} \neq \bar{0}$

Propiedades del producto interno

Sean \bar{u} , \bar{v} y \bar{w} vectores de un espacio V sobre \mathbb{C} con producto interno y sea $\alpha \in \mathbb{C}$.

1. $(\bar{u} | \alpha \bar{v}) = \bar{\alpha} (\bar{u} | \bar{v})$
2. $(\bar{u} | \bar{u}) \in \mathbb{R}$
3. $(\bar{0} | \bar{u}) = (\bar{u} | \bar{0}) = 0$
4. $(\bar{u} | \bar{u}) = 0$ si y sólo si $\bar{u} = \bar{0}$
5. $(\bar{u} | \bar{v} - \bar{w}) = (\bar{u} | \bar{v}) - (\bar{u} | \bar{w})$

EJERCICIO 3.1 Sea F el espacio vectorial de las funciones continuas en el intervalo $[0, 1]$. Determine si la función:

$$(f | g) = \int_0^1 e^t f(t) g(t) dt ; \quad \forall f, g \in F$$

es un producto interno.

SOLUCIÓN:

Para determinar si la función dada es un producto interno, se deberá demostrar el cumplimiento de los cuatro axiomas de la definición.

1) $(f | g) = (g | f)$

Esto es:

$$\int_0^1 e^t f(t) g(t) dt = \int_0^1 e^t g(t) f(t) dt$$

como el producto de funciones es conmutativo, entonces se cumple la propiedad.

2) $(f | g+h) = (f | g) + (f | h)$

De donde:

$$\int_0^1 e^t f(t) [g(t) + h(t)] dt = \int_0^1 e^t f(t) g(t) dt + \int_0^1 e^t f(t) h(t) dt$$

$$\int_0^1 [e^t f(t) g(t) + e^t f(t) h(t)] dt = \int_0^1 e^t f(t) g(t) dt + \int_0^1 e^t f(t) h(t) dt$$

como la integral de una suma es igual a la suma de las integrales, se tiene:

$$\int_0^1 e^t f(t) g(t) dt + \int_0^1 e^t f(t) h(t) dt = \int_0^1 e^t f(t) g(t) dt + \int_0^1 e^t f(t) h(t) dt$$

\therefore cumple.

3) $(\alpha f | g) = \alpha (f | g)$

Entonces

$$\int_0^1 e^t [\alpha f(t)] g(t) dt = \alpha \int_0^1 e^t f(t) g(t) dt$$

por propiedades de las integrales se tiene:

$$\alpha \int_0^1 e^t f(t) g(t) dt = \alpha \int_0^1 e^t f(t) g(t) dt$$

∴ cumple

4) $(f | f) > 0$ si $f \neq 0$ axioma conocido como positividad.

De donde se tiene que:

$$\int_0^1 e^t f(t) f(t) dt > 0$$

$$\int_0^1 e^t [f(t)]^2 dt > 0$$

Como e^t es una función positiva $\forall t \in \mathbb{R}$ y la función $[f(t)]^2$ también es positiva $\forall t \in \mathbb{R}$ por estar elevada al cuadrado, entonces la gráfica de la función $e^t [f(t)]^2$ se encuentra por arriba del eje de las abscisas y en consecuencia el área bajo la curva en el intervalo $[0, 1]$ siempre será positiva, por lo tanto se cumple el axioma de la positividad, con lo cual, podemos afirmar que la función:

$$\int_0^1 e^t f(t) g(t) dt$$

es un producto interno.

EJERCICIO 3.2 En el espacio vectorial

$$W = \left\{ \left[\begin{array}{cc} a & b \\ a+b & 2a \end{array} \right] \mid a, b \in \mathbb{R} \right\}$$

sobre \mathbb{R} se define la función:

$$(\bar{u} \mid \bar{v}) = ac - 2ad - 2bc + 4bd ; \quad \forall \bar{u} = \begin{bmatrix} a & b \\ a+b & 2a \end{bmatrix}, \quad \bar{v} = \begin{bmatrix} c & d \\ c+d & 2c \end{bmatrix} \in W$$

Considerando que se cumplen:

$$\begin{aligned} (\bar{u} \mid \bar{v} + \bar{w}) &= (\bar{u} \mid \bar{v}) + (\bar{u} \mid \bar{w}) ; & \forall \bar{u}, \bar{v}, \bar{w} \in W \\ (\alpha \bar{u} \mid \bar{v}) &= \alpha (\bar{u} \mid \bar{v}) ; & \forall \alpha \in \mathbb{R} \text{ y } \forall \bar{u}, \bar{v} \in W \end{aligned}$$

determine si $(\bar{u} \mid \bar{v})$ es un producto interno en W .

SOLUCIÓN:

Dado que se da por hecho que se cumplen dos de los cuatro axiomas, entonces sólo resta comprobar el cumplimiento de los restantes (simetría y positividad).

Simetría:

$$(\bar{u} \mid \bar{v}) = \overline{(\bar{v} \mid \bar{u})}$$

Dado que el campo de definición son los reales, entonces el conjugado no tiene ningún efecto, por lo que la propiedad a demostrar es:

$$(\bar{u} \mid \bar{v}) = (\bar{v} \mid \bar{u}) ; \quad \forall \bar{u} = \begin{bmatrix} a & b \\ a+b & 2a \end{bmatrix}, \quad \bar{v} = \begin{bmatrix} c & d \\ c+d & 2c \end{bmatrix} \in W$$

esto es:

$$\left(\left[\begin{array}{cc} a & b \\ a+b & 2a \end{array} \right] \mid \left[\begin{array}{cc} c & d \\ c+d & 2c \end{array} \right] \right) = \left(\left[\begin{array}{cc} c & d \\ c+d & 2c \end{array} \right] \mid \left[\begin{array}{cc} a & b \\ a+b & 2a \end{array} \right] \right)$$

$$ac - 2ad - 2bc + 4bd = ca - 2cb - 2da + 4db$$

dada la conmutatividad del producto de reales, tenemos:

$$ac - 2ad - 2bc + 4bd = ac - 2ad - 2bc + 4bd$$

\therefore cumple

Positividad:

$$(\bar{u} | \bar{u}) > 0 \text{ si } \bar{u} \neq \bar{0}$$

esto es:

$$\left(\begin{bmatrix} a & b \\ a+b & 2a \end{bmatrix} \middle| \begin{bmatrix} a & b \\ a+b & 2a \end{bmatrix} \right) > 0$$

de donde se tiene:

$$a^2 - 2ab - 2ab + 4b^2 > 0$$

$$a^2 - 4ab + 4b^2 > 0$$

$$(a - 2b)^2 > 0$$

cuando $a = 2b$ entonces $a - 2b = 0$, por lo que podemos concluir que este axioma no se cumple, por lo tanto:

$$(\bar{u} | \bar{v}) = ac - 2ad - 2bc + 4bd$$

no es un producto interno.

Norma de un vector

Sea V un espacio vectorial sobre un campo de definición complejo, en el cual se define un producto interno. La norma del vector $\bar{v} \in V$, denotada por $\|\bar{v}\|$, se define como:

$$\|\bar{v}\| = (\bar{v} | \bar{v})^{\frac{1}{2}}$$

Propiedades de la norma

Sea V un espacio vectorial con producto interno.

$\forall \bar{u}, \bar{v} \in V$ y $\forall \alpha \in \mathbb{C}$, se tiene que:

1. $\|\bar{v}\| \geq 0$ y $\|\bar{v}\| = 0$ si y sólo si $\bar{v} = \bar{0}$
2. $\|\alpha \bar{v}\| = |\alpha| \|\bar{v}\|$
3. $\|\bar{u} + \bar{v}\| \leq \|\bar{u}\| + \|\bar{v}\|$

Vectores unitarios

Si $\|\bar{v}\| = 1$, entonces al vector \bar{v} se le llama vector unitario. Si \bar{v} es un vector diferente de cero, entonces el vector unitario se obtiene como:

$$\left(\frac{1}{\|\bar{v}\|} \right) \bar{v}$$

Desigualdad de Cauchy - Schwarz

Sea V un espacio vectorial sobre \mathbb{C} , en el cual se define un producto interno.

$\forall \bar{u}, \bar{v} \in V$

$$\left| (\bar{u} | \bar{v}) \right|^2 \leq (\bar{u} | \bar{u}) (\bar{v} | \bar{v})$$

Donde $\left| (\bar{u} | \bar{v}) \right|$ es el módulo de $(\bar{u} | \bar{v})$.

La igualdad se cumple, si y sólo si, \bar{u} y \bar{v} son vectores linealmente dependientes.

Distancia entre vectores

Sean \bar{u} y \bar{v} dos vectores de un espacio V con producto interno. Se define como distancia de \bar{u} a \bar{v} , y se denota con $d(\bar{u}, \bar{v})$ al número definido por:

$$d(\bar{u}, \bar{v}) = \|\bar{v} - \bar{u}\|$$

Propiedades de la distancia entre vectores

Sea V un espacio con producto interno. La distancia entre vectores tiene las siguientes propiedades:

1. $d(\bar{u}, \bar{v}) \geq 0$
2. $d(\bar{u}, \bar{v}) = 0$ si y sólo si $\bar{u} = \bar{v}$
3. $d(\bar{u}, \bar{v}) = d(\bar{v}, \bar{u})$
4. $d(\bar{u}, \bar{w}) \leq d(\bar{u}, \bar{v}) + d(\bar{v}, \bar{w})$

Ángulo entre vectores

Sean \bar{u} y \bar{v} dos vectores no nulos de un espacio vectorial V sobre \mathbb{R} con producto interno. El ángulo entre los vectores \bar{u} y \bar{v} está dado por la expresión:

$$\cos \theta = \frac{(\bar{u} | \bar{v})}{\|\bar{u}\| \|\bar{v}\|} \quad \text{donde} \quad 0 \leq \theta \leq \pi$$

Si el campo de definición de V es \mathbb{C} , entonces el ángulo entre \bar{u} y \bar{v} está dado por:

$$\cos \theta = \frac{R(\bar{u} | \bar{v})}{\|\bar{u}\| \|\bar{v}\|}$$

donde $R(\bar{u} | \bar{v})$ representa la parte real de $(\bar{u} | \bar{v})$.

Vectores ortogonales

Sea V un espacio vectorial con producto interno. Dos vectores $\bar{u}, \bar{v} \in V$ son ortogonales si:

$$(\bar{u} | \bar{v}) = 0$$

EJERCICIO 3.3 Sea el espacio vectorial

$$P_2 = \{ ax^2 + bx + c \mid a, b, c \in \mathbb{R} \}$$

donde se define el producto interno:

$$(f | g) = f(1)g(1) + f(0)g(0) \quad ; \quad \forall f, g \in P_2$$

- a)** Calcule la distancia y el ángulo entre los polinomios $p(x) = x^2 - 1$ y $q(x) = -2x + 1$.
- b)** Si $f(x) = 2x + 1$, determine un polinomio distinto del polinomio nulo, que sea ortogonal a $f(x)$.

SOLUCIÓN:

a) Sabemos que la distancia viene dada por:

$$d(p, q) = \|q - p\|$$

se tiene que:

$$q(x) - p(x) = -x^2 - 2x + 2$$

Si $h(x) = q(x) - p(x) = -x^2 - 2x + 2$

entonces

$$\begin{aligned} \|h(x)\| &= (h(x) | h(x))^{\frac{1}{2}} \\ &= [h(1)h(1) + h(0)h(0)]^{\frac{1}{2}} \\ &= [(-1)(-1) + (2)(2)]^{\frac{1}{2}} \\ &= (1+4)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

$$\|h(x)\| = \sqrt{5}$$

por lo que la distancia entre los polinomios $p(x)$ y $q(x)$ es:

$$d(p, q) = \sqrt{5} \text{ u}$$

Calculando el ángulo entre los polinomios $p(x)$ y $q(x)$, tenemos:

$$\begin{aligned} \|p(x)\| &= (p(x) | p(x))^{\frac{1}{2}} \\ &= [p(1)p(1) + p(0)p(0)]^{\frac{1}{2}} \\ &= [(0)(0) + (-1)(-1)]^{\frac{1}{2}} \\ &= \sqrt{1} = 1 \end{aligned}$$

$$\therefore \| p(x) \| = 1$$

$$\begin{aligned} \| q(x) \| &= (q(x) | q(x))^{\frac{1}{2}} \\ &= [q(1)q(1) + q(0)q(0)]^{\frac{1}{2}} \\ &= [(-1)(-1) + (1)(1)]^{\frac{1}{2}} \\ &= \sqrt{2} \end{aligned}$$

$$\therefore \| q(x) \| = \sqrt{2}$$

además, se tiene que:

$$\begin{aligned} (p(x) | q(x)) &= p(1)q(1) + p(0)q(0) \\ &= (0)(-1) + (-1)(1) \end{aligned}$$

$$(p(x) | q(x)) = -1$$

Como el ángulo entre los polinomios viene dado por:

$$\cos \theta = \frac{ (p(x) | q(x)) }{ \| p(x) \| \| q(x) \| }$$

entonces

$$\cos \theta = \frac{-1}{(1)(\sqrt{2})}$$

$$\theta = \cos^{-1} \left(-\frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

$$\therefore \theta = 135^\circ$$

b) Se pide determinar un polinomio $g(x) \neq 0$ que sea ortogonal a $f(x)$.

Si hacemos:

$$g(x) = ax^2 + bx + c \quad \dots\dots (1)$$

entonces se debe cumplir que:

$$(f(x) | g(x)) = 0$$

esto es:

$$f(1)g(1) + f(0)g(0) = 0$$

$$(3)(a+b+c) + (1)(c) = 0$$

$$3a + 3b + 3c + c = 0$$

$$3a + 3b + 4c = 0$$

de donde:

$$4c = -3a - 3b$$

$$\Rightarrow c = -\frac{3}{4}a - \frac{3}{4}b$$

sustituyendo c en (1) tenemos $g(x) = ax^2 + bx + \left(-\frac{3}{4}a - \frac{3}{4}b\right)$

si hacemos que: $a = 0$ y $b = 4$, entonces $g(x) = 4x - 3$

este polinomio $g(x)$ resulta ser ortogonal a $f(x)$.

Evidentemente la solución no es única.

EJERCICIO 3.4 Sea F el espacio de funciones reales de variable real, donde se define el producto interno:

$$(f | g) = \int_0^1 f(t) g(t) dt ; \quad \forall f, g \in F$$

Para las funciones $f(t) = t+1$ y $g(t) = t^2$:

- a)** Obtenga un vector unitario a partir de la función f ,
- b)** determine si f y g son ortogonales, y
- c)** verifique la desigualdad de Cauchy – Schwarz.

SOLUCIÓN:

a) Calculando la norma de la función f , tenemos:

$$\begin{aligned} (f | f) &= \int_0^1 f(t) f(t) dt = \int_0^1 (t+1)(t+1) dt = \int_0^1 (t+1)^2 dt \\ &= \left[\frac{(t+1)^3}{3} \right]_0^1 = \frac{(2)^3}{3} - \frac{1}{3} = \frac{8}{3} - \frac{1}{3} = \frac{7}{3} \end{aligned}$$

entonces:

$$\|f\| = \sqrt{\frac{7}{3}}$$

por lo que el vector unitario pedido será:

$$\frac{f(t)}{\|f(t)\|} = \frac{t+1}{\sqrt{\frac{7}{3}}} = \sqrt{\frac{3}{7}} t + \sqrt{\frac{3}{7}}$$

b) Si f y g son ortogonales, entonces se debe cumplir que:

$$(f | g) = 0$$

entonces

$$\begin{aligned} (f | g) &= \int_0^1 (t+1)(t^2) dt = \int_0^1 (t^3 + t^2) dt = \left[\frac{t^4}{4} + \frac{t^3}{3} \right]_0^1 \\ &= \left(\frac{1}{4} + \frac{1}{3} \right) - 0 = \frac{7}{12} \end{aligned}$$

como $(f | g) \neq 0$, entonces f y g no son ortogonales.

c) La desigualdad de Cauchy – Schwarz establece que:

$$|(f | g)|^2 \leq (f | f)(g | g)$$

como en los incisos anteriores ya se obtuvo $(f | g)$ y $(f | f)$, entonces sólo falta calcular $(g | g)$.

$$(g | g) = \int_0^1 (t^2)(t^2) dt = \int_0^1 t^4 dt = \left[\frac{t^5}{5} \right]_0^1 = \frac{1}{5}$$

sustituyendo en la desigualdad, tenemos:

$$\left| \frac{7}{12} \right|^2 \leq \left(\frac{7}{3} \right) \left(\frac{1}{5} \right)$$

$$\frac{49}{144} < \frac{7}{15} \quad \therefore \quad \text{se verifica la desigualdad de Cauchy – Schwarz.}$$

Conjuntos ortogonales y ortonormales

Sea V un espacio vectorial con producto interno y sea $A = \{ \bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n \}$ un subconjunto de V . Se dice que A es un conjunto ortogonal cuando:

$$(\bar{v}_i | \bar{v}_j) = 0 ; \quad \forall i \neq j$$

Si cada vector del conjunto A tiene norma igual a uno, entonces al conjunto A se le llama conjunto ortonormal.

Es importante destacar que todo conjunto de vectores ortogonales no nulos, es linealmente independiente.

Coordenadas de un vector con respecto a una base ortogonal y respecto a una base ortonormal

Sea V un espacio vectorial con producto interno y sea $B = \{ \bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n \}$ una base ortogonal de V .

Si $\bar{a} \in V$ y se tiene que:

$$\bar{a} = \alpha_1 \bar{v}_1 + \alpha_2 \bar{v}_2 + \dots + \alpha_n \bar{v}_n$$

entonces los escalares α_i vienen dados por la expresión:

$$\alpha_i = \frac{(\bar{a} | \bar{v}_i)}{(\bar{v}_i | \bar{v}_i)}$$

Si los vectores de la base B fueran vectores unitarios, es decir, si B fuese una base ortonormal, entonces las coordenadas del vector \bar{a} respecto a la base B vendrían dadas por:

$$\alpha_i = (\bar{a} | \bar{v}_i)$$

ya que $(\bar{v}_i | \bar{v}_i) = 1$

Proceso de ortogonalización de Gram - Schmidt

Sea V un espacio con producto interno y sea $B = \{ \bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n \}$ una base cualquiera de V .

Si $B_{\text{ort}} = \{ \bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n \}$ es una base ortogonal del espacio V , entonces sus elementos vienen dados por:

$$\bar{v}_1 = \bar{b}_1$$

$$\bar{v}_2 = \bar{b}_2 - \frac{(\bar{b}_2 | \bar{v}_1)}{(\bar{v}_1 | \bar{v}_1)} \bar{v}_1$$

•
•
•

$$\bar{v}_i = \bar{b}_i - \sum_{k=1}^{i-1} \frac{(\bar{b}_i | \bar{v}_k)}{(\bar{v}_k | \bar{v}_k)} \bar{v}_k$$

para $i = 1, 2, \dots, n$

EJERCICIO 3.5 En el espacio vectorial \mathbb{R}^2 se tiene el producto interno:

$$(\bar{x} | \bar{y}) = x_1 y_1 + 3x_2 y_2 ; \quad \forall (x_1, x_2), (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$$

y la base $A = \left\{ \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right), \left(1, \frac{1}{3} \right) \right\}$ de \mathbb{R}^2 .

- a) Determine si la base A es ortonormal.
- b) En caso de resultar negativo el inciso anterior, obtenga una base ortonormal a partir de A .
- c) Obtenga las coordenadas del vector $\bar{u} = (3, -1)$ en la base ortonormal propuesta.

SOLUCIÓN:

- a) Determinemos primero si la base A es ortogonal:

$$\left(\left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right) \middle| \left(1, \frac{1}{3} \right) \right) = \frac{1}{2} - 3 \left(\frac{1}{6} \right) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = 0$$

$\therefore A$ es una base ortogonal

Calculando la norma de los vectores de A para determinar si es una base ortonormal, tenemos:

$$\begin{aligned} \left\| \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right) \right\| &= \left(\left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right) \middle| \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right) \right)^{\frac{1}{2}} \\ &= \left(\frac{1}{4} + \frac{3}{4} \right)^{\frac{1}{2}} = (1)^{\frac{1}{2}} = 1 \end{aligned}$$

el primer vector de A es unitario.

$$\begin{aligned} \left\| \left(1, \frac{1}{3} \right) \right\| &= \left(\left(1, \frac{1}{3} \right) \middle| \left(1, \frac{1}{3} \right) \right)^{\frac{1}{2}} \\ &= \left(1 + 3 \left(\frac{1}{9} \right) \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\frac{4}{3} \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

$$\left\| \left(1, \frac{1}{3} \right) \right\| = \frac{2}{\sqrt{3}}$$

como el segundo vector de A no es unitario, entonces A no es una base ortonormal.

b) Una base ortonormal sería:

$$B = \left\{ \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right), \frac{\sqrt{3}}{2} \left(1, \frac{1}{3} \right) \right\}$$

esto es:

$$B = \left\{ \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right), \left(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{\sqrt{3}}{6} \right) \right\}$$

c) Las coordenadas del vector $\bar{u} = (3, -1)$ serán:

$$\alpha = \left((3, -1) \left| \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right) \right. \right) = \frac{3}{2} + 3 \left(\frac{1}{2} \right) = 3$$

$$\beta = \left((3, -1) \left| \left(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{\sqrt{3}}{6} \right) \right. \right) = \frac{3\sqrt{3}}{2} - 3 \left(\frac{\sqrt{3}}{6} \right) = \sqrt{3}$$

con lo cual, el vector de coordenadas de \bar{u} referido a la base B , es:

$$(\bar{u})_B = (3, \sqrt{3})$$

EJERCICIO 3.6 En el espacio vectorial

$$M = \left\{ \left[\begin{array}{cc} a & 0 \\ 0 & b \end{array} \right] \mid a, b \in \mathbb{R} \right\}$$

se define el producto interno:

$$(A \mid B) = tr(AB) \quad ; \quad \forall A, B \in M$$

Obtenga, mediante el método de Gram – Schmidt, una base ortonormal de M a partir del conjunto:

$$G = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$$

SOLUCIÓN:

Como puede apreciarse fácilmente, el espacio vectorial M es de dimensión dos, por lo que, cualquiera de sus bases deberá contener únicamente dos vectores. Como el conjunto G contiene tres elementos, entonces podemos asegurar que G es un conjunto linealmente dependiente y por lo tanto no es una base de M .

En el enunciado del ejercicio nos piden obtener una base ortonormal de M a partir del conjunto G , entonces apliquemos el método de Gram–Schmidt directamente al conjunto G y veamos lo que sucede.

Si consideramos que:

$$G = \{ \bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3 \}$$

entonces, aplicando el método de Gram – Schmidt, tenemos:

$$\bar{v}_1 = \bar{b}_1$$

esto es:

$$\bar{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

además:

$$\bar{v}_2 = \bar{b}_2 - \frac{(\bar{b}_2 | \bar{v}_1)}{(\bar{v}_1 | \bar{v}_1)} \bar{v}_1 \quad \dots\dots (1)$$

desarrollando tenemos:

$$\left(\bar{b}_2 \mid \bar{v}_1 \right) = \left(\left[\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] \mid \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right] \right) = tr \left(\left[\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right] \right)$$

$$\Rightarrow \left(\bar{b}_2 \mid \bar{v}_1 \right) = -1$$

$$\left(\bar{v}_1 \mid \bar{v}_1 \right) = \left(\left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right] \mid \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right] \right) = tr \left(\left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] \right)$$

$$\Rightarrow \left(\bar{v}_1 \mid \bar{v}_1 \right) = 2$$

sustituyendo en (1) tenemos:

$$\bar{v}_2 = \left[\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] - \frac{-1}{2} \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right]$$

$$\bar{v}_2 = \left[\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] + \frac{1}{2} \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right]$$

$$\therefore \bar{v}_2 = \left[\begin{array}{cc} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right]$$

De acuerdo con el método de Gram – Schmidt, tenemos que:

$$\bar{v}_3 = \bar{b}_3 - \frac{\left(\bar{b}_3 \mid \bar{v}_1 \right)}{\left(\bar{v}_1 \mid \bar{v}_1 \right)} \bar{v}_1 - \frac{\left(\bar{b}_3 \mid \bar{v}_2 \right)}{\left(\bar{v}_2 \mid \bar{v}_2 \right)} \bar{v}_2 \quad \dots\dots (2)$$

desarrollando tenemos:

$$\left(\bar{b}_3 \mid \bar{v}_1 \right) = \left(\left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] \mid \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right] \right) = tr \left(\left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right] \right)$$

$$\Rightarrow \left(\bar{b}_3 \mid \bar{v}_1 \right) = 0$$

$$\left(\bar{b}_3 \mid \bar{v}_2 \right) = \left(\left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] \mid \left[\begin{array}{cc} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right] \right) = tr \left(\left[\begin{array}{cc} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right] \right)$$

$$\Rightarrow \left(\bar{b}_3 \mid \bar{v}_2 \right) = 1$$

$$\left(\bar{v}_2 \mid \bar{v}_2 \right) = \left(\left[\begin{array}{cc} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right] \mid \left[\begin{array}{cc} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right] \right) = tr \left(\left[\begin{array}{cc} \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} \end{array} \right] \right)$$

$$\Rightarrow \left(\bar{v}_2 \mid \bar{v}_2 \right) = \frac{1}{2}$$

sustituyendo en (2) tenemos:

$$\bar{v}_3 = \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] - \frac{0}{2} \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right] - \frac{1}{\frac{1}{2}} \left[\begin{array}{cc} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right]$$

$$\bar{v}_3 = \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] - \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$\therefore \bar{v}_3 = \left[\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array} \right]$$

Como era de esperarse, la base ortogonal B estará formada únicamente por los vectores \bar{v}_1 y \bar{v}_2 , esto es:

$$B = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \right\} \quad \text{base ortogonal}$$

Calculando la norma de cada vector tenemos:

$$\|\bar{v}_1\| = (\bar{v}_1 | \bar{v}_1)^{\frac{1}{2}}$$

como $(\bar{v}_1 | \bar{v}_1) = 2$, entonces:

$$\|\bar{v}_1\| = \sqrt{2}$$

Por otro lado:

$$\|\bar{v}_2\| = (\bar{v}_2 | \bar{v}_2)^{\frac{1}{2}}$$

Como $(\bar{v}_2 | \bar{v}_2) = \frac{1}{2}$, entonces:

$$\|\bar{v}_2\| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

con lo cual, la base ortonormal B' será:

$$B' = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}, \sqrt{2} \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \right\}$$

o también:

$$B' = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}, \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$$

EJERCICIO 3.7 Sea el espacio vectorial

$$P_2 = \{ ax^2 + bx + c \mid a, b, c \in \mathbb{R} \}$$

en el cual se define el producto interno:

$$(f \mid g) = \int_{-1}^1 f(t) g(t) dt \quad ; \quad \forall f, g \in P_2$$

A partir de la base $B = \{ 1, x, x^2 \}$, empleando el método de Gram–Schmidt, obtenga una base ortonormal del espacio P_2 .

SOLUCIÓN:

Sabemos que:

$$\bar{v}_1 = \bar{b}_1$$

esto es:

$$\bar{v}_1 = 1$$

$$\bar{v}_2 = \bar{b}_2 - \frac{(\bar{b}_2 \mid \bar{v}_1)}{(\bar{v}_1 \mid \bar{v}_1)} \bar{v}_1 \quad \dots\dots (1)$$

desarrollando por partes:

$$(\bar{b}_2 \mid \bar{v}_1) = \int_{-1}^1 1(x) dx = \int_{-1}^1 x dx = \left[\frac{x^2}{2} \right]_{-1}^1 = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = 0$$

al sustituir este resultado en (1) tenemos que:

$$\bar{v}_2 = x$$

Se tiene que:

$$\bar{v}_3 = \bar{b}_3 - \frac{(\bar{b}_3 \mid \bar{v}_1)}{(\bar{v}_1 \mid \bar{v}_1)} \bar{v}_1 - \frac{(\bar{b}_3 \mid \bar{v}_2)}{(\bar{v}_2 \mid \bar{v}_2)} \bar{v}_2 \quad \dots\dots (2)$$

desarrollando tenemos:

$$(\bar{b}_3 | \bar{v}_1) = \int_{-1}^1 (x^2)(1) dx = \int_{-1}^1 x^2 dx = \left[\frac{x^3}{3} \right]_{-1}^1 = \left(\frac{1}{3} + \frac{1}{3} \right) = \frac{2}{3}$$

$$(\bar{b}_3 | \bar{v}_2) = \int_{-1}^1 (x^2)(x) dx = \int_{-1}^1 x^3 dx = \left[\frac{x^4}{4} \right]_{-1}^1 = \left(\frac{1}{4} - \frac{1}{4} \right) = 0$$

$$(\bar{v}_1 | \bar{v}_1) = \int_{-1}^1 (1)(1) dx = \int_{-1}^1 dx = [x]_{-1}^1 = (1 + 1) = 2$$

sustituyendo en (2) se tiene que:

$$\bar{v}_3 = x^2 - \frac{\frac{2}{3}}{2} \quad (1)$$

$$\bar{v}_3 = x^2 - \frac{1}{3}$$

por lo que la base ortogonal es:

$$B_{\text{ort}} = \left\{ 1, x, x^2 - \frac{1}{3} \right\}$$

Obteniendo la norma de cada uno de los vectores de la base ortogonal, tenemos:

$$\|\bar{v}_1\| = (\bar{v}_1 | \bar{v}_1)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{2}$$

$$\|\bar{v}_2\| = (\bar{v}_2 | \bar{v}_2)^{\frac{1}{2}} = \left(\int_{-1}^1 x(x) dx \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\int_{-1}^1 x^2 dx \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$= \left(\left[\frac{x^3}{3} \right]_{-1}^1 \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\frac{1}{3} + \frac{1}{3} \right)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{\frac{2}{3}}$$

$$\|\bar{v}_3\| = (\bar{v}_3 | \bar{v}_3)^{\frac{1}{2}}$$

se tiene que:

$$\begin{aligned}
 (\bar{v}_3 | \bar{v}_3) &= \int_{-1}^1 \left(x^2 - \frac{1}{3} \right) \left(x^2 - \frac{1}{3} \right) dx = \int_{-1}^1 \left(x^4 - \frac{2}{3} x^2 + \frac{1}{9} \right) dx \\
 &= \left[\frac{x^5}{5} - \frac{2}{9} x^3 + \frac{1}{9} x \right]_{-1}^1 = \left[\left(\frac{1}{5} - \frac{2}{9} + \frac{1}{9} \right) - \left(-\frac{1}{5} + \frac{2}{9} - \frac{1}{9} \right) \right] \\
 &= \frac{4}{45} - \left(-\frac{4}{45} \right) = \frac{8}{45}
 \end{aligned}$$

entonces:

$$\|\bar{v}_3\| = \sqrt{\frac{8}{45}} = \frac{\sqrt{8}}{3\sqrt{5}}$$

al dividir cada vector entre su norma, se tiene que la base ortonormal pedida es:

$$B_{\text{ortonormal}} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{x}{\sqrt{\frac{2}{3}}}, \frac{x^2 - \frac{1}{3}}{\frac{\sqrt{8}}{3\sqrt{5}}} \right\}$$

simplificando se tiene:

$$B_{\text{ortonormal}} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}}, \sqrt{\frac{3}{2}} x, \sqrt{\frac{5}{8}} (3x^2 - 1) \right\}$$

Complemento ortogonal

Sea V un espacio con producto interno y sea W un subespacio de V .

Se dice que un vector $\bar{v} \in V$ es ortogonal a W si se cumple que:

$$(\bar{v} | \bar{u}) = 0 ; \quad \forall \bar{u} \in W$$

Al conjunto de todos los vectores de V ortogonales a W se le llama Complemento ortogonal de W y se denota con W^\perp , esto es:

$$W^\perp = \left\{ \bar{v} \in V \mid (\bar{v} | \bar{u}) = 0 ; \quad \forall \bar{u} \in W \right\}$$

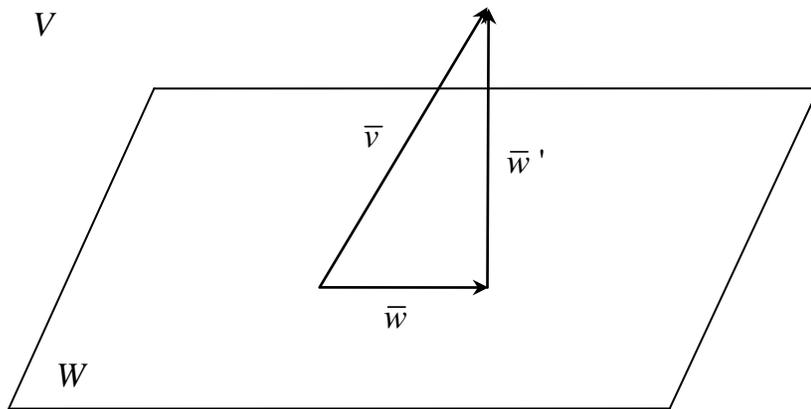
Proyección de un vector sobre un subespacio

Sea V un espacio vectorial con producto interno y sea W un subespacio de V .

Cualquier vector $\bar{v} \in V$ puede expresarse en forma única como la suma de dos vectores, uno de W y el otro de W^\perp , esto es:

$$\bar{v} = \bar{w} + \bar{w}' \quad \text{donde } \bar{w} \in W \quad \text{y} \quad \bar{w}' \in W^\perp$$

gráficamente:



La proyección de $\bar{v} \in V$ sobre el subespacio W viene dada por la expresión:

$$\bar{w} = \sum_{i=1}^n (\bar{v} | \bar{e}_i) \bar{e}_i$$

donde el conjunto $\{ \bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_n \}$ es una base ortonormal de W .

Teorema de proyección

Sea V un espacio con producto interno y sea W un subespacio de V . La proyección de un vector $\bar{v} \in V$ sobre W es más próxima a \bar{v} que cualquier otro vector de W . Esto es, si \bar{w} es la proyección de \bar{v} sobre W , entonces:

$$\| \bar{v} - \bar{w} \| \leq \| \bar{v} - \bar{t} \| \quad ; \quad \forall \bar{t} \in W$$

El signo de igualdad se cumple, si y sólo si, $\bar{t} = \bar{w}$.

EJERCICIO 3.8 Sea el espacio vectorial \mathbb{R}^3 con producto interno definido por:

$$(\bar{x} | \bar{y}) = x_1 y_1 + 2x_2 y_2 + x_3 y_3 \quad ; \quad \forall \bar{x} = (x_1, x_2, x_3), \bar{y} = (y_1, y_2, y_3) \in \mathbb{R}^3$$

y sea $W = \{ (x, y, z) \mid x + 2y - z = 0 \text{ con } x, y, z \in \mathbb{R} \}$ un subespacio de \mathbb{R}^3 . Determine el complemento ortogonal de W .

SOLUCIÓN:

Si se despeja z de la ecuación del plano, entonces el subespacio W puede ser expresado de la siguiente forma:

$$W = \{ (x, y, x + 2y) \mid x, y \in \mathbb{R} \}$$

Una base de W es:

$$B = \{ (1, 0, 1), (0, 1, 2) \}$$

Si consideramos un vector cualquiera $\bar{u} = (a, b, c)$ que pertenezca al complemento ortogonal de W , entonces se debe cumplir que:

$$((a, b, c) | (1, 0, 1)) = 0 \quad \text{y} \quad ((a, b, c) | (0, 1, 2)) = 0$$

Desarrollando ambos productos internos se tiene que:

$$a + c = 0 \quad \dots (1) \quad \text{y}$$

$$2b + 2c = 0, \text{ de donde}$$

$$b + c = 0 \quad \dots (2)$$

De (1) y (2) se llega a:

$$a = -c \quad \text{y} \quad b = -c$$

Por lo tanto, al sustituir en el vector $\bar{u} \in W^\perp$, se obtiene que:

$$W^\perp = \{ (-c, -c, c) \mid c \in \mathbb{R} \}$$

Para comprobar que se llegó al resultado correcto, se tomará un vector cualquiera de W y otro de W^\perp para comprobar que dichos vectores son ortogonales.

Sean $\bar{v} = (1, 1, 3) \in W$ y $\bar{u} = (-3, -3, 3) \in W^\perp$. Con el producto interno definido, se tiene que:

$$(\bar{v} \mid \bar{u}) = ((1, 1, 3) \mid (-3, -3, 3)) = -3 - 6 + 9 = 0$$

por lo tanto, \bar{v} y \bar{u} resultan ser ortogonales.

EJERCICIO 3.9 Mediante el teorema de proyección, expresar al vector $\bar{v} = (-1, 2, 6, 0)$ en la forma $\bar{v} = \bar{w}_1 + \bar{w}_2$, donde \bar{w}_1 pertenece al subespacio W generado por los vectores $\bar{u}_1 = (-1, 0, 1, 0)$ y $\bar{u}_2 = (0, 1, 0, 1)$ y \bar{w}_2 es ortogonal a W . Considere como producto interno el producto escalar ordinario en \mathbb{R}^4 .

SOLUCIÓN:

Una base del subespacio W es el conjunto:

$$B = \{ (-1, 0, 1, 0), (0, 1, 0, 1) \} = \{ \bar{b}_1, \bar{b}_2 \}$$

Si efectuamos:

$$(\bar{b}_1 | \bar{b}_2) = ((-1, 0, 1, 0) | (0, 1, 0, 1)) = 0$$

con lo cual podemos afirmar que B es una base ortogonal de W .

Calculando las normas de los vectores de B , tenemos:

$$\|\bar{b}_1\| = (\bar{b}_1 | \bar{b}_1)^{\frac{1}{2}} = ((-1, 0, 1, 0) | (-1, 0, 1, 0))^{\frac{1}{2}} = \sqrt{2}$$

$$\|\bar{b}_2\| = (\bar{b}_2 | \bar{b}_2)^{\frac{1}{2}} = ((0, 1, 0, 1) | (0, 1, 0, 1))^{\frac{1}{2}} = \sqrt{2}$$

Dividiendo cada vector entre su respectiva norma, tenemos que una base ortonormal de W es:

$$B_{\text{ortonormal}} = \left\{ \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right), \left(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \right\}$$

Se tiene que la proyección de \bar{v} sobre W , es decir, el vector \bar{w}_1 , se obtiene a partir de la expresión:

$$\bar{w}_1 = \sum_{i=1}^2 (\bar{v} | \bar{e}_i) \bar{e}_i$$

desarrollando:

$$\bar{w}_1 = (\bar{v} | \bar{e}_1) \bar{e}_1 + (\bar{v} | \bar{e}_2) \bar{e}_2 \quad \dots\dots (1)$$

donde los vectores \bar{e}_1 y \bar{e}_2 son los vectores de la base ortonormal de W , esto es:

$$\bar{e}_1 = \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right)$$

$$\bar{e}_2 = \left(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

sustituyendo \bar{v} , \bar{e}_1 y \bar{e}_2 en (1), tenemos:

$$\bar{w}_1 = \left((-1, 2, 6, 0) \left| \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right) \right. \right) \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right) +$$

$$\left((-1, 2, 6, 0) \left| \left(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \right. \right) \left(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

desarrollando los productos internos tenemos:

$$\bar{w}_1 = \frac{7}{\sqrt{2}} \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right) + \frac{2}{\sqrt{2}} \left(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

$$\bar{w}_1 = \left(-\frac{7}{2}, 1, \frac{7}{2}, 1 \right)$$

como $\bar{v} = \bar{w}_1 + \bar{w}_2$, entonces:

$$\bar{w}_2 = \bar{v} - \bar{w}_1$$

sustituyendo tenemos:

$$\bar{w}_2 = (-1, 2, 6, 0) - \left(-\frac{7}{2}, 1, \frac{7}{2}, 1 \right)$$

$$\bar{w}_2 = \left(\frac{5}{2}, 1, \frac{5}{2}, -1 \right)$$

por lo tanto, se tiene que:

$$\bar{v} = \bar{w}_1 + \bar{w}_2 = \left(-\frac{7}{2}, 1, \frac{7}{2}, 1 \right) + \left(\frac{5}{2}, 1, \frac{5}{2}, -1 \right) = (-1, 2, 6, 0)$$

EJERCICIO 3.10 Obtenga el polinomio $h(x) \in W$ que tiene la menor distancia al polinomio $g(x) = x^2 - 2x - 1$, si $g(x) \in P_2$.

Se sabe que W es un subespacio de P_2 y que dichos espacios son:

$$P_2 = \{ ax^2 + bx + c \mid a, b, c \in \mathbb{R} \}$$

$$W = \{ ax^2 - 3ax \mid a \in \mathbb{R} \}$$

Considere para su desarrollo el producto interno en P_2 definido por:

$$(p \mid q) = \sum_{i=0}^2 p(i) q(i) \quad ; \quad \forall p(x), q(x) \in P_2$$

SOLUCIÓN:

El polinomio $h(x)$ que se pide es la proyección del polinomio $g(x)$ sobre el subespacio W .

Para calcular $h(x)$ necesitamos obtener una base ortonormal de W . Como W es un espacio de dimensión uno, entonces una base sería:

$$B = \{ x^2 - 3x \}$$

Calculando la norma del elemento de la base, tenemos:

$$\begin{aligned} \| x^2 - 3x \| &= \left(x^2 - 3x \mid x^2 - 3x \right)^{\frac{1}{2}} \\ &= \left[p(0)p(0) + p(1)p(1) + p(2)p(2) \right]^{\frac{1}{2}} \\ &= \left[(0)^2 + (-2)^2 + (-2)^2 \right]^{\frac{1}{2}} = \sqrt{8} \end{aligned}$$

de donde la base ortonormal de W es: $B_{\text{ortonormal}} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{8}} (x^2 - 3x) \right\}$

La proyección del polinomio $g(x)$ sobre el espacio W viene dada por la expresión:

$$h(x) = (g(x) | \bar{e}_1) \bar{e}_1$$

donde \bar{e}_1 es el elemento de la base ortonormal de W .

Sustituyendo tenemos:

$$h(x) = \left((x^2 - 2x - 1) \left| \frac{1}{\sqrt{8}} (x^2 - 3x) \right. \right) \left(\frac{1}{\sqrt{8}} (x^2 - 3x) \right)$$

por propiedades del producto interno se tiene que:

$$h(x) = \frac{1}{8} \left((x^2 - 2x - 1) | (x^2 - 3x) \right) (x^2 - 3x)$$

aplicando el producto interno:

$$h(x) = \frac{1}{8} [(-1)(0) + (-2)(-2) + (-1)(-2)] (x^2 - 3x)$$

$$h(x) = \frac{1}{8} (6) (x^2 - 3x)$$

$$h(x) = \frac{3}{4} (x^2 - 3x)$$

$$h(x) = \frac{3}{4} x^2 - \frac{9}{4} x$$

Mínimos cuadrados

La solución de mínimos cuadrados \bar{v} de un sistema incompatible:

$$A \bar{x} = \bar{y}$$

donde A es una matriz de orden $m \times n$, satisface la ecuación normal:

$$A^T A \bar{x} = A^T \bar{y}$$

y recíprocamente, cualquier solución de la ecuación normal es solución de mínimos cuadrados. Además, si el rango de la matriz A es igual a n , la solución es única y viene dada por la expresión:

$$\bar{v} = (A^T A)^{-1} A^T \bar{y}$$

EJERCICIO 3.11 Para los puntos $(-2, 1)$, $(-1, 0)$, $(0, 2)$, $(1, 3)$ y $(2, 6)$, determine:

- La ecuación de la recta de mínimos cuadrados que mejor se ajuste a los puntos dados.
- La ecuación de la curva de mínimos cuadrados de segundo grado que mejor se ajuste a dichos puntos.
- Cuál de las dos opciones presenta el menor error. Considere al producto escalar ordinario en \mathbb{R}^2 como producto interno.

SOLUCIÓN:

- Consideremos que la ecuación de la recta buscada es de la forma:

$$y = mx + b$$

Al sustituir las coordenadas de los puntos dados en la ecuación de la recta, se genera el siguiente sistema de ecuaciones:

$$S_1 : \begin{cases} -2m + b = 1 \\ -m + b = 0 \\ 0m + b = 2 \\ m + b = 3 \\ 2m + b = 6 \end{cases}$$

Si se expresa matricialmente este sistema se tiene:

$$\underbrace{\begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}}_A \underbrace{\begin{bmatrix} m \\ b \end{bmatrix}}_{\bar{x}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \\ 6 \end{bmatrix}}_{\bar{y}}$$

Dando lugar a la ecuación matricial $A\bar{x} = \bar{y}$, donde:

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} ; \quad \bar{x} = \begin{bmatrix} m \\ b \end{bmatrix} ; \quad \bar{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \\ 6 \end{bmatrix}$$

Se sabe que toda solución de mínimos cuadrados satisface a la ecuación normal:

$$A^T A \bar{x} = A^T \bar{y} \quad \dots\dots (1)$$

se tiene que:

$$A^T A = \begin{bmatrix} -2 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix} \dots\dots (2)$$

Por otro lado, se tiene que:

$$A^T \bar{y} = \begin{bmatrix} -2 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 13 \\ 12 \end{bmatrix} \dots\dots (3)$$

sustituyendo (2) y (3) en (1) tenemos:

$$\begin{bmatrix} 10 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} m \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 13 \\ 12 \end{bmatrix}$$

de donde se tiene que:

$$10m = 13 \quad \Rightarrow \quad m = \frac{13}{10}$$

$$5b = 12 \quad \Rightarrow \quad b = \frac{12}{5}$$

Por lo tanto, la recta buscada tiene por ecuación:

$$y = \frac{13}{10}x + \frac{12}{5}$$

b) Se nos pide ajustar a un polinomio de segundo grado de la forma:

$$y = P(x) = ax^2 + bx + c \quad \dots\dots (4)$$

cuyos coeficientes a , b y c desconocemos y vamos a determinar.

Al sustituir en la expresión (4) las coordenadas de los puntos dados, llega al sistema de ecuaciones:

$$S_2 : \begin{cases} 4a - 2b + c = 1 \\ a - b + c = 0 \\ c = 2 \\ a + b + c = 3 \\ 4a + 2b + c = 6 \end{cases}$$

Este sistema puede ser expresado matricialmente de la siguiente forma:

$$\underbrace{\begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \end{bmatrix}}_A \underbrace{\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}}_{\bar{x}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \\ 6 \end{bmatrix}}_{\bar{y}}$$

de donde:

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \end{bmatrix} ; \quad \bar{x} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} ; \quad \bar{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \\ 6 \end{bmatrix}$$

obteniendo:

$$A^T A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 & 1 & 4 \\ -2 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 34 & 0 & 10 \\ 0 & 10 & 0 \\ 10 & 0 & 5 \end{bmatrix} \dots\dots (5)$$

además:

$$A^T \bar{y} = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 & 1 & 4 \\ -2 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 31 \\ 13 \\ 12 \end{bmatrix} \dots\dots (6)$$

sustituyendo (5) y (6) en (1) tenemos:

$$\begin{bmatrix} 34 & 0 & 10 \\ 0 & 10 & 0 \\ 10 & 0 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 31 \\ 13 \\ 12 \end{bmatrix}$$

lo cual genera un sistema de ecuaciones que al resolverlo se obtiene:

$$a = \frac{1}{2}$$

$$b = \frac{13}{10}$$

$$c = \frac{7}{5}$$

sustituyendo estos valores en (4), se tiene que el polinomio buscado es:

$$P(x) = \frac{1}{2}x^2 + \frac{13}{10}x + \frac{7}{5}$$

c) Calculando el vector de errores para cada curva de ajuste tenemos:

Para el caso de la recta se tiene:

Tomando las abscisas de los puntos dados y sustituyéndolas en la ecuación de la recta tenemos que:

Para $P_1(-2, 1)$ se tiene que el punto en la recta es $Q_1\left(-2, -\frac{1}{5}\right)$

Para $P_2(-1, 0)$ se tiene que el punto en la recta es $Q_2\left(-1, \frac{11}{5}\right)$

Para $P_3(0, 2)$ se tiene que el punto en la recta es $Q_3\left(0, \frac{12}{5}\right)$

Para $P_4(1, 3)$ se tiene que el punto en la recta es $Q_4\left(1, \frac{37}{10}\right)$

Para $P_5(2, 6)$ se tiene que el punto en la recta es $Q_5(2, 5)$

De donde se tiene que las componentes del vector de errores viene dado mediante la diferencia de las ordenadas de los puntos P_i y Q_i , esto es:

$$e_1 = y - y_1 = 1 - \left(-\frac{1}{5}\right) = \frac{6}{5}$$

$$e_2 = y - y_2 = 0 - \frac{11}{5} = -\frac{11}{5}$$

$$e_3 = y - y_3 = 2 - \frac{12}{5} = -\frac{2}{5}$$

$$e_4 = y - y_4 = 3 - \frac{37}{10} = -\frac{7}{10}$$

$$e_5 = y - y_5 = 6 - 5 = 1$$

por lo que el vector error es:

$$\bar{e}_1 = \left(\frac{6}{5}, -\frac{11}{5}, -\frac{2}{5}, -\frac{7}{10}, 1 \right)$$

calculando su norma:

$$\|\bar{e}_1\| = \left(\bar{e}_1 \mid \bar{e}_1 \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\bar{e}_1 \cdot \bar{e}_1 \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\frac{36}{25} + \frac{121}{25} + \frac{4}{25} + \frac{49}{100} + 1 \right)^{\frac{1}{2}}$$

Entonces se tiene que el error es:

$$\|\bar{e}_1\| = 2.816$$

Para el caso del polinomio de segundo grado, tenemos:

Para $P_1(-2, 1)$ se tiene que el punto en $P(x)$ es $R_1(-2, 0.8)$

Para $P_2(-1, 0)$ se tiene que el punto en $P(x)$ es $R_2(-1, 0.6)$

Para $P_3(0, 2)$ se tiene que el punto en $P(x)$ es $R_3(0, 1.4)$

Para $P_4(1, 3)$ se tiene que el punto en $P(x)$ es $R_4(1, 3.2)$

Para $P_5(2, 6)$ se tiene que el punto en $P(x)$ es $R_5(2, 6)$

Obteniendo la diferencia de las ordenadas, tenemos:

$$e_1 = 1 - 0.8 = 0.2$$

$$e_2 = 0 - 0.6 = -0.6$$

$$e_3 = 2 - 1.4 = 0.6$$

$$e_4 = 3 - 3.2 = -0.2$$

$$e_5 = 6 - 6 = 0$$

por lo que el vector de errores para el caso de $P(x)$ es:

$$\bar{e}_2 = (0.2, -0.6, 0.6, -0.2, 0)$$

calculando su norma:

$$\|\bar{e}_2\| = \left(\bar{e}_2 \mid \bar{e}_2 \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\bar{e}_2 \cdot \bar{e}_2 \right)^{\frac{1}{2}} = \left(0.04 + 0.36 + 0.36 + 0.04 + 0 \right)^{\frac{1}{2}}$$

Entonces se tiene que el error es:

$$\|\bar{e}_2\| = 0.894$$

Por lo tanto, el menor error se obtiene con el polinomio de segundo grado, lo cual quiere decir que dicha curva es la que mejor se ajusta a los puntos dados.

EJERCICIOS PROPUESTOS

1. En el espacio vectorial

$$P_2 = \{ ax^2 + bx + c \mid a, b, c \in \mathbb{R} \}$$

sobre \mathbb{R} se define la operación:

$$(p \mid q) = p(1)q(1) + p(0)q(0) + p(2)q(2); \quad \forall p, q \in P_2$$

Determine si $(p \mid q)$ es un producto interno en P_2 .

2. En el espacio vectorial \mathbb{R}^2 se define la función:

$$(\bar{u} \mid \bar{v}) = x_1 x_2 + x_1 y_2 + y_1 x_2 + 3y_1 y_2; \quad \forall \bar{u} = (x_1, y_1), \bar{v} = (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2$$

Determine si $(\bar{u} \mid \bar{v})$ es un producto interno.

3. En el espacio vectorial \mathbb{R}^2 se define el producto interno:

$$(\bar{u} \mid \bar{v}) = x_1 x_2 - x_1 y_2 - x_2 y_1 + 3y_1 y_2; \quad \forall \bar{u} = (x_1, y_1), \bar{v} = (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2$$

Obtenga un vector $\bar{w} \in \mathbb{R}^2$ que, con el producto interno dado, sea ortogonal al vector $(9, 1)$ y su norma sea $\sqrt{33}$.

4. Si en el espacio vectorial \mathbb{R}^4 se define el producto escalar ordinario y se tiene que $B = \{ \bar{v}_1, \bar{v}_2, \bar{v}_3, \bar{v}_4 \}$ es su base canónica, obtenga un vector unitario que cumpla simultáneamente las dos condiciones siguientes:

- a) Que se ortogonal a \bar{v}_1 y \bar{v}_4 ,
- b) que forme ángulos iguales con \bar{v}_2 y \bar{v}_3 .

5. En el espacio vectorial

$$M = \left\{ \left[\begin{array}{ccc} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{array} \right] \mid a, b, c, d, e, f, g, h, i, \in \mathbb{R} \right\}$$

se define el producto interno:

$$(A \mid B) = \text{tr}(B^T A) \quad ; \quad \forall A, B \in M$$

Considerando las matrices:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{y} \quad B = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Calcule:

- a)** La norma de la matriz A .
- b)** La distancia entre las matrices A y B .
- c)** El ángulo que forman las matrices A y B .

6. Sea el espacio vectorial $P_2 = \{ at^2 + bt + c \mid a, b, c \in \mathbb{R} \}$, en el cual se define el producto interno:

$$(p \mid q) = \int_0^1 p(t) q(t) dt \quad ; \quad \forall p(t), q(t) \in P_2$$

Determine un vector $f_3(t) \neq 0$ que sea ortogonal a los vectores

$$f_1(t) = t^2 + 1 \quad \text{y} \quad f_2(t) = t - 1.$$

- 7.** En el espacio vectorial F de funciones continuas reales en el intervalo $[-\pi, \pi]$ se define el siguiente producto interno:

$$(f | g) = \int_{-\pi}^{\pi} f(t) g(t) dt \quad ; \quad \forall f, g \in F$$

- a)** Determine si las funciones $f(t) = \sin t$ y $g(t) = \cos t$ son ortogonales.
- b)** Calcule la norma de la función $g(t) = \cos t$.
- 8.** Sea F el espacio vectorial de las funciones reales de variable real continuas en el intervalo $[0, 2\pi]$ y el producto interno definido por:

$$(f | g) = \int_0^{2\pi} f(x) g(x) dx \quad ; \quad \forall f, g \in F$$

- a)** Calcule el ángulo y la distancia entre las funciones $f(x) = 3$ y $g(x) = \cos x$; $\forall x \in [0, 2\pi]$.
- b)** Obtenga una base ortogonal del subespacio de F generado por el conjunto:

$$A = \{ 3, \cos x, -9 \}$$

- 9.** Sea el conjunto $B = \{ (1, 1, -1), (0, 1, -1), (1, 1, 0) \}$ una base del espacio vectorial \mathbb{R}^3 . Determine a partir de B una base ortonormal de dicho espacio, considerando el siguiente producto interno definido en \mathbb{R}^3 :

$$(\bar{x} | \bar{y}) = 3x_1 y_1 + 2x_2 y_2 + x_3 y_3 \quad ; \quad \forall \bar{x} = (x_1, x_2, x_3), \bar{y} = (y_1, y_2, y_3) \in \mathbb{R}^3$$

10. En el espacio vectorial

$$M = \left\{ \left[\begin{array}{cc} a & 0 \\ 0 & b \end{array} \right] \mid a, b \in \mathbb{R} \right\}$$

se define el producto interno:

$$\left(M_1 \mid M_2 \right) = \left(\left[\begin{array}{cc} a_1 & 0 \\ 0 & b_1 \end{array} \right] \mid \left[\begin{array}{cc} a_2 & 0 \\ 0 & b_2 \end{array} \right] \right) = a_1 a_2 + b_1 b_2 ; \quad \forall M_1, M_2 \in M$$

Empleando el proceso de ortogonalización de Gram–Schmidt, obtenga una base ortonormal del espacio M a partir de la base:

$$B = \left\{ \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{array} \right], \left[\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] \right\}$$

11. Sea el espacio vectorial $P_2 = \{ ax^2 + bx + c \mid a, b, c \in \mathbb{R} \}$, en el cual se define el producto interno:

$$\left(p(x) \mid q(x) \right) = \sum_{n=-1}^1 p(n) q(n)$$

y sea $W = \{ ax^2 + c \mid a, c \in \mathbb{R} \}$ un subespacio de P_2 . Obtenga el complemento ortogonal de W .

- 12.** Sean $W = \{ (x, x, y) \mid x, y \in \mathbb{R} \}$ y $B = \{ (1, 1, 0), (0, 0, 1) \}$ un subespacio de \mathbb{R}^3 y una base de W , respectivamente. Considerando el producto interno:

$$(\bar{u} \mid \bar{v}) = x_1 x_2 + 3y_1 y_2 + z_1 z_2 ; \quad \forall \bar{u} = (x_1, y_1, z_1), \bar{v} = (x_2, y_2, z_2) \in \mathbb{R}^3$$

obtenga:

- a)** El vector $\bar{w} \in W$ más próximo al vector $\bar{a} = (6, 2, 1)$.
 - b)** La distancia entre los vectores \bar{w} y \bar{a} .
- 13.** Sean M el espacio vectorial de matrices cuadradas de orden dos con elementos reales y el producto interno en M definido por:

$$\left(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \mid \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix} \right) = ax + by + cz + dw ; \quad \forall \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix} \in M$$

y sea $W = \left\{ \begin{bmatrix} a & a-b \\ b & a \end{bmatrix} \mid a, b \in \mathbb{R} \right\}$ un subespacio de M .

- a)** Determine el complemento ortogonal W^\perp de W .
- b)** Exprese al vector $A = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$ como la suma $B + C$, donde $B \in W$ y $C \in W^\perp$.
- c)** Obtenga la proyección del vector A sobre W^\perp .

14. Para los puntos $(2, 2)$, $(3, 4)$, $(4, 5)$ y $(5, 7)$ determine:

- a)** La ecuación de la recta de mínimos cuadrados que mejor se ajuste a los puntos dados.
- b)** La ecuación de la curva de mínimos cuadrados de segundo grado que mejor se ajuste a dichos puntos.
- c)** Por qué se llega a la respuesta obtenida en el inciso *b*).

RESPUESTAS A LOS EJERCICIOS PROPUESTOS

1. $(p | q)$ sí es un producto interno.
2. $(\bar{u} | \bar{v})$ sí es un producto interno.
3. $\bar{w} = (3, 4)$ (La respuesta no es única)
4. $\bar{v} = \frac{1}{\sqrt{2}} (0, 1, 1, 0)$ (La respuesta no es única)
5.
 - a) $\|A\| = \sqrt{10}$
 - b) $d(A, B) = 4$
 - c) $\theta = 78.46^\circ$
6. $f_3(t) = 110t^2 - 112t + 9$ (La respuesta no es única)
7.
 - a) $f(t)$ y $g(t)$ son ortogonales.
 - b) $\|g(t)\| = \sqrt{\pi}$
8.
 - a) El ángulo entre $f(x)$ y $g(x)$ es 90° , y la $d(f, g) = \sqrt{19\pi}$.
 - b) El subespacio generado por el conjunto A es:

$$E(A) = \{ a + b \cos x \mid a, b \in \mathbb{R} \}$$
 y una base ortogonal de $E(A)$ es:

$$B_{\text{ort}} = \{ 1, \cos x \}$$

9. $B_{\text{ortonormal}} = \left\{ \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}} \right), \left(-\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}} \right), \left(0, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}} \right) \right\}$

10. $B_{\text{ortonormal}} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}, \sqrt{5} \begin{bmatrix} \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & \frac{1}{5} \end{bmatrix} \right\}$

11. $W^{\perp} = \{ bx \mid b \in \mathbb{R} \}$

12. a) $\bar{w} = (3, 3, 1)$

b) $d(\bar{w}, \bar{a}) = 2\sqrt{3}$

13. a) $W^{\perp} = \left\{ \begin{bmatrix} -y-w & y \\ y & w \end{bmatrix} \mid y, w \in \mathbb{R} \right\}$

b) $B = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \in W \quad y \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} \in W^{\perp}$

$\Rightarrow A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$

c) La proyección del vector A sobre W^{\perp} es el vector $C = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$

14. a) $y = \frac{8}{5}x - \frac{11}{10}$

b) $y = \frac{8}{5}x - \frac{11}{10}$

- c)** Como se busca un polinomio que pertenezca al conjunto de los polinomios de grado menor o igual a dos, el que mejor se ajusta es el polinomio obtenido, que resulta ser de primer grado e igual a la respuesta del inciso *a)*, esto es, no existe un polinomio de segundo grado que se ajuste mejor que la recta obtenida.